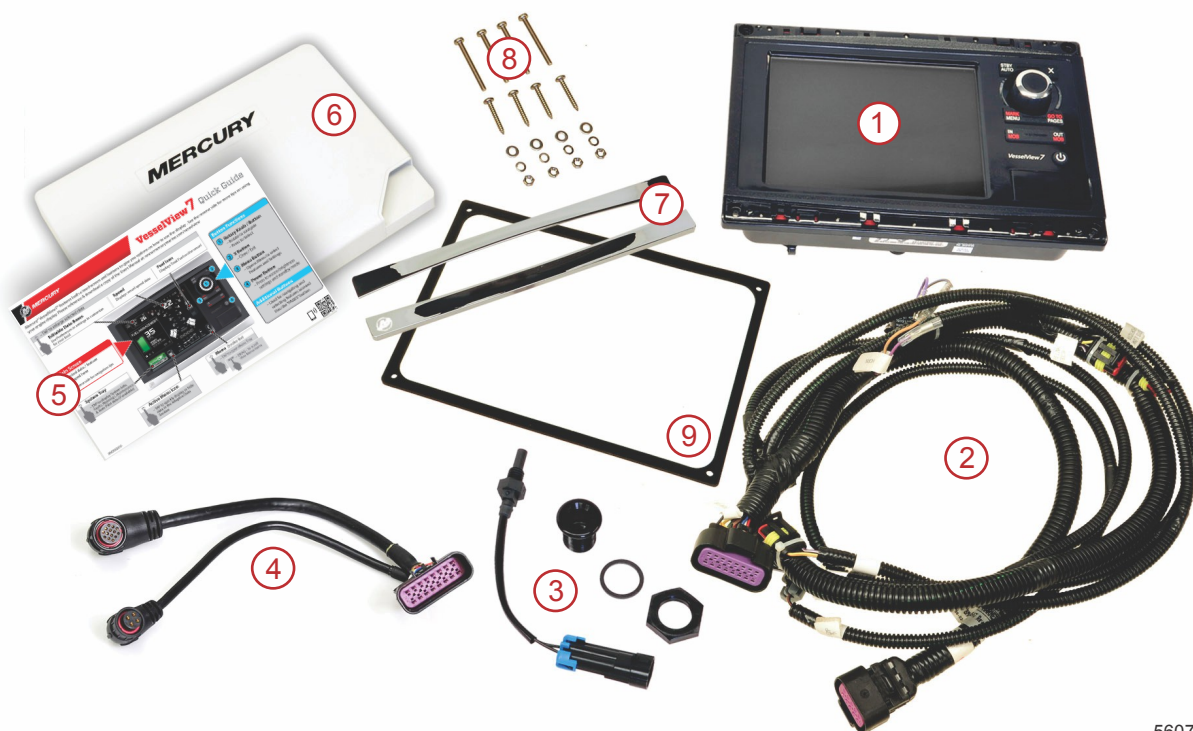


# INSTRUÇÕES DE INSTALAÇÃO DO VESSELVIEW 7

**NOTA:** Depois de completar a instalação, guarde estas instruções com o produto para que o proprietário possa utilizá-las no futuro.

**IMPORTANTE:** Este documento orienta nossos concessionários, fabricantes de barcos e pessoal técnico em relação à instalação e manutenção corretas dos nossos produtos. Se você não foi treinado nos procedimentos de serviço ou instalação recomendados para esses produtos Mercury Marine ou similares, peça a um técnico do concessionário autorizado Mercury Marine que realize o trabalho. A instalação ou a manutenção inadequada de um produto Mercury pode resultar em danos ao produto ou ferimentos às pessoas que instalam ou operam o produto.



56079

Ref.	Qtd.	Descrição
1	1	VesselView 7
2	1	Montagem do chicote de exibição multifunções (MFD)
3	1	Sensor de temperatura do ar e peças de montagem
4	1	Chicote adaptador VesselView 7
5	1	Guia de início rápido
6	1	Proteção solar
7	2	Bisel do compensador
8	1	Peças de montagem
9	1	Junta

## Instalação do VesselView 7

### Ligações elétricas

- Nunca tente conectar, ligar em rede, amarrar, comutar nem reduzir a voltagem fonte ou corrente dos cabos de ligações elétricas do sistema DTS.
- Nunca tente conectar qualquer tipo de equipamento de comunicação ou navegação nos cabos de ligação elétrica do sistema DTS em qualquer ponto que não seja o ponto de conexão designado.
- Instale sempre o equipamento acessório do barco usando uma conexão de fonte de energia adequada, tal como o painel de fusível ou caixa de junção.
- Nunca tente obter acesso direto a nenhum dos cabos de ligação elétrica do sistema DTS para obter energia.

**⚠️ ADVERTÊNCIA**

Fazer ligações ou emendas danificará o isolamento dos fios permitindo que água entre nos fios. A infiltração de água pode causar o mau funcionamento e perda do controle de aceleração e das mudanças. Para evitar a possibilidade de ferimentos graves ou morte provocados por uma perda de controle do barco, não corte nem perfure quaisquer isolamentos de fios do sistema DTS.

**Diretrizes de ligações elétricas para acessórios elétricos do barco**

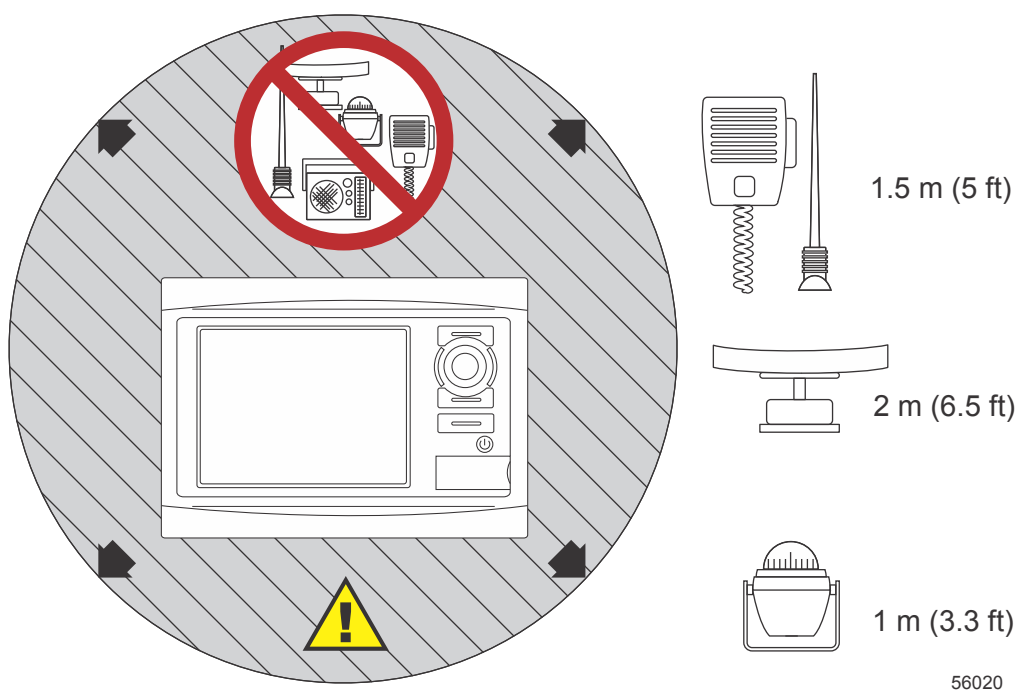
**⚠️ ADVERTÊNCIA**

A queda de voltagem excessiva pode comprometer o sistema DTS, causando ferimentos graves ou morte devido à perda de aceleração e controle de mudança de marchas. Não conecte nenhum acessório elétrico nos circuitos da chave de ignição de 12 volts do sistema DTS.

**IMPORTANTE:** Não conecte os acessórios do barco ao interruptor da chave de ignição. Use uma fonte independente de 12 volts comutada para ligar acessórios do barco.

**IMPORTANTE:** O sistema DTS necessita de uma fonte de alimentação constante de 12 volts. Emendar ou conectar acessórios aos circuitos de 12 volts ou ao interruptor da chave de ignição (fios roxo, roxo/branco ou vermelho) pode queimar um fusível ou sobrecarregar os circuitos causando a interrupção temporária ou permanente da operação.

**Interferência eletromagnética**



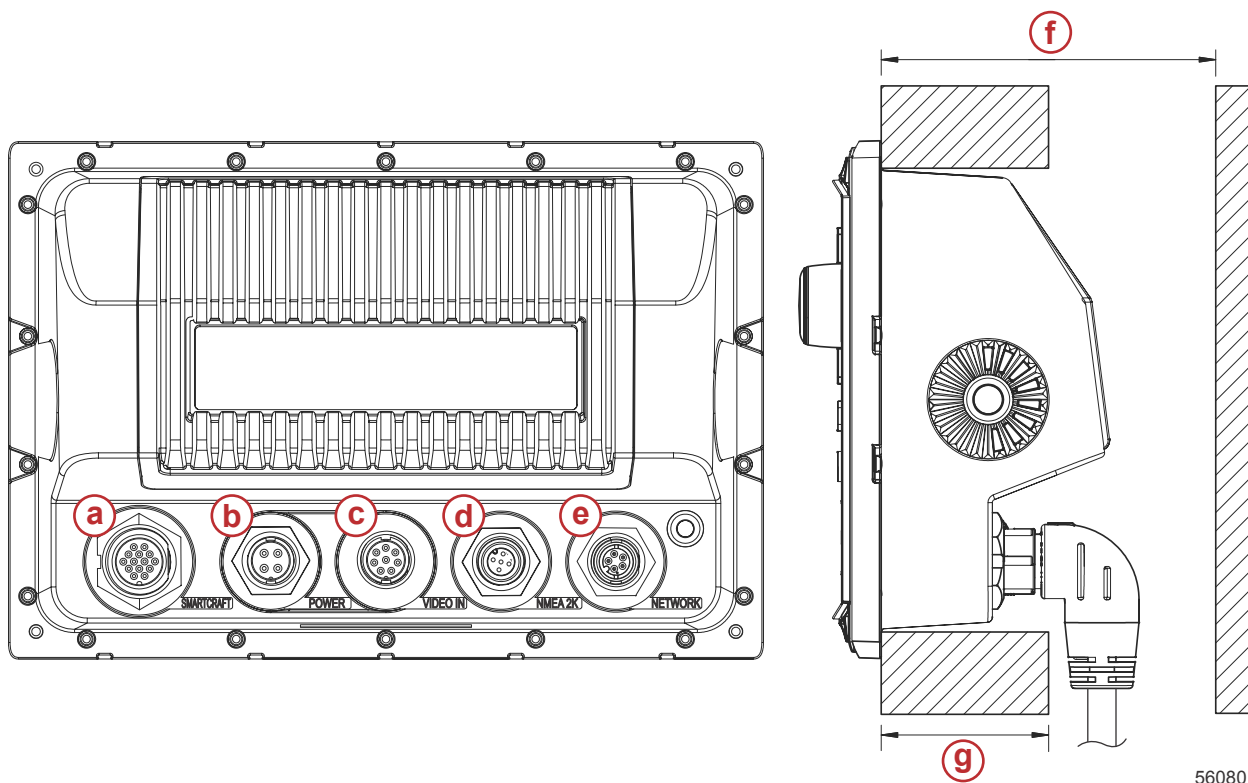
**Distâncias mínimas do VesselView**

56020

**Diretrizes para a instalação do chicote**

- Localize um caminho apropriado de roteamento das conexões do chicote com os respectivos pontos de instalação.
- Inspeccione o percurso de instalação para se certificar de que está livre de arestas afiadas ou rebarbas que possam cortar o chicote.
- Prenda e apoie os fios elétricos com grampos ou amarras de cabo a cada 45,8 cm (18 pol.) ao longo do percurso das instalações. Deve ser usado um grampo ou amarra de cabo dentro de 25,4 cm (10 pol.) de qualquer conexão em um sistema DTS.
- Certifique-se que todas as conexões estão bem apertadas. Tape todas as conexões não utilizadas com tampas de vedação.

## Conexões e folgas



- a** - Conexão do SmartCraft
- b** - Com motor
- c** - Entrada de vídeo
- d** - SIMNET/ NMEA 2000
- e** - Rede
- f** - Não menos de 101,6 mm (4,00 pol.)
- g** - Não mais de 50,8 mm (2,00 pol.)

## Local de montagem

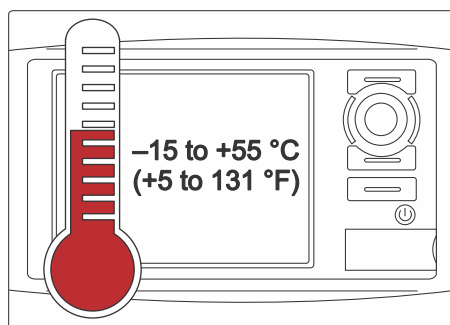
O local de montagem deve ser selecionado cuidadosamente antes de se furar ou cortar. O VesselView deve ser montado de modo que o operador possa usar os controles e ver claramente a tela do monitor. A tela do monitor possui propriedades de alto contraste e antirreflexo que permitem a visualização em luz solar direta. Para obter melhores resultados, monte o monitor afastado da luz solar direta e onde haja luz mínima de janelas ou objetos brilhantes.

Verifique se não há cabos elétricos ocultos ou outras peças atrás do painel antes de cortar.

Não instale onde ele possa ser usado como apoio, onde possa ser submerso ou onde interfira com a operação do barco.

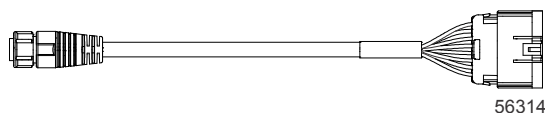
Certifique-se de que haja espaço suficiente para conectar todos os cabos correspondentes.

Deve-se considerar uma boa ventilação ao se identificar um local de montagem. Uma má ventilação pode fazer com que o monitor superaqueça.



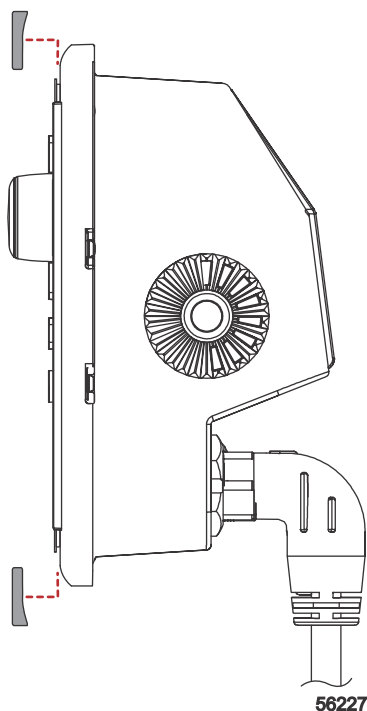
56309

Essas instruções de instalação foram escritas para os chicotes incluídos com o VesselView. O conector do chicote de 90° pode não permitir que o VesselView seja instalado quando a espessura do painel for superior à dimensão indicada. O conector reto número de peça 8M0075080 deve ser encomendado quando o painel ultrapassar a espessura máxima permitida.



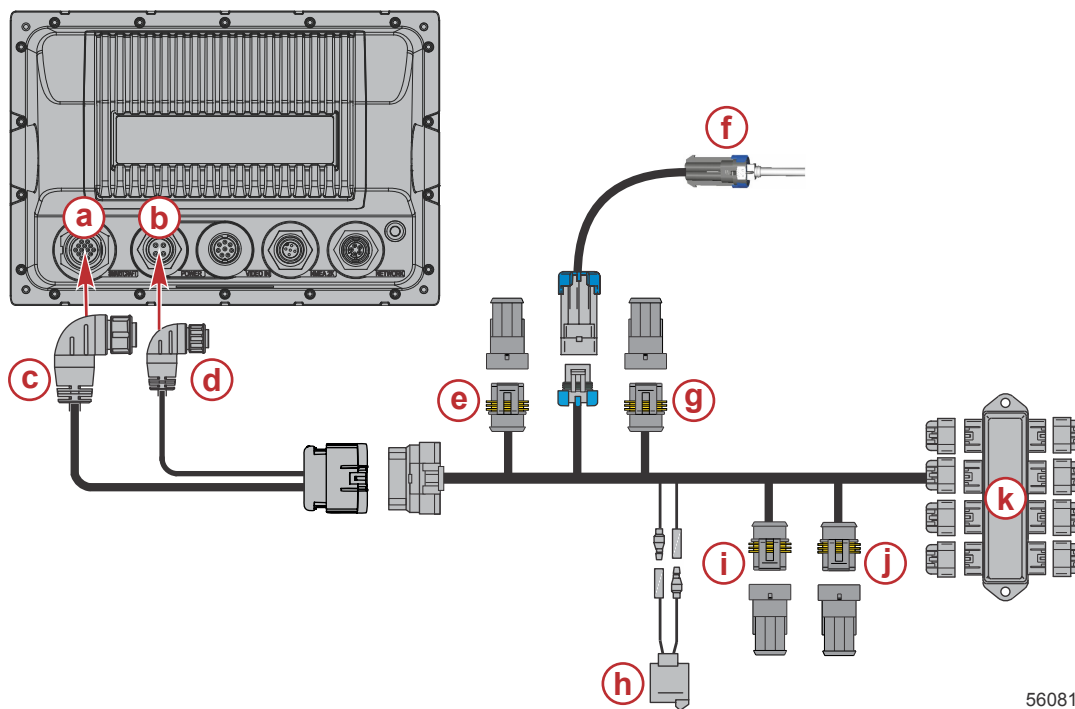
### Conector reto opcional

1. Verifique se há folga suficiente para as conexões do chicote do VesselView.
2. Fixe o gabarito de corte na superfície de montagem com fita adesiva.
3. Faça quatro furos de montagem de 4,5 mm (broca nº 16) ao usar os parafusos rosqueados e porcas com arruelas.
4. Faça quatro furos de montagem de 3,5 mm (broca nº 29) ao usar os parafusos de cabeça redonda para chapas metálicas.
5. Use uma broca adequada ou serra copo para cortar os quatro cantos de 25,4 mm (1 pol.) da área de corte cinza.
6. Remova a área cinza restante com uma serra ou outro dispositivo.
7. Use uma lima para remover as bordas afiadas.
8. Verifique se o VesselView encaixa na abertura. Remova o material da abertura se houver alguma interferência.
9. Remova a parte traseira da proteção adesiva da gaxeta e instale na superfície de contato de montagem do VesselView.
10. Conecte todos os cabos na traseira da unidade antes de inserir na abertura.
11. Fixe a unidade na ferragem de montagem.
12. Instale o compensador do bisel superior e inferior.



### Instalação do compensador do bisel

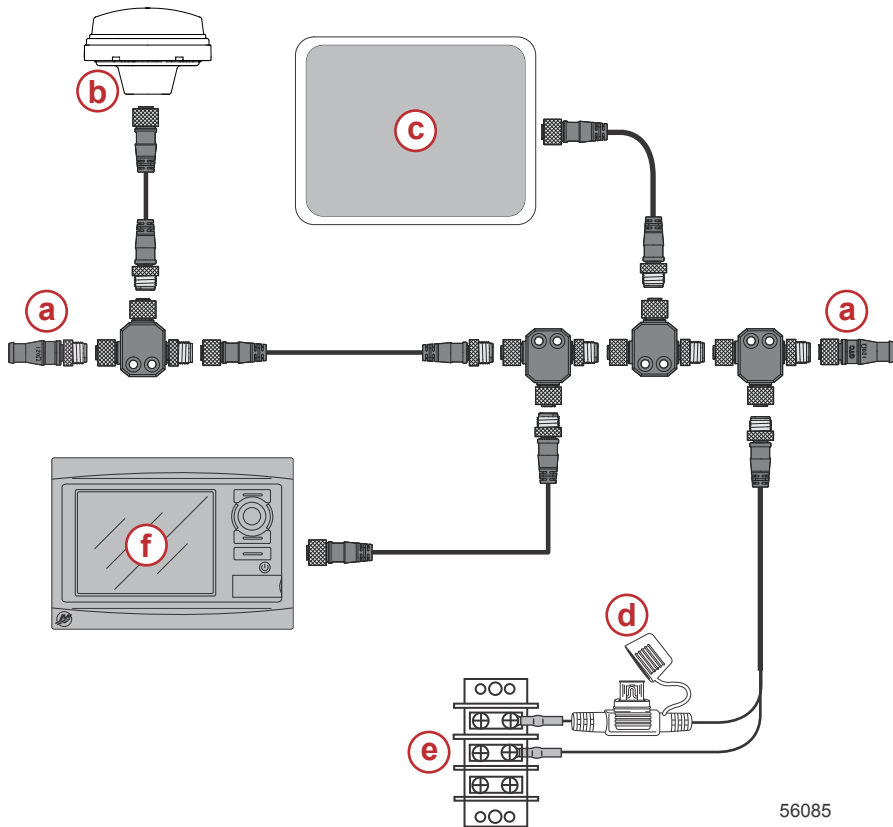
### Chicote do VesselView 7 SmartCraft



- a** - Conexão de rede do SmartCraft
- b** - Conexão de alimentação
- c** - Conector de ligação elétrica SmartCraft
- d** - Conector do cabo de alimentação
- e** - Centro de bombordo do System Link
- f** - Sensor de temperatura do ar
- g** - Centro de estibordo do System Link
- h** - Buzina
- i** - Bombordo do System Link
- j** - Estibordo do System Link
- k** - Caixa de derivação

Há um chicote opcional apenas de alimentação. Esse chicote opcional é usado quando os MFDs adicionais do VesselView são instalados.

### Conexões NMEA 2K do VesselView (Opcional)



- a** - Resistor de terminação de 120 ohms
- b** - GPS
- c** - Traçador de gráficos
- d** - Fonte de alimentação com fusíveis de 3 A do NMEA 2K
- e** - Barramento de alimentação
- f** - VesselView

56085

## Identificação dos botões

### Controles dianteiros



- a - Tela de toque
- b - Botão MARCA-MENU
- c - Botão ESPERA-AUTOMÁTICO
- d - Botão Sair
- e - Botão rotativo (pressione para inserir a função)
- f - Botão IR PARA-PÁGINAS
- g - MAIS ZOOM/MENOS ZOOM, MOB (homem na água)
- h - Energia-Brilho
- i - Porta do leitor de cartões

### Operações do controle dianteiro

**Tela de toque:** A tela do VesselView 7 tem várias regiões sensíveis ao toque e acionadas com um toque ou deslizar do dedo com um movimento vertical ou horizontal.

**MARCA-MENU:** A opção MARCA-MENU tem duas funções e depende de qual modo de tela está ativo. Pressione o botão MARCA-MENU enquanto o traçador de gráficos estiver visível para acessar os pontos de destinos e outras funções. Pressione o botão enquanto as informações do SmartCraft estão visíveis para abrir a barra de rolagem.

**ESPERA-AUTOMÁTICO:** Permite que o operador suspenda (espera) ou entre no sistema operacional Navico®.

**Sair:** Fecha um menu e remove o cursor da tela.

**Botão giratório:** Usado para manobras em menus, aplicação de zoom em tabelas e pode ser pressionado para entrar em uma seleção.

**IR PARA-PÁGINAS:** Um pressionamento rápido exibe as páginas do painel inicial e pode ser pressionado várias vezes para alternar entre os menus da página inicial. Um pressionamento longo exibe as opções do menu IR PARA.

**ENTRADA SAÍDA-MOB:** Botões de zoom de vários componentes do backbone do NMEA. O pressionamento simultâneo dos botões de ENTRADA e SAÍDA marcará a posição do barco com um ícone de homem na água (MOB) (se o equipamento adicional estiver instalado).

**Energia-Brilho:** Pressione uma vez para acessar o modo de alimentação ou alterar a iluminação de fundo da unidade ou ir para o modo Noturno.

**Leitor de cartões:** Permite que o software do VesselView seja atualizado, as tabelas de navegação sejam carregadas e permite que os pontos de destino e configurações sejam salvos.

### Assistente de configuração

**IMPORTANTE:** Não apresse o VesselView pressionando os botões enquanto o sistema está inicializando para coletar dados do motor e do barco. Quando o VesselView for ligado inicialmente ou após um restabelecimento de fábrica, o sistema levará alguns segundos para concluir o processo de inicialização.

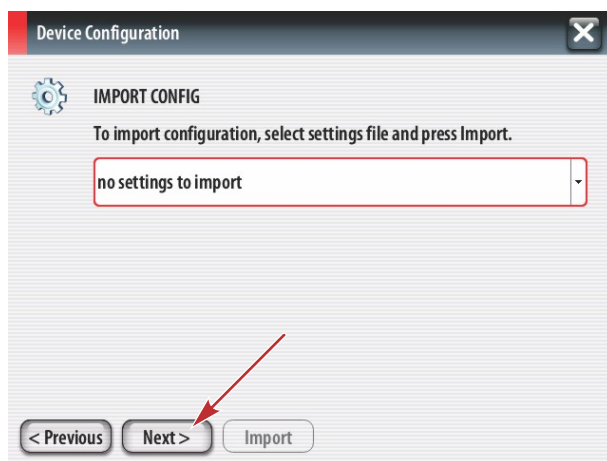
O assistente de configuração do VesselView orienta o usuário durante os primeiros passos de configuração do VesselView. O assistente de configuração pode ser acessado a qualquer momento através do ícone CONFIGURAÇÕES no menu de rolagem. Toque na seta da barra de rolagem e deslize até o ícone Configurações. Para iniciar o assistente de configuração, navegue até Configurações/Sistema/Assistente de Configuração. Toque em Avançar para continuar.



56740

### Importar Configuração

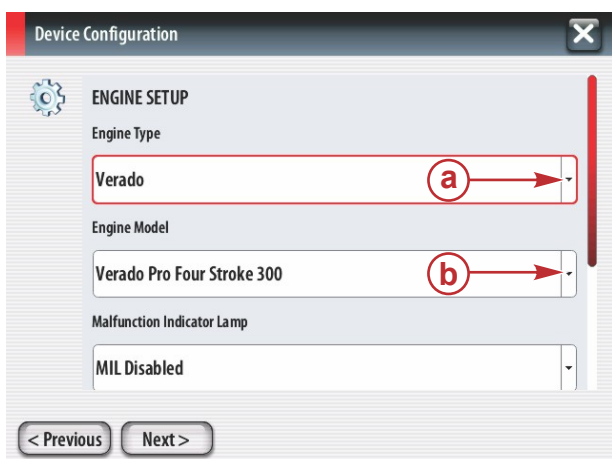
Para importar uma configuração existente do barco, insira um cartão micro SD com o arquivo de configuração e selecione esse arquivo no menu suspenso. Se não houver nenhum arquivo de importação, toque em Avançar para continuar.



56741

### Configuração do Motor

1. Na tela Configuração do motor, use o botão rotativo ou toque nos campos do menu para selecionar a opção correta.
2. Conclua as seleções na tela Configuração do motor.

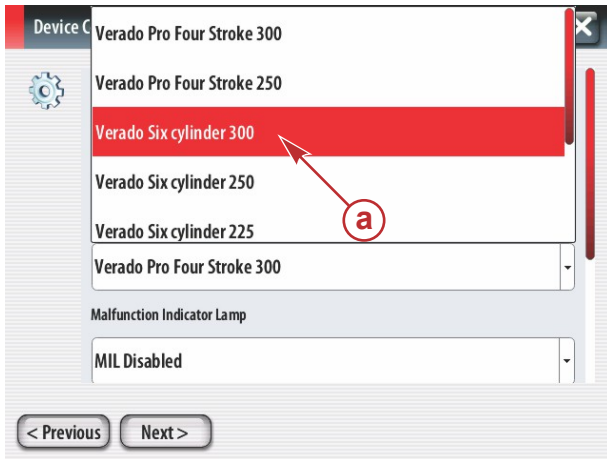


56742

- a - Menu do tipo do motor
- b - Menu do modelo do motor
- c - Toque em Avançar para continuar

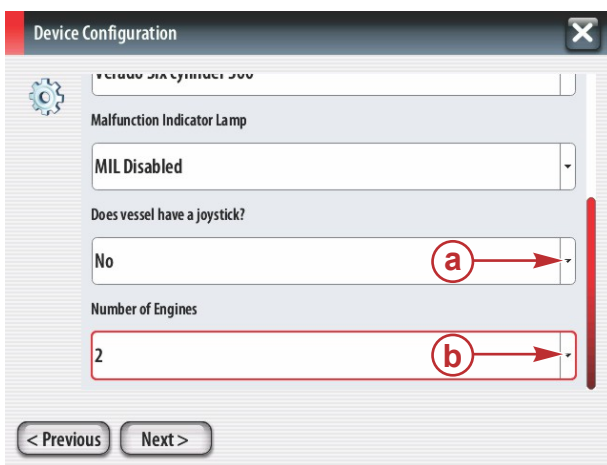


3. Abra e selecione a opção adequada no restante dos campos do menu na tela de Configuração do motor. Quando terminar de fazer as seleções, toque em Avançar para continuar.



a - Campo de opção do modelo do motor

56743

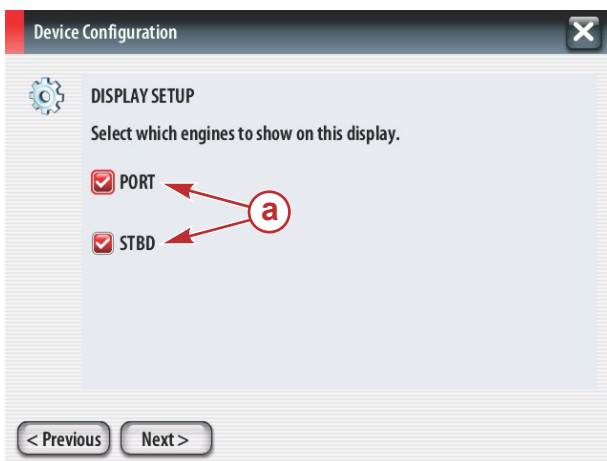


a - Campo de opção do joystick  
b - Campo do número de motores

56745

### Configuração do Mostrador

Dependendo do número de motores indicados na tela de Configuração do motor, selecione os motores a serem exibidos por essa unidade VesselView. É possível selecionar até quatro motores.

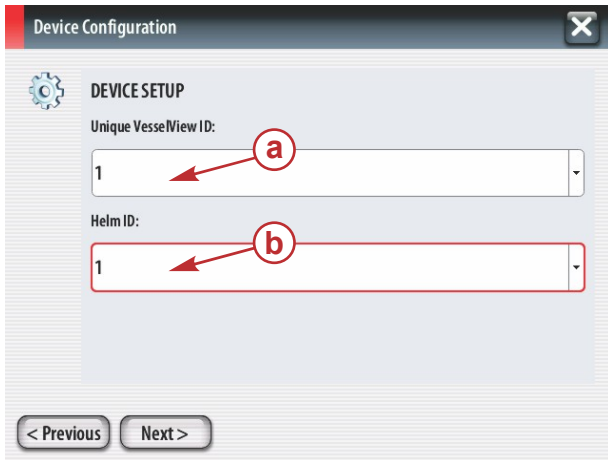


a - Motores selecionados a serem exibidos  
b - Toque em Avançar para continuar

56746

### Configuração do Dispositivo

Na tela Configuração do dispositivo, use o botão rotativo ou toque nos campos do menu para selecionar as opções corretas. Se estiver usando vários dispositivos VesselView, certifique-se de atribuir números exclusivos a cada unidade para evitar problemas com dados. Os números do leme devem coincidir com o local da unidade individual do VesselView. Toque em Avançar para continuar.

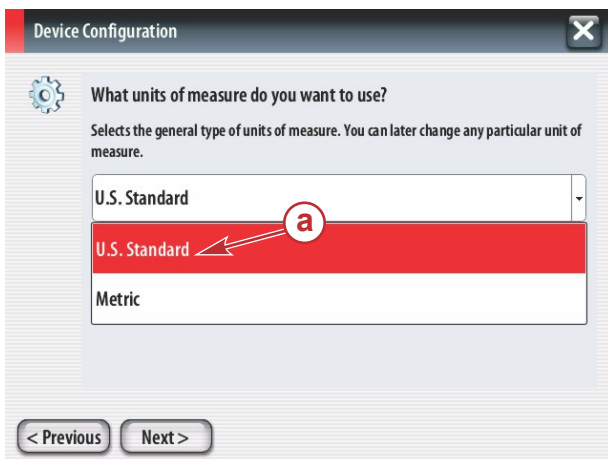


- a - Campo de opção do VesselView
- b - Campo de opção do leme

56747

### Configuração das unidades

Selecione as unidades de medida com que o VesselView exibirá os dados na tela: velocidade, distância e volumes. Unidades específicas de medida podem ser alteradas posteriormente.

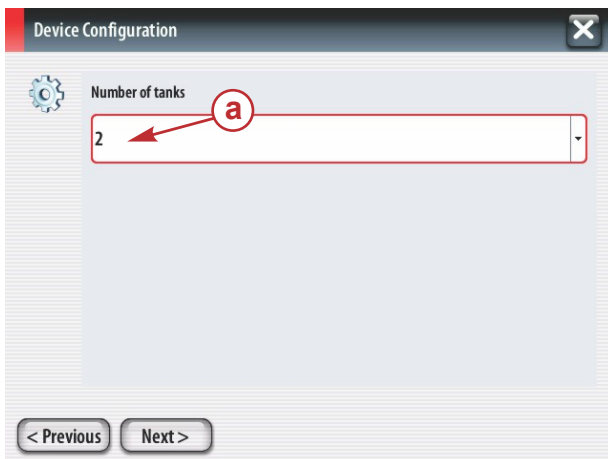


- a - Campo de opção de unidades de medida

56748

### Configuração do Tanque

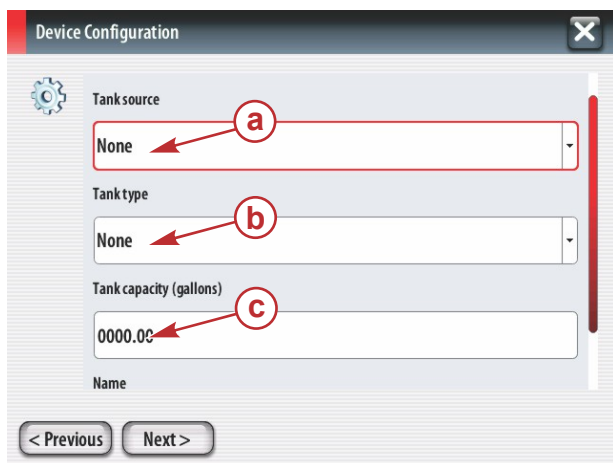
Selecione o número de tanques de combustível do barco no campo suspenso. Toque em Avançar para continuar.



- a - Campo de opção do número de tanques

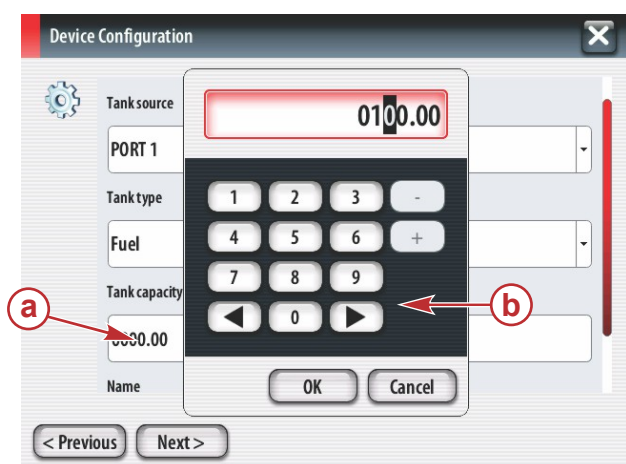
56749

Use o botão rotativo ou toque nos campos do menu para selecionar a origem do tanque, o tipo do tanque e a capacidade do tanque. Use o teclado da tela para digitar a capacidade. Ao terminar de digitar os dados de capacidade do tanque toque em OK para fechar o teclado.



- a - Campo de opção da posição do tanque
- b - Campo de opção do tipo do tanque
- c - Campo de entrada da capacidade do tanque

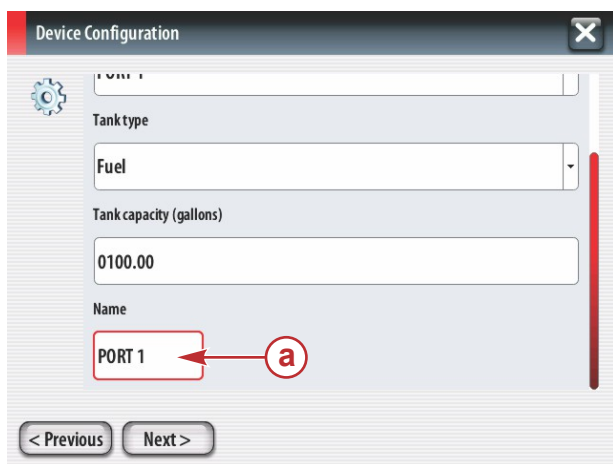
56750



- a - Campo de entrada da capacidade do tanque
- b - Teclado da tela
- c - Toque em Avançar para continuar

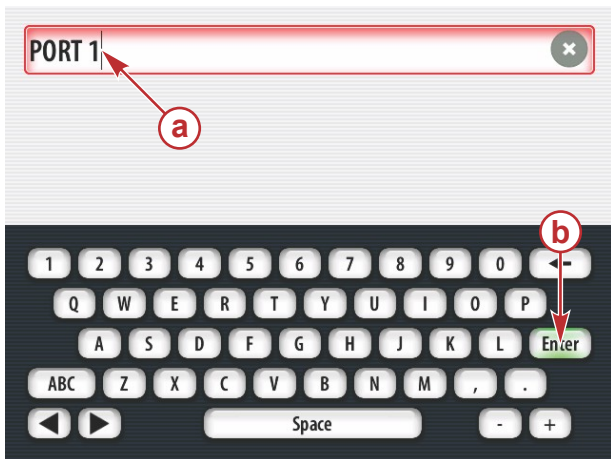
56751

O nome do tanque preencherá o campo Nome. Para alterar o nome do tanque, toque no campo e use o teclado da tela para personalizar o nome do campo.



- a - Campo do nome do tanque

56752

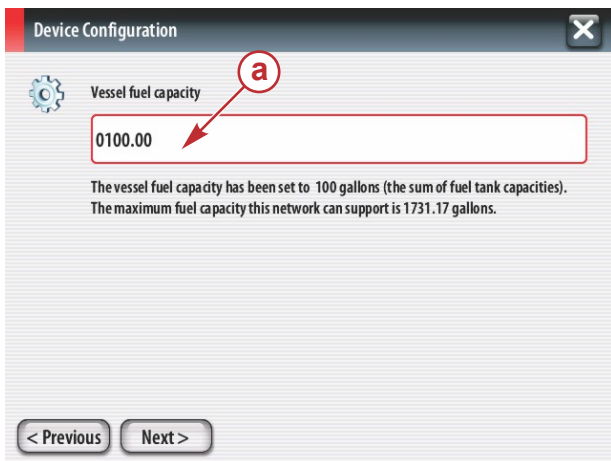


- a - Entrada do nome do tanque
- b - Digite a chave para concluir a entrada

56753

Com base no número de tanques inseridos durante a configuração, a tela retornará para a tela de origem do tanque. Todos os campos do menu precisam ser preenchidos com as informações adequadas para cada tanque adicional. Quando todos os campos de menu estiverem completos, toque no campo Avançar para continuar.

Uma tela de capacidade de combustível do barco mostrará a capacidade total com base nos dados de entrada.

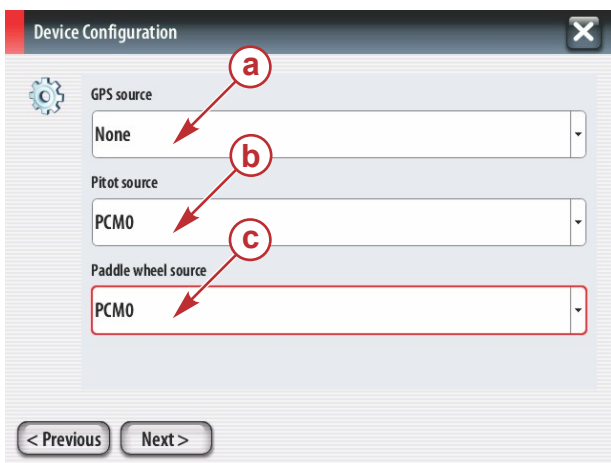


- a - Campo de capacidade de combustível do barco
- b - Toque em Avançar para continuar

56756

### Configuração da velocidade

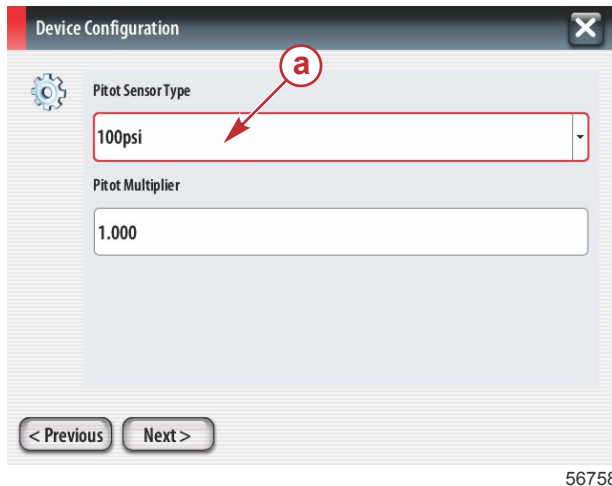
Na tela de configuração da velocidade, existem três opções para determinar como o VesselView captará as informações de velocidade. Se o barco for equipado com um GPS, o menu suspenso permitirá a seleção dos dispositivos disponíveis. Se o barco estiver equipado com um sensor pitot, essa opção será selecionada. Se o barco for equipado com uma roda de pás, uma opção para selecioná-la aparecerá no menu suspenso. Após a seleção da origem da velocidade, toque em Avançar para continuar.



- a - Campo de origem do GPS
- b - Campo de origem do pitot
- c - Campo de origem da roda de pás

56757

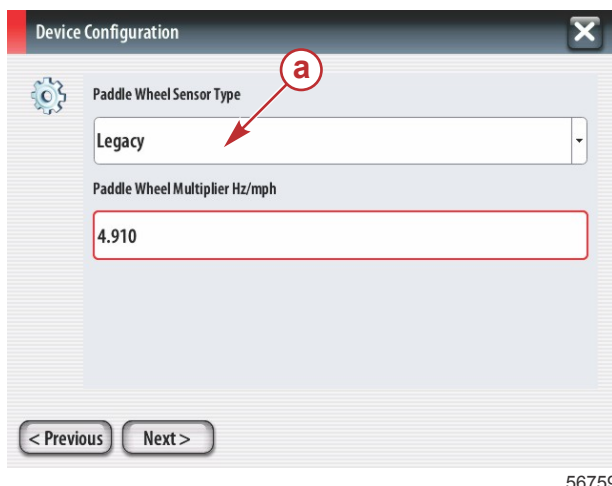
Se a origem do pitot for selecionada, a tela Sensor de velocidade pitot aparecerá. Use o menu suspenso Tipo de sensor pitot para selecionar a opção adequada. A maioria dos motores utiliza um pitot de 100psi. Os produtos da Mercury Racing usam o pitot de 200psi. Após a seleção, toque em Avançar para continuar.



a - Campo da pressão do pitot

56758

Se a origem da roda de pás for selecionada, a tela do sensor da roda de pás aparecerá. Use o menu suspenso Tipo de sensor da roda de pás para selecionar a opção adequada. Após a seleção, toque em Avançar para continuar.

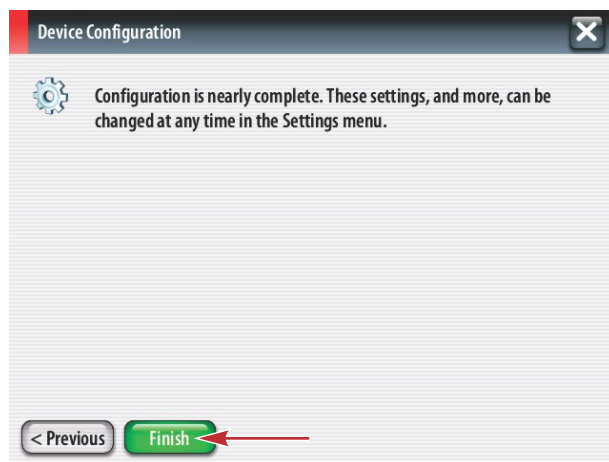


a - Campo do tipo do sensor da roda de pás

56759

### Conclusão do assistente de configuração

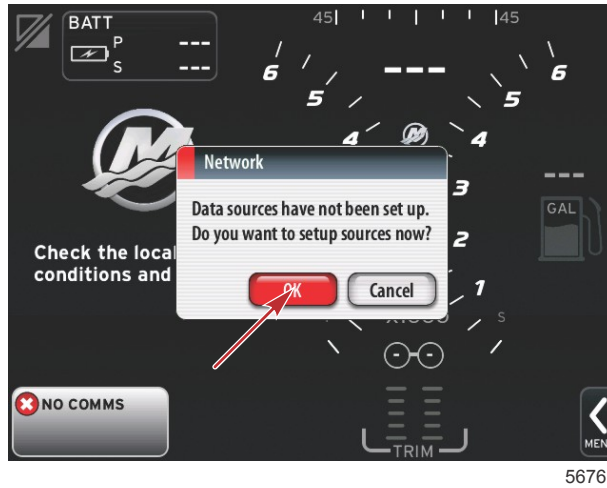
Toque em Finalizar para concluir o assistente de configuração no VesselView. Não desligue a unidade até que a tela Finalizar seja substituída pela tela de atividade do barco.



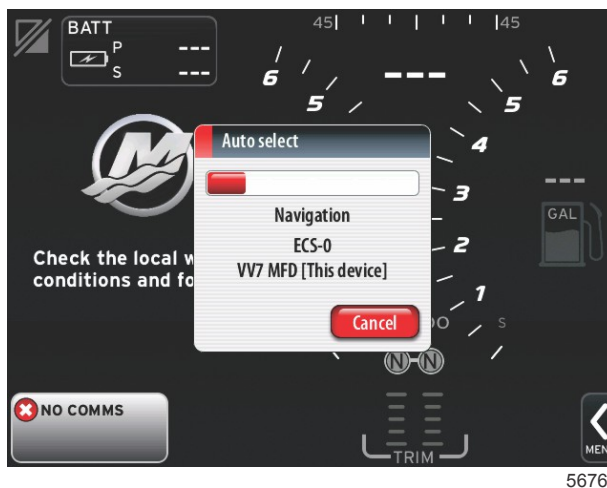
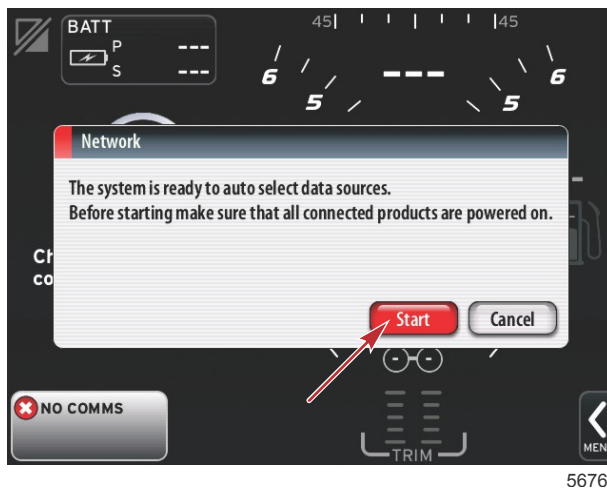
56760

### Configuração da origem de dados

O VesselView pedirá para configurar as origens de dados detectáveis. Toque em OK para continuar.



Ligue todos os produtos e todos os motores para garantir que todas as origens de geração de dados possam ser detectadas. Toque em Iniciar para começar o processo.



Quando a seleção automática estiver concluída, toque em Fechar.



a - Botão Fechar

56764

O VesselView exibirá a tela Sistema. Os sistemas que operam dentro dos parâmetros estabelecidos aparecerão em verde.



56765

Toque em Sistema OK para exigir as horas do motor.



56766

### Menu Configurações

Podem ser feitas alterações em qualquer configuração a qualquer momento usando o menu Configurações. É possível navegar por todos os menus e submenus suspensos tocando na tela ou usando o botão rotativo. Os menus de Configurações podem ser acessados usando a barra de rolagem na parte inferior direita da tela.



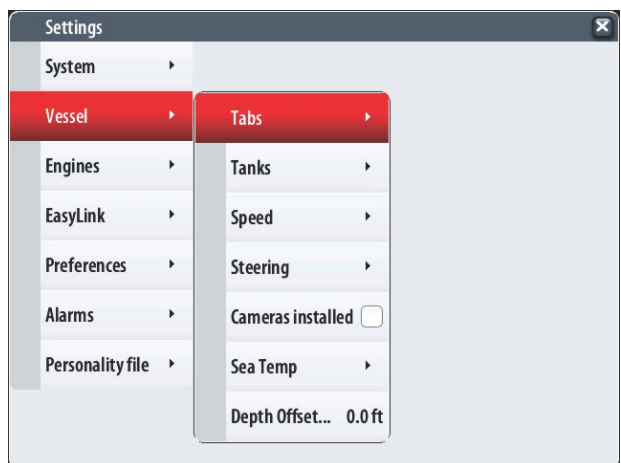
56836

#### 1. Menu do sistema



56772

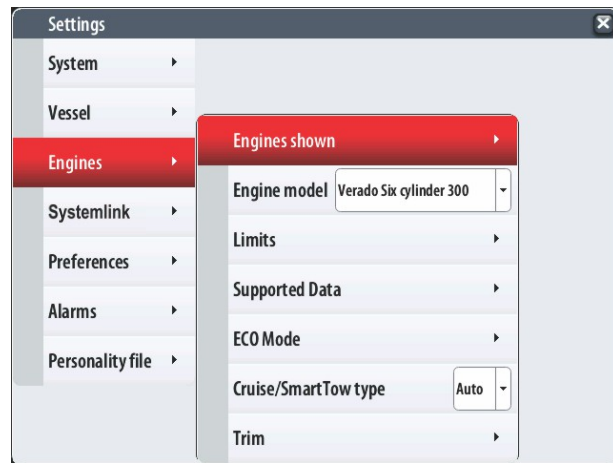
#### 2. Menu do barco



56773

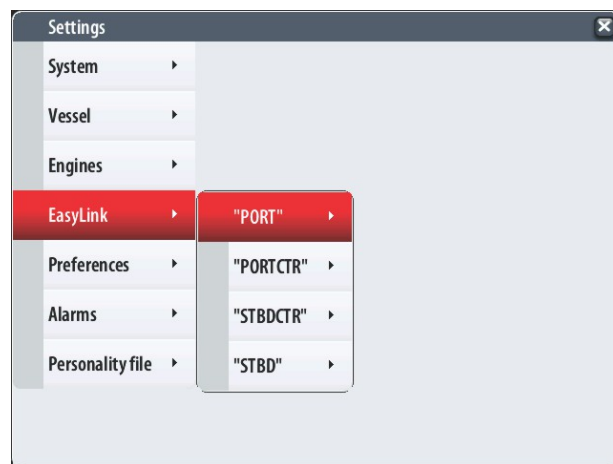


3. Menu de motores



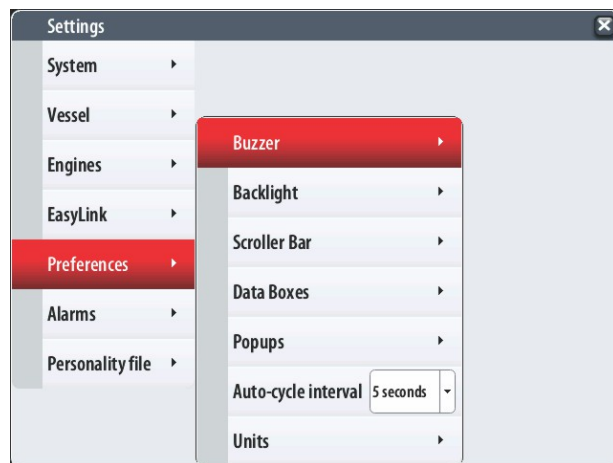
56775

4. Menu EasyLink



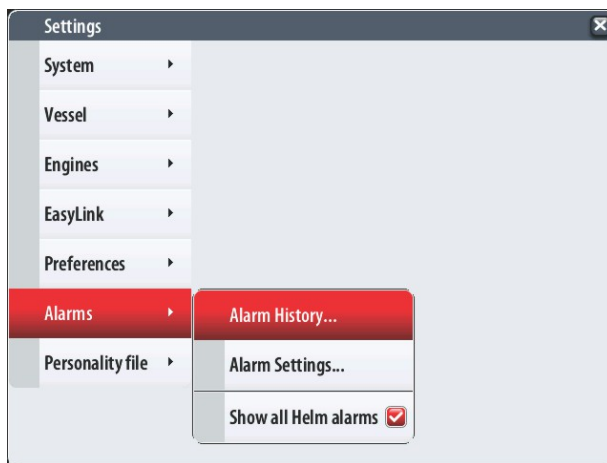
56776

5. Menu de preferências



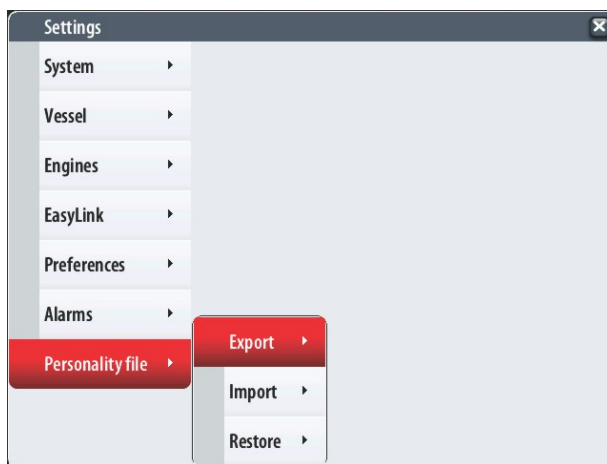
56777

6. Menu de alarmes



56778

7. Menu do arquivo de identidade



56779

## Como atualizar o software VesselView 7

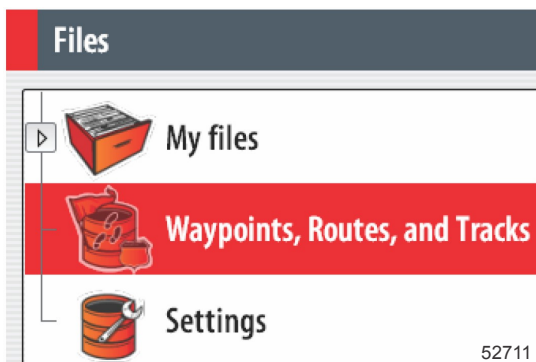
As instruções a seguir explicam como realizar a atualização do software do VesselView 7. É necessário acesso à Internet, juntamente com uma porta de comunicação usada para transferir o arquivo para um cartão micro SD FAT ou FAT32.

### Backup dos pontos de destino, rotas e rastreamentos

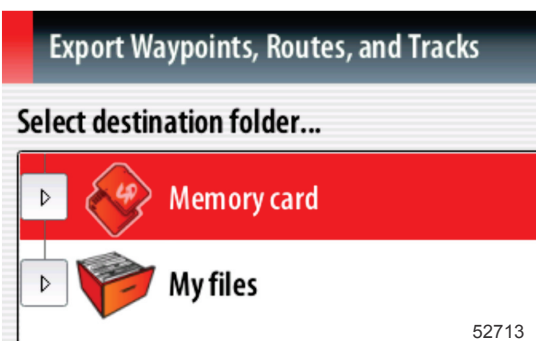
Apesar de os pontos de destino, rotas e rastreamentos não serem afetados, recomenda-se a realização do backup deles antes do início da atualização. O processo de backup copia todos os pontos de destino, rotas e rastreamentos para um cartão micro SD. O cartão pode ser o mesmo que tem os arquivos de atualização. Dependendo da quantidade de informações para as quais você fará backup, o cartão deve ter capacidade para armazená-las.

1. Ligue a chave de ignição e verifique se o VesselView está ligado.
2. Insira o cartão micro SD na porta do leitor de cartões ao máximo até ouvir um clique, de modo que ele permaneça no local correto.
3. Pressione o botão de PÁGINAS abaixo do botão giratório.
4. Selecione Ferramentas e depois Arquivos.

- 5. Selecione Pontos de destino, rotas e rastreamentos



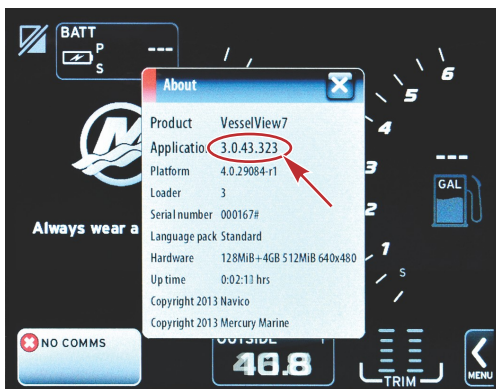
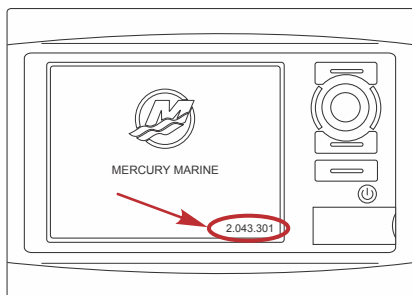
- 6. Selecione o formato desejado e pressione Exportar.
- 7. Selecione o cartão micro SD como destino e selecione OK.



- 8. Nomeie o arquivo de backup usando o teclado na tela e depois pressione Enter.

### Obtenção do software mais recente

- 1. O software mais recente para o mostrador está disponível on-line para download geral no site da Mercury: [www.mercurymarine.com/vesselview](http://www.mercurymarine.com/vesselview). Para saber qual versão do software está no VesselView, ligue o VesselView. Enquanto o sistema liga, a tela mostrará a versão do software no canto inferior direito. Se o VesselView já estiver ligado, selecione Configurações>Sistema>Sobre para ver a versão atual do software do VesselView.



- 2. Selecione VesselView 7 e clique em BAIXAR ATUALIZAÇÃO.

3. Dependendo das configurações de segurança do seu computador, pode aparecer uma advertência de segurança. Clique em Permitir para continuar.
4. Crie uma pasta no disco rígido e salve o arquivo nela.
5. Se o sistema solicitar que você SALVE ou EXECUTE, selecione SALVAR e salve no disco rígido.

**NOTA:** O tamanho do arquivo normalmente é de 70–100 MB.

**IMPORTANTE:** Alguns navegadores podem mudar a extensão do arquivo. Verifique se a extensão e o nome do arquivo não foram alterados. A extensão correta após o nome do arquivo deve ser .upd. Não renomeie o arquivo nem altere a extensão.

6. Depois de salvar o arquivo no disco rígido, copie-o para a raiz de um cartão micro SD vazio FAT ou FAT32 de 512 MB ou mais. A raiz da unidade é o nível máximo, onde o arquivo não é colocado em uma pasta.

## Atualização do VesselView

Considerações importantes antes e durante o processo de atualização:

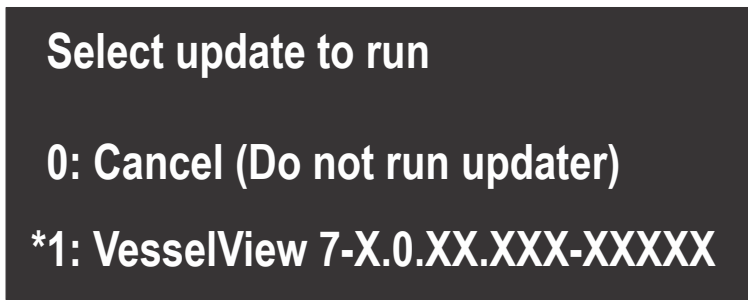
- Fez o backup dos pontos de destino, rotas e rastreamentos?
- Cada mostrador deve ser atualizado individualmente. Não há nenhum recurso de rede automático para atualizar vários VesselViews simultaneamente.
- Não desligue o monitor ou interrompa o fornecimento de energia durante o processo de atualização.
- Não remova o cartão micro SD durante o processo de atualização.

1. Verifique se a chave de ignição está desligada e se o VesselView está ligado.

**NOTA:** Algumas instalações podem energizar o VesselView através de um circuito dedicado em vez de uma chave de ignição no circuito.

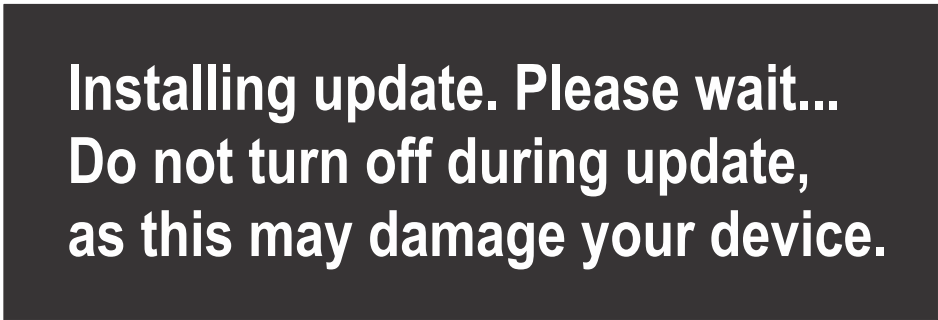
**IMPORTANTE:** O VesselView deve estar desligado por no mínimo 30 segundos antes do software ser atualizado.

2. Insira o cartão micro SD na porta do leitor de cartões ao máximo até ouvir um clique, de modo que ele permaneça no local correto.
3. Ligue a chave de ignição e verifique se o VesselView está ligado.
4. Deixe que o sistema inicialize. Uma tela pedirá que o usuário faça a atualização ou cancele.
5. Use o botão giratório para destacar o arquivo de atualização e pressione-o para confirmar.



56565

6. Não desligue a chave de ignição, não desligue o VesselView, nem remova o cartão micro SD enquanto o software estiver sendo carregado. O processo de atualização pode levar alguns minutos para ser concluído.



56562

- Quando o carregamento estiver concluído, remova o cartão micro SD e o sistema será reiniciado automaticamente para concluir a atualização.



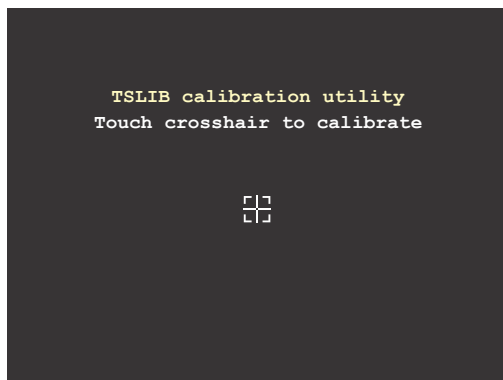
**Update complete.  
Please remove the SD card to finish.**

56563

- Verifique se a versão do software atualizado é a versão correta. Pressione o botão Ir para, pressione Configurações, selecione Sistemas e gire o botão Sobre. Pressione o botão para verificar. A versão atual do software é exibida. Desligar o barco por 30 segundos e em seguida ligá-lo também mostra a versão do software no canto inferior direito da tela de inicialização.

### Calibração da tela de toque

- Desligue a unidade.
- Pressione e segure o botão MENU e, em seguida, ligue a unidade.
- Mantenha o botão MENU pressionado durante a ligação até que a tela do utilitário de calibração apareça (aproximadamente 15 segundos).



56947

#### Tela do utilitário de calibração

- Toque na cruz exibida na tela para definir os nove pontos de calibração.
- Após a calibração bem-sucedida, a unidade retornará à tela de aplicação normal.

**Products of Mercury Marine**  
W6250 Pioneer Road  
Fond du Lac, WI 54936-1939

Alpha, Axius, Bravo One, Bravo Two, Bravo Three, M com Logótipo Redondo às Ondas, K-planes, Mariner, MerCathode, MerCruiser, Mercury, Mercury com Logótipo às Ondas, Mercury Marine, Mercury Precision Parts, Mercury Propellers, Mercury Racing, MotorGuide, OptiMax, Quicksilver, SeaCore, Skyhook, SmartCraft, Sport-Jet, Verado, VesselView, Zero Effort, Zeus, #1 On the Water e We're Driven to Win são marcas registadas da Brunswick Corporation. Pro XS é uma marca da Brunswick Corporation. Mercury Product Protection é uma marca registada de serviços da Brunswick Corporation.