

ÍNDICE

Seção 1 - Introdução

Visão geral do VesselView 7.....	2	Como atualizar o software VesselView 7.....	7
Controles dianteiros.....	2	Backup dos pontos de destino, rotas e rastreamentos.....	7
Operações do controle dianteiro.....	2	Obtenção do software mais recente.....	8
Painel traseiro.....	3	Atualização do VesselView.....	8
Localizações e descrições do monitor da tela do VesselView 7.....	3	Calibração da tela de toque.....	9
Regiões de toque e deslizamento.....	4	Manutenção.....	10
Regiões de toque.....	5	Limpeza da tela do monitor.....	10
Regiões de deslizamento.....	6	Limpeza da porta média.....	10
		Botões emperrados.....	10

Seção 2 - Telas iniciais e assistente de configuração

Tela de advertência de inicialização do VesselView 7.....	12	Configuração da origem de dados.....	18
Tela inicial.....	12	Menu Configurações.....	20
Assistente de configuração.....	12	Telas de exibição.....	23
Importar Configuração.....	13	Partida.....	23
Configuração do Motor.....	13	Motor desligado, ignição ligada.....	23
Configuração do Mostrador.....	14	Motor funcionando em marcha lenta.....	23
Configuração do Dispositivo.....	14	Falha do motor.....	24
Configuração das unidades.....	15	Navegação na falha.....	24
Configuração do Tanque.....	15	Manutenção programada do motor.....	25
Configuração da velocidade.....	17	Verificação do sistema - Relatório de verificação.....	26
Conclusão do assistente de configuração.....	18	Erros de comunicação.....	26

Seção 3 - Descrição Geral e Operação da Tela

Funcionalidade do campo de status do sistema.....	28	Navegação.....	36
Navegação nos campos de dados.....	29	Salvar.....	37
Aumento dos campos de dados.....	29	Criação de abertura personalizada.....	38
Ciclo automático.....	30	Modo de controle de cruzeiro.....	39
Funcionalidade da barra de rolagem.....	30	Controle Cruise (Cruzeiro).....	39
Navegação e ativação da barra de rolagem.....	30	Área de dados de controle de cruzeiro.....	39
Área de dados selecionada pelo usuário.....	31	Alteração da área de dados constante.....	39
Ícones da barra de rolagem.....	31	Cruzeiro — Área de dados selecionada pelo usuário.....	39
Modo Economia.....	32	Navegação de cruzeiro.....	39
Modo ECO.....	32	Modo piloto automático.....	40
Valores mínimo e máximo do ECO.....	32	Visão geral da tela do piloto automático.....	40
Alvos do compensador e rotação do ECO.....	32	Navegação nas telas do piloto automático.....	40
Cores alvo.....	32	Minimizar piloto automático.....	41
Navegação ECO.....	33	Modo de controle de marcha lenta de pesca.....	41
Atualizar ECO.....	34	Controle de marcha lenta pesca.....	41
Minimizar.....	34	Área de dados de controle de marcha lenta de pesca.....	41
Alteração dos alvos do ECO.....	34	Alteração do campo de dados constante.....	41
Alteração de valores alvo.....	34	Marcha lenta de pesca—Área de dados selecionada pelo usuário.....	41
Modo SmartTow.....	35	Navegação da marcha lenta de pesca.....	42
Smart Tow (Reboque inteligente).....	35		
Alvos do SmartTow.....	35		
Área de dados selecionada pelo usuário do Smart Tow.....	36		

Seção 4 - Configuração e calibrações

Navegação no menu de configurações.....	44	O barco.....	45
Navegação no menu Configurações.....	44	SmartCraft.....	45
Sistema.....	44	Links fáceis.....	47
Preferências.....	44	Alarmes.....	47

Unidades.....	47
Rede.....	48

Arquivo de identidade.....	48
----------------------------	----

Seção 5 - Alarmes de advertência

Advertências—Falhas e alarmes.....	50
Alarme crítico de combustível.....	50

Alarme de Profundidade.....	51
-----------------------------	----

Seção 1 - Introdução

1

Índice

Visão geral do VesselView 7.....	2	Backup dos pontos de destino, rotas e rastreamentos	7
Controles dianteiros	2	Obtenção do software mais recente	8
Operações do controle dianteiro	2	Atualização do VesselView	8
Painel traseiro	3	Calibração da tela de toque	9
Localizações e descrições do monitor da tela do VesselView 7.....	3	Manutenção.....	10
Regiões de toque e deslizamento.....	4	Limpeza da tela do monitor	10
Regiões de toque	5	Limpeza da porta média	10
Regiões de deslizamento	6	Botões emperrados	10
Como atualizar o software VesselView 7.....	7		

Visão geral do VesselView 7

IMPORTANTE: O VesselView é um monitor multifuncional (MFD) compatível com produtos fabricados pela Mercury Marine Outboards, Mercury MerCruiser e Mercury Diesel. Algumas das funções explicadas neste manual serão desabilitadas, dependendo do conjunto de potência ao qual está conectado.

O VesselView 7 é um centro de informações abrangente que exibe informações para até quatro motores a gasolina ou diesel. Ele monitora e fornece dados básicos de operação continuamente, além de informações detalhadas tais como: temperatura e profundidade da água, status do compensador, ângulo de direção e velocidade do barco e o status dos tanques de combustível, óleo, água e resíduos.

O VesselView pode ser completamente integrado ao sistema GPS do barco ou outros dispositivos compatíveis NMEA, se equipado para fornecer informações atualizadas sobre a navegação, velocidade e o combustível até o destino.

O VesselView é uma extensão do monitor para operações com joystick e piloto automático. Todas as funcionalidades desses recursos de pilotagem são controladas através da placa da rede de área de controle (CAN) do piloto automático da Mercury Marine. O VesselView mostrará se um modo de controle está ativo ou em espera. As janelas pop-up aparecerão conforme o barco chegar aos pontos de destino, solicitando respostas para curvas. Podem ser usados textos de exibição adicionais para ajustar os motores e acionamentos para se obter a eficiência máxima.

O VesselView é equipado com uma porta para cartão micro SD que permite que um OEM ou concessionário autorizado importe a configuração da identidade do barco. Ele também pode ser usado pelo proprietário para atualizar a versão mais recente do software. Quando for usado mais de um VesselView, como uma aplicação com motor triplo ou quádruplo, ou um segundo leme, o mesmo cartão micro SD pode ser usado para baixar essas configurações.

Controles dianteiros



52293

- a - Tela de toque
- b - Botão MARCA-MENU
- c - Botão ESPERA-AUTOMÁTICO
- d - Botão Sair
- e - Botão rotativo (pressione para inserir a função)
- f - Botão IR PARA-PÁGINAS
- g - MAIS ZOOM/MENOS ZOOM-MOB (homem na água)
- h - Energia-Brilho
- i - Porta do leitor de cartões

Operações do controle dianteiro

Tela de toque: A tela do VesselView 7 tem várias regiões sensíveis ao toque e acionadas com um toque ou deslizar do dedo com um movimento vertical ou horizontal.

MARCA-MENU: A opção MARCA-MENU tem duas funções e depende de qual modo de tela está ativo. Pressione o botão MARCA-MENU enquanto o traçador de gráficos estiver visível para acessar os pontos de destinos e outras funções. Pressione o botão enquanto as informações do SmartCraft estão visíveis para abrir a barra de rolagem.

ESPERA-AUTOMÁTICO: Permite que o operador suspenda (espera) ou entre no sistema operacional Navico®.

Sair: Fecha um menu e remove o cursor da tela.

Botão giratório: Usado para manobras em menus, aplicação de zoom em tabelas e pode ser pressionado para entrar em uma seleção.

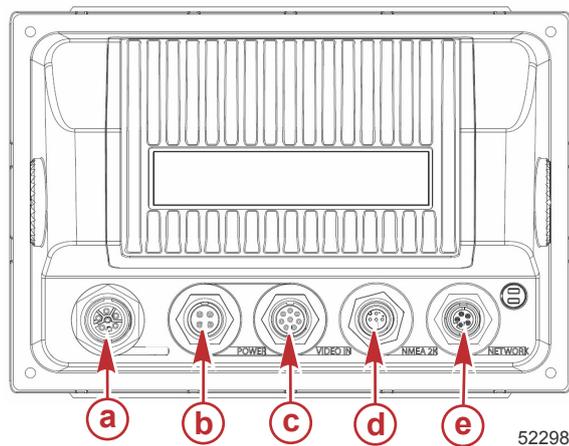
IR PARA-PÁGINAS: Um pressionamento rápido exibe as páginas do painel inicial e pode ser pressionado várias vezes para alternar entre os menus da página inicial. Um pressionamento longo exibe as opções do menu Ir para.

ENTRADA SAÍDA-MOB: Botões de zoom de vários componentes do backbone do NMEA. O pressionamento simultâneo dos botões de ENTRADA e SAÍDA marcará a posição do barco com um ícone de homem na água (MOB).

Energia-Espera-Brilho: Pressione uma vez para acessar o modo de espera, alterar a iluminação de fundo da unidade ou ir para o modo Noturno.

Leitor de cartões: Permite que o software do VesselView seja atualizado, as tabelas de navegação sejam carregadas e permite que os pontos de destino e configurações sejam salvos.

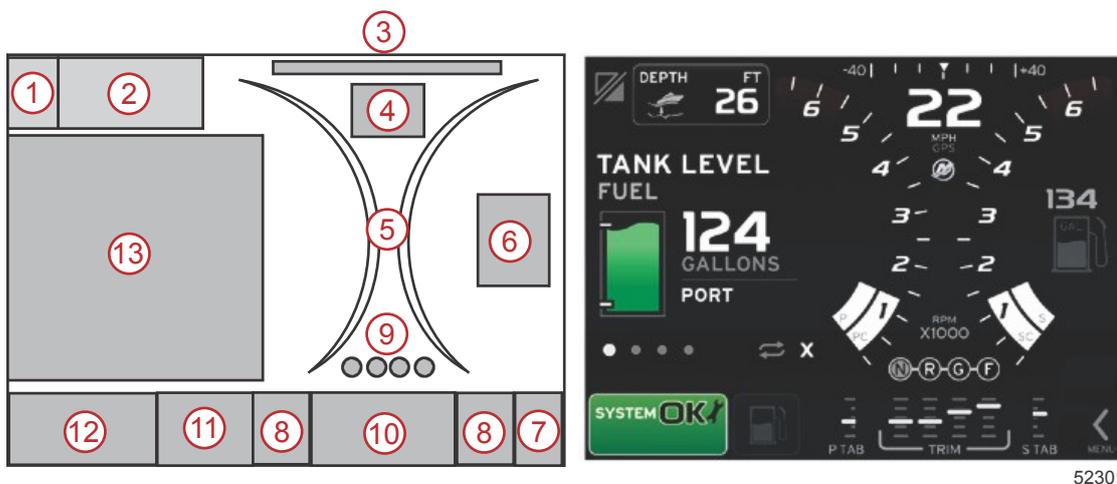
Painel traseiro



Item	Função	Descrição
a	SmartCraft	Conecta-se à rede SmartCraft, vincula os medidores SC 100
b	Potência	Entrada de energia e alarme externo
c	Entrada de vídeo	Fornece duas entradas de vídeo composto
d	SIMNET/NMEA 2K	Conecta-se à rede NMEA 2K
e	Rede	Portas da rede Ethernet

Localizações e descrições do monitor da tela do VesselView 7

O VesselView tem vários campos que exibem modos ativos e informações específicas do motor.



1. Troca de aplicação: Tocar nessa área da tela alternará entre uma tela de aplicação Mercury e a última tela Navico.
2. Volts ou profundidade: Esse campo de dados é definido pelo usuário. Uma lista de todo o conteúdo está disponível no **Menu Configurações**.
 - O campo de dados apenas exibirá a tensão quando o transdutor de profundidade SmartCraft não estiver instalado.

- O campo de dados exibirá a profundidade se o transdutor de profundidade SmartCraft estiver instalado.
3. Ângulo de direção: Se instalado, o usuário pode selecionar limites máximos de 45° ou 60° e inverter o ângulo. O ângulo de direção estará disponível se o sensor instalado estiver conectado à rede de área de controle do SmartCraft. O ângulo de direção é desligado por padrão, mas pode ser ligado manualmente no **Menu Configurações**.
 4. Velocidade: Exibe a velocidade do barco. Se não houver uma fonte de velocidade disponível, o mostrador exibirá traços. O mostrador exibirá o valor da velocidade, a fonte da velocidade (roda de pás, pitot ou GPS) e as unidades de medida (MPH é o padrão). Um valor de velocidade com mais de dois números inteiros será exibido em fonte menor.
 5. Rotação: exibe uma barra móvel que representa a rotação do motor. Uma aplicação com motor duplo exibirá duas barras móveis separadas, uma aplicação com três motores exibirá três e uma aplicação com quatro motores, quatro.
 6. Combustível: Esse campo de dados exibe o combustível total a bordo.
 - Exibe apenas o total de combustível. Os dados individuais do combustível serão localizados na área de dados selecionada em gerenciamento de combustível.
 7. Ícone da barra de rolagem: Toque nessa área para mostrar a barra de rolagem. A barra de rolagem permite que o operador selecione diferentes telas de aplicação da Mercury para abrir na área de dados selecionada.
 8. Guias: Esse campo de dados é definido pelo usuário. Uma lista de todo o conteúdo está disponível no **menu Configurações**.
 - Se instalado, a guia de bombordo será exibida no lado esquerdo dos dados do compensador e a guia de estibordo será exibida no lado direito dos dados do compensador.
 9. Posição da marcha: Os produtos DTS exibirão todas as posições da marcha para cada motor. As posições são definidas como **F** (avanço), **N** (ponto morto) e **R** (ré). Os produtos não DTS mostrarão **N** (ponto morto) e **G** (engatado).
 10. Compensador: Esse campo de dados é definido pelo usuário. Exibe a compensação para até quatro motores. O pop-up com compensador está disponível na área de dados selecionada. O pop-up do compensador pode ser ligado ou desligado no **Menu Configurações**.
 11. Ícone de dados selecionados: Exibe um ícone que representa os dados exibidos atualmente na área de dados selecionada da tela. Também exibirá o ícone de dados selecionados anteriormente se, no momento, não houver dados selecionados sendo exibidos. Toque no botão de seta MENU para abrir a barra de rolagem. O usuário pode selecionar um ícone na barra de rolagem e os dados selecionados serão exibidos.
 12. Status do sistema: Exibe advertências e o modo ativo atual.
 13. Área de dados selecionada: Exibe todos os dados selecionados, incluindo o andamento da verificação da partida inicial, mensagens de bom gerenciamento, programação de manutenção e advertências.

Regiões de toque e deslizamento

O VesselView 7 incorpora regiões sensíveis ao toque na tela. Isso permite que o operador abra ou interaja com itens específicos usando gestos de toque definidos na tela. Existem dois tipos de gestos: tocar e deslizar.

Regiões de toque

As regiões de toque são usadas nos campos de dados constantes e selecionadas pelo usuário. Essas regiões oferecem utilidade máxima e melhoram os gráficos da tela.



Exemplo de motor quádruplo

Região	Descrição
1	Área que alterna a aplicação IMPORTANTE: Outras aplicações associadas com o VesselView podem não estar acessíveis. O barco deve ter um dispositivo Navico® específico conectado ao backbone NMEA 2K para poder alternar entre as aplicações.
2	Área que exibe as informações do campo de dados
3	Área que exibe as informações de velocidade
4	Área que exibe as informações de combustível
5	Área que abre e fecha a barra de rolagem
6	Área que exibe as informações do campo de dados
7	Área que exibe as informações do campo de dados
8	Área que alterna a exibição do menu ativo
9	Área que exibe as informações variáveis do status do sistema
10	Área que executa várias tarefas da área de dados selecionada
11	Área que executa várias tarefas da área de dados selecionada



Exemplo de motor único

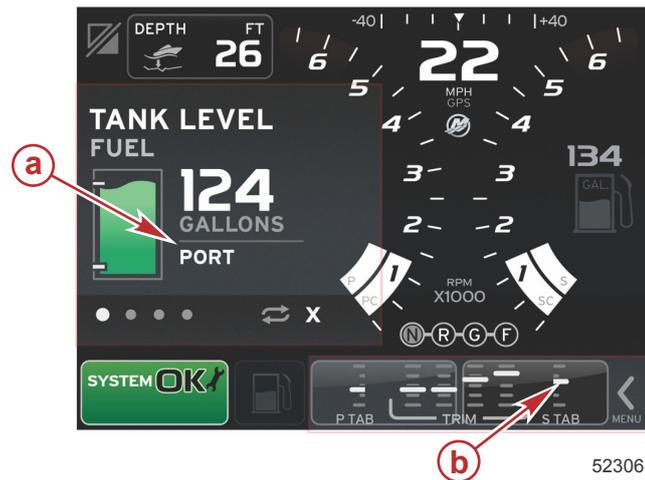
Região	Descrição
1	Área que alterna a aplicação IMPORTANTE: Outras aplicações associadas com o VesselView podem não estar acessíveis. O barco deve ter um dispositivo Navico® específico conectado ao backbone NMEA 2K para poder alternar entre a aplicação.
2	Área que exibe as informações do campo de dados
3	Área que exibe as informações de combustível
4	Área que exibe as informações de velocidade
5	Área que abre e fecha a barra de rolagem
6	Área que exibe as informações do campo de dados
7	Área que exibe as informações do campo de dados
8	Área que alterna a exibição do menu ativo
9	Área que exibe as informações de status do sistema
10	Área que executa várias tarefas da área de dados selecionada
11	Área que executa várias tarefas da área de dados selecionada

Regiões de deslizamento

As regiões de deslizamento são usadas na área de dados selecionada pelo usuário e no menu da barra de rolagem. Existem dois tipos de gestos de deslizamento: horizontal e vertical.

- O deslizamento horizontal avança para as páginas disponíveis.
 - a. As páginas avançarão na direção do deslizamento horizontal.
 - b. Quando o final das páginas for alcançado, um deslizamento horizontal para a esquerda moverá a página da última para a primeira.
 - c. As opções ciclo automático e sair não podem ser ativadas ou selecionadas quando for realizada uma ação de deslizamento.
- O deslizamento vertical permite que o operador navegue mais profundamente nos dados adicionais relativos àquele campo específico.
 - a. O deslizamento para cima aprofundará o operador em dados adicionais.
 - b. O deslizamento para baixo fará com que o usuário saia e retorne para um status de visão geral.
 - c. Se os dados mais profundos não estiverem disponíveis, os deslizamentos verticais não serão reconhecidos.
- O menu da barra de rolagem utiliza uma ação de deslizamento com base na velocidade para avançar as seleções do menu.
 - a. Deslizamento lento = avanço mais lento.

- b. Deslizamento rápido = avanço mais rápido.



Região	Descrição
a	Área para transição vertical e horizontal de dados selecionada
b	Área para transição horizontal de dados selecionada

Como atualizar o software VesselView 7

As instruções a seguir explicam como realizar a atualização do software do VesselView 7. É necessário acesso à Internet, juntamente com uma porta de comunicação usada para transferir o arquivo para um cartão micro SD FAT ou FAT32.

Backup dos pontos de destino, rotas e rastreamentos

Apesar de os pontos de destino, rotas e rastreamentos não serem afetados, recomenda-se a realização do backup deles antes do início da atualização. O processo de backup copia todos os pontos de destino, rotas e rastreamentos para um cartão micro SD. O cartão pode ser o mesmo que tem os arquivos de atualização. Dependendo da quantidade de informações para as quais você fará backup, o cartão deve ter capacidade para armazená-las.

1. Ligue a chave de ignição e verifique se o VesselView está ligado.
2. Insira o cartão micro SD na porta do leitor de cartões ao máximo até ouvir um clique, de modo que ele permaneça no local correto.
3. Pressione o botão de PÁGINAS abaixo do botão giratório.
4. Selecione Ferramentas e depois Arquivos.
5. Selecione Pontos de destino, rotas e rastreamentos



6. Selecione o formato desejado e pressione Exportar.

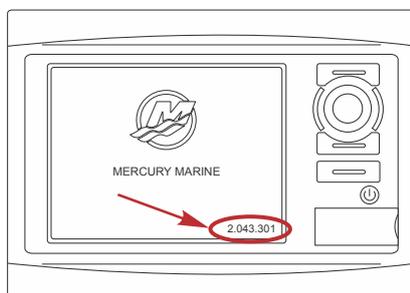
7. Selecione o cartão micro SD como destino e selecione OK.



8. Nomeie o arquivo de backup usando o teclado na tela e depois pressione Enter.

Obtenção do software mais recente

1. O software mais recente para o mostrador está disponível on-line para download geral no site da Mercury: www.mercurymarine.com/vesselview. Para saber qual versão do software está no VesselView, ligue o VesselView. Enquanto o sistema liga, a tela mostrará a versão do software no canto inferior direito. Se o VesselView já estiver ligado, selecione Configurações>Sistema>Sobre para ver a versão atual do software do VesselView.



2. Selecione VesselView 7 e clique em BAIXAR ATUALIZAÇÃO.
3. Dependendo das configurações de segurança do seu computador, pode aparecer uma advertência de segurança. Clique em Permitir para continuar.
4. Crie uma pasta no disco rígido e salve o arquivo nela.
5. Se o sistema solicitar que você SALVE ou EXECUTE, selecione SALVAR e salve no disco rígido.

NOTA: O tamanho do arquivo normalmente é de 70–100 MB.

IMPORTANTE: Alguns navegadores podem mudar a extensão do arquivo. Verifique se a extensão e o nome do arquivo não foram alterados. A extensão correta após o nome do arquivo deve ser .upd. Não renomeie o arquivo nem altere a extensão.

6. Depois de salvar o arquivo no disco rígido, copie-o para a raiz de um cartão micro SD vazio FAT ou FAT32 de 512 MB ou mais. A raiz da unidade é o nível máximo, onde o arquivo não é colocado em uma pasta.

Atualização do VesselView

Considerações importantes antes e durante o processo de atualização:

- Fez o backup dos pontos de destino, rotas e rastreamentos?

- Cada mostrador deve ser atualizado individualmente. Não há nenhum recurso de rede automático para atualizar vários VesselViews simultaneamente.
 - Não desligue o monitor ou interrompa o fornecimento de energia durante o processo de atualização.
 - Não remova o cartão micro SD durante o processo de atualização.
1. Verifique se a chave de ignição está desligada e se o VesselView está ligado.
NOTA: Algumas instalações podem energizar o VesselView através de um circuito dedicado em vez de uma chave de ignição no circuito.
IMPORTANTE: O VesselView deve estar desligado por no mínimo 30 segundos antes do software ser atualizado.
 2. Insira o cartão micro SD na porta do leitor de cartões ao máximo até ouvir um clique, de modo que ele permaneça no local correto.
 3. Ligue a chave de ignição e verifique se o VesselView está ligado.
 4. Deixe que o sistema inicialize. Uma tela pedirá que o usuário faça a atualização ou cancele.
 5. Use o botão giratório para destacar o arquivo de atualização e pressione-o para confirmar.

Select update to run

0: Cancel (Do not run updater)

*1: VesselView 7-X.0.XX.XXX-XXXXX

56565

6. Não desligue a chave de ignição, não desligue o VesselView, nem remova o cartão micro SD enquanto o software estiver sendo carregado. O processo de atualização pode levar alguns minutos para ser concluído.

Installing update. Please wait...

Do not turn off during update,
as this may damage your device.

56562

7. Quando o carregamento estiver concluído, remova o cartão micro SD e o sistema será reiniciado automaticamente para concluir a atualização.

Update complete.

Please remove the SD card to finish.

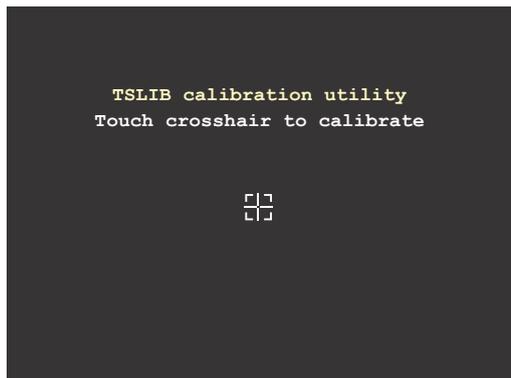
56563

8. Verifique se a versão do software atualizado é a versão correta. Pressione o botão Ir para, pressione Configurações, selecione Sistemas e gire o botão Sobre. Pressione o botão para verificar. A versão atual do software é exibida. Desligar o barco por 30 segundos e em seguida ligá-lo também mostra a versão do software no canto inferior direito da tela de inicialização.

Calibração da tela de toque

1. Desligue a unidade.
2. Pressione e segure o botão MENU e, em seguida, ligue a unidade.

3. Mantenha o botão MENU pressionado durante a ligação até que a tela do utilitário de calibração apareça (aproximadamente 15 segundos).



56947

Tela do utilitário de calibração

4. Toque na cruz exibida na tela para definir os nove pontos de calibração.
5. Após a calibração bem-sucedida, a unidade retornará à tela de aplicação normal.

Manutenção

IMPORTANTE: Recomenda-se que a proteção solar fornecida seja instalada para proteção quando a unidade não estiver em serviço.

Limpeza da tela do monitor

A limpeza de rotina da tela do monitor é recomendada para impedir o acúmulo de sal e outros detritos do ambiente. O sal cristalizado pode arranhar o revestimento do monitor ao usar um pano seco ou úmido. Certifique-se de que o pano tenha uma quantidade suficiente de água doce para dissolver e remover os depósitos de sal. Não aplique pressão em excesso na tela durante a limpeza.

Quando as marcas de água não puderem ser removidas com o pano, misture uma solução 50/50 de água morna e álcool isopropílico para limpar a tela. Não use acetona, álcool mineral, solventes tipo terebintina ou produtos de limpeza à base de amônia. O uso de solventes ou detergentes fortes pode danificar o revestimento antirreflexo, os plásticos ou as teclas de borracha.

Recomenda-se que a proteção solar seja instalada quando a unidade não estiver em uso para evitar danos por raios UV na guarnição plástica e nas teclas de borracha.

Limpeza da porta média

A área da porta média deve ser limpa regularmente para se impedir o acúmulo do sal cristalizado e outros detritos.

Botões emperrados

Verifique se não há botões emperrados na posição para baixo. Se for encontrado um botão emperrado, balance-o para liberá-lo.

Seção 2 - Telas iniciais e assistente de configuração

Índice

Tela de advertência de inicialização do VesselView 7.....	12	Configuração da origem de dados	18
Tela inicial.....	12	Menu Configurações	20
Assistente de configuração.....	12	Telas de exibição.....	23
Importar Configuração	13	Partida.....	23
Configuração do Motor	13	Motor desligado, ignição ligada	23
Configuração do Mostrador	14	Motor funcionando em marcha lenta	23
Configuração do Dispositivo	14	Falha do motor.....	24
Configuração das unidades	15	Navegação na falha	24
Configuração do Tanque	15	Manutenção programada do motor.....	25
Configuração da velocidade	17	Verificação do sistema - Relatório de verificação.....	26
Conclusão do assistente de configuração	18	Erros de comunicação	26

Tela de advertência de inicialização do VesselView 7

Quando o VesselView 7 for iniciado, uma tela de advertência aparece e avisa ao operador para não considerar o produto como uma fonte primária de navegação e que o usuário assume toda a responsabilidade pela operação e pelos riscos correspondentes.

Tela inicial

Quando a chave de ignição é ligada, aparece uma tela inicial de partida Mercury. O número de horas do motor será exibido para até quatro motores. No canto inferior direito da tela está a versão do software. Os conjuntos de potência com controle de emissões mostrarão um ícone de motor no canto inferior esquerdo da tela.



51617

Tela inicial Mercury

Assistente de configuração

IMPORTANTE: Não apresse o VesselView pressionando os botões enquanto o sistema estiver inicializando para coletar dados do motor e do barco. Quando o VesselView for ligado inicialmente ou após um restabelecimento de fábrica, o sistema levará alguns segundos para concluir o processo de inicialização.

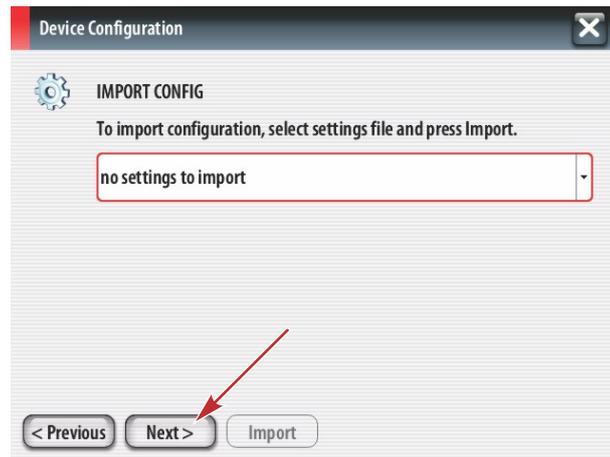
O assistente de configuração do VesselView orienta o usuário durante os primeiros passos de configuração do VesselView. O assistente de configuração pode ser acessado a qualquer momento através do ícone CONFIGURAÇÕES no menu de rolagem. Toque na seta da barra de rolagem e deslize até o ícone Configurações. Para iniciar o assistente de configuração, navegue até Configurações>Sistema>Assistente de configuração. Toque em Avançar para continuar.



56740

Importar Configuração

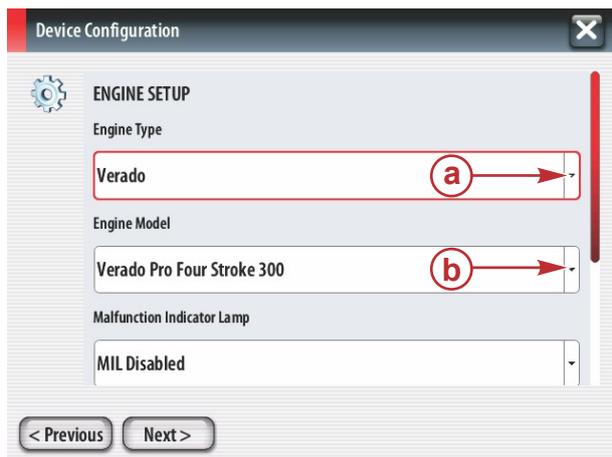
Para importar uma configuração existente do barco, insira um cartão micro SD FAT ou FAT32 com o arquivo de configuração e selecione esse arquivo no menu suspenso. Se não houver nenhum arquivo de importação, toque em Avançar para continuar.



56741

Configuração do Motor

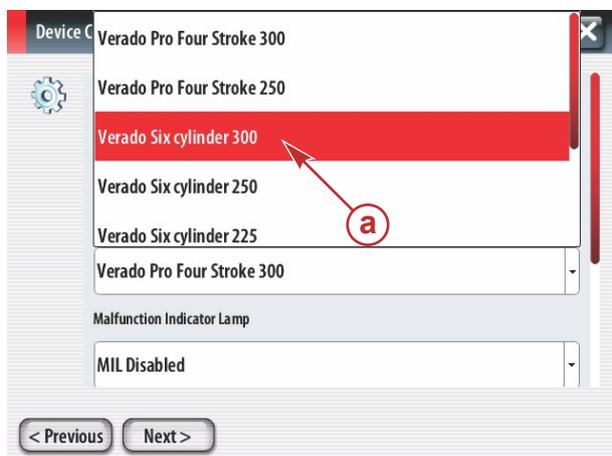
1. Na tela Configuração do motor, use o botão rotativo ou toque nos campos do menu para selecionar a opção correta.
2. Conclua as seleções na tela Configuração do motor. Quando terminar de fazer as seleções, toque em Avançar para continuar.



56742

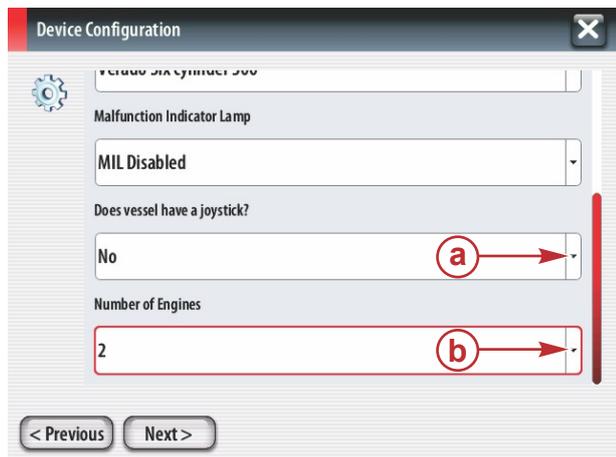
- a - Menu do tipo do motor
- b - Menu do modelo do motor

3. Abra e selecione a opção adequada no restante dos campos do menu na tela de Configuração do motor. Quando terminar de fazer as seleções, toque em Avançar para continuar.



56743

- a - Campo de seleção do modelo do motor

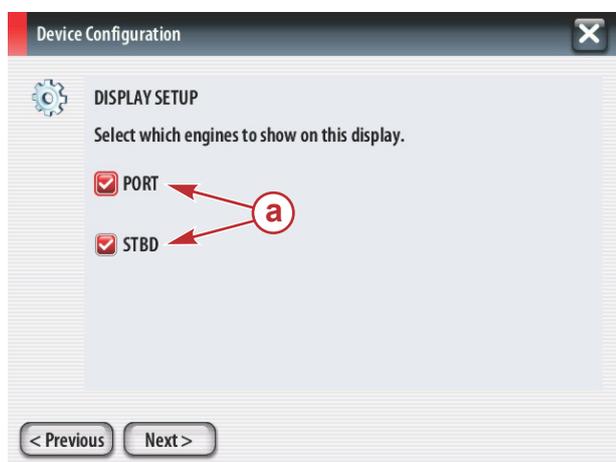


56745

- a - Campo de opção do joystick
- b - Campo do número de motores

Configuração do Mostrador

Dependendo do número de motores indicados na tela de Configuração do motor, selecione os motores a serem exibidos por essa unidade VesselView. Pode-se selecionar até quatro motores. Toque em Avançar para continuar.

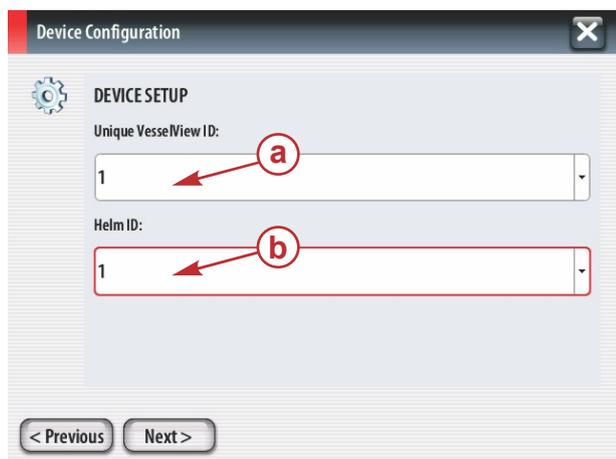


56746

- a - Motores selecionados a serem exibidos

Configuração do Dispositivo

Na tela Configuração do dispositivo, use o botão rotativo ou toque nos campos do menu para selecionar as opções corretas. Se estiver usando vários dispositivos VesselView, certifique-se de atribuir números exclusivos a cada unidade para evitar problemas com dados. Os números do leme devem coincidir com o local da unidade individual do VesselView. Toque em Avançar para continuar.

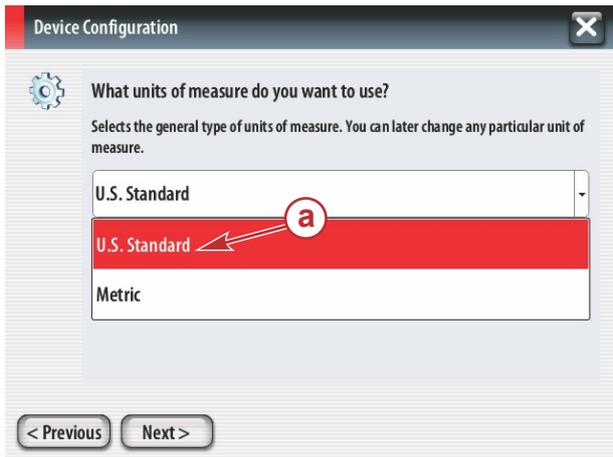


56747

- a - Campo de opção do VesselView
- b - Campo de opção do leme

Configuração das unidades

Selecione as unidades de medida com que o VesselView exibirá os dados na tela; velocidade, distância e volumes. Unidades específicas de medida podem ser alteradas posteriormente.

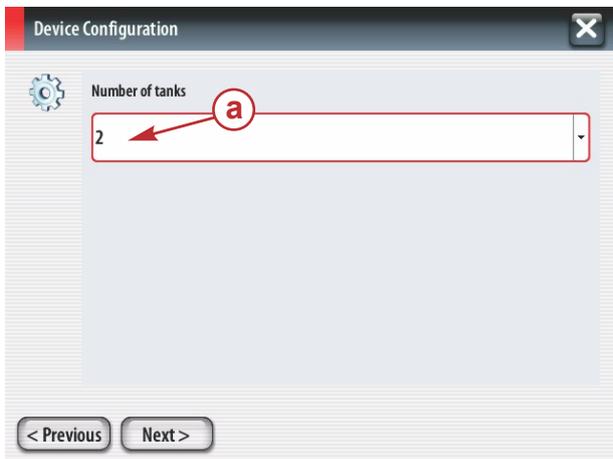


56748

a - Campo de seleção de unidades de medida

Configuração do Tanque

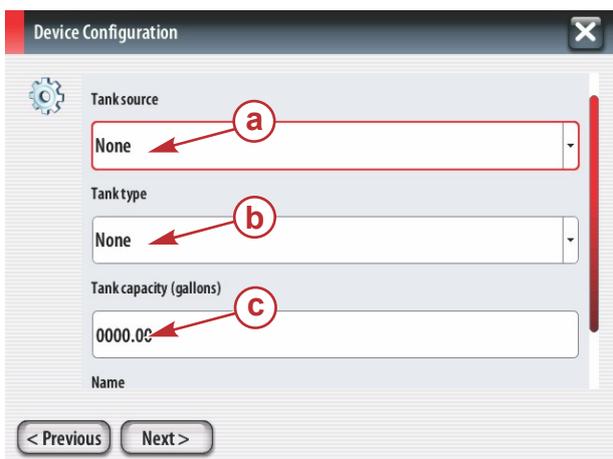
Selecione o número de tanques de combustível do barco no campo suspenso. Toque em Avançar para continuar.



56749

a - Campo de seleção do número de tanques

Use o botão rotativo ou toque nos campos do menu para selecionar a origem do tanque, o tipo do tanque e a capacidade do tanque.

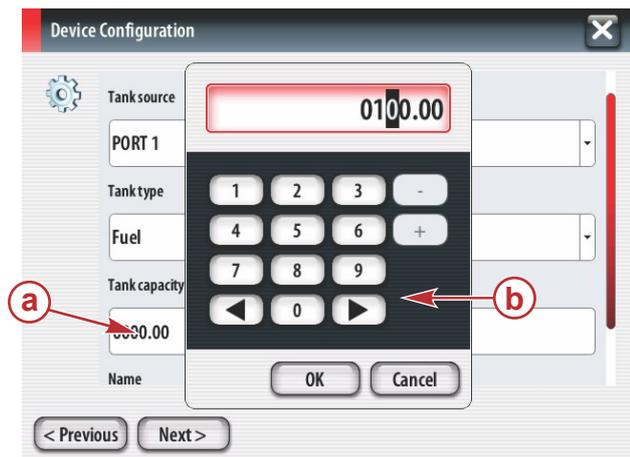


56750

- a - Campo de seleção da origem do tanque
- b - Campo de seleção do tipo do tanque
- c - Campo de entrada da capacidade do tanque

Seção 2 - Telas iniciais e assistente de configuração

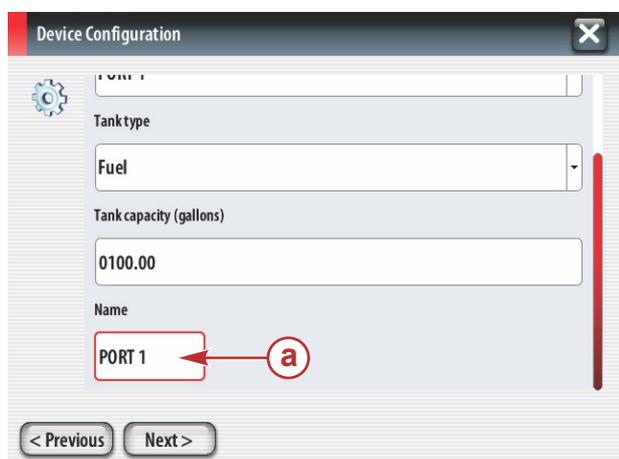
Use o teclado da tela para digitar a capacidade. Ao terminar de digitar os dados de capacidade do tanque, toque em OK para fechar o teclado. Toque em Avançar para continuar.



56751

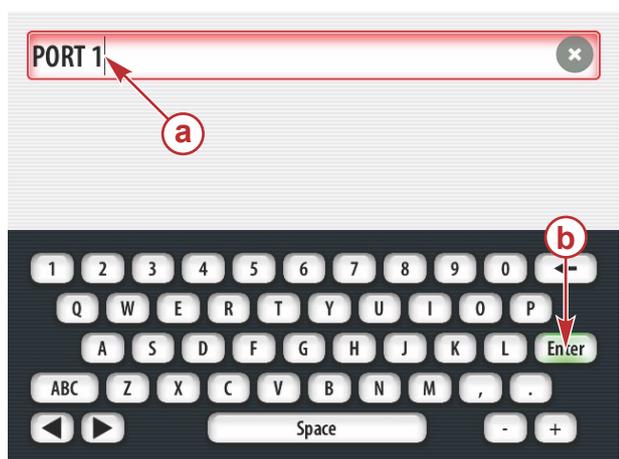
- a - Campo de entrada da capacidade do tanque
- b - Teclado da tela

O nome do tanque preencherá o campo Nome. Para alterar o nome do tanque, toque no campo e use o teclado da tela para personalizar o nome do campo.



56752

- a - Campo do nome do tanque

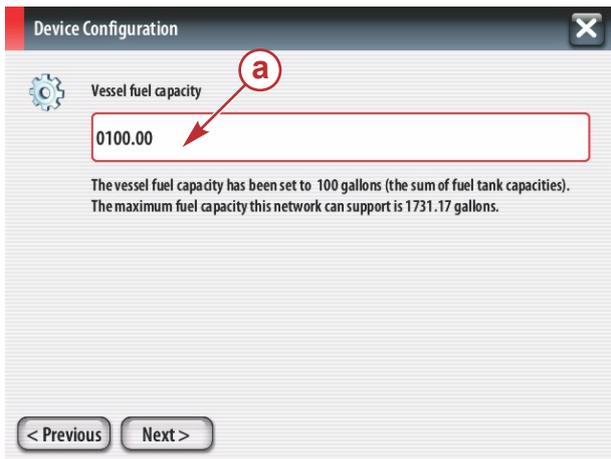


56753

- a - Entrada do nome do tanque
- b - Digite a chave para concluir a entrada

Com base no número de tanques inseridos durante a configuração, a tela retornará para a tela de origem do tanque. Todos os campos do menu precisam ser preenchidos com as informações adequadas para cada tanque adicional. Quando todos os campos do menu estiverem completos, toque em Avançar para continuar.

Uma tela de capacidade de combustível mostrará a capacidade total com base nos dados de entrada.

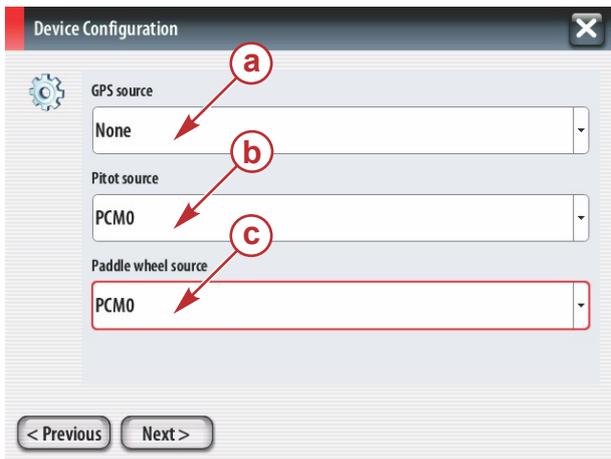


a - Campo de capacidade de combustível

56756

Configuração da velocidade

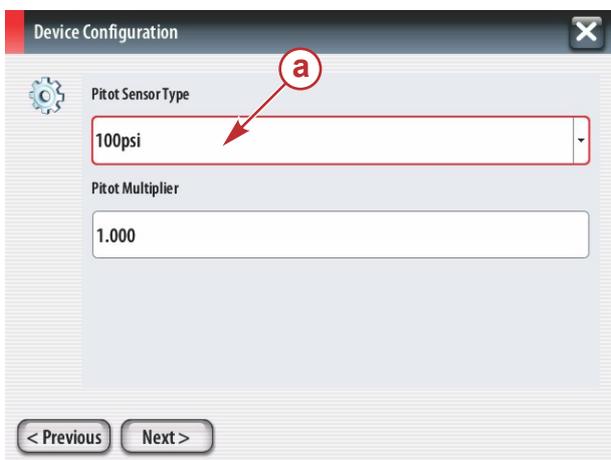
Na tela de configuração da velocidade, existem três opções para determinar como o VesselView captará as informações de velocidade. Se o barco for equipado com um GPS, o menu suspenso permitirá a seleção dos dispositivos disponíveis. Se o barco estiver equipado com um sensor pitot, essa opção será selecionada. Se o barco for equipado com uma roda de pás, uma opção para selecioná-la aparecerá no menu suspenso. Após a seleção da origem da velocidade, toque em Avançar para continuar.



- a - Campo de origem do GPS
- b - Campo de origem do pitot
- c - Campo de origem da roda de pás

56757

Se a origem do pitot for selecionada, a tela Sensor de velocidade pitot aparecerá. Use o menu suspenso Tipo de sensor pitot para selecionar a opção adequada. A maioria dos motores utiliza um pitot de 100psi. Os produtos da Mercury Racing usam o pitot de 200psi. Após a seleção, toque em Avançar para continuar.



a - Campo da pressão do pitot

56758

Seção 2 - Telas iniciais e assistente de configuração

Se a origem da roda de pás for selecionada, a tela do sensor da roda de pás aparecerá. Use o menu suspenso Tipo de sensor da roda de pás para selecionar a opção adequada. Após a seleção, toque em Avançar para continuar.

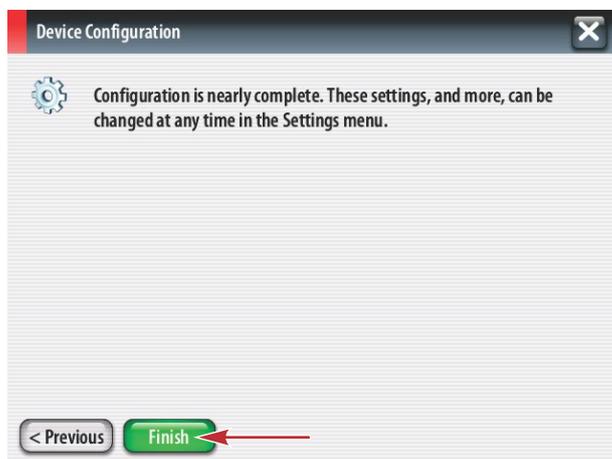


a - Campo do tipo do sensor da roda de pás

56759

Conclusão do assistente de configuração

Toque em Finalizar para concluir o assistente de configuração no VesselView. Não desligue a unidade até que a tela Finalizar seja substituída pela tela de atividade do barco.



56760

Configuração da origem de dados

O VesselView pedirá para configurar as origens de dados detectáveis. Toque em OK para continuar.



56761

Ligue todos os produtos e todos os motores para garantir que todas as origens de geração de dados possam ser detectadas. Toque em Iniciar para começar o processo.

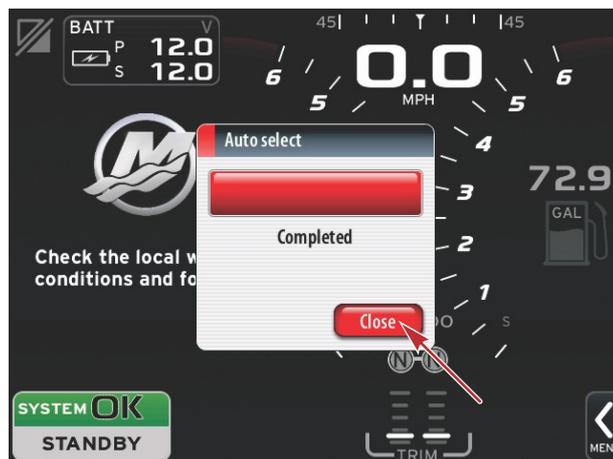


56762



56763

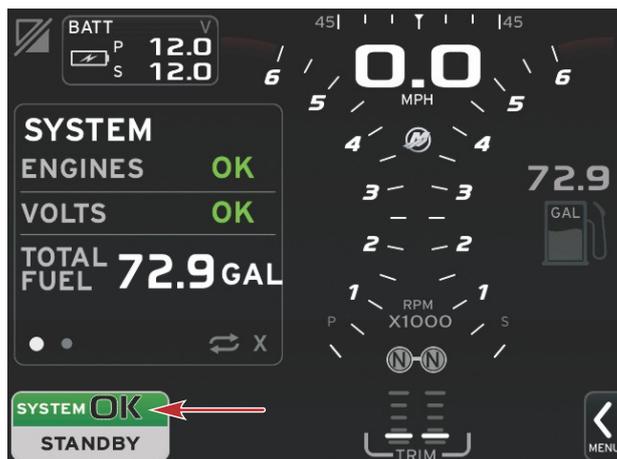
Quando a seleção automática estiver concluída, toque em Fechar.



56764

Seção 2 - Telas iniciais e assistente de configuração

O VesselView exibirá a tela Sistema. Os sistemas que operam dentro dos parâmetros estabelecidos aparecerão em verde.



56765

Tocar no campo OK do sistema exibirá as horas do motor.



56766

Menu Configurações

Podem ser feitas alterações em qualquer configuração a qualquer momento usando-se o menu Configurações. Pode-se navegar por todos os menus e submenus suspensos tocando-se na tela ou usando-se o botão rotativo. O menu Configurações pode ser acessado usando-se a barra de rolagem na parte inferior direita da tela.



56836

1. Menu do sistema.



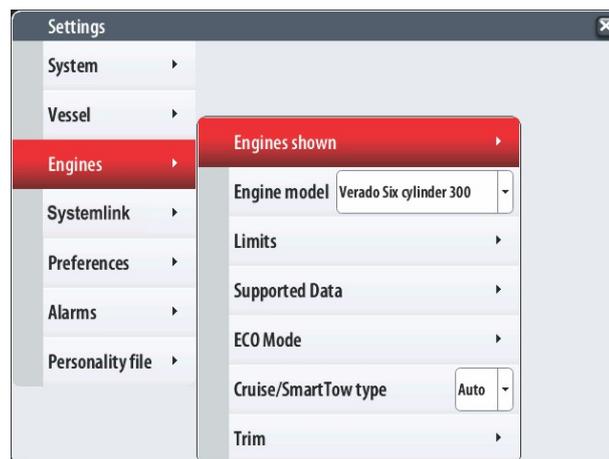
56772

2. Menu do barco.



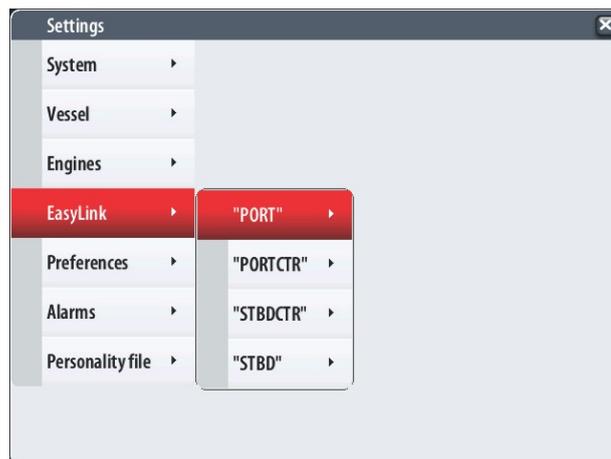
56773

3. Menu de motores.



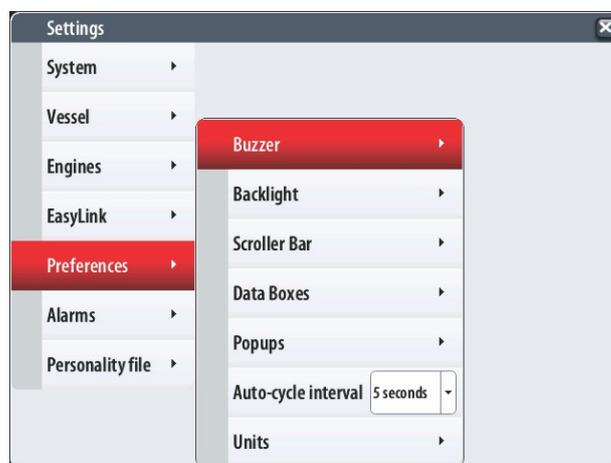
56775

4. Menu EasyLink.



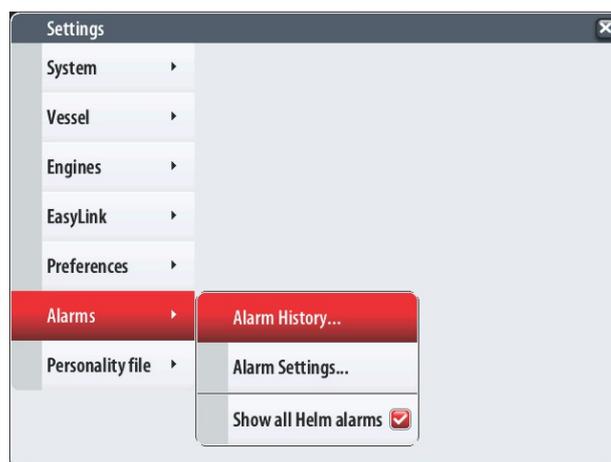
56776

5. Menu de preferências.



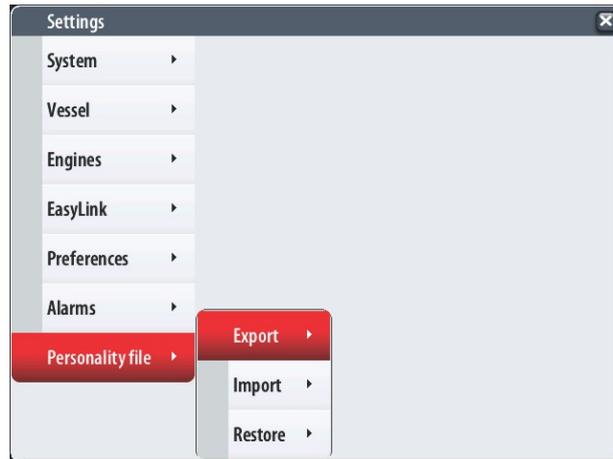
56777

6. Menu de alarmes.



56778

7. Menu do arquivo de identidade.



56779

Telas de exibição

Partida

Na partida após a sequência da tela inicial, o monitor principal carregará e todos os dados e gráficos estarão ativos. Duas condições estão disponíveis: motor desligado ou motor funcionando. A tabela e as informações a seguir explicam a sequência de como as áreas de dados selecionadas pelo usuário e constante mudam.

Estado do motor	Área de dados selecionada pelo usuário
Motor desligado, ignição ligada	Mensagem de bom gerenciamento
Motor girando	Verificação do sistema em andamento, é exibida a hélice animada
Motor funcionando em marcha lenta	A cor da hélice fica verde
Motor funcionando em marcha	Dados contextuais inteligentes do nível 1

Motor desligado, ignição ligada

A tela de mensagem de bom gerenciamento da Mercury é exibida na área de dados selecionada pelo usuário quando a ignição está ligada e os motores não estão funcionando. Todas as funções estarão disponíveis e não haverá nenhum dado do motor exibido.

- As mensagens são selecionadas aleatoriamente. Os exemplos incluem: Você tem dispositivos de flutuação, a Mercury o lembra de utilizar o barco com segurança.
 - Os itens da lista de bom gerenciamento estão sujeitos à alteração dependendo do tipo do motor ou configuração de identidade.

Motor funcionando em marcha lenta

Quando o motor está em funcionamento, a área de dados selecionada pelo usuário do monitor mostrará a hélice verde quando o relatório de verificação do sistema for concluído.

- A área de dados selecionada pelo usuário da tela exibirá uma hélice animada e a barra de andamento para indicar que uma verificação está em andamento.



56963

- a - Hélice animada
- b - Barra de andamento

- Se a qualquer momento o motor for colocado em marcha, a verificação do sistema parará e a hélice ficará verde e os dados contextuais inteligentes do nível 1 aparecerão.

Seção 2 - Telas iniciais e assistente de configuração

- Quando a verificação estiver concluída, podem aparecer várias janelas pop-up relacionadas ao conteúdo: falhas do motor, lembretes de manutenção, erros de comunicação, relatório de verificação OK do sistema.



Falha do motor

Se for detectada uma falha do motor durante uma verificação do sistema, a área de dados selecionada pelo usuário exibirá um texto descritivo em uma tela de falha colorida e em negrito. A cor da tela de falha depende do tipo da falha detectada. O campo de status do sistema no canto inferior esquerdo mudará de acordo com a falha exibida.

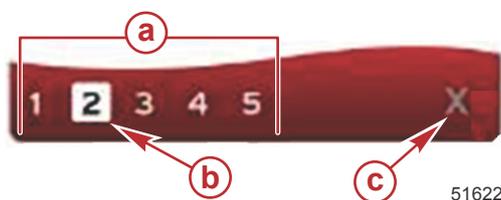


- a - Ícone de advertência com título de falha
- b - Texto curto ou texto preexistente
- c - Local da falha do motor
- d - Texto de ação
- e - Número de falhas

Navegação na falha

Quando as falhas estiverem presentes, elas assumirão a área de dados selecionada pelo usuário. As falhas serão identificadas por números ao longo da parte inferior da área de dados selecionada pelo usuário.

- O campo selecionado pelo usuário assumirá a primeira falha como padrão e terá uma caixa preenchida em branco com números pretos.
- A falha selecionada alternará entre o número da falha e um símbolo positivo (+) indicando que existem mais dados a serem exibidos.



- a - Número de falhas
- b - Falha selecionada
- c - Ícone de saída para falhas

- Quando um símbolo positivo (+) estiver disponível, os dados adicionais relativos àquela falha poderão ser visualizados.
- Quando os dados adicionais exigirem mais páginas, a área de falha mostrará um ou mais círculos. O círculo da página selecionada será branco. Essa área mostrará a descrição da falha em texto longo.
- Para sair do campo de falhas use o botão X.

Manutenção programada do motor

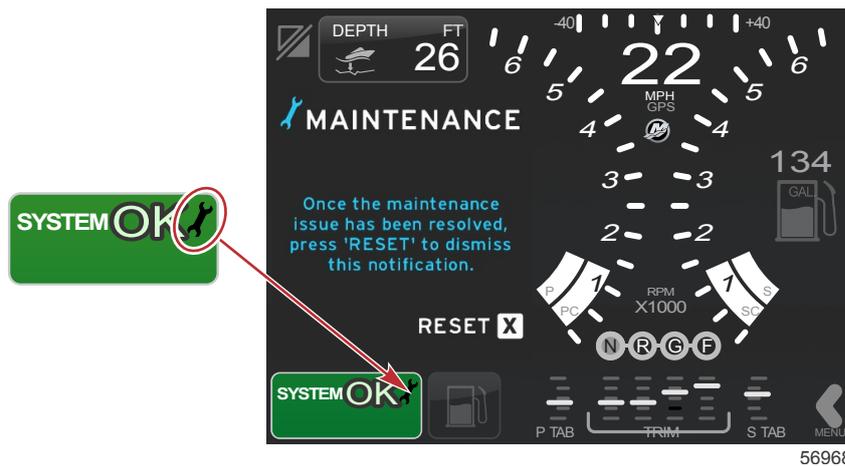
Se for detectado um lembrete de manutenção durante uma verificação do sistema, a área de dados selecionada pelo usuário exibirá um texto descritivo em uma tela colorida e em negrito. O campo de status do sistema no canto inferior esquerdo mudará de acordo com o problema de manutenção exibido. Use o bom senso para proteger seu investimento e verifique o óleo do motor regularmente, de preferência antes de cada uso.

1. Quando o tempo da manutenção programada estiver totalmente esgotado, a área de dados selecionada pelo usuário exibirá um lembrete de manutenção geral para realizar a manutenção programada.



2. Abra o ícone + para expandir o texto. É possível restabelecer a manutenção para 100% ou sair da tela.

NOTA: O lembrete de manutenção com o ícone da chave de boca será exibido no campo de status do sistema até que a falha seja apagada do sistema.



3. Após restabelecer o lembrete de manutenção, o ícone da chave de boca não aparecerá mais no campo de status.



Verificação do sistema - Relatório de verificação

Quando uma verificação do sistema for concluída e não houver falhas, lembretes de manutenção ou erros de comunicação, a área de dados selecionada pelo usuário exibirá VERIFICAÇÃO CONCLUÍDA com um relatório e uma mensagem de bom gerenciamento. O relatório de verificação será exibido até que o motor seja engrenado ou até que o botão X seja pressionado.

- As mensagens de bom gerenciamento são selecionadas aleatoriamente. Os exemplos incluem: Você tem dispositivos de flutuação, a Mercury o lembra de utilizar o barco com segurança.
 - Os itens da lista de bom gerenciamento estão sujeitos à alteração dependendo do tipo do motor ou configuração de identidade.



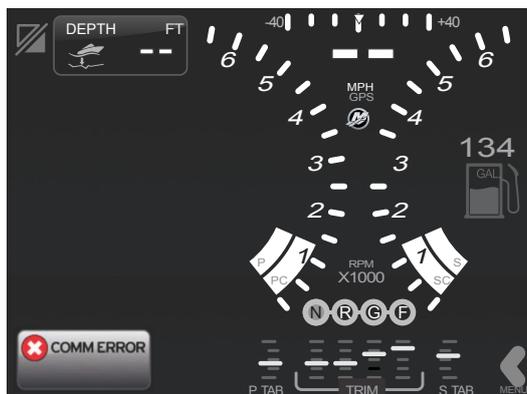
Verificação concluída



Mensagem de bom gerenciamento

Erros de comunicação

Quando uma verificação do sistema encontrar um erro de comunicação, a verificação será interrompida e todos os campos de dados serão exibidos com linhas tracejadas. O campo de status do sistema ficará cinza com um X em um círculo vermelho e um texto indicando Erro Com.



Erro de comunicação

Seção 3 - Descrição Geral e Operação da Tela

Índice

Funcionalidade do campo de status do sistema.....	28	Navegação	36
Navegação nos campos de dados.....	29	Salvar	37
Aumento dos campos de dados.....	29	Criação de abertura personalizada	38
Ciclo automático	30	Modo de controle de cruzeiro.....	39
Funcionalidade da barra de rolagem.....	30	Controle Cruise (Cruzeiro).....	39
Navegação e ativação da barra de rolagem	30	Área de dados de controle de cruzeiro.....	39
Área de dados selecionada pelo usuário	31	Alteração da área de dados constante	39
Ícones da barra de rolagem.....	31	Cruzeiro — Área de dados selecionada pelo	
Modo Economia.....	32	usuário	39
Modo ECO.....	32	Navegação de cruzeiro	39
Valores mínimo e máximo do ECO	32	Modo piloto automático.....	40
Alvos do compensador e rotação do ECO.....	32	Visão geral da tela do piloto automático.....	40
Cores alvo	32	Navegação nas telas do piloto automático.....	40
Navegação ECO.....	33	Minimizar piloto automático	41
Atualizar ECO	34	Modo de controle de marcha lenta de pesca.....	41
Minimizar	34	Controle de marcha lenta pesca.....	41
Alteração dos alvos do ECO.....	34	Área de dados de controle de marcha lenta de pesca	
Alteração de valores alvo	34	41
Modo SmartTow.....	35	Alteração do campo de dados constante	41
Smart Tow (Reboque inteligente).....	35	Marcha lenta de pesca—Área de dados	
Alvos do SmartTow	35	selecionada pelo usuário	41
Área de dados selecionada pelo usuário do Smart Tow		Navegação da marcha lenta de pesca	42
.....	36		

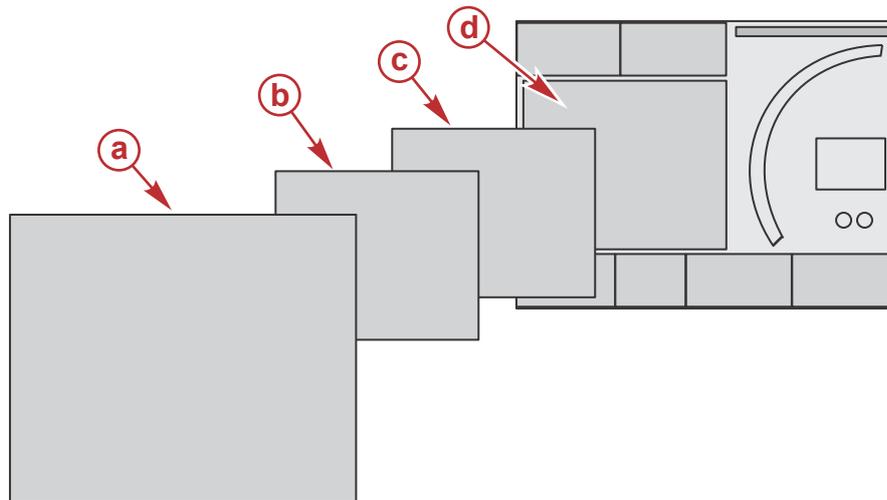
Funcionalidade do campo de status do sistema

O campo de status do sistema é usado para comunicar informações específicas do motor e modos ativos. Ela sempre estará visível na tela principal, no canto inferior esquerdo do monitor, a menos que seja encontrada uma advertência em tela pop-up cheia. A cor, o ícone e o texto mudarão de acordo com o status, as advertências, a indicação de manutenção e os modos ativos do sistema. A identidade do barco e o tipo de instalação do conjunto de potência terão efeito direto sobre quais ícones estarão disponíveis no campo de status do sistema. Nem todos os ícones disponíveis estarão listados na tabela a seguir.

Exemplos da bandeja do sistema	
 <p>51875</p>	<p>Ícone do motor quando a ignição for ligada. O ícone fica visível apenas se o conjunto de potência tiver controle de emissões.</p>
 <p>52099</p>	<p>Erro de comunicação quando a ignição estiver ligada. O conjunto de potência não está se comunicando através da rede de área de controle.</p>
 <p>52100</p>	<p>Indica que cada componente conectado à rede de área de controle está dentro dos parâmetros de operação normais.</p>
 <p>52101</p>	<p>O ícone de advertência indica que há uma falha.</p>
 <p>52102</p>	<p>Advertência indicando que o diagnóstico integrado do motor de estibordo detectou uma falha. Todos os outros locais do motor identificados com falha aparecerão de modo similar.</p>
 <p>52104</p>	<p>Rastreamento do ponto de destino do piloto automático. A cor laranja indica o rastreamento do ponto de destino está ativo e controlado pelo computador. Se o rastreamento do ponto de destino do piloto automático estiver em modo de espera (não ativo), a cor do campo será cinza. Essa alteração do esquema de cores é a mesma para todas as funções do piloto automático.</p>

Navegação nos campos de dados

A área de dados selecionada pelo usuário compartilha seu espaço com o processo de verificação de partida inicial, mensagens de bom gerenciamento, programação de manutenção e advertências. Dados específicos relativos ao andamento da inicialização, alterações no conjunto de potência ou advertências são exibidos durante esses eventos.



51654

Definições do tamanho do campo de dados	
a	Nível 4 é um tamanho de campo de tela cheia que ocorre quando são encontradas advertências pop-up.
b	O nível 3 é um tamanho de campo de tela padrão que ocorre quando janelas pop-up do conjunto de potência ou do barco mudam. As mudanças podem incluir, sem se limitar a, compensador, navegação, ECO e combustível.
c	O nível 2 é um tamanho de campo de tela padrão para todos os campos de dados.
d	O nível 1 é um tamanho de campo de tela padrão para todos os campos de dados que incluem a verificação do sistema de partida.

Aumento dos campos de dados

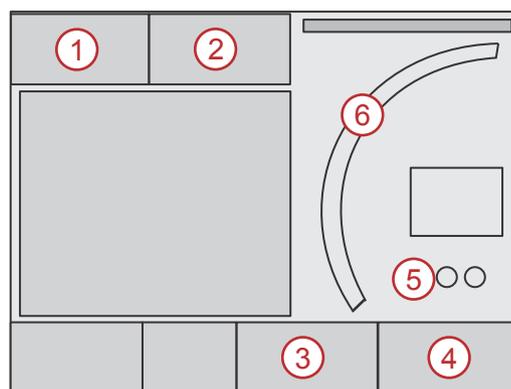
Os campos de dados podem ser aumentados destacando-se o ícone expandir (X-PAND) e pressionando-se o botão rotativo.



Ícone Expandir

Após o ícone ser ativado, a área de dados selecionada pelo usuário será preenchida com dados aumentados da seleção de dados exibida ativamente. Até seis seleções de dados podem ser aumentadas, uma por vez, e alternarão na sequência cronológica exibida na ilustração a seguir. Os campos de dados 3 e 4 exibirão apenas os dados opcionais selecionados pelo usuário.

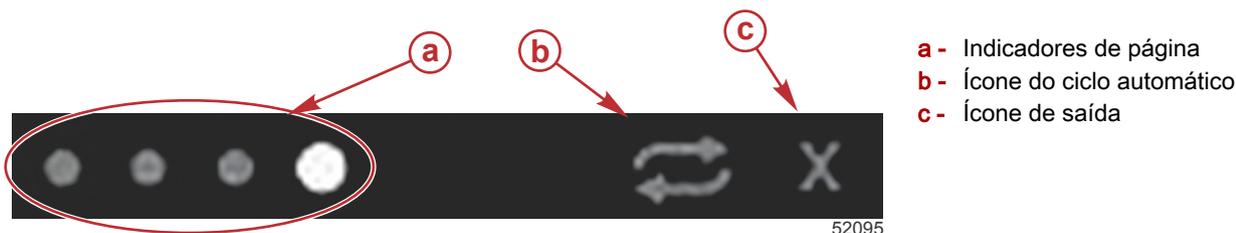
NOTA: A configuração padrão do compensador e das abas não aumenta a menos que seja ativada por controles externos. Se for ativada, um processo pop-up será utilizado. As janelas pop-up do compensador e das abas podem ser desligadas no menu Configurações.



52093

Seção 3 - Descrição Geral e Operação da Tela

Cada campo de dados tem seu próprio indicador de página no canto inferior esquerdo da área de dados selecionada pelo usuário. Toque nos vários indicadores de página para visualizar as seleções adicionais. Toque no ícone de ciclo para que todas as seleções de dados passem pela sequência inserida cronologicamente.



- a - Indicadores de página
- b - Ícone do ciclo automático
- c - Ícone de saída

Ciclo automático

- Quando o ciclo automático estiver selecionado mas não estiver ativo, o ícone será exibido em um campo branco.
- Pressione o botão giratório para ativar o ciclo automático. O ícone será exibido em um campo azul com setas brancas e permanecerá nesse esquema de cores até o ciclo automático ser desabilitado. O tempo padrão para o ciclo automático é de cinco segundos por página e pode ser alterado no menu Configurações.
- Para desligar o ciclo automático, destaque o X e pressione ou toque no ícone do ciclo automático. O ciclo automático sairá da área de dados selecionada pelo usuário.

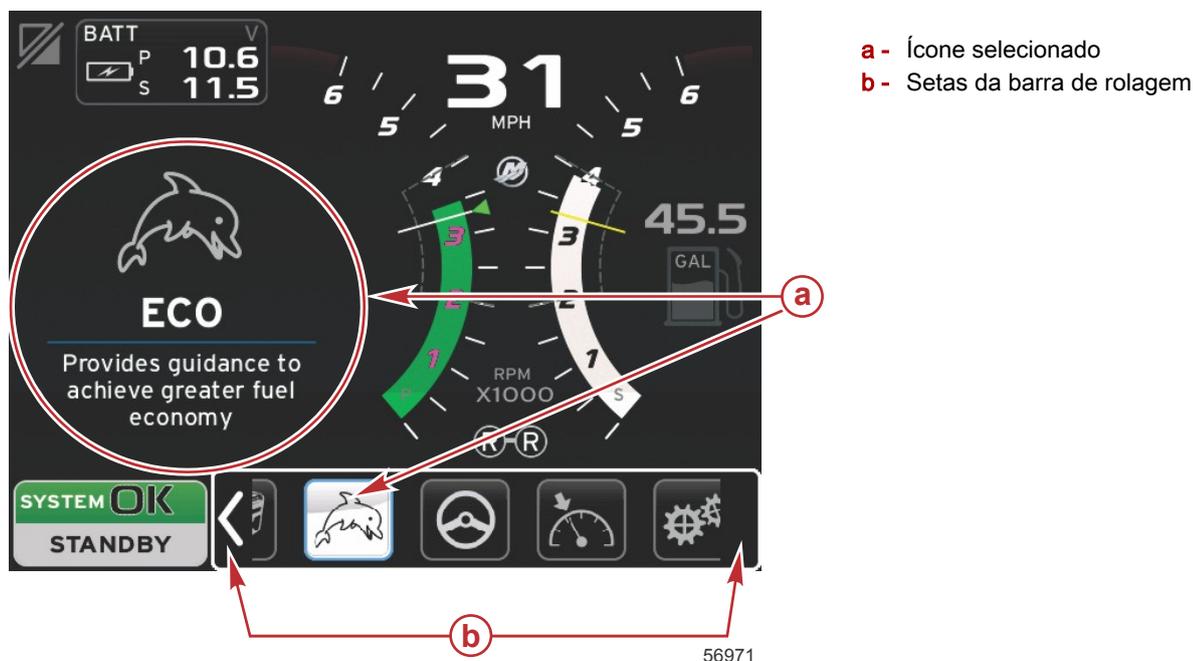
Funcionalidade da barra de rolagem

A barra de rolagem fornece acesso a itens de ícone não exibidos atualmente na área de dados selecionada pelo usuário da tela. Os ícones da barra de rolagem serão ocultados até que a barra de rolagem esteja ativada. Tocar na guia do MENU da seta da barra de rolagem estenderá a barra de rolagem. Deslizar o dedo para a direita ou esquerda o levará a todas as opções de barras de rolagem. Se não for feita nenhuma seleção em cinco segundos, a barra de rolagem desaparecerá. Quando um ícone é selecionado, a área de dados selecionada pelo usuário será transformada para mostrar o nome do ícone e os dados pertencentes àquele recurso.

Navegação e ativação da barra de rolagem

1. Pressione a guia do MENU de seta da barra de rolagem no canto inferior direito da tela.
2. Use o botão rotativo para destacar o ícone que deseja exibir e pressione o botão rotativo para ativá-lo. Uma caixa branca em segundo plano destacará o ícone da barra de rolagem a ser selecionada. Navegar deslizando a barra de rolagem e tocar em um ícone fornecerá os mesmos resultados do botão rotativo.

NOTA: Um ícone de seta aparecerá à esquerda e direita da barra de rolagem Quando apenas um ícone de seta estiver visível, será necessário mover na direção indicada pela seta. Quando ambas as setas estiverem visíveis, qualquer direção pode ser alternada ou deslizada.

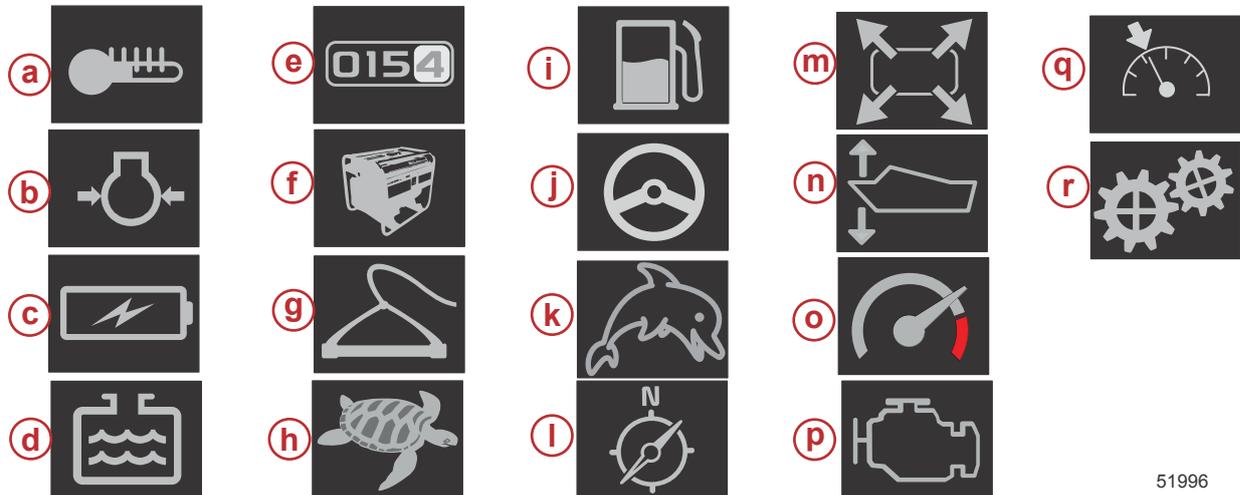


- a - Ícone selecionado
- b - Setas da barra de rolagem

Área de dados selecionada pelo usuário

Durante o processo de navegação da barra de rolagem, quando o ícone for destacado usando o botão rotativo, a área de dados selecionada pelo usuário muda para exibir o ícone, o nome do ícone e a descrição do que o recurso faz. A área de dados selecionada pelo usuário mostrará essas informações por apenas cinco segundos, a menos que o botão rotativo seja pressionado. De modo similar, ao usar o método de tocar e deslizar da navegação da barra de rolagem, tocar nos ícones durante o deslizamento exibirá seu nome e a descrição do recurso. Um toque não deslizante e estacionário em cinco segundos ativará aqueles dados na área de dados selecionada pelo usuário.

Ícones da barra de rolagem



51996

Descrição do Ícone	
a	Temperatura—exibe os valores de temperatura do fluido e do motor para o óleo, água e combustível. Exibe a temperatura do ar ambiente e do ar do coletor. As informações disponíveis dependem do conjunto de potência.
b	Pressão—exibe os valores de pressão do motor para água, óleo, combustível e auxiliar. As informações disponíveis dependem do conjunto de potência.
c	Tensão—exibe os valores da bateria de todos os motores.
d	Tanques—exibe os dados dos tanques a bordo do barco para capacidade de combustível, água, resíduos e óleo (apenas dois ciclos)
e	Registro de viagem—exibe os dados gravados da viagem: distância total, tempo total, velocidade média e consumo médio de combustível. Os dados gravados do registro da viagem podem ser apagados e definidos como zero.
f	Gerador—exibe dados que o gerador pode enviar através de uma rede de área de controle de protocolo NMEA 2000 ou J1939. estado atual (funcionamento/parado), tensão (CA/CC), hertz, horas, pressão do óleo e temperatura da água.
g	Smart Tow—ativa os perfis do Smart Tow para seleção. Os perfis podem ser modificados.
h	Controle de marcha lenta de pesca—ativa o controle de baixa rotação do motor. Pode ser usado para controlar a rotação do motor.
i	Gerenciamento de combustível—exibe estatísticas do sistema de combustível: economia atual, economia média, uso de volume por hora, capacidade total e combustível usado.
j	Piloto automático—exibe dados do piloto automático
k	Eco—exibe informações para orientar o operador para a melhor posição do compensador e a rotação do motor para alcançar a melhor economia de combustível possível.
l	Navegação—exibe os dados relacionados ao sistema de navegação instalado: rumo da bússola, longitude e latitude, tempo até o ponto de destino (TTW), trajeto até o ponto de destino (BTW), distância até o ponto de destino (DTW) e curso de deslocamento (COG).
m	Expansão—exibe dados aumentados das telas de dados selecionadas. Os dados selecionados se alternarão na tela.
n	Compensador e abas—exibe a posição do compensador do acionamento e a posição das abas. Um sensor deve ser instalado nas abas para que essa função exiba informações.
o	Desempenho—exibe dados avançados de desempenho: desempenho de pico (rotação/velocidade) e polegadas por rotação da hélice.
p	Dados do motor—exibe informações adicionais do motor: temperatura do coletor, porcentagem do acelerador, carga do motor e pressão auxiliar do coletor. As informações disponíveis dependem do conjunto de potência.
q	Controle de cruzeiro—ativa o controle de cruzeiro. Permite que o usuário controle o barco com a rotação do motor ou a velocidade do barco. O controle de velocidade do barco exige um sensor de roda de pás ou GPS.
r	Configurações—local principal onde os dados podem ser ligados ou desligados, modificar a tolerância \pm dos dados do sensor, selecionar os valores exibidos preferidos (métrico/inglês/náutico) e restabelecer para o padrão de fábrica. <i>Nota: O restabelecimento para o padrão de fábrica apagará todas as configurações personalizadas.</i>

Modo Economia

Modo ECO



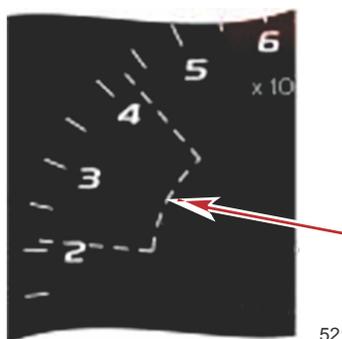
57376

O modo ECO exibe informações para orientar o operador na definição da posição ideal do compensador e da rotação do motor, visando alcançar a melhor economia de combustível possível. O módulo de controle do motor (ECM) ou o módulo de controle de propulsão (PCM) calcula a melhor economia de combustível com base nas informações de vários sensores do conjunto de potência e do barco.

1. Toque na guia da barra de rolagem na tela para abrir a barra de rolagem.
2. Use o botão rotativo ou deslize para encontrar o ícone do modo ECO e toque no ícone ou pressione o botão. A área de dados selecionada pelo usuário exibirá o elemento do ícone ECO com uma descrição breve sobre como alcançar a melhor economia de combustível.

Valores mínimo e máximo do ECO

Quando o modo ECO estiver ativo, as linhas alvo do valor mínimo e máximo aparecerão na varredura da rotação. Essas linhas exibem uma faixa otimizada ativa que deve ser calculada. As linhas alvo podem ser ajustadas no menu Configurações.



52167

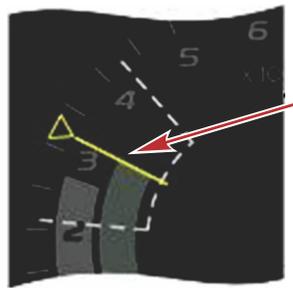
Alvos do compensador e rotação do ECO

Quando os valores de rotação atingem a faixa mínima de valores, os alvos do compensador e rotação aparecerão. Uma linha colorida transporá a varredura da rotação com alvos coloridos para informar o usuário onde estão os valores alvo e mudará a cor quando alcançar a otimização.

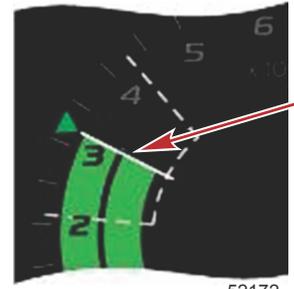
Cores alvo

Regras de cor do triângulo				
Estado	Cor	Valor do preenchimento	Ação	Imagem
Alvo não alcançado	Amarelo	Contorno	Piscando	52170
Alvo alcançado	Verde	Sólido	Contínuo	52171

A seguir, exemplos de alvos de rotação do ECO em estados diferentes.



Não otimizado



52172

Otimizado

A área de dados selecionada pelo usuário exibirá os alvos do compensador.



52173

Quando todos os alvos forem alcançados, a tela da área de dados selecionada pelo usuário mudará a partir das instruções para exibir OTIMIZADO com o valor atual da economia de combustível.



52174

Navegação ECO

O rodapé da área de dados selecionada pelo usuário exibirá ATUALIZAR, MINIMIZAR e X.

- A opção minimizar ocultará as instruções do ECO e exibirá MODO ECO no rodapé da tela do sistema. A opção minimizar permite que o usuário exiba outras informações na área de dados selecionada pelo usuário.
- A opção atualizar restabelecerá os valores do ECO e usará novos parâmetros para determinar os valores alvo do compensador e da rotação.
- A opção X fechará o programa modo ECO, removendo os alvos do compensador e da rotação da área de dados constante.



52176

- a - Atualizar
- b - Minimizar
- c - Sair

Atualizar ECO

A opção atualizar permite o recálculo dos valores atuais que o ECO usa para os alvos do compensador e da rotação.

1. Destaque o recurso atualizar e pressione enter.
2. As instruções aparecerão na área de dados selecionada pelo usuário. Destaque o recurso atualizar e pressione enter.



52177

3. Quando o sistema terminar de calcular os novos alvos, a área de dados selecionada pelo usuário mudará para indicar que os valores foram atualizados.
4. A área de dados selecionada pelo usuário do ECO exibirá instruções e os novos valores alvo para atingir a otimização a fim de se obter a economia máxima.

Minimizar

Minimizar é um recurso que permite que o usuário continue com os recursos ECO exibindo, ao mesmo tempo, informações adicionais na área de dados selecionada pelo usuário.

1. Quando a opção minimizar é selecionada, as instruções do ECO são removidas e informações adicionais são exibidas na área de dados selecionada pelo usuário. Também é possível selecionar itens limitados da barra de rolagem.
 - A seleção da barra de rolagem é limitada em: Expandir, gerenciamento de combustível, registro de viagem, tensão, navegação, pressão, temperatura, tanques e gerador.

NOTA: Os itens disponíveis na barra de rolagem dependem das informações disponíveis do medidor e da identidade do barco.

 - Os itens exibidos na barra de rolagem em cinza quando a opção ECO estiver ativa estarão indisponíveis e não poderão ser selecionados.
2. Quando a opção minimizar estiver ativa, o rodapé da tela do sistema exibirá ECO.
3. Para aumentar o modo ECO, use a tela de toque para destacar o ícone ECO e pressione o botão enter.
4. Quando o ECO alcança a otimização, o texto da área de dados selecionada pelo usuário muda para OTIMIZADO.

Alteração dos alvos do ECO

O software do ECO monitora os sensores do motor e procura o melhor número de economia de combustível enquanto o barco está em operação. Quando o software reconhece um aumento da economia de combustível, o VesselView registra os valores da rotação do motor e do compensador naquele momento. Esse cálculo ocorre se a tela ECO estiver visível ou não. Quando o software tiver gravado os valores da rotação e do compensador, ele guiará o operador com setas para a velocidade ideal de funcionamento e para o ajuste do compensador. Na maioria das aplicações a tela ECO não precisa de nenhuma calibração apesar de haver configurações para personalizar o indicador para o seu estilo de navegação. As configurações padrão estão dentro dos parâmetros aceitáveis para a maioria das aplicações da embarcação. A seguir estão as configurações padrão.

Configurações do alvo ECO padrão	
Estabilidade da economia de combustível	0,7 segundo
Estabilidade da rotação	0,7 segundo
Mínimo da janela de rotação	2000 RPM
Máximo da janela de rotação	4000 RPM
Proximidade do alvo de rotação	10%
Proximidade do alvo do compensador	3%

IMPORTANTE: Deve-se executar uma calibração manual do compensador antes de se usar a tela ECO se a identidade do barco não foi carregada com um cartão micro SD. Usar a calibração padrão do compensador não permitirá que a tela ECO funcione adequadamente.

Alteração de valores alvo

1. Abra a barra de rolagem

2. Use o botão giratório para destacar o último ícone, Configurações, e pressione o botão enter.
3. Vá para Rede e pressione enter.
4. Destaque modo ECO e pressione enter.
5. Destaque o valor alvo que deseja alterar.
6. Altere os dados alvo e pressione o botão enter.
7. Continue esse processo até sair do alvo.

NOTA: O menu configurações fechará após sair do alvo. Para alterar outros valores alvo, abra a barra de rolagem. O ícone Configurações será destacado. Siga o mesmo processo indicado anteriormente para alterar outros valores alvo.

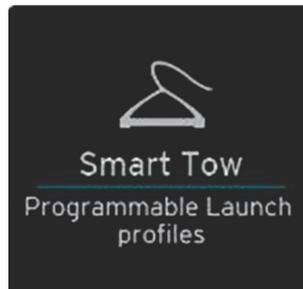
Modo SmartTow

Smart Tow (Reboque inteligente)



57377

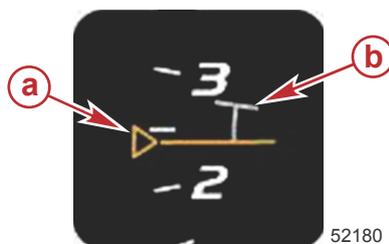
O SmartTow baseia-se na rotação do motor, a menos que o barco tenha um GPS instalado e conectado à rede de área de controle. Quando o barco tiver um GPS, é possível selecionar os alvos de velocidade ou de rotação do motor para as opções de controle do SmartTow. Também é possível criar perfis de lançamento personalizados.



52179

Alvos do SmartTow

O SmartTow modificará a área de dados constante incorporando os indicadores de rotação e overshoot na varredura de rotação. O alvo do ponto de ajuste da rotação será a cor laranja e a escala do overshoot será a cor branca.



- a - Alvo do ponto de ajuste da rotação
- b - Escala do overshoot

52180

O alvo do ponto de ajuste da rotação mudará de um contorno, quando não ativo, para sólido quando ativado.

Alvo do ponto de ajuste da rotação			
Estado	Cor	Valor do preenchimento	Imagem
Ponto de configuração	Alaranjado	Contorno	52182
Ativo	Alaranjado	Sólido	52183

Seção 3 - Descrição Geral e Operação da Tela

Quando o SmartTow não estiver ativo, o monitor de varredura de rotação fica branco. O SmartTow modifica a cor do monitor de varredura de rotação para laranja quando ativo.



56976

A cor do monitor de varredura de rotação ativo é laranja

Área de dados selecionada pelo usuário do Smart Tow

A tela padrão do Smart Tow permite que você selecione, defina e modifique configurações dos recursos do SmartTow. O ponto do gráfico de abertura fica animado quando o SmartTow está ativo e executando uma sequência de abertura. O ponto se move pelo caminho de abertura mostrando qual parte da sequência de abertura o sistema está executando.



52188

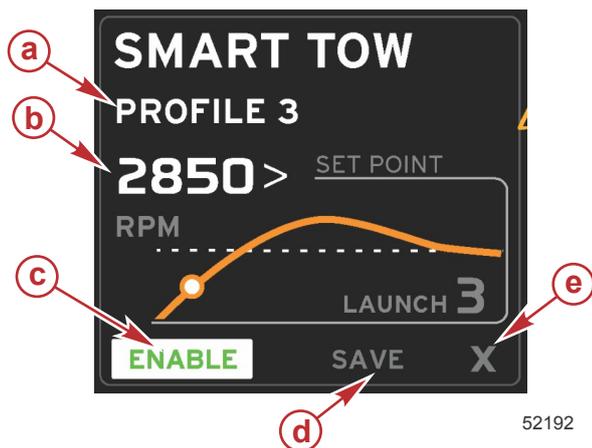
Ponto animado do gráfico de abertura

Navegação

O SmartTow utiliza a área de dados selecionada pelo usuário e a seção do rodapé para permitir o ajuste das configurações. Pressione ou deslize o dedo para se deslocar pelos campos das caixas de seleção. A seção do rodapé permite a habilitação ou desabilitação da opção SmartTow, salvar ou sair.

Existem cinco campos de seleção. Use o botão giratório ou deslize o dedo pela seleção de perfil, ponto de ajuste da rotação/velocidade e habilitação/desabilitação.

- Os itens localizados no rodapé da área de dados exigem que a seleção seja tocada ou que se pressione o botão giratório para destacar e aceitar.



52192

- a - Seleção de perfil
- b - Valor do ponto de ajuste
- c - Habilitar
- d - Salvar
- e - Sair

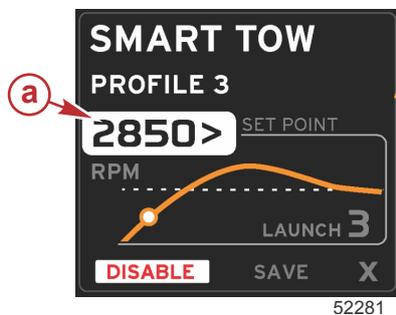
A seleção do perfil permite escolher dentre cinco perfis predefinidos de fábrica e qualquer configuração personalizada que o usuário tenha criado. As configurações personalizadas podem ser modificadas e assumirão o padrão das últimas configurações conhecidas.



Perfis predefinidos de fábrica

O valor do ponto de ajuste permitirá que o operador regule o ponto de ajuste da rotação ou velocidade. Os padrões serão 10 mph ou 1700 rpm até que o operador use a opção SALVAMENTO RÁPIDO para cancelar os valores padrão.

- O ponto de ajuste é a seleção padrão quando o SmartTow está ativo. O operador pode ajustar a rotação ou a velocidade tocando a área da tela de dados.



a - Seleção padrão do ponto de ajuste

Após efetuar os ajustes nas configurações desejadas, pressione a seleção no rodapé da área de dados.

- A habilitação ou desabilitação liga ou desliga o recurso. A varredura da rotação será exibida como varreduras brancas não ativas. O operador pode modificar todas as configurações quando o Smart Tow estiver no estado desligado (desabilitado).
 - Habilitado (ligado) fica verde quando ativo
 - Desabilitado (desligado) fica vermelho quando não ativo



a - Não ativo - vermelho

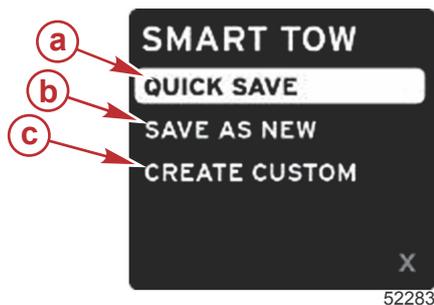
b - Varredura de rotação normal exibida quando o modo MPH é selecionado

- Pressione SALVAR A opção salvar modificará a tela SmartTow para que o operador selecione salvamento rápido, salvar como novo ou criar personalizado.
- Se o operador pressionar o X, o SmartTow é desabilitado, enquanto a área constante e a área de dados selecionada pelo usuário voltam para a tela padrão.

Salvar

Quando o operador seleciona salvar, a área de dados selecionada pelo usuário muda para as opções de salvamento. O salvamento rápido é a seleção padrão.

- Pressione a seleção para confirmar.



- a - Salvamento rápido
- b - Salvar como novo
- c - Criar personalizado

- **SALVAMENTO RÁPIDO** Armazenará o perfil existente com os novos valores de rotação ou velocidade. Pressione para salvar os dados e voltar para a tela do SmartTow.
- **SALVAR COMO NOVO** Permite que o operador armazene as configurações atuais com um nome personalizado. Pressione para mudar para o nome do arquivo personalizado. A seleção do nome do arquivo está ativa por padrão.
 - a. Use a tela ou o botão giratório para alterar as letras.



- b. Use o botão giratório para destacar a opção salvar e pressione-o para confirmar as alterações.

NOTA: Para sair, selecione X e pressione o botão giratório. A tela mudará para a tela padrão principal sem salvar os novos dados.

Criação de abertura personalizada

Criação de abertura personalizada permite que o operador crie um perfil de abertura personalizado. O operador pode regular o ponto de ajuste da rotação ou velocidade, rampa, overshoot e duração do overshoot. Quando o operador seleciona essa opção, a área de dados selecionada pelo usuário muda para a tela de configuração do perfil personalizado.



- Use o botão giratório para mover a caixa de seleção para os campos desejados que requerem ajuste. Use a solicitação na tela para ajustar o valor do item selecionado.
- Após a conclusão do perfil personalizado, destaque PRÓXIMO ou X.
 - a. Selecione Próximo e a área de dados selecionada pelo usuário mudará para SALVAR COMO NOVO, possibilitando criar um nome personalizado para o novo perfil de abertura. Pressione o botão giratório para aceitar a seleção.
 - b. Ao selecionar sair, as configurações do perfil personalizado não serão salvas e a tela mudará para a tela principal do SmartTow.

Modo de controle de cruzeiro

Controle Cruise (Cruzeiro)



57378

O recurso de cruzeiro permite que o operador selecione um ponto de ajuste e regule o valor de modo que o barco mantenha uma velocidade ou uma rotação específica do motor.

- O cruzeiro baseia-se na rotação, a menos que o barco tenha um GPS Mercury Marine incorporado na rede de área de controle.
- Se o barco tiver um GPS Mercury Marine, a configuração padrão e a velocidade do barco.
- O operador pode selecionar os pontos de ajuste de rotação ou os pontos de ajuste baseados na velocidade. O tipo de opção de cruzeiro pode ser alterado no menu Configurações.
- Abra a barra de rolagem e destaque o ícone de cruzeiro. Consulte a seção **Ícones da barra de rolagem** para identificar o ícone de cruzeiro.

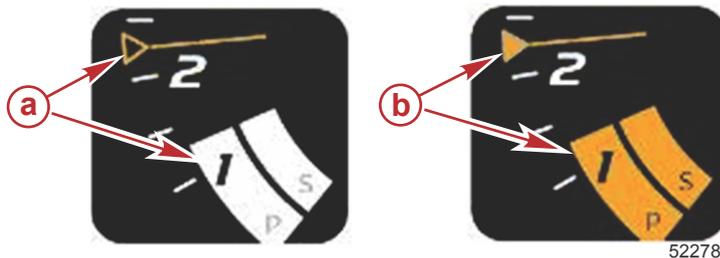
NOTA: O controle de cruzeiro pode ser desabilitado colocando-se as alavancas do controle remoto em ponto morto.

Área de dados de controle de cruzeiro

Alteração da área de dados constante

O cruzeiro modificará a área de dados constante da tela incorporando um indicador de rotação na varredura da rotação de modo similar aos alvos do modo ECO e SmartTow.

- Quando o modo cruzeiro é ativado, os elementos dos dados constantes são modificados para comunicar:
 - O ponto de ajuste da rotação.
 - A cor da varredura da rotação mudará para laranja quando ativa para indicar que o motor é controlado pelo computador.



a - Cruzeiro não ativo

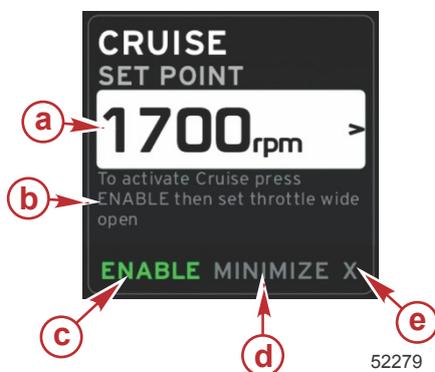
b - Cruzeiro ativo

52278

Cruzeiro — Área de dados selecionada pelo usuário

Cruzeiro modificará a área de dados selecionada pelo usuário da tela quando ativo.

- Os elementos dentro da área de dados contextuais mudarão para permitir que o usuário configure:
 - O ponto de ajuste da rotação.
 - Habilitação ou desabilitação do status de cruzeiro.



a - Valor do ponto de ajuste

b - Instrução

c - Habilitar

d - Minimizar

e - Sair

52279

Navegação de cruzeiro

O modo cruzeiro terá um sistema de navegação modificado similar ao SmartTow. O rodapé da área de dados selecionada pelo usuário permite que o operador habilite ou desabilite o cruzeiro, minimize ou saia. A navegação no rodapé seguirá a mesma estratégia de seleção de navegação básica dos outros recursos.

1. Use o botão giratório ou deslize o dedo para rolar pelas seleções no rodapé.

2. Pressione o botão para ativar a seleção.
 - a. A habilitação ou desabilitação liga ou desliga o recurso do elemento.
 - b. A opção minimizar ocultará os dados do cruzeiro e exibirá CRUZEIRO no rodapé da tela do sistema. Isso permite que o operador exiba informações de outros ícones selecionados.
3. O campo de seleção para regulagem do ponto de ajuste será o local padrão do início do cruzeiro. Após realizar os ajustes nas configurações desejadas, use o botão giratório para mover o cursor para habilitar/desabilitar a seleção no rodapé da área de dados selecionada pelo usuário.
 - a. Use o botão giratório para mover entre as seleções do ponto de ajuste e o rodapé.
 - b. Quando a guia de seleção estiver fora da área de navegação do rodapé (campo do ponto de ajuste), o operador precisará apenas usar o botão giratório para fazer os ajustes de rotação ou velocidade. Não há necessidade de pressionar o botão para entrar na nova configuração.
4. Minimizar é um recurso que permite ao operador usar o cruzeiro e exibir dados adicionais na área de dados selecionada pelo usuário.

IMPORTANTE: Os pontos de ajuste não podem ser regulados quando o cruzeiro estiver minimizado.

 - a. A seleção do ícone da barra de rolagem é limitada. Os itens que não são acessíveis ficarão cinza quando o cruzeiro estiver ativo.
 - b. Se o piloto automático estiver ativo e o cruzeiro estiver minimizado, o rodapé da tela do sistema exibirá CRUZEIRO.
 - Os dados do cruzeiro serão exibidos sobre as configurações do piloto automático se o usuário selecionar o campo de status do sistema
 - Se ocorrer uma notificação pop-up do piloto automático ou se o operador usar o trackpad do CAN do piloto automático, os dados do piloto automático preencherão automaticamente a área de dados selecionada pelo usuário. O operador precisará minimizar para ocultar os dados pop-up.
5. Quando a opção minimizar estiver ativa, o rodapé da tela do sistema exibirá CRUZEIRO.
6. Quando a opção sair for selecionada durante a exibição do cruzeiro, o recurso de cruzeiro será desabilitado. O ícone do cruzeiro será exibido ao lado do campo de status do sistema até que outro ícone seja selecionado da barra de rolagem.

Modo piloto automático

Visão geral da tela do piloto automático



O VesselView é uma extensão do monitor para operações com joystick e piloto automático. Todas as funcionalidades desses recursos são controladas através da placa da rede de área de controle (CAN) do piloto automático da Mercury Marine. O VesselView mostrará se um modo está ativo ou em espera, janelas pop-up aparecerão conforme o barco chegar a um ponto de destino pedindo para reconhecer a curva e exibir o texto sobre como ajustar o motor e os acionamentos para alcançar eficiência máxima.

- Ao pressionar qualquer botão no trackpad do CAN do piloto automático, o VesselView assume o padrão de exibição da tela do piloto automático.
- O piloto automático será exibido ativamente quando esse recurso for ligado. Todos os modos e funções são controlados com o trackpad do CAN.

Navegação nas telas do piloto automático

As telas do piloto automático têm um sistema de navegação modificado. As informações são exibidas em duas páginas de dados. Indicadores de página e um X serão as únicas seleções disponíveis.

- A página 1 conterá informações básicas do piloto automático.
- A página 2 conterá dados adicionais de navegação.
- Use o X para ocultar os dados do piloto automático e exibir o modo piloto automático no campo de dados do sistema. Isso permite que outras informações sejam exibidas na área de dados selecionada pelo usuário.



- a - Indicadores de página
- b - Ocultar dados do piloto automático

52461

Minimizar piloto automático

Quando a opção minimizar é selecionada na área de dados selecionada pelo usuário, os dados do piloto automático são removidos. É possível selecionar para exibir itens limitados da barra de rolagem da área de dados selecionada pelo usuário. Os últimos dados selecionados pelo usuário serão exibidos por padrão.

- A seleção da barra de rolagem é limitada em: Expandir, ECO, gerenciamento de combustível, registro de viagem, tensão, navegação, pressão, temperatura, tanques, cruzeiro, conjunto gerador e configurações.

NOTA: Os itens disponíveis da barra de rolagem baseiam-se no medidor e na identidade do barco.

- Quando o modo ECO estiver ativo e o piloto automático for minimizado, o campo de status do sistema exibirá AUTOMÁTICO.
- Os itens na barra de rolagem que não podem ser selecionados estarão em cinza quando o piloto automático estiver ativo.
- Quando aparecer uma janela pop-up do piloto automático ou um botão no trackpad do CAN do piloto automático, os dados do piloto automático preencherão automaticamente a área de dados selecionada pelo usuário. É necessário selecionar a opção X para ocultar os dados.
- O campo de status do sistema exibirá em qual modo o piloto automático está: rastreamento, automático, sequência de ponto de destino ou espera. A sequência do ponto de destino ficará laranja no campo de status do sistema e todos os outros modos aparecerão em cinza.

Modo de controle de marcha lenta de pesca

Controle de marcha lenta pesca



57379

O recurso de controle de marcha lenta de pesca permite que o operador selecione um ponto de ajuste e regule o valor de modo que o barco mantenha uma velocidade ou uma rotação específica do motor.

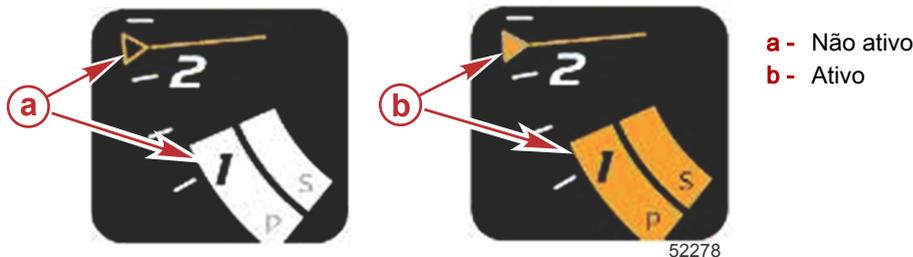
- A marcha lenta de pesca baseia-se na rotação, a menos que o barco tenha um GPS Mercury Marine incorporado na rede de área de controle.
- Se o barco tiver um GPS Mercury Marine, sua velocidade é a configuração padrão.
- O operador pode selecionar os pontos de ajuste de rotação ou os pontos de ajuste baseados na velocidade. O tipo da seleção da opção de marcha lenta de pesca pode ser alterado no menu Configurações.
- Use os botões de seta para destacar o ícone da marcha lenta de pesca. Consulte **Ícones da barra de rolagem** para identificar o ícone da marcha lenta de pesca.

Área de dados de controle de marcha lenta de pesca

Alteração do campo de dados constante

A marcha lenta de pesca modificará o campo de dados constante da tela incorporando um indicador de rotação na varredura da rotação de modo similar aos alvos do modo ECO e Smart Tow.

- Quando o modo de controle de marcha lenta de pesca é ativado, os elementos do campo de dados constante são modificados para comunicar:
 - o ponto de ajuste da rotação
 - A cor da varredura da rotação mudará para laranja quando ativa para indicar que o motor é controlado pelo computador.



52278

Marcha lenta de pesca—Área de dados selecionada pelo usuário

A marcha lenta de pesca modificará a área de dados selecionada pelo usuário da tela quando ativo.

- Os elementos dentro da área de dados contextuais mudarão para permitir que o usuário configure:
 - a. o ponto de ajuste da rotação

- b. Habilitação ou desabilitação do status da marcha lenta de pesca.



- a - Valor do ponto de ajuste
- b - Habilitar ou desabilitar
- c - Minimizar
- d - Sair

Navegação da marcha lenta de pesca

O modo de marcha lenta de pesca terá um sistema de navegação modificado similar ao SmartTow. O rodapé da área de dados selecionada pelo usuário permite que o operador habilite ou desabilite a marcha lenta de pesca, minimize ou saia do elemento do programa. A navegação no rodapé seguirá a mesma estratégia de seleção de navegação básica dos outros recursos.

1. Use os botões de seta para percorrer as seleções do rodapé.
2. Pressione enter para ativar a seleção.
 - a. Habilite ou desabilite o recurso do elemento.
 - b. A opção minimizar ocultará os dados da marcha lenta de pesca e exibirá MARCHA LENTA DE PESCA no campo de status do sistema. Isso permite que o operador exiba informações de outros ícones selecionados.
3. O campo de seleção para regulagem do ponto de ajuste será o local padrão do início da marcha lenta de pesca. Após o operador realizar os ajustes nas configurações desejadas, use os botões de seta para habilitar/desabilitar a seleção no rodapé da área de dados selecionada pelo usuário.
 - a. Use os botões de seta para mover entre as seleções do ponto de ajuste e o rodapé.
 - b. Quando a guia de seleção estiver acima da área de navegação do rodapé (campo do ponto de ajuste), o operador precisa apenas usar os botões de seta para fazer os ajustes de rotação ou velocidade. Não há necessidade de pressionar o botão enter para entrar na nova configuração.
4. Minimizar é um recurso que permite que o operador use a marcha lenta de pesca e exiba dados adicionais na área de dados selecionada pelo usuário.

IMPORTANTE: Os pontos de ajuste não podem ser regulados quando a marcha lenta de pesca estiver minimizada.

- a. A seleção do ícone da barra de rolagem é limitada. Os itens que não são acessíveis ficarão cinza quando a marcha lenta de pesca estiver ativa.
 - b. Se o piloto automático estiver ativo e a marcha lenta de pesca estiver minimizada, o campo de status do sistema exibirá MARCHA LENTA DE PESCA.
 - Os dados da marcha lenta de pesca serão exibidos sobre as configurações do piloto automático se o usuário selecionar o campo de status do sistema
 - Se ocorrer uma notificação pop-up do piloto automático ou se o operador usar o trackpad do CAN do piloto automático, os dados do piloto automático preencherão automaticamente a área de dados selecionada pelo usuário. O operador precisará minimizar para ocultar os dados pop-up.
5. Quando a opção minimizar estiver ativa, o campo de status do sistema exibirá MARCHA LENTA DE PESCA.
 6. Quando a opção sair for selecionada durante a exibição do elemento da marcha lenta de pesca, o recurso da marcha lenta de pesca será desabilitado. O ícone da marcha lenta de pesca será exibido ao lado do campo de status do sistema até que outro ícone seja selecionado da barra de rolagem.

Seção 4 - Configuração e calibrações

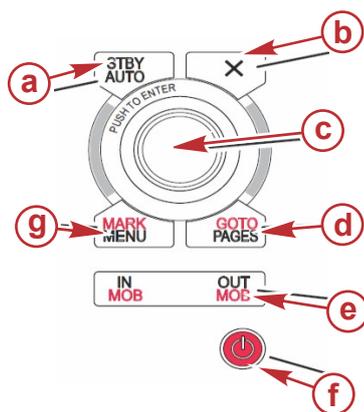
Índice

Navegação no menu de configurações.....	44	Links fáceis.....	47
Navegação no menu Configurações.....	44	Alarmes.....	47
Sistema.....	44	Unidades.....	47
Preferências.....	44	Rede.....	48
O barco.....	45	Arquivo de identidade.....	48
SmartCraft.....	45		

Navegação no menu de configurações

Navegação no menu Configurações

1. Pressione o botão de páginas enquanto a tela SmartCraft estiver visível.



- a - Botão Espera-Automático
- b - Botão Sair
- c - Botão rotativo (pressione para inserir a função)
- d - Botão Ir para-Páginas
- e - Mais zoom/Menos zoom, homem na água (MOB)
- f - Energia-Aumento do brilho
- g - Botão Marca-Menu

52837

2. Vire o botão giratório para que o último ícone fique destacado. O último ícone é o menu Configurações.
3. Pressione o botão giratório.

Sistema

O menu Sistema permite formatar a hora e a data, ligar ou desligar campainhas e buzinas, alterar vários parâmetros de iluminação, importar um gráfico para uma tela inicial personalizada, ligar o programa de simulação (é usado geralmente no nível dos concessionários) e identifica a versão do software.

O símbolo maior que (>) indica opções adicionais do menu.

Sistemas		
Idioma	Selecione o idioma desejado	—
Hora >	Altere o formato de hora e data A atualização automática da hora está disponível apenas se houver um GPS conectado.	—
Campainha >	Bipes das teclas >	desligado, silencioso, normal, alto
	Bipes do alarme	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)
Luz de fundo >	Nível >	0-100%
	Modo noturno	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)
	Atualização da rede	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)
	Ganho local >	0-100%
Visualizador de imagem >	Seleção do cartão SD	—
Simulado	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)	—
Restaurar padrões	Todas as configurações, limites do motor, histórico do alarme	—
Sobre	Versão do software do monitor	—

Preferências

O menu Preferências permite que você:

1. Selecione quais motores serão exibidos, o número do leme e o número do dispositivo
2. Selecione se o monitor está visível no leme
3. Habilite uma leitura do sensor de temperatura ambiente
4. Defina o intervalo do ciclo automático
5. Desligue ou ligue as telas do piloto automático ou as telas pop-up do skyhook
6. Ligue ou desligue as caixas de dados
7. Ligue ou desligue as advertências
8. Ajuste o tempo de atraso da ocultação automática da barra de rolagem e selecione quais ícones da barra de rolagem serão exibidos
9. Ligue ou desligue a lista de verificação de partida
10. Ligue ou desligue o monitor da aba de compensação
11. Selecione o tipo de cruzeiro ou controle SmarTow.

O símbolo maior que (>) indica opções adicionais do menu

Preferências		
Motores >	Ligue (marca de verificação) ou desligue (sem marca de verificação) dependendo de qual motor é exibido	
Número do leme, número do dispositivo >	Selecione o local do leme do VesselView (necessário se houver mais de um leme). Selecione um número de dispositivo exclusivo (necessário se houver mais de um VesselView instalado).	
Visível do leme >	ligado (marca de verificação) ou desligado (sem marca de verificação)	
Sensor de temperatura ambiente >	ligado (marca de verificação) ou desligado (sem marca de verificação)	
Intervalo do ciclo automático >	1, 5 ou 10 segundos	
Pop-ups >	Compensador	ligado (marca de verificação) ou desligado (sem marca de verificação)
	Tempo do pop-up do compensador	Selecione 2, 5, 10 segundos
Caixas de dados >	Selecione o tipo de dados da caixa 1 de dados >	Navegação >, Barco >, Motor >, Ambiente >
	Caixas de dados opcionais >	Nenhum, Um, Ambos
	Selecione o tipo de dados da caixa 2 de dados >	Navegação >, Barco >, Motor >, Ambiente >
Barra de rolagem >	Atraso da ocultação automática >	Selecione 5, 10, 15 ou 30 segundos
	Visibilidade do item >	ligado (marca de verificação) ou desligado (sem marca de verificação): X-PAND, temperaturas, pressão, tanques, tensões, combustível, ECO, cruzeiro, navegação, registro de viagem, SmartTow, controle de marcha lenta de pesca, motor, gerador, desempenho e compensador e abas, piloto automático
Lista de verificação de partida	ligado (marca de verificação) ou desligado (sem marca de verificação)	
Mostrar abas	ligado (marca de verificação) ou desligado (sem marca de verificação)	
Mostrar compensador	ligado (marca de verificação) ou desligado (sem marca de verificação)	
Mostrar direção	ligado (marca de verificação) ou desligado (sem marca de verificação)	
Câmera instalada	ligado (marca de verificação) ou desligado (sem marca de verificação)	

O barco

O barco permite que o operador atribua o número de motores, o número de tanques de combustível e a capacidade total de combustível. A capacidade de combustível também pode ser restabelecida após o reabastecimento.

O símbolo maior que (>) indica opções adicionais do menu.

Embarcação		
Configuração >	Configuração do barco >	Número de motores, número de tanques de combustível
		Capacidade total de combustível do barco
Reabastecimento >	Reabastecimento do barco >	Digite a quantidade de combustível adicionada e defina como cheio

SmartCraft

O menu de configurações do SmartCraft permite que você:

1. selecione o número de motores no barco
2. Dados do sensor de desvio: profundidade, temperatura do mar, velocidade, direção, compensador, abas
3. Defina a capacidade do tanque
4. Defina vários limites contextuais inteligentes
5. Ligue ou desligue os dados suportados de cada motor
6. Selecione o número de redes SmartCraft e o número da rede

O símbolo maior que (>) indica opções adicionais do menu.

SmartCraft			
Número de motores >	Selecione 1-4	—	—
Desvio de profundidade >	Calibração: desvio, zero, restauração	—	—

Seção 4 - Configuração e calibrações

SmartCraft					
Temperatura do mar >		Fonte da temperatura do mar >	Nenhuma, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3, AirMar0, AirMar1, AirMar2, AirMar3	—	
		Desvio >	Calibração: desvio, zero, restauração, salvamento	—	
Velocidade >		Fonte do GPS >	CAN-P ou H	—	
		Fonte de velocidade pitot >	Nenhuma, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3,	—	
		Tipo de sensor pitot >	100 ou 200 PSI	—	
		Multiplicador pitot >	Calibração: multiplicador e restauração, salvamento	—	
		Fonte de velocidade da pá >	Nenhuma, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3	—	
		Sensor de velocidade da pá >	Antigo ou Airmar	—	
		Frequência da pá >	Calibração: multiplicador e restauração, salvamento	—	
Direção >		Fonte do ângulo de direção >	Nenhuma, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3, TVM	—	
		Direção inversa	Ligue (marca de verificação) para inverter a direção ou desligue (sem marca de verificação), qual motor exibir a direção	—	
		Desvio >	Calibração: desvio, zero, restauração, salvamento	—	
Tanques >		Localização: bombordo, centro de bombordo, centro de estibordo, estibordo >	Tanque 1 ou 2 >	Calibração >	Vazio, 1/4, 1/2, 3/4, cheio
		Uso do tanque >	Nenhum, combustível, óleo, água, resíduo	—	
		Capacidade >	0 até seis dígitos	—	
Compensador >		Localização: bombordo, centro de bombordo, centro de estibordo, estibordo >	Tem compensador	Ligue (marca de verificação) ou desligue (sem marca de verificação)	—
		Calibração >	Ajuste o compensador para dentro, faixa máxima do compensador, compensador totalmente para fora, restabelecer, restaurar, salvar	—	
Abas >		Fonte da aba >	Nenhuma, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3, TVM	—	—
		Calibração de estibordo e de bombordo	Número de pontos de calibração (2 ou 3),	Ajustar aba para baixo, para o meio, faixa para cima, restabelecer, restaurar, salvar	—
Contextual inteligente >		Ativar	Ligue (marca de verificação) ou desligue (sem marca de verificação)	—	—
		Limite de funcionamento do motor >	Definir limite	—	—
		Limite de demanda lenta >	Definir limite 0-99 %	—	—
		Limite de demanda rápida >	Definir limite 0-99 %	—	—
		Limite de mudança da alavanca >	Definir limite 0-99 %	—	—
		Limite do temporizador de modo >	Definir limite 0-10,0 segundos	—	—
		Limite estável de modo >	Definir limite 0-10,0 segundos	—	—
		Limite de estado constante >	Definir rotações por segundo	—	—

SmartCraft				
Limites >	rotação, taxa de combustível, temperatura do líquido de arrefecimento, temperatura do óleo, pressão do óleo, pressão da água, tensão da bateria, temperatura de admissão, pressão auxiliar, pressão e temperatura do óleo de transmissão >	Definir os limites: mínimo, máximo, advertência de baixa, advertência de alta, restabelecer, salvar para cada motor.	—	—
Dados suportados >	Localização: bombordo, centro de bombordo, centro de estibordo, estibordo >	Marcha real, pressão auxiliar, pressão do combustível, pressão da marcha, temperatura da marcha, porcentagem de carga, temperatura do coletor, MIL (lâmpada indicadora de defeito), pressão do óleo, temperatura do óleo, presente do acelerador, pressão da água	Ligue (marca de verificação) ou desligue (sem marca de verificação)	—
Avançado >	Número da rede SmartCraft >	1 ou 2 Usado com barcos com mais de 1 rede Smart-Craft	—	—
	Número da rede >	A ou B Usado para identificar a rede	—	—

Links fáceis

Os barcos com medidores SC 100 devem ter links fáceis habilitados (marca de verificação) no VesselView para que os dados sejam recebidos no medidor SC 100.

Link fácil		
bombordo, centro de bombordo, centro de estibordo, estibordo >	Motor e transmissão >	Bombordo ou estibordo—ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)
	Sincronização da rotação	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)
	Tanque de combustível 1	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)
	Tanque de combustível 2	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)
	Tanque de óleo	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)
	Água doce	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)
	Tanque de água residual >	Tanque 1 cinza, tanque 1 preto ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)

Alarmes

Os alarmes permitem a verificação do histórico de qualquer alarme, ligar ou desligar um alarme específico ou mostrar todos os alarmes.

Alarmes >	Histórico do alarme	Mostra os alarmes antigos
	Configurações dos alarmes >	Nenhum reparo do GPS, águas rasas, águas profundas, taxa de temperatura da água, âncora, profundidade da âncora, baixa velocidade do barco, falha de razão da velocidade através da água, XTE, raio do ponto de destino, chegada, mudança do vento verdadeiro, vento verdadeiro alto, vento verdadeiro baixo, combustível remanescente baixo, combustível remanescente alto, tensão >, ausência de dados >, barcos >, piloto automático >, motores > NOTA: Essas configurações devem ser ativadas para receber alarmes.
	Mostrar todos os alarmes do leme	ligado (marca de verificação), desligado (sem marca de verificação)

Unidades

Unidades permitem a seleção do tipo de medição de vários sensores de rede SmartCraft: inglês, métrico, náutico, rumo magnético ou real, milhas por galão, litros por quilômetro e mais.

O símbolo maior que (>) indica opções adicionais do menu.

Unidades >	Distância >	náutica, quilômetro, milha
------------	-------------	----------------------------

Seção 4 - Configuração e calibrações

Distância pequena >	pés, metros, jardas
Velocidade >	nós, quilômetros por hora, milhas por hora
Velocidade do vento >	nós, quilômetros por hora, milhas por hora, metros por segundo
Profundidade >	metros, pés, braças
Altitude >	Metros, pés
Rumo >	Magnético, real
Temperatura >	Centígrado, Fahrenheit
Volume >	Litros, galões
Economia >	Distância/volume, distância do volume, milhas por galão, galões por milha, quilômetros por litro, litro por quilômetro
Pressão >	Hg, mbar, psi, kPa
Pressão barométrica >	Hg, mbar, kPa

Rede

1. Seleção automática, fontes e variação magnética:
 - A seleção automática verifica a existência de componentes de relatórios de dados instalados (entrada e saída) no barramento CAN e no backbone NMEA. Esses itens devem ter energia fornecida para que a Seleção automática assimile o relatório de dados.
 - Fontes abre a seleção de fontes de dados que inclui, mas não se limita a: GPS, Registro/Temporizador e Ambiente. Cada uma dessas fontes de dados será global quando habilitada.
 - A variação magnética pode ser alterada manualmente ou atualizada automaticamente. A variação manual pode ser alterada em + ou - até 5 dígitos, incluindo dois pontos decimais.
2. Diagnóstico e lista de dispositivos:
 - A lista de dispositivos mostra todos os componentes de relatório de dados backbone NMEA e barramento CAN reconhecidos. Isso pode ser útil para se diagnosticar erros de comunicação de CAN e NMEA.
 - O diagnóstico mostra relatório de dados de erros e excedentes nas comunicações do CAN e NMEA. Isso pode ser útil para um técnico habilidoso diagnosticar erros de comunicação de CAN e NMEA.
3. Grupos:
 - Grupos de rede são produtos que usam fontes de dados na rede N2K. Esses produtos usam fontes de dados que todos os outros produtos da rede usam ou podem usar uma fonte de dados independente das outras unidades. Também é possível alterar todos os monitores globalmente para uma fonte diferente de qualquer monitor.
 - Existem dez categorias de fontes: Bússola, navegação e posição são algumas das fontes de grupos de categoria. Em cada uma dessas categorias, pode-se definir um monitor para receber dados de fontes como parte do grupo ou receber os dados independentemente do grupo.
4. Amortecimento
 - O amortecimento permite que se escolha um atraso entre 1 e 9 segundos para a atualização de vários sensores conectados ao CAN e backbone NMEA.
5. Velocidade:
 - A fonte da velocidade permite a seleção de uma estratégia ou de um GPS. A estratégia é a seleção padrão.
 - O limite da velocidade através da água (STW) é a transição de um tipo de sensor de velocidade para outro. A transição de limite mais comum é uma roda de pás para o sensor do pitot. Não existe nenhuma transição disponível para o GPS.
 - A calibração da velocidade da pá permite a sintonia fina da calibração da frequência do sensor da roda de pás.
6. Modo Eco:
 - O modo Eco permite a modificação das janelas alvo que estão no programa ECO.
7. Calibração do abastecimento inverso:
 - Permite a atualização rápida da calibração da capacidade do tanque cheio com base na quantidade de combustível adicionada.
8. Tipo Cruise/SmartTow:
 - É possível selecionar manualmente Automático, Rotação ou base de velocidade para controle de cruzeiro e SmartTow.

Arquivo de identidade

A opção do menu de identidade deve ser usada apenas por um OEM ou concessionário autorizado.

Seção 5 - Alarmes de advertência

Índice

Advertências—Falhas e alarmes.....	50	Alarme de Profundidade.....	51
Alarme crítico de combustível.....	50		

Advertências—Falhas e alarmes

Todas as advertências da Mercury—falhas e alarmes serão exibidas independentemente de que tela é exibida no momento do alarme. Quando um alarme é ativado, o campo de status do sistema exibe o texto do alarme e o ícone de advertência. Falhas, juntamente com seu texto curto descritivo, texto longo e texto de ação serão exibidos em tela cheia.

- Quando ocorre uma falha:
 - a. O campo de status do sistema fica vermelho e mostra o ícone e o texto de advertência.



52101

- b. As falhas de combustível e profundidade terão opções adicionais e serão descritas em **Alarme crítico de combustível** e **Alarme de Profundidade**.
 - c. Uma falha nível 3 (compensador, navegação, ECO, combustível) pode ser desligada ou ligada pelo operador no menu Configurações. Por padrão, essa opção é ligada. Se a falha for desligada no menu Configurações, as falhas serão mostradas apenas no campo de status do sistema.
 - d. Todas as falhas nível 4 (Guardian) sempre serão exibidas independentemente do que for selecionado no menu Configurações.
 - e. Se a falha estiver relacionada com o controle de emissões, o ícone do motor será exibido no campo de status do sistema.
- Quando o operador selecionar uma falha na área de dados selecionada pelo usuário:
 - a. O título da falha com o ícone de advertência serão exibidos na parte superior.
 - b. Descrição da falha com texto curto e localização da falha (motor) serão exibidos abaixo do título.
 - c. Quando houver mais de uma falha, use o botão giratório para navegar até cada uma delas e pressione-o para acessar a falha.



56966

- a - Ícone de advertência com título de falha
- b - Texto curto ou texto preexistente
- c - Local da falha do motor
- d - Texto de ação
- e - Número de falhas

Alarme crítico de combustível

O alarme de combustível é controlado pelo VesselView e não pelo ECM/PCM do motor.

- As propriedades de notificação e os alarmes de nível de combustível podem ser ajustados no menu Configurações.
- Se o operador tiver o combustível selecionado como um campo de dado constante no local N° 2 (consulte a **Tela de localizações e descrições do monitor**) em seguida, o campo de dados do combustível exibirá a advertência.
- O ícone de advertência substituirá o ícone do combustível e o campo de dados mudará entre o campo preto e o campo vermelho.



52275

- Se o operador não tiver o combustível exibido como um campo de dados constante (local N° 2), mas estiver ativo como uma falha de advertência, então o campo de status do sistema mostrará um campo vermelho e COMBUSTÍVEL.
- O operador também pode selecionar a advertência de combustível como uma janela pop-up da área de dados selecionada pelo usuário no menu Configurações. O pressionamento do botão giratório minimizará o alarme de nível de combustível. A falha ainda será exibida em um dos dois locais, dependendo da configuração da tela.

Alarme de Profundidade

O alarme de profundidade é controlado pelo VesselView e não pelo ECM/PCM do motor.

- As propriedades de notificação do monitor e os níveis de advertência de profundidade podem ser ajustados no menu Configurações.
- Se o operador tiver a profundidade selecionada como um campo de dados constante no local N° 1 (consulte a **Tela de localizações e descrições do monitor**), em seguida, o campo de dados de profundidade exibirá a advertência.
- O ícone de advertência substituirá o ícone do profundidade e a caixa de dados mudará entre o campo preto e o campo vermelho.



- Se o operador não tiver a profundidade selecionada como um campo de dados constante (local N° 1), mas estiver ativo como uma falha de advertência, o campo de status do sistema mostrará um campo vermelho e PROFUNDIDADE.
- O operador também pode mostrar a advertência de profundidade como uma janela pop-up da área de dados selecionada pelo usuário no menu Configurações. O pressionamento do botão giratório minimizará o painel de dados. A falha ainda será exibida em um dos dois locais, dependendo da configuração da tela.