VESSELVIEW 4 設置指示書

注意:設置が完了したら、所有者が将来使用する場合に備えてこれらの指示書を製品と一緒に保管してください。

重要: この文書は、ディーラー、造船業者、および会社のサービス担当者が、弊社製品の設置およびサービスを行うためのガイドです。本製品または同様の Mercury Marine 製品について、推奨されたサービスおよび設置手順の訓練を受けていない場合は、正規の Mercury Marine ディーラー技術者に作業を依頼してください。Mercury 製品の設置およびサービスが適切に行われないと、製品の設置または操作時に製品の損傷や人身傷害につながるおそれがあります。



55827

参照	数量	説明
1	1	VesselView 4
2	1	VesselView 4 ハーネス アセンブリ
3	1	気温センサーおよび取り付け金具
4	1	VesselView 4 アダプタ ハーネス
5	1	クイック スタート ガイド
6	1	サンカバー
7	2	トリム ベゼン
8	1	取り付け金具
9	1	ガスケット

VesselView 4 設置

配線

- DTS 配線ハーネスからの電源電圧または電流を接続したり、ネットワークにつないだり、縛り付けたり、スイッチにしたり、沈めたりしないでください。
- いかなる種類の通信機器またはナビゲーション機器も、指定された接続ポイント以外で DTS 配線ハーネスに接続してはなりません。
- 必ず、ヒューズ盤や接続箱などの適切な電源接続を使用して、ボートのアクセサリー装置を設置してください。
- 電源を取るためにいかなる DTS 電気配線ハーネスにも直接接続しないでください。

▲ 警告

スプライシングやプロービングを行うと、電線の絶縁体が損傷し、水が配線に侵入する可能性があります。水の侵入 は、配線の故障やスロットル/シフトの制御不能につながるおそれがあります。ボートの制御不能による重症や死亡事故 の可能性を防ぐために、DTS システムの配線絶縁のスプライシングやプロービングは行わないでください。

電気ボート アクセサリーの配線ガイドライン

▲ 警告

過度の電圧降下は、DTS システムを損ない、スロットルやシフトの制御不能による重症や死亡事故につながる可能性が あります。DTS システムの 12 V イグニッション キー スイッチ回路には、いかなる電気アクセサリーも配線しないで ください。

重要: イグニッション キー スイッチに、ボートのアクセサリーを接続しないでください。ボートのアクセサリーを配線 する際には、別のスイッチ型の 12 V 電源を使用してください。

重要: DTS システムは、一貫性のある 12 V 電源を必要とします。12 V またはイグニッション キー スイッチの DTS 回 路 (紫色、紫色/白色、または赤色のワイヤ) にアクセサリーを接合したり接続すると、ヒューズが飛んだり回路に過負荷 がかかり、動作が一時的または完全に停止する可能性があります。

電磁干渉



VesselView からの最小距離

ハーネス設置のガイドライン

- ハーネスの接続を設置ポイントに配線する適切な経路を見つけてください。
- 配線経路の表面に、ハーネスを切断する可能性のある鋭利な端部や、ばりがないかどうかを検査してください。
- ハーネスを配線経路に沿って、45.8 cm (18 インチ) ごとにクランプまたはケーブル タイで固定および支持してください。DTS システム内のすべての接続について、25.4 cm (10 インチ) の範囲内で、クランプまたはケーブル タイを使用する必要があります。
- すべての接続がしっかり固定されていることを確認してください。未使用のコネクタはすべてウェザー キャップで 密封してください。

接続と間隙



取り付け位置

取り付け位置は、穴を開けたり切断する前に慎重に選ぶ必要があります。オペレーターがコントロールを使用してディス プレイ画面をはっきり見られるように、VesselView を取り付ける必要があります。ディスプレイ画面は、直射日光下で も見えるよう高コントラストの反射防止特性を持っています。最良の結果を得るために、ディスプレイは、直射日光が差 さない、窓や明るい物体からの反射光が最小限に抑えられた場所に取り付けてください。

切断する前にパネルの後ろに隠れた電線やその他の部品がないかどうかを確認してください。

手すりとして使用される可能性のある場所、浸水する可能性のある場所、またはボートの運転を妨げる場所には設置しな いでください。

関連するすべてのケーブルを接続するための十分な間隙があることを確認してください。

取り付け位置を特定する際には、換気の良さを考慮する必要があります。換気が悪いと、ディスプレイが過熱する可能性 があります。



以下の設置指示は、VesselView に付属しているハーネス向けに書かれています。ダッシュボードの厚さが示された寸法 よりも大きいと、90° ハーネス コネクタでは VesselView を設置できない可能性があります。ダッシュボードの厚さが最 大許容厚さを上回る場合は、直線コネクタ (部品番号 8M0075079) を注文してください。



オプションの直線コネクタ

- 1. VesselView のハーネスの接続用に十分な間隙があることを確認します。
- 2. 粘着テープを使用して切り欠きテンプレートを取り付け面に固定します。
- ワッシャー付きのネジやナットを使用する場合は、ドリルで 4 つの 4.5 mm (#16 ドリル ビット)の取り付け穴を開けます。

- 4. ナベ頭タッピングネジを使用する場合は、ドリルで 4 つの 3.5 mm (#29 ドリル ビット)の取り付け穴を開けます。
- 5. 適切なサイズのドリル ビットまたは穴鋸を使用して、グレーの切り欠き領域の 4 つの 19 mm (3/4 インチ)の角部を 切り欠きます。
- 6. のこぎりなどで残りのグレー領域を除去します。
- 7. 鋭利な端部がある場合はやすりで削ります。
- 8. VesselViewが開口部にうまく収まるかどうかを確認します。障害物がある場合は、開口部から取り除きます。
- 9. ガスケットから粘着性の保護裏当てを取り外し、VesselViewの取り付け接触面に設置します。
- 10. すべてのケーブルをユニットの背面に接続してから、開口部に挿入します。
- 11. 取り付け金具でユニットを固定します。
- 12. 上部および下部のベゼルトリムを設置します。



ベゼル トリムの設置

VesselView 4 SmartCraft ワイヤ ハーネス



- a SIMNET/NMEA 2K の接続
- **b** SmartCraft ネットワークおよび電源
- c VesselView アダプタ ハーネス
- d- システム リンク ポート センター
- **e** 気温センサー
- f- システム リンク スターボード センター
- g- ホーン
- h システム リンク ポート
- i- システム リンク スターボード
- j- 接続箱

VesselView NMEA 2K の接続 (オプション)



ボタンの説明

ボタン



- ページ ボタンを押すと、スクロール バー メニューがアクティブになります。もう一度ページ ボタンを押すと、スクロール バー メニューが終了します。
- 画面上のフィールドを移動 (ハイライト表示) するには、左右の矢印ボタンを使用します。
- 目的のアイコンがハイライト表示されているときに決定ボタンを押すと、そのデータ フィールドまたは機能を使用できます。

セットアップ ウィザード

重要: VesselView のシステムの起動中に、船やエンジンのデータを取得するために、急いでいくつものボタンを押さな いようにしてください。VesselView の最初の起動時または工場出荷時設定へのリセット後に、システムが起動プロセス を完了するのに数秒かかります。

a-120 ohm 終端抵抗、オス1お

d - NMEA 2K ヒューズ付き電源

よびメス1

C- チャートプロッタ

b- GPS

e- 電力バス f- VesselView VesselView セットアップ ウィザードでは、VesselView の最初の設定手順が順に示されます。セットアップ ウィザード には、スクロール メニューの設定アイコンを使用していつでもアクセスできます。ページ ボタンを押し、右矢印ボタン を押して設定アイコンにアクセスします。



1. 設定アイコンがハイライト表示されたら、決定ボタンを押します。[Settings] メニュー画面が表示されます。



2. 決定ボタンを押して、[System] オプションのフライアウト メニューにアクセスし、[Language] を選択します。



3. VesselView で表示する言語を選択します。言語の選択肢をスクロールするには、左右の矢印ボタンを使用します。 選択を確定するには、決定ボタンを押します。

Select Language	
English (US)	
English (UK)	
Español	
Suomi	
Français	
Ελληνικά	
Italiano	
日本語	
Nederlands	
Norsk	

56823

 選択した言語で VesselView のメイン画面が表示されます。設定アイコンがハイライト表示されます。決定ボタンを 押します。[Settings] メニューの [System] がハイライト表示されます。決定ボタンを押すと、フライアウト メニュー が表示されます。右矢印ボタンを押して、[Setup wizard] まで下にスクロールします。



56792

5. テキスト画面が表示されます。右矢印ボタンを押して [Next] をハイライト表示し、決定ボタンを押します。



設定のインポート

既存の船の設定をインポートするには、設定ファイルが収録されたマイクロ SD カードを差し込んで、ドロップダウン メ ニューでこのファイルを選択します。インポート ファイルがない場合は、右矢印ボタンを使用して [Next] をハイライト 表示し、決定ボタンを押します。



エンジンのセットアップ

1. [ENGINE SETUP] 画面で、左右の矢印ボタンを押して、ドロップダウン フィールドをハイライト表示します。エンジンの種類とモデルに基づいて選択を行います。



- a [Engine Type] 選択フィールド
- **b** [Engine Model] 選択フィールド
- **c** [Malfunction Indicator Lamp] アクティビティ選択フィ ールド
- d スクロール バー

2. [ENGINE SETUP] 画面で、下にスクロールし、選択を完了させます。すべての選択が完了したら、[Next] をハイライ ト表示して決定ボタンを押します。



- a- ジョイスティック選択フィールド
- **b** [Number of Engines] 選択フィールド

ディスプレイのセットアップ

[ENGINE SETUP] 画面に示されたエンジンの数に応じて、この VesselView ユニットに表示するエンジンを選択します。 最大 2 つのエンジンを選択できます。決定ボタンを押して続行します。



デバイスのセットアップ

[DEVICE SETUP] 画面で、左右の矢印ボタンを使用して、ドロップダウン メニューをハイライト表示します。複数の VesselView デバイスを使用する場合は、データに関する問題を避けるために、各ユニットに一意の番号を割り当ててく ださい。操舵装置の番号が、個々の VesselView ユニットの場所に一致している必要があります。[Next] フィールドをハ イライト表示し、決定ボタンを押して続行します。

DEVICE SETUP		
Unique VesselView ID:		t
1	a	-
Helm ID:		
1	b	
Previous Next Next		
		56802

a - VesselView デバイス番号 o - 操舵装置の場所番号

単位のセットアップ

VesselView の画面に表示されるデータの測定単位 (速度、距離、および容積) を選択します。特定の測定単位を後で変更 できます。測定単位を選択した後、[Next] フィールドをハイライト表示し、決定ボタンを押します。



a- 測定単位ドロップダウン メニュー

タンクの設定

ドロップダウン フィールドで船の燃料タンクの数を選択します。[Next] をハイライト表示し、決定ボタンを押して続行し ます。



a- タンク選択フィールド

a- 燃料容量フィールド

56806

[VESSEL FUEL CAPACITY] 画面で、決定ボタンを押して、データ フィールドの点滅カーソルをアクティブにします。決 定ボタンを押すと、現在の整数から次の整数にカーソルが移動します。左矢印ボタンまたは右矢印ボタンを押して、正し い数値を選択します。数値の入力が終了したら、整数がハイライト表示されなくなるまで決定ボタンを押します。右矢印 ボタンを使用して、[Next] をハイライト表示します。決定ボタンを押して続行します。



56808

速度のセットアップ

[SPEED SETUP] 画面には、VesselView で速度情報を取得する方法を決定するためのオプションが 3 つあります。船に GPS が装備されている場合には、ドロップダウン メニューから利用できるデバイスの選択が可能です。船にピトー管セ ンサーが装備されている場合は、このオプションが選択されます。船にパドル ホイールが装備されている場合は、選択 するオプションがドロップダウン表示されます。速度ソースを選択したら、[Next] をハイライト表示し、決定ボタンを押 して続行します。



a- 速度データのオプション

ピトー管ソースを選択した場合は、[PITOT SPEED SETUP] の画面が表示されます。[Pitot Sensor Type] ドロップダウン を使用して、適切なオプションを選択してください。ほとんどのエンジンは 100psi のピトー管を利用します。Mercury Racing の製品では、200psi のピトー管を利用します。選択したら、右矢印ボタンを使用して [Next] をハイライト表示 し、決定ボタンを押して続行します。

PITOT SPEED SETUP	 ピトー管オプション メニュー
Pitot Sensor Type	
200psi a 🗸	
100nsi 200psi	
1.000	
Uncalibrated Speed (mph)	
50	
Calibrated Speed (mph)	
< <tr> < Previous</tr>	
56812	

パドル ホイール ソースを選択した場合は、[PADDLE WHEEL SPEED SETUP] 画面が表示されます。[Paddle Wheel Sensor Type] ドロップダウンを使用して、適切なオプションを選択してください。選択したら、右矢印ボタンを使用して [Next] をハイライト表示し、決定ボタンを押して続行します。

PADDLE WHEEL SPEED SETUP	
Paddle Wheel Sensor Type	
Current	a 🗸
Paddle Wheel Multiplier Hz/mph	
4.910	
Uncalibrated Speed (mph)	
50	
Calibrated Speed (mph)	
Previous Next>	
	56828

a - [Paddle Wheel Sensor Type] フィールド

セットアップ ウィザードの終了

右矢印ボタンを使用して [Finish] をハイライト表示し、決定ボタンを押すと、VesselView のセットアップ ウィザードが 完了します。[Finish] 画面が船の活動画面に切り替わるまで、ユニットの電源を切らないでください。

Configuration is nearly complete. These setting and more, can be changed at any time in the Settings menu.	IS,
Previous Finish	50044

設定メニュー

設定内容の変更は、[Settings] メニューを使用していつでも行うことができます。ドロップダウン メニューおよびフライ アウト メニューの操作はすべて、左右の矢印ボタンと決定ボタンを使用して行います。





2. [Vessel]メニュー



3. Engines メニュー



56818

4. EasyLink メニュー

Se	ttings			-	
Sy	stem	۲			
Ve	ssel				
En	gines	۲			
Ea	syLink	۲	EasyLink 1		
Pr	eferences	Þ	EasyLink 2	•	
AI	arms	•			
Pe	rsonality file	۲			
					15.24
					56819

5. [Preferences] メニュー



6. [Alarms] メニュー

	Settings		
,	Sectings		
	System		
	Vessel		
	Engines	►	
	EasyLink	۲	
	Preferences		
	Alarms		Alarm History
	Personality file	۲	Alarm Settings
			Show all Heim alarms 오
-			56821
			30021

7. [Personality file] メニュー

System	Þ		
Vessel	•		
Engines	Þ		
EasyLink			
Preferences	Þ		
Alarms	Þ		
Personality file	•	Export	
		Import	Þ
		Restore	Þ

VesselView 4 ソフトウェアの更新方法

以下の手順では、VesselView 4 ソフトウェアをアップグレードする方法について説明します。ファイルを FAT または FAT32 マイクロ SD カードに転送するために使用される通信ポートとインターネット アクセスが必要になります。

最新ソフトウェアの取得

 このディスプレイ用の最新ソフトウェアは、Mercury の Web サイト (ww.mercurymarine.com/vesselview) からオン ラインでダウンロード可能です。VesselView のソフトウェア バージョンを調べるには、VesselView の電源を入れま す。システムが起動している間、画面の右下隅にソフトウェア バージョンが表示されます。VesselView の電源がす でに入っている場合は、 [Settings]>[System]>[About] の順に選択して、VesselView ソフトウェアの現在のオペレー ティング バージョンを確認します。





56943

- 2. VesselView 4 製品を選択して、[DOWNLOAD UPGRADE] をクリックします。
- コンピュータのセキュリティ設定によっては、セキュリティ警告が表示される場合があります。[Allow] をクリックして続行します。
- 4. ファイルを保存するためのフォルダをハード ドライブ上に作成します。
- [SAVE] または [RUN] の実行を求められた場合は、[SAVE] を選択し、ハード ドライブに保存します。
 注意: ファイルのサイズは、通常 20 ~ 40 MB です。
 重要: 一部のブラウザではファイル拡張子が変更されている場合があります。ファイル名と拡張子が変更されていないことを確認してください。ファイル名の後ろの正しい拡張子は .upd です。ファイルの名前や拡張子を変更しないでください。
- ファイルがハード ドライブに保存されたら、そのファイルを、容量が 512 MB 以上の未使用の FAT または FAT 32 マイクロ SD カードのルートにコピーします。ドライブのルートとは、別のフォルダに含まれない、最上位レベルで す。

VesselView のアップグレード

アップグレード プロセスの前およびその最中の重要な考慮事項

- 各ディスプレイを個別にアップグレードする必要があります。複数の VesselView を同時にアップグレードする自動 ネットワーク機能はありません。
- アップグレード プロセス中にディスプレイの電源を切ったり、電源を中断したりしないでください。
- アップグレード プロセス中にマイクロ SD カードを取り出さないでください。
- 1. イグニッション キーがオフであり、VesselView の電源が入っていないことを確認します。

注意: 設置条件によっては、イグニッション キー オン回路ではなく、専用の回路で VesselView の電源を入れる場 合もあります。

重要:ソフトウェアを アップグレードする少なくとも 30 秒前に、VesselView の電源をオフにする必要があります。

- 2. マイクロ SD カードをカード リーダー ポートにカチッと音がするまで所定の位置に差し込みます。
- 3. イグニッション キーをオンして、VesselView がオンになっていることを確認します。
- 4. システムの起動を許可します。更新プロセスが自動的に開始されます。
- 5. ソフトウェアのアップロード中は、イグニッション キーをオフにしたり、VesselView の電源を切ったり、マイクロ SD カードを取り出したりしないでください。アップグレード プロセスが完了するのに数分かかる場合があります。

Update in progress. Please do not remove the SD card or power off during this process.

アップロードが終了したら、マイクロ SD カードを取り出します。アップグレードを完了するために、システムが自動的に再起動されます。



 アップグレードされたソフトウェアのバージョンが、正しいバージョンであることを確認します。ページ ボタンを押し、右矢印ボタンを使用して [Settings] メニューまでスクロールします。決定ボタンと矢印ボタンを使用して、 [Systems] をハイライト表示し、[Abou] を開きます。現在のソフトウェア バージョンが表示されます。

外気温センサーの設置

注意:外気温センサーの設置はオプションです。

- 1. 気温センサーの場所を選択します。外気に触れる場所で、直射日光の当たらない所にセンサーを取り付けます。
- 2. ドリルで 19 mm (0.75 インチ) の取り付け穴を開けます。
- 3. 下に示されているように、取り付け用アダプタを設置します。



- 4. 取り付け用アダプタにセンサーを通します。
- 5. 温度センサーを VesselView ハーネスのコネクタに接続します。

Products of Mercury Marine W6250 Pioneer Road Fond du Lac, WI 54936-1939 Alpha、Axius、Bravo One、Bravo Two、Bravo Three、波形ロゴの付いた円形の M、K-planes、 Mariner, MerCathode, MerCruiser, Mercury, 波形ロゴの付いた Mercury, Mercury Marine, Mercury Precision Parts、Mercury Propellers、Mercury Racing、MotorGuide、OptiMax、Quicksilver、 SeaCore、Skyhook、SmartCraft、Sport-Jet、Verado、VesselView、Zero Effort、Zeus、#1 On the Water、および We're Driven to Win はすべて Brunswick Corporation の登録商標です。Pro XS は Brunswick Corporation の商標です。Mercury Product Protection は、Brunswick Corporation の登録サ ービスマークです。