

VesselView 4

# Hoofdstuk 1 - Om te beginnen

Overzicht VesselView 4	2
Toetsen	2
Achterpaneel	3
Onderdelen van het VesselView 4-scherm en hun	
beschrijving	3
Updaten van de VesselView 4-software	4
Ophalen van de meest recente software	4

VesselView upgraden	5
Omgevingsluchttemperatuursensor installeren	5
Onderhoud	6
Displayscherm reinigen	6
Schoonmaken van de mediapoort	6
Klemmende knoppen	6

# Hoofdstuk 2 - Startschermen en installatiehulp

Het welkomstscherm	8
Instelwizard	8
Import Configuration (configuratie importeren)	10
Motor instellen	10
Weergave instellen	11
Systeem instellen	12
Units Setup (instelling eenheden)	12
Tank Configuration (tankconfiguratie)	12
Speed Setup (snelheidsinstelling)	15
Installatiehulp afsluiten	15

De gegevensbron instellen	15
Displayschermen bij het opstarten	16
Opstarten	16
Motor uit, ontsteking aan	16
Motor draait stationair	16
Motorstoring	17
Storingsnavigatie	17
Onderhoudsbeurten voor de motor	18
Systeemscan - Scanrapport	19
Communicatiefouten	19

# Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

Functie systeemstatusveld	. 22
Gegevensvelden vergroten	22
Automatisch doorlopen	23
Werking van de schuifbalk	24
Activering en navigeren in de schuifbalk	24
Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster	24
Definitieve selectie van gebruiker-geselecteerde	
gegevens	24
Pictogrammen op de schuifbalk	25
X-Pand	25
Temperatures (temperatuurwaarden)	25
Pressure (druk)	25
Voltages (spanningswaarden)	. 25
Fuel (brandstof)	25
Brandstoftanks	25
Advanced (geavanceerd)	25
Performance (prestaties)	. 26
Trim and tabs (trimstand en trimvinnen)	26
Trip Log (vaarlogboek)	26
Navigatie	26
Generator (aggregaat)	26
ECO	26
Automatische piloot	26
Cruise	27
Troll (langzaam varen)	27
Smart Tow (Sleepfunctie)	. 27
Settings (Instellingen)	. 27
Brandstofbesparingsmodus	27
ECO Mode (ECO-modus)	27
Minimum- en maximumwaarden in de	
ECO-modus	. 28
Streefwaarden voor toerental en trimstand in de	
ECO-modus	28
Streefkleuren	28
Navigatie in de ECO-modus	29

Refresh (vernieuwen) in de ECO-modus	. 30
Minimaliseren	. 30
ECO afsluiten	. 31
ECO-streefwaarden wijzigen	. 31
Streefwaarden wijzigen	. 31
Smart Tow-modus	32
Smart Tow (Sleepfunctie)	. 32
Kenmerken	. 32
Smart Tow inschakelen	. 33
Streefwaarden voor Smart Tow	33
Smart Tow overzichtsvenster	. 33
Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster voor Smart	
Tow	. 34
Navigatie	. 34
Opslaan	. 35
Een aangepast vertrekprofiel maken	36
Smart Tow uitschakelen	. 36
Cruise control-modus	.36
Cruisecontrol	36
Gegevensvenster Cruise control	. 37
Wijziging van veld met constante gegevens	. 37
Cruise control — gebruiker-geselecteerd	
gegevensvenster	. 37
Navigatie voor cruisecontrol	. 37
Langzaam varen-modus	. 39
Regeling langzaam varen	. 39
Gegevensvenster voor Langzaam varen	.40
Wijziging van veld met constante gegevens	. 40
Langzaam varen — Gebruiker-geselecteerd	
gegevensvenster	. 40
Navigeren voor de functie Langzaam varen	40
Autopilot-schermen	. 42
Overzicht van de Autopilot-schermen	.42
Navigatie in de Autopilot-schermen	. 42
Autopilot minimaliseren	. 42

# Hoofdstuk 4 - Configuratie en kalibratie

Navigeren in het menu Settings (instellingen)	44
Navigeren in het menu	44
Systeem	44
Language (taal)	45
About (info)	45
Helm 1 Device 1 (roer 1 apparaat 1)	45
Instelwizard	40 15
Restore defaults (standaardinstellingen	-0
heretellen)	16
Network	40
	40
	40
Π)α	40
Vaartuig	47
Tabs (Trimvinnen)	48
Brandstoftanks	48
Tankkalibratie	48
Speed (Snelheid)	48
Sturen	49
Sea Temp (Zeewatertemperatuur)	49
Dieptecompensatie	49
Motoren	49
Engines Shown (Getoonde motoren)	51
Engine Model (Motormodel)	51
	51

Limits (Grenswaarden)	. 51
Supported Data (Ondersteunde gegevens)	. 51
ECO Mode (ECO-modus)	. 52
Cruise-/SmartTow-type	. 52
Trim (Trimmen)	. 52
EasyLink	. 52
Motor en transmissie	53
RPM sync (toerentalsynchronisatie)	53
Brandstoftanks	. 54
Voorkeuren	54
Buzzer (zoemer)	55
Backlight (schermverlichting)	55
Scroller Bar (schuifbalk)	56
Gogovonsvakkon	
Bon uno	. 50
Auto avala Interval (interval automatica)	. 50
	50
	50
Eenneden	. 56
Alarmen	. 56
Personality-bestand	. 58
Export (Exporteren)	. 58
Import (importeren)	. 58
Restore (herstellen)	. 59

# Hoofdstuk 5 - Waarschuwingsalarmen

Waarschuwingen – Storingen en alarmen	62	Alarm Brandstofpeil kritiek6	32
Waarschuwingen — Storingen en alarmen	62	Alarm Diepte 6	33

1

# Hoofdstuk 1 - Om te beginnen

# Inhoudsopgave

Overzicht VesselView 4	VesselView upgraden
Ophalen van de meest recente software 4	

# **Overzicht VesselView 4**

BELANGRIJK: De VesselView is een multifunctionele display (multi-function display, MFD) die kan worden gebruikt met producten die zijn vervaardigd door Mercury Marine Outboards, Mercury MerCruiser en Mercury Diesel. Sommige functies die in deze handleiding zijn uiteengezet zullen niet werken, afhankelijk van de motorinstallatie waarmee de eenheid is verbonden.

VesselView 4 is een uitgebreide functionaliteit die informatie over de boot weergeeft voor maximaal twee benzine- of dieselmotoren. Het systeem registreert en meldt continu bedrijfsgegevens en verdere gedetailleerde informatie zoals de watertemperatuur en de waterdiepte, de trimstatus, de vaarsnelheid, de stuurhoek en de status van de tanks voor brandstof, olie, drinkwater en vuilwater.

VesselView kan volledig geïntegreerd worden met het GPS-systeem van de boot of een ander apparaat dat geschikt is voor NMEA, zodat er direct informatie beschikbaar is over navigatie, vaarsnelheid en actieradius.

De VesselView is een display-uitbreiding voor Autopilot- en joystickhandelingen. Alle functies van deze besturingsorganen worden geregeld via de CAN-pad (CAN = control area network) van de Mercury Marine Autopilot. VesselView geeft aan of de modus actief of stand-by is; er verschijnen pop-ups als een boot op een routepunt arriveert die om bevestiging voor een bocht vragen. Daarnaast kan aanvullende schermtekst worden gebruikt voor het afstellen van de motoren en aandrijvingen voor een maximaal rendement.

De VesselView heeft tevens een poort voor een micro-SD-kaart waarmee een bevoegde OEM of dealer de configuratie van de 'vessel personality' kan importeren. Die kan ook door de eigenaar worden gebruikt om naar de nieuwste softwareversie te upgraden. Als er meerdere VesselViews worden gebruikt voor een toepassing met drie of vier motoren of een tweede roer, kan deze micro-SD-kaart ook voor het downloaden van die configuraties worden gebruikt.

# Toetsen



#### VesselView 4 a - paginatoets b - pijltoets links c - pijltoets rechts d - invoerknop

- Als u op de paginatoets drukt, wordt het schuifbalkmenu geactiveerd. Als u opnieuw op de paginatoets drukt, wordt het schuifbalkmenu afgesloten.
- Gebruik de pijltoetsen links en rechts om tussen de (gemarkeerde) velden op het scherm te navigeren.
- Druk op de invoertoets als het gewenste pictogram is gemarkeerd om dat gegevensveld of die functie te openen.

# Achterpaneel



Item	Functie	Beschrijving
а	NMEA 2000	Voor aansluiting op het NMEA 2000-netwerk
b	SmartCraft	Voedingsingang, wordt aangesloten op het SmartCraft-netwerk voor een verbinding met SC 100-meters

# Onderdelen van het VesselView 4-scherm en hun beschrijving

Het VesselView-scherm is opgebouwd uit meerdere velden waarin motorgegevens en actieve modi worden weergegeven.



- 1. Spanning of diepte: dit gegevensveld kan door de gebruiker worden ingesteld. In het menu Settings (instellingen) kan de lijst van de beschikbare weergave-inhoud worden gewijzigd.
  - De spanningsinformatie verdwijnt alleen uit het veld als er een dieptetransducer is geïnstalleerd.
  - De diepte-informatie wordt door spanningsinformatie vervangen als er geen dieptetransducer is geïnstalleerd, of als deze is verwijderd.
- 2. Brandstof: dit gegevensveld kan door de gebruiker worden ingesteld. In het menu Settings (instellingen) kan de lijst van de beschikbare weergave-inhoud worden gewijzigd.
  - In dit veld wordt alleen de totale hoeveelheid brandstof weergegeven. De afzonderlijke brandstofgegevens worden onder Fuel Management (brandstofbeheer) weergegeven.
- 3. Stuurhoek: indien geïnstalleerd, kunt u een maximumgrens van 45° of 60° instellen en de hoek omkeren. De stuurhoekinformatie is beschikbaar als de sensor is geïnstalleerd en door de besturingsmodule wordt gemonitord. Als de geïnstalleerde motorinstallatie een buitenboordmotor omvat, wordt deze functie standaard uitgeschakeld. Hij kan in het menu Settings (instellingen) echter handmatig worden ingeschakeld.
- 4. RPM (omw/min): Geeft een schuivende balk weer die het motortoerental voorstelt. Op een toepassing met twee motoren worden twee afzonderlijke balken weergegeven.
- 5. Speed (snelheid): geeft de snelheid van de boot weer. Als er geen snelheidsbron beschikbaar is, worden op de display streepjes weergegeven. Op de display worden de snelheidswaarde, de snelheidsbron (schoepenwiel, pitotsensor of GPS) en de maateenheid (standaard MPH) weergegeven). Als de snelheidswaarde uit meer dan twee gehele getallen bestaat, wordt hij met een kleiner lettertype weergegeven.
- Schakelstand: op DTS-producten worden alle versnellingsstanden voor alle motoren weergegeven. De posities zijn gedefinieerd als F (vooruit), N (neutraal) en R (achteruit). Producten zonder DTS tonen N (neutraal) en G (ingeschakeld).

### Hoofdstuk 1 - Om te beginnen

- 7. Trimstand: dit gegevensveld kan door de gebruiker worden ingesteld. Het geeft de trimstand voor maximaal twee motoren weer. In het gegevensvenster met contextuele gegevens is een pop-up voor de trimstand beschikbaar. De trim-pop-up kan in het menu Settings (instellingen) in- of uitgeschakeld worden.
- 8. Trimvinnen: dit gegevensveld kan door de gebruiker worden ingesteld. In het menu Settings (instellingen) kan de lijst van de beschikbare weergave-inhoud worden gewijzigd.
  - Indien geïnstalleerd wordt de trimvin die aan bakboord is geïnstalleerd, aan de linkerkant van de trimgegevens weergegeven; de trimvin aan stuurboord wordt aan de rechterkant van de trimgegevens weergegeven.
- Schuifbalkpictogram: hier wordt een pictogram weergegeven voor de gegevens die op dat moment in het geselecteerde gegevensvenster op het scherm worden weergegeven. Druk op de paginatoets om de schuifbalk te openen. De gebruiker kan een ander pictogram in de schuifbalk selecteren en de geselecteerde gegevens worden dan weergegeven.
- 10. Systeemstatusveld: hier worden de op dat moment geactiveerde modus en eventuele waarschuwingen weergegeven.
- 11. Gebruiker-geselecteerde gegevensvenster: toont alle geselecteerde gegevens, waaronder het verloop van de aanvankelijke opstartscan, de 'good stewardship'-berichten, het onderhoudsschema en waarschuwingen.

# Updaten van de VesselView 4-software

Hieronder wordt uitgelegd hoe u de VesselView 4-software kunt updaten. Hiervoor is toegang tot internet nodig en verder een communicatiepoort om het bestand op een micro-SD-kaart met FAT- of FAT 32-systeem over te zetten.

## Ophalen van de meest recente software

 De nieuwste software voor de display kan algemeen online worden gedownload op de website van Mercury: www.mercurymarine.com. Voor het bepalen van de softwareversie in VesselView, schakelt u VesselView in. Wanneer het systeem opstart, wordt rechtsonder op het scherm de softwareversie weergegeven. Wanneer VesselView al ingeschakeld is, selecteert u Settings>System<About (instellingen>systeem>info) om de huidige versie van de VesselView-software te bekijken.





56943

- 2. Selecteer het VesselView 4-product en klik op DOWNLOAD UPGRADE (upgrade downloaden).
- 3. Afhankelijk van de beveiligingsinstellingen op uw computer kan er een veiligheidswaarschuwing verschijnen. Klik op **Allow (toestaan)** om door te gaan.
- 4. Maak een map aan op uw vaste schijf om het bestand in op te slaan.
- 5. Selecteer SAVE (Opslaan) als u wordt gevraagd of u wilt SAVE (Opslaan) of RUN (Uitvoeren) en sla het bestand op uw vaste schijf op.

NB: Het bestand heeft gewoonlijk een omvang van 20-40 MB.

BELANGRIJK: Sommige browsers zullen de bestandsuitbreiding wijzigen. Verifieer dat de bestandsnaam en uitbreiding niet zijn gewijzigd. De correcte extensie na de bestandsnaam moet .upd zijn. U mag het bestand geen andere naam geven en de bestandsuitbreiding niet wijzigen.  Nadat het bestand op de harde schijf is opgeslagen, kopieert u het bestand naar de root van een lege micro-SD-kaart met FAT- of FAT 32-systeem van ten minste 512 MB. De root is het hoogste niveau: het bestand mag niet in een map worden geplaatst.

# VesselView upgraden

Belangrijke dingen waar u voor en tijdens het upgraden aan moet denken:

- De upgrade moet voor elke display afzonderlijk worden uitgevoerd: er is geen automatische netwerkfunctie om meerdere VesselViews tegelijk te upgraden.
- Zet de display niet uit en schakel de voeding niet uit tijdens het upgraden.
- Verwijder de micro-SD-kaart niet tijdens het upgraden.
- 1. Zorg dat de contactsleutel op uit staat en dat de VesselView niet is aangezet.

**NB:** Op sommige installaties wordt de VesselView niet via het contactsleutelcircuit maar via een speciaal circuit gevoed.

### BELANGRIJK: VesselView moet minimaal 30 seconden uitgeschakeld zijn voordat de software wordt geüpgraded.

- 2. Steek de micro-SD-kaart helemaal in de poort van de kaartlezer, tot hij vastklikt.
- 3. Draai de contactsleutel naar aan en controleer of de VesselView aan staat.
- 4. Laat het systeem opstarten. Het updaten verloopt automatisch.
- 5. Draai de contactsleutel niet naar uit, zet de VesselView niet uit en verwijder de micro-SD-kaart niet tijdens het uploaden van de software. Het upgraden kan enige minuten duren.

# Update in progress. Please do not remove the SD card or power off during this process.

56561

6. Verwijder de micro-SD-kaart als het uploaden is voltooid. Het systeem wordt automatisch opnieuw opgestart om de upgrade te voltooien.



56563

 Controleer of de geüpgradede softwareversie de juiste versie is. Druk op de toets PAGES en gebruik de pijl naar rechts om naar het menu Settings (instellingen) te gaan. Gebruik de ENTER-toets en de pijltoetsen om Systeem (systeem) te markeren en open About (info). De huidige softwareversie wordt hier vermeld.

# Omgevingsluchttemperatuursensor installeren

NB: De installatie van de omgevingsluchttemperatuursensor is optioneel.

- 1. Selecteer de locatie voor de luchttemperatuursensor. Monteer de sensor waar deze aan de buitenlucht wordt blootgesteld, maar niet in direct zonlicht.
- 2. Boor een gat met een diameter van 19 mm (0.75 in.).

3. Installeer de montageadapter zoals hieronder afgebeeld.



- 4. Schroef de sensor in de montageadapter.
- 5. Sluit de temperatuursensor aan op de stekker van de VesselView-kabelboom.

# Onderhoud

BELANGRIJK: Als het apparaat niet wordt gebruikt, wordt aanbevolen de meegeleverde zonnekap ter bescherming te installeren.

# **Displayscherm reinigen**

Het wordt aanbevolen om het displayscherm regelmatig te reinigen om ophoping van zout en ander omgevingsvuil te voorkomen. Uitgekristalliseerd zout kan krassen maken op de coating van de display als u deze met een droge of vochtige doek schoonmaakt. Zorg dat de doek is bevochtigd met voldoende zoet water om de zoutafzetting op te lossen en te verwijderen. Druk niet te hard op het scherm als u het schoonmaakt.

Als de watervlekken niet met het doekje kunnen worden verwijderd, bereid dan een oplossing van 1 deel warm water en 1 deel isopropanol om het scherm schoon te maken. Gebruik hiervoor nooit aceton, aardoliederivaten, terpentijnachtige oplosmiddelen of reinigingsproducten met ammoniak. Het gebruik van sterke oplos- of reinigingsmiddelen kan de antiglanscoating, het plastic en de rubberen toetsen beschadigen.

Installeer de zonnekap als u het apparaat niet gebruikt om beschadiging van de plastic schermlijst en rubberen toetsen door ultraviolette straling te voorkomen.

## Schoonmaken van de mediapoort

Maak de omgeving van het klepje van de mediapoort regelmatig schoon om afzetting van zoutkristallen en ander vuil te voorkomen. Een rubberen plug in de poort voor de micro-SD-kaart helpt voorkomen dat er water in de kaartpoort binnendringt.

#### BELANGRIJK: Installeer de plug nadat u de poort hebt schoongemaakt of een update van de software hebt verricht.

NB: Installeer de plug met de groefzijde omhoog. De andere kant is afgeschuind zodat het klepje de plug niet raakt.



# Klemmende knoppen

Verifieer dat er geen knoppen in ingedrukte stand zijn blijven klemmen. Wanneer blijkt dat een knop klemt, beweeg de knop dan heen en weer tot hij losschiet.

# Hoofdstuk 2 - Startschermen en installatiehulp

# Inhoudsopgave

Het welkomstscherm	De gegevensbron instellen	15
Instelwizard	Displayschermen bij het opstarten	16
Import Configuration (configuratie importeren) 10	Opstarten	
Motor instellen 10	Motor uit, ontsteking aan	16
Weergave instellen 11	Motor draait stationair	16
Systeem instellen 12	Motorstoring	17
Units Setup (instelling eenheden) 12	Storingsnavigatie	17
Tank Configuration (tankconfiguratie) 12	Onderhoudsbeurten voor de motor	18
Speed Setup (snelheidsinstelling)	Systeemscan - Scanrapport	19
Installatiehulp afsluiten	Communicatiefouten	

# Het welkomstscherm

Als de contactsleutel naar aan wordt gedraaid, verschijnt er een Mercury welkomstscherm. Er kunnen maximaal 9.999 bedrijfsuren worden weergegeven. De softwareversie wordt rechtsonder op het scherm vermeld. Voor motorinstallaties met emissieregeling wordt linksonder op het scherm een motorpictogram weergegeven.



#### Het Mercury welkomstscherm

# Instelwizard

BELANGRIJK: Forceer de VesselView niet door op de knoppen te drukken terwijl het systeem wordt gestart om vaartuigen motorgegevens te verkrijgen. Wanneer VesselView voor het eerst wordt gestart of na een fabrieksreset, duurt het enkele seconden om het opstartproces uit te voeren.

De wizard VesselView configureren begeleidt u bij de eerste stappen in de configuratie van VesselView. De installatiehulp kan op elk gewenst moment worden geopend via het pictogram SETTINGS (instellingen) in het schuifbalkmenu. Druk op de knoppen PAGES, PIJL NAAR RECHTS en ENTER om naar de menu's voor **Settings (instellingen)** te navigeren.



#### Hoofdstuk 2 - Startschermen en installatiehulp

1. Selecteer de taal die VesselView moet weergeven. Gebruik de pijltoetsen links en rechts om de taalkeuzes te doorlopen. Druk op de invoertoets om de selectie te bevestigen. VesselView vraagt u om de taalwijziging en het opnieuw starten te bevestigen. Vervolgens verschijnt het scherm Restarting (opnieuw starten). Wanneer het scherm weer wordt geopend, ziet u alle tekst in de geselecteerde taal.



2. Er verschijnt een begroetingsscherm. Druk op de pijltoets RECHTS om het veld Next (volgende) te markeren.



 Het hoofdscherm van VesselView wordt weergegeven in de geselecteerde taal. Het pictogram SETTINGS (instellingen) is al gemarkeerd. Druk op de invoertoets. System (systeem) wordt gemarkeerd in het menu Settings (instellingen). Druk op de invoertoets: het uitvouwmenu wordt nu weergegeven. Druk op de pijltoets RECHTS om naar de Setup wizard (installatiehulp)te gaan.



# Import Configuration (configuratie importeren)

Om een bestaande vaartuigconfiguratie te importeren, steekt u een micro-SD-kaart met het configuratiebestand in de poort en selecteert u dit bestand in de vervolgkeuzelijst. Als er geen importbestand is, gebruik dan de pijltoets RECHTS om **Next** (volgende) te markeren, en druk vervolgens op ENTER.



# Motor instellen

1. Selecteer in het scherm **Engine Setup (motorinstelling)** de pijltoetsen RECHTS en LINKS om de vervolgkeuzevelden te markeren. Maak selecties op basis van het motortype en het model.



60111

Selectie van motortype

	ENGINE SETUP
	Engine Type
	Verado
1	Engine Model
	Pro Four Stroke 300
	Pro Four Stroke 300
	Pro Four Stroke 250
	Pro Four Stroke 200 Six-Cylinder 350
	Six-Cylinder 300
	Six-Cylinder 275
	Six-Cylinder 250
	Six-Cylinder 225 Six-Cylinder 200
	Four-Cylinder 200
	Prévious Next

60112

Selectie van motormodel

2. Schuif omlaag om selecties in het scherm Engine Setup (motorinstelling) te maken. Wanneer alle selecties gemaakt zijn, markeert u Next (volgende) en drukt u op ENTER.

En	ngine Type	
V	/erado	
En	ngine Model	
P	Pro Four Stroke 300	
Do	bes vessel have a joystick?	
N	10	
ÍN	No	
Y	/es	

Selectie van de joystickoptie

	ENGINE SETUP
	Engine Type
	Verado 🔽
	Engine Model
	Pro Four Stroke 300 🔽
	Does vessel have a joystick?
	Yes
$\triangleleft$	Number of Engines
	2
	1
	3
	C Proviour Nove
	Next >

60114

Selectie van het aantal motoren

## Weergave instellen

Afhankelijk van het aantal motoren dat in het scherm Engine Setup (motorinstelling) wordt aangegeven, selecteert u de motoren die door dit VesselView-toestel moeten worden weergegeven. Er kunnen maximaal twee motoren worden geselecteerd.



# Systeem instellen

Selecteer op het scherm **Device Setup (apparaatinstelling)** de pijltoetsen RECHTS en LINKS om de vervolgkeuzemenu's te markeren. Wanneer meerdere VesselView-apparaten worden gebruikt dient u elk apparaat een uniek nummer te geven, om problemen met gegevens te voorkomen. Roernummers moeten overeenkomen met de locatie van het afzonderlijke VesselView-apparaat. Markeer **Next (volgende)** en druk op ENTER om door te gaan.



- a VesselView-apparaatnummer
- b roerlocatienummer

# Units Setup (instelling eenheden)

Selecteer de maateenheden voor snelheid, afstand en inhoud waarin VesselView de gegevens op het scherm zal weergeven. De afzonderlijke maateenheden kunnen later worden gewijzigd. Na het selecteren van de maateenheden markeert u **Next (volgende)** en drukt u op ENTER.



60119

# Tank Configuration (tankconfiguratie)

Selecteer in het scherm **Tank Setup (tankinstelling)** voor maximaal acht tanks een tanktype, tankinhoud en tanknaam. In de kolom % wordt het volume in de tank op dat moment weergegeven. Als u de knop **Refresh (vernieuwen)** selecteert, worden de tanksensoren geraadpleegd en worden de meetwaarden bijgewerkt.

Een 'Unmonitored' tank is een tank waaraan geen sensor is gekoppeld.

TANK SET	UP			-	
Source	%	Туре	Capacity (gal)	Name	
PORT 1		Fuel	200.00	PORT FUEL	
PORT 2		Live well	100.00	LIVEWELL	
STBD 1		Fuel	200.00	STBDFUEL	
STBD 2		Water	200.00	WATER	U
Unmoni		Fuel			
Previous     Next     Refresh					

60120

Gebruik de pijltoetsen om de opties voor het tanktype te doorlopen.

PORT 1 TANK CONFIGURATION	
Tank type	
Fuel	
None	
Oil Water Gray Black Live well	
OK Cancel	

60121

Voer de tankinhoud in door de waarden met behulp van de pijltoetsen te wijzigen. Druk op de ENTER-toets om naar het volgende cijfer te gaan. Druk op de ENTER-toets om verder te gaan als u klaar bent met het wijzigen van de cijfers.

PORT 1 TANK CONFIGURATION	
Tank type	
Fuel	
Tank capacity (gallons)	
000.00	
Name	
PORT FUEL	
OK Cancel	

60122

Selecteer het venster Name (naam) en doorloop met behulp van de pijltoetsen de beschikbare tekens.

PORT 1 TANK CONFIGURATION	
Tank type	
Fuel	
Tank capacity (gallons)	
0200.00	
Name	
PORT FUEL	
OK Cancel	
	60123

Selecteer de OK-knop met behulp van de pijltoetsen en de ENTER-toets. U keert dan terug naar het scherm voor tankselectie waar u eventueel de configuratie van een volgende tank kunt voltooien.

Tank type		
Fuel		ŀ
Tank capacity (	gallons)	
0200.00		
Name		
PORT FUEL		

60124

Herhaal het proces om voor de resterende tanks aan boord een tanktype, tankinhoud en tanknaam toe te wijzen. Selecteer na voltooiing van het proces **Next (volgende)** om verder te gaan met de installatiehulp.

TANK SET	UP			
Source	%	Туре	Capacity (gal)	Name
PORT 1		Fuel	200.00	PORT FUEL
PORT 2		Live well	100.00	LIVEWELL
STBD 1		Fuel	200.00	STBDFUEL
STBD 2		Water	200.00	WATER
Unmoni		Fuel		
Previous Next > Refresh				

60125

# Speed Setup (snelheidsinstelling)

In het scherm **Speed Setup (snelheidsinstelling)** zijn er drie opties voor het vaststellen van de wijze waarop VesselView de snelheidsinformatie verkrijgt. Wanneer het vaartuig uitgerust is met GPS, kan in het vervolgkeuzemenu een keuze worden gemaakt tussen de beschikbare apparaten. Wanneer het vaartuig uitgerust is met een pitotsensor, wordt deze optie geselecteerd. Wanneer het vaartuig uitgerust is met een schoepenwiel, wordt er een keuzeoptie uitgevouwen. Markeer nadat de snelheidsbron is geselecteerd **Next (volgende)** en druk op ENTER om door te gaan.



- a PCM0 = stuurboord buiten
- **b** PCM1 = bakboord buiten
- **c** PCM2 = stuurboord binnen of midden
- d PCM3 = bakboord binnen

# Installatiehulp afsluiten

Door het markeren van **Finish (beëindigen)** met de pijltoets RECHTS en indrukken van ENTER wordt de installatiehulp op de VesselView afgesloten. Het herstartscherm wordt weergegeven. Schakel het apparaat pas uit wanneer het herstartscherm is vervangen door het vaartuigactiviteitenscherm.



# De gegevensbron instellen

Zet alle producten aan en schakel alle motoren in zodat alle bronnen die gegevens genereren kunnen worden gedetecteerd.

VesselView zal vragen om de detecteerbare gegevensbronnen in te stellen. Druk op OK om verder te gaan. Selecteer Start om het proces te starten.

### Hoofdstuk 2 - Startschermen en installatiehulp

**NB:** Als u per ongeluk Cancel (annuleren) selecteert, kunt u het instellen van de gegevensbron nog steeds voltooien door te navigeren naar Settings (instellingen) > System (systeem) > Network (netwerk) > Auto-select (automatisch selecteren). Bij automatische selectie wordt het netwerk aan boord gescand en worden alle compatibele apparaten aan boord geïdentificeerd.

Selecteer Close (sluiten) zodra de automatische selectie voltooid is.

# Displayschermen bij het opstarten

# Opstarten

Bij het opstarten wordt na het welkomstscherm de hoofddisplay geladen, en zijn alle gegevens en grafische afbeeldingen actief. Er zijn twee voorwaarden beschikbaar: motor uit of motor draait. In de volgende tabel en beschrijving wordt uitgelegd in welke volgorde de vensters met constante en gebruiker-geselecteerde gegevens veranderen.

Engine state (motortoestand)	Gebruiker-geselecteerde gegevensvenster
Motor uit, ontsteking aan	'Good stewardship'-bericht
Motor tornt	Systeemscan in uitvoering: schroefanimatie wordt weergegeven
Motor draait stationair	Schroef wordt groen
Motor in versnelling	Smart contextuele gegevens, niveau 1

#### Motor uit, ontsteking aan

Het scherm met het Mercury 'good stewardship'-bericht wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster weergegeven als de contactsleutel op aan staat maar de motoren niet draaien. Alle functies zijn beschikbaar, maar er worden geen motorgegevens weergegeven.

- De berichten worden willekeurig geselecteerd. Bijvoorbeeld: Do you have flotation devices, Mercury reminds you to please boat safely. (Hebt u reddingsvesten enz.? Mercury adviseert u veilig te varen.)
  - De 'good stewardship'-berichten verschillen afhankelijk van het motortype en de geconfigureerde 'vessel personality'.

#### Motor draait stationair

Wanneer de motor draait, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster op de display een groene schroef weergegeven nadat het rapport van de systeemscan is voltooid.

 In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster wordt een schroefanimatie weergegeven met een voortgangsbalk om aan te geven dat er een scan wordt uitgevoerd.



Systeemscan - schroefanimatie

**b** - voortgangsbalk

 Als de motoraandrijving wordt geschakeld, stopt de systeemscan, wordt de schroef groen en worden de Smart gegevens van niveau 1 weergegeven. Wanneer de scan voltooid is, kunnen verschillende pop-ups worden weergegeven: motorstoringen, onderhoudsherinneringen, communicatiefouten, scanrapport systeem OK.



#### Scannen voltooid

# Motorstoring

Als er tijdens een systeemscan een motorstoring wordt gedetecteerd, wordt hiervan in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster een beschrijving gegeven op een storingsscherm met een opvallende kleur. De kleur van het storingsscherm hangt af van de gedetecteerde storing. Het systeemstatusveld verandert afhankelijk van de storing die wordt weergegeven.



#### Storingsnavigatie

Als er storingen zijn, worden deze aangeduid met een nummer in combinatie met de voettekst onder aan het storingsveld.

- 1. De keuzetabulator gaat standaard naar het eerste nummer.
- 2. Druk op de pijl naar links of rechts om de storingen te bekijken.



- 3. De geselecteerde storing wordt weergegeven in een wit vak met een zwart cijfer.
- 4. De weergave van de geselecteerde storing wisselt tussen het storingsnummer en een plus (+) symbool dat aangeeft dat er nog meer gegevens zijn om weer te geven.



- a aantal storingen in de voettekst
- **b** geselecteerde storing
- c afsluitpictogram voor de storingsvoettekst

- 5. Als er een plus (+) symbool zichtbaar is, kunt u op de invoertoets drukken om meer gegevens over de storing in kwestie te zien.
- Als voor de aanvullende gegevens meer pagina's nodig zijn, worden in het voettekstgebied van de storing een of meer cirkeltjes weergegeven. Het cirkeltje van de geselecteerde pagina is wit. In dit venster wordt de lange tekstbeschrijving van de storing weergegeven.
- 7. Markeer de X in de storingsvoettekst met de pijltoets links of rechts om de storingsvoettekst af te sluiten. Druk op de invoertoets om de storingsvoettekst af te sluiten en naar het systeemstatusveld terug te gaan.

## Onderhoudsbeurten voor de motor

Als er tijdens een systeemscan wordt gedetecteerd dat er een herinnering voor een onderhoudsbeurt is, toont het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster een beschrijving hiervan in een opvallende kleur. Het systeemstatusveld in de hoek linksonder verandert afhankelijk van het onderhoudsprobleem dat wordt weergegeven. Bescherm uw investering en controleer regelmatig uw motorolie, bij voorkeur vooraf aan elk gebruik.

1. Als het tijdstip voor de onderhoudsbeurt is gekomen, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster een algemene onderhoudsherinnering weergegeven voor het verrichten van de onderhoudsbeurt.



2. Open het pictogram + om de tekst uit te vouwen. U kunt de waarde voor de onderhoudsbeurt terugzetten op 100% of het scherm afsluiten.

**NB**: Het steeksleutelpictogram fungeert als onderhoudsherinnering en wordt in het systeemstatusveld weergegeven totdat de storing uit het systeem is gewist.



3. Nadat u de onderhoudsherinnering hebt teruggezet, verdwijnt het steeksleutelpictogram uit het systeemstatusveld.



# Systeemscan - Scanrapport

Als de systeemscan is voltooid en er geen storingen, onderhoudsherinneringen of communicatiefouten zijn, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster de tekst SCAN COMPLETE (scan voltooid) weergegeven, met een rapport en een 'good stewardship'-bericht. Het scanrapport wordt weergegeven totdat de motoraandrijving wordt geschakeld. U kunt ook de pijl naar links of rechts gebruiken om X te markeren en dan op de invoertoets drukken.

- De 'good stewardship'-berichten worden in willekeurige volgorde weergegeven. Bijvoorbeeld: Do you have flotation devices, Mercury reminds you to please boat safely. (Hebt u reddingsvesten enz.? Mercury adviseert u veilig te varen.)
  - De 'good stewardship'-berichten verschillen afhankelijk van het motortype en de geconfigureerde 'vessel personality'.



Scannen voltooid

'Good stewardship'-bericht

#### Communicatiefouten

Als er bij de systeemscan een communicatiefout wordt aangetroffen, stopt de scan en worden alle gegevensvelden met stippellijnen weergegeven. Het systeemstatusveld is grijs met een X in een rode cirkel en de tekst Comm. Error (communicatiefout).



Communicatiefout

# Aantekeningen:

# Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

# Inhoudsopgave

Functie systeemstatusveld	22
Gegevensvelden vergroten	22
Automatisch doorlopen	23
Werking van de schuifbalk	24
Activering en navigeren in de schuifbalk	24
Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster	24
Definitieve selectie van gebruiker-geselecteerde	•
gegevens	24
Pictogrammen op de schuifbalk	25
X-Pand	25
Temperatures (temperatuurwaarden)	25
Pressure (druk)	25
Voltages (spanningswaarden)	25
Fuel (brandstof)	25
Brandstoftanks	25
Advanced (geavanceerd)	25
Performance (prestaties)	26
Trim and tabs (trimstand en trimvinnen)	26
Trip Log (vaarlogboek)	26
Navigatie	26
Generator (aggregaat)	26
ECO	26
Automatische piloot	26
Cruise	27
Troll (langzaam varen)	27
Smart Tow (Sleepfunctie)	27
Settings (Instellingen)	27
Brandstofbesparingsmodus	27
ECO Mode (ECO-modus)	.27
Minimum- en maximumwaarden in de	
ECO-modus	28
Streefwaarden voor toerental en trimstand in de	
ECO-modus	28
Streefkleuren	28
Navigatie in de ECO-modus	29

	_	
Refresh (vernieuwen) in de ECO-modus	30	
Minimaliseren	30	
ECO afsluiten	31	
ECO-streefwaarden wijzigen	31	
Streefwaarden wijzigen	31	3
Smart Tow-modus	32	U
Smart Tow (Sleepfunctie)	32	
Kenmerken	32	
Smart Tow inschakelen	33	
Streefwaarden voor Smart Tow	33	
Smart Tow overzichtsvenster	33	
Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster voor Smar	t	
Tow	34	
Navigatie	34	
Opslaan	35	
Een aangepast vertrekprofiel maken	36	
Smart Tow uitschakelen	36	
Cruise control-modus	36	
Cruisecontrol	36	
Gegevensvenster Cruise control	37	
Wijziging van veld met constante gegevens	37	
Cruise control — gebruiker-geselecteerd		
gegevensvenster	37	
Navigatie voor cruisecontrol	37	
Langzaam varen-modus	39	
Regeling langzaam varen	39	
Gegevensvenster voor Langzaam varen	40	
Wijziging van veld met constante gegevens	40	
Langzaam varen — Gebruiker-geselecteerd		
gegevensvenster	40	
Navigeren voor de functie Langzaam varen	40	
Autopilot-schermen	42	
Overzicht van de Autopilot-schermen	42	
Navigatie in de Autopilot-schermen	42	
Autopilot minimaliseren	42	

# Functie systeemstatusveld

Het systeemstatusveld dient voor het doorgeven van motorgegevens en de actieve modi. Dit veld is altijd linksonder op het hoofdscherm zichtbaar, tenzij er een waarschuwend pop-upvenster over het gehele scherm wordt weergegeven. De kleur, het pictogram en de tekst variëren afhankelijk van de systeemstatus, waarschuwingen, onderhoudsindicatie en actieve modi. De 'vessel personality' van uw boot en de motorinstallatie zijn direct bepalend voor de pictogrammen die in het systeemstatusveld worden gebruikt. De onderstaande tabel bevat niet alle beschikbare pictogrammen.



# Gegevensvelden vergroten

U kunt de gegevensvelden vergroten door het vergrotingspictogram (X-PAND) te markeren en op de invoertoets te drukken.



Vergrotingspictogram

Na het activeren van het pictogram worden in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster de gegevens uit de actief weergegeven gegevensselectie ingevuld. U kunt maximaal zes gegevensvelden een voor een vergroten: ze worden dan in de hieronder afgebeelde chronische volgorde weergegeven. In gegevensvelden 3 en 4 worden alleen de optioneel door de gebruiker geselecteerde gegevens weergegeven.

**NB:** De standaardinstelling voor trimstand en trimvinnen kan niet vergroot worden, tenzij deze met externe bedieningsorganen worden geactiveerd. Als ze geactiveerd zijn, wordt er een pop-upprocedure gebruikt. De pop-ups voor de trimstand en trimvinnen kunnen worden uitgeschakeld in het menu **Settings (instellingen)**.

- 1. Spanning of diepte: dit gegevensveld kan door de gebruiker worden ingesteld. Er is een lijst met alle beschikbare gegevensparameters beschikbaar in het menu **Settings (instellingen)**.
- De stuurhoek is beschikbaar als de geïnstalleerde sensor is aangesloten op het SmartCraft CAN-netwerk. De stuurhoek is standaard uitgeschakeld maar kan met de hand worden ingesteld in het menu Settings (instellingen).
- 3. Speed (snelheid): geeft de snelheid van de boot weer. Als er geen snelheidsbron beschikbaar is, worden op de display streepjes weergegeven. Op de display worden de snelheidswaarde, de snelheidsbron (schoepenwiel, pitotsensor of GPS) en de maateenheid (standaard MPH) weergegeven. Als de snelheidswaarde uit meer dan twee cijfers bestaat, wordt hij met een kleiner lettertype weergegeven.
- 4. RPM (omw/min): Geeft een schuivende balk weer die het motortoerental voorstelt. Op een toepassing met twee motoren worden twee afzonderlijke balken weergegeven.
- 5. Fuel (brandstof): dit gegevensveld geeft de totale hoeveelheid brandstof weer.
  - In dit veld wordt alleen de totale hoeveelheid brandstof weergegeven. De afzonderlijke brandstofgegevens worden in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster onder Fuel Management (brandstofbeheer) weergegeven.
- 6. Met de schuifbalk kunt u andere weergaven voor Mercury-toepassingen selecteren die in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden geopend. Gebruik de toets PAGES en de pijltoetsen om tussen de pictogrammen in dit onderdeel van het scherm te bewegen.
- Gear position (schakelstand): op DTS-producten worden alle versnellingsstanden voor alle motoren weergegeven. De posities zijn gedefinieerd als F—vooruit, N—neutraal, en R—achteruit. Producten zonder DTS tonen N—neutraal, en G—ingeschakeld.
- 8. Trim (trimstand): dit gegevensveld kan door de gebruiker worden ingesteld. Het geeft de trimstand voor maximaal twee motoren weer. In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster is een pop-up voor de trimstand beschikbaar. De trimpop-up kan in- of uitgeschakeld worden in het menu **Settings (instellingen)**.
- 9. Selected data icon (pictogram voor geselecteerde gegevens): hier wordt een pictogram getoond voor de gegevens die op dat moment in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster op het scherm worden weergegeven. Als er op dat moment geen geselecteerde gegevens worden getoond, wordt hier tevens het pictogram van de laatst geselecteerde gegevens weergegeven. Druk op de PAGES-toets om de schuifbalk te openen. U kunt een pictogram in de schuifbalk selecteren: de bijbehorende geselecteerde gegevens worden dan weergegeven.
- 10. Systeemstatus: hier worden de op dat moment geactiveerde modus en eventuele waarschuwingen weergegeven.
- 11. Selected data area (veld voor geselecteerde gegevens): toont alle geselecteerde gegevens, waaronder het verloop van de aanvankelijke opstartscan, de 'good stewardship'-berichten, het onderhoudsschema en waarschuwingen.
- 12. In het pictogram voor automatisch doorlopen worden alle gegevensschermen weergegeven die zijn gekoppeld aan een menuselectie. De display doorloopt de schermen achtereenvolgens met door de gebruiker ingestelde tussenpozen.
- 13. Het pictogram X sluit of verlaat de op dat moment gebruikte gegevensselectie.

Elk gegevensveld heeft zijn eigen paginaweergave linksonder in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. Gebruik de pijltoetsen om naar de diverse pagina's te navigeren of gebruik het pictogram voor automatisch doorlopen, of gebruik het afsluitpictogram. Druk op de invoertoets wanneer u het pictogram voor automatisch doorlopen of het afsluitpictogram hebt gemarkeerd.



- a paginaweergave
- pictogram voor automatisch doorlopen
- c afsluitpictogram

# Automatisch doorlopen

- Als de functie automatisch doorlopen weliswaar geselecteerd maar niet actief is, wordt het pictogram op een witte achtergrond weergegeven.
- Druk op de invoertoets om het automatisch doorlopen te activeren. Het pictogram wordt nu op een blauwe achtergrond met witte pijlen weergegeven. Deze kleurcombinatie blijft behouden totdat de functie automatisch doorlopen wordt uitgeschakeld. De standaardinstelling voor het automatisch doorlopen van de pagina's is vijf seconden per pagina. Dit kan worden gewijzigd in het menu Settings (instellingen).

### Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

- Als de functie voor automatisch doorlopen actief is, zijn er geen pijltoetsen beschikbaar. Markeer een van de pagina's en druk op de invoertoets. Het automatisch doorlopen blijft actief, maar is niet zichtbaar. Markeer het pictogram voor automatisch doorlopen en druk op de invoertoets om het automatisch doorlopen weer te hervatten.
- Markeer de X en druk op de invoertoets om het automatisch doorlopen uit te schakelen. Het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster wordt afgesloten.

# Werking van de schuifbalk

De schuifbalk biedt toegang tot pictogram-items die op dat moment niet in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden weergegeven. Het item blijft verborgen totdat het geactiveerd wordt, waarna het zolang wordt weergegeven als ingesteld door de gebruiker in het menu **Settings (instellingen)**. Als er langer dan vijf seconden geen activiteit is, verdwijnt het pictogram-item uit het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. Als het item actief is, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. Als het item actief is, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. Met de bij dat onderdeel behorende gegevens.

# Activering en navigeren in de schuifbalk

- 1. Druk op de paginatoets om het menu met de schuifbalk te activeren.
- 2. Gebruik de pijltoetsen links of rechts om het weer te geven pictogram te markeren. Het te selecteren pictogram in de schuifbalk wordt met een blauw kader gemarkeerd.

**NB:** Er verschijnt een pijlpictogram links en rechts van de schuifbalk. Als er slechts één pijlpictogram zichtbaar is, gebruikt u die pijlknop om de selectie te verplaatsen. Als beide pijlen zichtbaar zijn, kunt u beide gebruiken.



### Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster

Als u bij het navigeren in de schuifbalk een pictogram hebt gemarkeerd maar nog niet op de invoertoets hebt gedrukt, verandert het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster en worden hier het pictogram, de naam van het pictogram en een beschrijving van de functie weergegeven. Deze informatie wordt maximaal 30 seconden in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster weergegeven. U kunt de periode instellen waarin de gemarkeerde, door de gebruiker geselecteerde gegevens en bijbehorende schuifbalk op het scherm blijven staan zonder dat u op de ENTER-toets drukt. U doet dit door te navigeren naar Preferences (voorkeuren) > Scroller Bar (schuifbalk) > Auto hide delay (vertraging voor automatisch verbergen).

#### Definitieve selectie van gebruiker-geselecteerde gegevens

Druk op de invoertoets nadat u het pictogram hebt geselecteerd. Het pictogram wordt naast het systeemstatusveld weergegeven en in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden alle gegevens in verband met die selectie weergegeven.

# Pictogrammen op de schuifbalk

# X-Pand

X-pand – toont vergrote gegevens van geselecteerde gegevensschermen. Geselecteerde gegevens worden op het scherm weergegeven.



# Temperatures (temperatuurwaarden)

Temperatures (temperatuurwaarden) – geeft de motor- en vloeistoftemperatuurwaarden weer voor olie, water en brandstof. Geeft de temperatuur weer van de omgevingslucht en de motorinlaatlucht. De beschikbare gegevens zijn afhankelijk van de motorinstallatie.



# Pressure (druk)

Pressure (druk) – geeft de drukwaarden van de motor weer voor water, olie, brandstof en drukvulsysteem. De beschikbare gegevens zijn afhankelijk van de motorinstallatie.



# Voltages (spanningswaarden)

Voltages (spanningswaarden) - geeft de accuspanning voor alle motoren weer.



# Fuel (brandstof)

Fuel (brandstof) – geeft statistische gegevens over het brandstofsysteem weer: huidige besparing, gemiddelde besparing, per uur gebruikt volume, totale inhoud en verbruikte brandstof.



# **Brandstoftanks**

Tanks – geeft gegevens weer over de tanks aan boord voor brandstof, water, vuilwater en olie-inhoud voor tweetaktmotoren.



# Advanced (geavanceerd)

Advanced (geavanceerd) – geeft aanvullende motorgegevens weer: verdeelstuktemperatuur, percentage gasklepstand, motorbelasting, turbolaaddruk verdeelstuk. De beschikbare informatie verschilt per motorinstallatie.



# Performance (prestaties)

Performance (prestaties) – geeft geavanceerde prestatiegegevens weer: topprestatie (toerental/snelheid), afgelegde afstand per omwenteling van de schroef.



# Trim and tabs (trimstand en trimvinnen)

Trim and tabs (trimstand en trimvinnen) – geeft de trimstand van de aandrijving en de stand van de trimvinnen aan. Om informatie over deze functie weer te kunnen geven moet er een sensor op de trimvinnen geïnstalleerd zijn.



# Trip Log (vaarlogboek)

Trip Log (vaarlogboek) – geeft de geregistreerde gegevens over de vaartocht weer: totale afstand, totale tijd, gemiddelde snelheid, gemiddeld brandstofverbruik. De in het vaarlogboek geregistreerde gegevens kunnen gewist en op nul teruggezet worden.



# Navigatie

Navigation (navigatie) – geeft gegevens weer over het geïnstalleerde navigatiesysteem: koers, lengte- en breedtegraad, tijd tot routepunt (time to waypoint, TTW), koers naar routepunt (bearing to waypoint, BTW), afstand tot routepunt (distance to waypoint, DTW), grondkoers (course over ground, COG).



# Generator (aggregaat)

Generator (aggregaat) – geeft de gegevens weer die het aggregaat via een NMEA 2000 of J1939 protocol CAN kan verzenden: huidige toestand (draaien/stop), spanning (AC/DC), frequentie, uren, oliedruk, watertemperatuur.



# ECO

ECO – geeft informatie weer waarmee de gebruiker de beste trimstand en het beste motortoerental voor een zo zuinig mogelijk brandstofverbruik kan instellen.

NB: Zie Brandstofbesparingsmodus in dit onderdeel voor nadere informatie over gebruik hiervan.



### Automatische piloot

Autopilot - geeft gegevens over de automatische besturing weer.

NB: Zie Autopilot-modus in dit onderdeel voor nadere informatie over gebruik hiervan.



# Cruise

Cruise – schakelt de cruise control-functie in. Hiermee kan de gebruiker varen met een vast motortoerental of vaste snelheid. Voor regeling van de vaarsnelheid is een schoepenwielsensor of GPS vereist.

NB: Zie Cruise control-modus in dit onderdeel voor nadere informatie over het gebruik hiervan.



# Troll (langzaam varen)

Troll (langzaam varen) – hiermee wordt de motorbesturing voor langzaam varen ingeschakeld. Deze functie kan worden gebruikt om het motortoerental te regelen.

NB: Zie Langzaam varen-modus in dit onderdeel voor nadere informatie over het gebruik hiervan.



# Smart Tow (Sleepfunctie)

Smart Tow – stelt Smart Tow-profielen voor selectie beschikbaar. De profielen kunnen worden aangepast en opgeslagen en er kunnen nieuwe profielen worden toegevoegd.

NB: Zie Smart Tow-modus in dit onderdeel voor nadere informatie over het gebruik hiervan.



# Settings (Instellingen)

Settings (instellingen) – de locatie voor in- of uitschakelen van gegevens, de gegevenstolerantie van sensoren verhogen/ verlagen, de weer te geven meetwaarden (metrisch/Engels/nautisch) selecteren en de instellingen op af-fabriek standaardinstelling terugzetten.

**NB:** Als het systeem op de standaardinstellingen wordt teruggezet, worden alle aangepaste instellingen gewist. Zie hoofdstuk 4 voor bijzonderheden.



# Brandstofbesparingsmodus ECO Mode (ECO-modus)



In de Eco-modus wordt informatie weergegeven waarmee de gebruiker de beste trimstand en het beste motortoerental voor een zo zuinig mogelijk brandstofverbruik kan instellen. De motorregelmodule (engine control module, ECM) of de voortstuwingsregelmodule (propulsion control module, PCM) berekent het optimale brandstofverbruik op basis van gegevens van de diverse sensoren op de motorinstallatie en de boot.

1. Druk op de PAGES-toets om de schuifbalk te openen.

#### Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

 Druk op de pijltoets om het pictogram ECO te markeren en druk op de invoertoets. In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster wordt nu het ECO-pictogramelement weergegeven, met een korte beschrijving van de methode voor optimale brandstofbesparing.



**NB:** Als de ECO-modus wordt ingeschakeld, worden in gegevensveld 4 van de systeemvoettekst de trimwaarden weergegeven als daar eerder een andere gegevenswaarde werd weergegeven. De trimwaarden worden rechtsonder op het scherm weergegeven als er op dat moment al een andere gegevenswaarde wordt weergegeven.



Actieve trimwaarden in de ECO-modus

#### Minimum- en maximumwaarden in de ECO-modus

Als de ECO-modus is ingeschakeld en de motoren in vooruit zijn geschakeld, worden op de tachometerbalk de lijnen voor minimum- en maximumwaarde weergegeven. Deze lijnen geven het actieve geoptimaliseerde bereik weer dat berekend moet worden. Dit venster kan worden ingesteld in het menu **Settings (instellingen)**.



### Streefwaarden voor toerental en trimstand in de ECO-modus

Als de toerentalwaarden het miminale waardebreik bereiken, worden de streefwaarden voor toerental en trimstand weergegeven. Een gekleurde lijn op de tachometerbalk geeft gekleurde streefpunten weer om aan te geven wat de streefwaarden zijn: deze lijn verandert van kleur zodra de optimale instellingen zijn verkregen.

#### Streefkleuren

Regels voor kleur driehoek					
Toestand	Kleur	Vulwaarde	Handeling	Afbeelding	
Streefwaarde niet be- reikt	Geel	Omtrek	Knippert	52170	
Streefwaarde bereikt	Groen	Massief	Continu	52171	

Hieronder volgen enige voorbeelden van toerentalstreefwaarden in de ECO-modus in verschillende toestanden.





Niet optimaal

Optimaal

In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden de streefwaarden voor de trimstand weergegeven.



Als alle streefwaarden zijn bereikt, verdwijnen de aanwijzingen uit het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster en wordt OPTIMIZED (optimaal) weergegeven, met vermelding van de brandstofbesparingswaarde op dat moment.



# Navigatie in de ECO-modus

In de voettekst van het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster wordt REFRESH (vernieuwen), MINIMIZE (minimaliseren) en X weergegeven. Gebruik de pagina-, pijl- en invoertoetsen om tussen deze functies te navigeren.

- Als u minimaliseert, worden de ECO-aanwijzingen verborgen en staat ECO MODE in het systeemstatusveld weergegeven. Door te minimaliseren kunt u andere gegevens in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster weergeven.
- Met Refresh (vernieuwen) worden de ECO-waarden teruggezet en worden er nieuwe parameters gebruikt voor het bepalen van de streefwaarden voor toerental en trimstand.
- Met X wordt de ECO-modus afgesloten. De streefwaarden voor toerental en trimstand verdwijnen dan uit het venster voor constante gegevens.

## Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

Het actieve gedeelte heeft een witte rand.



Refresh (vernieuwen) in de ECO-modus

Met Refresh (vernieuwen) kunt u de huidige, in de ECO-modus gebruikte streefwaarden voor het toerental en de trimstand opnieuw berekenen.

vernieuwen

afsluiten

- Markeer de functie Refresh (vernieuwen) met de pijltoetsen en druk op de invoertoets. 1.
- In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden aanwijzingen weergegeven. Markeer de functie Refresh 2 (vernieuwen) met de pijltoetsen en druk op de invoertoets.



- Nadat het systeem nieuwe streefwaarden heeft berekend, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster 3. gemeld dat de waarden vernieuwd zijn.
- Markeer de X en druk op de invoertoets om terug te gaan naar het hoofdscherm met ECO-aanwijzingen. 4



In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster voor de ECO-modus worden aanwijzingen weergegeven met de 5 nieuwe streefwaarden voor optimalisatie van de brandstofbesparing.

#### Minimaliseren

Minimaliseren is een functie waarmee de gebruiker de ECO-functies kan gebruiken maar tegelijkertijd andere gegevens in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster kan weergeven.

- Als minimalisatie is geselecteerd, worden de ECO-aanwijzingen verwijderd en er andere gegevens in het gebruiker-1 geselecteerde gegevensvenster weergegeven. U kunt bepaalde items ook in de schuifbalk selecteren.
  - In de schuifbalk kunt u uitsluitend kiezen uit: Expand (uitvouwen), Fuel Management (brandstofbeheer), Trip Log (vaarlogboek), Voltage (spanning), Navigation (navigatie), Pressure (druk), Temperature (temperatuur), Tanks en Generator (aggregaat).

NB: De in de schuifbalk beschikbare items zijn afhankelijk van de informatie afkomstig van de meters en de 'vessel personality'.

- Items in de schuifbalk die grijs zijn wanneer de ECO-modus is ingeschakeld, zijn niet beschikbaar en kunnen niet geselecteerd worden.
- 2 Als de minimalisatie is ingeschakeld, wordt in het systeemstatusveld ECO weergegeven.

- 3. Om de minimalisatie van de ECO-modus ongedaan te maken, markeert u het pictogram ECO met de pijltoetsen en drukt u op de invoertoets.
- 4. Als de ECO-modus is gemaximaliseerd, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster weer de tekst OPTIMIZED (optimaal) weergegeven.

### ECO afsluiten

Om de ECO-modus af te sluiten, selecteert u de X onder op het scherm met door de gebruiker geselecteerde gegevens. VesselView schakelt de ECO-functie dan uit.

# ECO-streefwaarden wijzigen

De software voor ECO monitort de motorsensoren en kijkt naar de beste waarde voor brandstofbesparing tijdens gebruik van de boot. Als de software een verbetering in het brandstofverbruik ziet, registreert VesselView de trim- en motortoerentalwaarden op dat moment. Deze berekening wordt altijd uitgevoerd, of het ECO-scherm nu wel of niet zichtbaar is. Nadat de software de toerental- en trimwaarden heeft geregistreerd, begeleidt deze de bestuurder met behulp van pijltjes naar de streefwaarden voor het optimale bedrijfstoerental en de beste trimstand. Bij de meeste toepassingen hoeft het ECO-scherm niet gekalibreerd te worden. U kunt de meterinstellingen echter wel aanpassen aan uw vaarstijl. De standaardinstellingen vallen binnen de aanvaardbare parameters voor de meeste scheepstoepassingen. Hieronder volgt een overzicht van de standaardinstellingen en de instellingsoptie die u kunt activeren door op de Enter-toets te drukken terwijl er een parameter gemarkeerd is.





Standaardinstellingen ECO-streefwaarden			
Stabiliteit brandstofbesparing	0,7 seconden		
Stabiliteit toerental	0,7 seconden		
Minimumwaarde toerentalbereik	2000 omw/min		
Maximumwaarde toerentalbereik	4000 omw/min		
Benadering toerentalstreefwaarde	10%		
Benadering trimstandstreefwaarde	10%		

BELANGRIJK: De trimstand moet met de hand worden gekalibreerd voordat u het ECO-scherm kunt gebruiken als er geen 'vessel personality' is geüpload via een micro-SD-kaart. Bij gebruik van een standaard trimkalibratie zal het ECO-scherm niet goed werken.

#### Streefwaarden wijzigen

- 1. Druk op de paginatoets om de schuifbalk te openen.
- 2. Druk op de pijltoets om het instellingspictogram te markeren. Druk op de invoertoets.
- 3. Druk op de pijltoets om Network (netwerk) te markeren en druk op de invoertoets.
- 4. Druk op de pijltoets om ECO Mode (ECO-modus) te markeren en druk op de invoertoets.
- 5. Druk op de pijltoets om de doelwaarde te selecteren die u wilt wijzigen toerentalvenster minimum of toerentalvenster maximaal en druk op de invoertoets.
- 6. Druk op de pijltoetsen om de afzonderlijke nummers te wijzigen (X000). Druk op de invoertoets om dat nummer op te slaan en ga naar het volgende nummer (0X00); gebruik de pijltoetsen om dit nummer te wijzigen.
- 7. Druk op de invoertoets nadat u het laatste cijfer (000X) hebt gewijzigd.

**NB:** Het menu **Settings (instellingen)** wordt gesloten nadat u op de invoertoets hebt gedrukt. Druk om andere streefwaarden te wijzigen opnieuw op de paginatoets, het instellingspictogram is dan al gemarkeerd. Herhaal de hierboven beschreven procedure om de andere streefwaarden te wijzigen.

# Smart Tow-modus Smart Tow (Sleepfunctie)



Smart Tow is een gemakkelijk te gebruiken programma voor het regelen van de bootacceleratie en het instellen van streefsnelheden voor het slepen van waterskiërs, tubers of watersportuitrusting van uiteenlopende aard. Met Smart Tow hoeft u niet langer te gissen bij acceleratieproblemen zoals te veel 'hole shot', overschrijdingen, deceleratie en problemen bij het aanhouden van de streefwaarden voor een constante vaarsnelheid. Selecteer een profiel, selecteer Enable (inschakelen) en zet de bedieningshendel op vol gas: Smart Tow doet dan de rest.

De Smart Tow-functie is gebaseerd op het motortoerental, tenzij er op de boot een GPS is geïnstalleerd dat op het control area network is aangesloten. Als er een GPS aan boord is, kunt u voor de regelfuncties voor Smart Tow gebruik van snelheidsstreefwaarden of toerentalstreefwaarden selecteren. U kunt daarnaast ook aangepaste vertrekprofielen aanmaken.



## Kenmerken

In Smart Tow gebruikt u het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster en de voettekst voor het aanpassen van de instellingen. Druk of swipe om de velden in het selectievak te doorlopen. In de voettekst kunt u Smart Tow in- of uitschakelen, opslaan of afsluiten. De items in de voettekst van het gegevensvenster kunt u markeren en accepteren met de draaiknop of door erop te drukken.

Smart Tow omvat vijf in de fabriek ingestelde vertrekprofielen, of de bestuurder kan nieuwe, aangepaste vertrekprofielen maken. Aangepaste profielen zijn handig als de vaardigheden in het varen met watersportuitrusting tussen de opvarenden uiteenlopen. De bestuurder kan een agressievere vertrekprocedure aanmaken voor ervaren waterskiërs en een meer voorzichtige aanpak voor kinderen of voor het slepen van opblaasbare items.



In de fabriek ingestelde standaardprofielen

Elk profiel bevat vijf keuzevelden. Wijzig de profielselecties met behulp van de pijltoetsen en de invoertoets.

- Het instelpunt is het motortoerental (RPM) of de vaarsnelheid. De bestuurder kan het toerental of de snelheid wijzigen in het onderdeel met het gegevensvenster.
- · Ramp (Toenametijd) is de periode die de boot nodig heeft om de ingestelde vaarsnelheid te bereiken.
- Overshoot is het percentage dat de boot voorbij het instelpunt zal schieten.
- De Overshoot Duration (overschrijdingsduur) is de periode waarin de boot boven het instelpunt zal blijven varen.

Druk nadat u de gewenste instellingen hebt aangepast op NEXT (volgende) in de voettekst van het gegevensvenster. Er wordt dan een toetsenbordscherm geopend waarin u het profiel een naam kunt geven en in de lijst van profielen kunt opslaan. Geef het profiel een naam en druk op de invoertoets om het nieuwe profiel aan de lijst toe te voegen.

Met Enable (inschakelen) of Disable (uitschakelen) wordt de functie in- of uitgeschakeld. De tachometerbalken worden als niet-actief en dus in het wit weergegeven als ze zijn uitgeschakeld. De tachometerbalken worden als actief en dus in het oranje weergegeven als ze zijn ingeschakeld. U kunt alle instellingen wijzigen wanneer het Smart Tow-systeem uit (disabled) staat.

Selecteer SAVE (opslaan). Met Save (opslaan) verandert het Smart Tow-scherm en kunt u kiezen uit quick save (snel opslaan), save as new (als nieuw opslaan) en create custom (aangepast aanmaken), of kunt u het profiel wissen.

Als u op de X drukt, wordt Smart Tow uitgeschakeld en worden de vensters voor vaste gegevens en gebruikergeselecteerde gegevens weer op het standaardscherm getoond.

#### Smart Tow inschakelen

Om Smart Tow in te schakelen, selecteert u een vooringesteld vertrekprofiel of een profiel dat u zelf hebt gemaakt. Zet de gashendel op de stand voor vol gas wanneer uzelf en de persoon die u gaat slepen gereed zijn. Smart Tow start nu het vertrekprofiel. Er beweegt een stip langs het profielpad om de voortgang van het vertrekprofiel aan te geven.

- 1. Enabled (ingeschakeld; aan) is groen indien gereed
- 2. Disabled (uitgeschakeld; uit) is rood indien niet geactiveerd

De boot blijft met het ingestelde toerental of de ingestelde snelheid varen totdat u Disable (uitschakelen) selecteert of totdat u de gashendel naar de stand voor stationair terugzet.

#### Streefwaarden voor Smart Tow

Bij gebruik van Smart Tow wordt in het constante gegevensvenster nu het toerental weergegeven, en verschijnen op het tachometerscherm overschrijdingsindicators. De streefwaarde voor het toerental is oranje, en de overschrijdingsschaal is wit.



a - streefwaarde toerentalinstellingb - overschrijdingsschaal

Als de streefwaarde voor de toerentalinstelling niet actief is, ziet u alleen de omtrek. Als hij actief is, wordt hij massief.

Instelwaarde voor streeftoerental				
Toestand	Kleur	Bestandswaarde	Afbeelding	
Instelpunt	Oranje	Omtrek	52182	
Actief	Oranje	Massief	52183	

Als Smart Tow niet is geactiveerd, is de balk op het tachometerscherm wit. Als Smart Tow is geactiveerd, wordt de balk op het tachometerscherm oranje.



Oranje balk op tachometerscherm als Smart Tow actief is

# Smart Tow overzichtsvenster

Voordat Smart Tow voor de eerste keer van start gaat, wordt het Smart Tow overzichtsvenster weergegeven. Dit scherm blijft even zichtbaar. Het overzichtsvenster bevat aanwijzingen over het navigeren in het Smart Tow-scherm. U kunt op dit scherm kiezen uit verbergen van Help, doorgaan, of afsluiten van de Smart Tow-functie.

#### Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

- Als u HIDE HELP (Help verbergen) selecteert, wordt het helpscherm tijdens de volgende systeemstart niet weergegeven en geeft het systeem meteen het standaardscherm voor Smart Tow weer.
- Als u CONTINUE (doorgaan) selecteert, wordt het standaardscherm voor Smart Tow weergegeven en verschijnt het overzichtsvenster opnieuw als u Smart Tow weer opent.



• Als u X selecteert, wordt de Smart Tow-optie afgesloten.

## Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster voor Smart Tow

Op het standaard Smart Tow-scherm kunt u instellingen voor de Smart Tow-functie selecteren, instellen en wijzigen. De stip met de openingsanimatie is zichtbaar als Smart Tow actief is en de openingsprocedure doorloopt. De stip beweegt door het openingstraject om te laten zien welk deel van de openingsprocedure op dat moment door het systeem wordt uitgevoerd.



stip van openingsanimatie

#### Navigatie

In Smart Tow gebruikt u het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster en de voettekst van dit venster voor het aanpassen van de instellingen. Met de PAGES-toets kunt u het selectievakje door de velden schuiven. In de voettekst kunt u Smart Tow in- of uitschakelen, opslaan of afsluiten.

Er zijn vijf keuzetabbladen. Met de PAGES-toets doorloopt u de profielselectie, het instelpunt voor toerental/snelheid en inschakelen/uitschakelen. Wanneer de keuzetabulator ingeschakeld is, veranderen de pijltoetsen de keuze in opslaan of afsluiten (X).

- Druk op de invoertoets om de in de voettekst weergegeven items te bevestigen.
- Voor het veld boven de voettekst hebt u de invoertoets niet nodig.



Met de instelpuntwaarde kunt u het instelpunt voor het toerental of de snelheid aanpassen. De standaardinstelling is 10 mph of 1700 omw/min, tenzij u de waarden snel opslaat.

Wanneer Smart Tow actief is, is de optie Set-point (instelpunt) standaard geselecteerd. U kunt het toerental of de snelheid wijzigen met behulp van de pijltoetsen.



a - standaardselectie Set-point (instelpunt)

Nadat u de gewenste instellingen hebt aangepast, verplaatst u de cursor met een druk op de PAGES-toets naar de optie enable (inschakelen) in de voettekst van het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster.

- Met Enable (inschakelen) of Disable (uitschakelen) wordt de functie in- of uitgeschakeld. De tachometerbalken in het vaste gegevensvenster worden als niet-actief en dus in het wit weergegeven. U kunt alle instellingen wijzigen wanneer het systeem uit staat.
  - a. Het pictogram Inschakelen is groen als het actief is
  - b. Het pictogram Uitschakelen is rood als het niet actief is



- a Niet actief rood
- b normale weergave van tachometerbalk als de modus mph is geselecteerd

- Gebruik de pijltoetsen om Save (opslaan) te markeren. Met Save (opslaan) verandert het Smart Tow-scherm en kunt u kiezen uit quick save (snel opslaan), save as new (als nieuw opslaan) of create custom (aangepast aanmaken).
- Als u de X selecteert en op de invoertoets drukt, wordt Smart Tow uitgeschakeld en wordt in de vensters voor constante gegevens en gebruiker-geselecteerde gegevens weer het standaardscherm weergegeven.

#### Opslaan

Als u Save (opslaan) selecteert en op de invoertoets drukt, worden in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster de opties voor het opslaan weergegeven. De standaardoptie is Quick save (snel opslaan).

• Gebruik de PAGES-toets om de keuzemogelijkheden te doorlopen. Druk op de invoertoets om de keuze te bevestigen.



- a Quick save (snel opslaan)
- **b** Save as new (als nieuw opslaan)
- c Create custom (aangepast maken)
- **QUICK SAVE (snel opslaan)** Slaat het bestaande profiel op met de nieuwe waarden voor toerental of snelheid. Druk op de invoertoets om de gegevens op te slaan en terug te gaan naar het Smart Tow-scherm.
- SAVE AS NEW (als nieuw opslaan) Biedt de gebruiker de mogelijkheid de huidige instelling onder een aangepaste naam op te slaan. Druk op de invoertoets om naar de aangepaste bestandsnaam te gaan. De keuzemogelijkheid File Name (bestandsnaam) is standaard actief.
  - a. Wijzig de letter met de pijltoetsen.

b. Druk op de invoertoets om naar de volgende letter te gaan.



c. Druk op de PAGES-toets om Save (opslaan) te markeren en druk op de invoertoets om de wijzigingen te bevestigen.

**NB:** Als u wilt afsluiten drukt u op de paginatoets om de keuzetabulator naar de navigatievoettekst te verplaatsen; druk vervolgens op de pijltoetsen om de X te selecteren en druk tenslotte op de invoertoets. U keert zo terug naar het hoofdscherm zonder de nieuwe gegevens op te slaan.

#### Een aangepast vertrekprofiel maken

Een aangepast vertrekprofiel maken wordt gebruikt om een aangepast vertrekprofiel te maken. U kunt het instelpunt voor toerental of snelheid, de toenamesnelheid, de overschrijding en de overschrijdingsduur aanpassen. Wanneer u deze optie selecteert, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster het instelscherm voor het aangepaste profiel geopend.

2500> RPM
<b>3.8</b>
16%
2.5 SEC
Х

- Druk op de PAGES-toets om de keuzetabulator naar de in te stellen velden te verplaatsen. Gebruik de pijltoetsen om de waarde van het geselecteerde item te wijzigen.
- Gebruik de PAGES-toets om na het voltooien van het aangepaste profiel Next (volgende) of Xte markeren.
  - a. Als u **Next (volgende)**selecteert, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster SAVE AS NEW (als nieuw opslaan) weergegeven, waarmee u het nieuwe vertrekprofiel een aangepaste naam kunt geven. Druk op de invoertoets om de selectie te aanvaarden.
  - b. Als u Xselecteert, worden de instellingen van het aangepaste profiel niet opgeslagen en opent het Smart Tow hoofdscherm weer.

#### Smart Tow uitschakelen

Om Smart Tow uit te schakelen, selecteert u DISABLE (uitschakelen). VesselView draagt de regeling van de gasfunctie dan weer over aan de bestuurder. Als Smart Tow is ingeschakeld en u de gashendel op een punt onder de streefsnelheid zet, wordt de vaarsnelheid van de boot verlaagd; het is echter niet mogelijk om de topsnelheid van de boot tot meer dan de streefsnelheid te verhogen.

# Cruise control-modus

### Cruisecontrol



Met de cruisecontrolfunctie kunt u een instelpunt selecteren en de waarde hiervan aanpassen zodat de boot met een vaste snelheid of vast motortoerental blijft varen.

- De cruisecontrol wordt op het toerental gebaseerd, tenzij in het CAN-netwerk van de boot een Mercury Marine GPS is opgenomen.
- Als er een Mercury Marine GPS aan boord is, is de snelheid de standaardinstelling.
- U kunt op het toerental of op de snelheid gebaseerde instelpunten selecteren. De keuzemogelijkheden voor cruise control kunnen worden gewijzigd in het menu **Settings (instellingen)**.

• Open de schuifbalk en markeer het cruise-pictogram. Zie **Pictogrammen op de schuifbalk** voor een beschrijving van het cruise-pictogram.

# Gegevensvenster Cruise control

#### Wijziging van veld met constante gegevens

Als cruise control is ingeschakeld, wordt in het constante gegevensveld op het scherm een toerentalindicator opgenomen in de tachometerbalk, net als bij de streefwaarden voor Smart Tow en Eco-modus.

- Als cruise control is ingeschakeld, worden de elementen in het constante gegevensveld gewijzigd en omvatten deze het volgende:
  - Instelpunt toerental.
  - Bij inschakeling wordt de tachometerbalk oranje om aan te geven dat de motor door de computer wordt bestuurd.



- a cruise control niet ingeschakeld
- **b** cruise control ingeschakeld

#### Cruise control - gebruiker-geselecteerd gegevensvenster

Als cruise control is ingeschakeld, verandert het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster.

- De elementen in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster veranderen, zodat u het volgende kunt instellen:
  - a. Instelpunt toerental
  - b. Status cruise control in- of uitschakelen



### Navigatie voor cruisecontrol

Het navigatiesysteem wordt voor cruise control aangepast, net als voor Smart Tow. De voettekst van het gebruikergeselecteerde gegevensvenster biedt de mogelijkheid om cruise control in of uit te schakelen, te minimaliseren of het programma-element af te sluiten. De navigatie- en selectiemethode in de voettekst is hetzelfde als voor de andere functies.

- 1. Gebruik de pijltoetsen om de keuzemogelijkheden te doorlopen.
- 2. Druk op de invoertoets om uw keuze te activeren.



60839

#### Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

a. Met Enable (inschakelen) of Disable (uitschakelen) wordt de cruise control-functie in- of uitgeschakeld. Zet de gashendel op de stand voor vol gas vooruit nadat u Enable (inschakelen) hebt geselecteerd: VesselView regelt dan de vaarsnelheid.





Enable (inschakelen) geselecteerd

Disable (uitschakelen) geselecteerd

b. Als de cruise control-functie is uitgeschakeld, kunt u de gashendel gebruiken om de vaarsnelheid naar wens te regelen en blijft de markering voor de streefwaarde op de tachometer op het cruise control-instelpunt staan.



c. Als u Enable (inschakelen) selecteert, keert de tachometer terug naar het cruise control-instelpunt.



- d. Als u minimaliseert, worden de cruise control-gegevens verborgen en wordt CRUISE in het systeemstatusveld weergegeven. U kunt dan informatie van andere geselecteerde pictogrammen weergeven.
- 3. Het selectieveld voor aanpassing van het instelpunt is de standaardlocatie bij het opstarten van cruise control. Nadat u de aanpassingen bij de gewenste instellingen hebt uitgevoerd, drukt u op de PAGES-toets om de keuzetabulator naar de optie enable/disable (inschakelen/uitschakelen) te verplaatsen in de voettekst van het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster.
  - a. Gebruik de pijltoetsen om tussen de keuzemogelijkheden voor het instelpunt te bewegen.
  - b. Als de keuzetabulator buiten het navigatiegebied (het veld met het instelpunt) valt, hoeft u het toerental of de snelheid alleen maar te wijzigen. U hoeft niet op de invoertoets te drukken om de nieuwe instelling van kracht te maken.
- 4. Met minimaliseren kunt u de cruise control-functie gebruiken en tevens aanvullende gegevens in het gebruikergeselecteerde gegevensvenster weergeven.

#### BELANGRIJK: U kunt de instelpunten niet wijzigen als de cruise control-functie geminimaliseerd is.

- a. Het aantal keuzemogelijkheden in de pictogrammen op de schuifbalk is beperkt. Items die niet beschikbaar zijn, worden grijs weergegeven als de cruise control-functie is ingeschakeld.
- b. Wanneer Autopilot actief is en de cruise control is geminimaliseerd, wordt in het systeemstatusveld CRUISE weergegeven.
  - De cruise control-gegevens worden boven op de instellingen voor Autopilot weergegeven wanneer de gebruiker het systeemstatusveld selecteert.
  - Wanneer een pop-upmelding van de Autopilot wordt weergegeven of wanneer u de CAN-trackpad voor Autopilot gebruikt, vullen de gegevens van de Autopilot automatisch het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. U moet de pop-upgegevens in dat geval minimaliseren om ze te verbergen.
- 5. Nadat minimalisatie is ingeschakeld, wordt in het systeemstatusveld CRUISE weergegeven.
- 6. Als u afsluiten selecteert terwijl het cruise control-element wordt weergegeven en dan op de invoertoets drukt, wordt de cruise control-functie uitgeschakeld. Het cruise control-pictogram wordt naast het systeemstatusveld weergegeven totdat er een ander pictogram op de schuifbalk wordt geselecteerd.

# Langzaam varen-modus

# Regeling langzaam varen



Met de functie Langzaam varen kunt u een instelpunt selecteren en de waarde hiervan aanpassen zodat de boot met een vaste snelheid of vast motortoerental blijft varen.

- De functie Langzaam varen is op het toerental gebaseerd, tenzij in het CAN-netwerk van de boot een Mercury Marine GPS is opgenomen.
- Als er een Mercury Marine GPS aan boord is, is de snelheid de standaardinstelling.
- U kunt instelpunten selecteren die zijn gebaseerd op toerental of op snelheid. De keuzemogelijkheden voor langzaam varen kunnen worden gewijzigd in het menu **Settings (instellingen)**.
- Gebruik de pijltoetsen om het pictogram voor langzaam varen te markeren. Zie **Schuifbalkpictogrammen** voor een beschrijving van het pictogram voor langzaam varen.

## Gegevensvenster voor Langzaam varen

#### Wijziging van veld met constante gegevens

Als langzaam varen is ingeschakeld, wordt in het constante gegevensveld op het scherm een toerentalindicator opgenomen in de tachometerbalk, net als bij de streefwaarden voor Smart Tow en de Eco-modus.

- Als de langzaam varen-modus is ingeschakeld, worden de elementen in het constante gegevensveld gewijzigd en omvatten deze het volgende:
  - Instelpunt toerental
  - Bij inschakeling wordt de tachometerbalk oranje om aan te geven dat de motor door de computer wordt bestuurd.



#### Langzaam varen — Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster

Als langzaam varen is ingeschakeld, verandert langzaam varen het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster.

- De elementen in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster veranderen, zodat u het volgende kunt instellen:
- a. Instelpunt toerental
  - b. Status Langzaam varen: in- of uitgeschakeld



#### Navigeren voor de functie Langzaam varen

Het navigatiesysteem wordt voor de functie Langzaam varen aangepast, net zoals voor Smart Tow. De voettekst van het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster biedt de mogelijkheid om langzaam varen in of uit te schakelen, te minimaliseren of het programma-element af te sluiten. De navigatie- en selectiemethode in de voettekst is hetzelfde als voor de andere functies.

1. Gebruik de pijltoetsen om de keuzemogelijkheden in de voettekst te doorlopen.



Druk op de invoertoets om uw keuze te activeren.

2.

a. De elementfunctie in- of uitschakelen.







Disable (uitschakelen) geselecteerd

- b. Als u Disable (uitschakelen) selecteert, kunt u de gasregeling weer zelf verrichten. De langzaam varen-functie kan pas weer ingeschakeld worden nadat u de gashendel op de stationairstand hebt gezet met de motor in versnelling.
- c. Als u minimaliseert, worden de langzaam varen-gegevens verborgen en wordt TROLL in het systeemstatusveld weergegeven. U kunt dan informatie van andere geselecteerde pictogrammen weergeven.
- 3. Het selectieveld voor aanpassing van het instelpunt is de standaardlocatie bij het opstarten van de functie Langzaam varen. Nadat u de gewenste instellingen hebt aangepast, gebruikt u de pijltoetsen om naar de optie enable/disable (inschakelen/uitschakelen) in de voettekst van het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster te gaan.
  - a. Gebruik de pijltoetsen om tussen de selectie van het instelpunt en de voettekst te bewegen.
  - b. Als de keuzetabulator boven het navigatiegebied van de voettekst (het veld met het instelpunt) valt, hoeft u het toerental of de snelheid alleen maar met de pijltoetsen te wijzigen. U hoeft niet op de invoertoets te drukken om de nieuwe instelling van kracht te maken.
- 4. Met minimaliseren kunt u de langzaam varen-functie gebruiken en tevens aanvullende gegevens in het gebruikergeselecteerde gegevensvenster weergeven.

#### BELANGRIJK: U kunt de instelpunten niet wijzigen als de functie Langzaam varen geminimaliseerd is.

- a. Het aantal keuzemogelijkheden in de pictogrammen op de schuifbalk is beperkt. Items die niet beschikbaar zijn, worden grijs weergegeven als de functie Langzaam varen is ingeschakeld.
- b. Wanneer Autopilot actief is en langzaam varen is geminimaliseerd, wordt in het systeemstatusveld TROLL weergegeven.



60848

- De langzaam varen-gegevens worden boven op de instellingen voor Autopilot weergegeven wanneer de gebruiker het systeemstatusveld selecteert.
- Wanneer een pop-upmelding van de Autopilot wordt weergegeven of wanneer u de CAN-trackpad voor Autopilot gebruikt, vullen de gegevens van de Autopilot automatisch het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. U moet de pop-upgegevens in dat geval minimaliseren om ze te verbergen.
- 5. Nadat minimalisatie is ingeschakeld, wordt in het systeemstatusveld TROLL weergegeven.
- 6. Als u afsluiten selecteert terwijl het element Langzaam varen wordt weergegeven, wordt de functie Langzaam varen uitgeschakeld. Het langzaam varen-pictogram wordt naast het systeemstatusveld weergegeven totdat er een ander pictogram op de schuifbalk wordt geselecteerd.

# Autopilot-schermen

# Overzicht van de Autopilot-schermen



De VesselView is een display-uitbreiding voor Autopilot-functies en joystickhandelingen. Alle functies van deze besturingsorganen worden geregeld via de CAN-pad (CAN = control area network) van de Mercury Marine Autopilot. VesselView geeft aan of de modus actief of stand-by is. Er verschijnen pop-ups als een boot op een routepunt arriveert die om bevestiging voor een bocht vragen. of die tekst weergeven over het afstellen van de motor en aandrijvingen voor een maximaal rendement.

- Als u op een willekeurige knop op de trackpad voor Autopilot drukt, wordt op VesselView standaard het Autopilotscherm weergegeven.
- De Autopilot wordt actief weergegeven als deze functie is ingeschakeld. Alle modi en functies worden met de CAN trackpad bestuurd.

# Navigatie in de Autopilot-schermen

Het systeem voor navigatie in de Autopilot-schermen verschilt van dat op de andere schermen. De informatie wordt op twee pagina's met gegevens weergegeven. De pagina-indicators en X vormen de enige beschikbare keuzemogelijkheden.

- Pagina 1 bevat elementaire Autopilot-gegevens.
- Pagina 2 bevat aanvullende navigatiegegevens.
- Gebruik de X om de Autopilot-gegevens te verbergen en de Autopilot-modus als pictogram in het systeemstatusveld weer te geven. Er kan dan andere informatie in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden weergegeven.



<mark>a</mark> - pagina's

b - minimaliseert Autopilot-gegevens

#### Autopilot minimaliseren

Wanneer minimaliseren is geselecteerd in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster, worden de Autopilot-gegevens verwijderd. U kunt een beperkte aantal items van de schuifbalk selecteren voor weergave in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. De laatste gebruiker-geselecteerde gegevens worden standaard weergegeven.

 In de schuifbalk kunt u uitsluitend kiezen uit: Expand (uitvouwen), ECO, Fuel Management (brandstofbeheer), Trip Log (vaarlogboek), Voltage (spanning), Navigation (navigatie), Pressure (druk), Temperature (temperatuur), Tanks (tanks), Cruise (cruise control), Generator (aggregaat) en Settings (instellingen).

NB: De in de schuifbalk beschikbare items zijn gebaseerd op de motor die in de installatiehulp is geselecteerd.

- Wanneer ECO actief is en Autopilot is geminimaliseerd, zal in het systeemstatusveld AUTO worden weergegeven.
- Items in de schuifbalk die niet geselecteerd kunnen worden, zijn grijs wanneer Autopilot actief is.
- Als er een pop-upwaarschuwing voor Autopilot wordt gegeven of er op een knop op de CAN trackpad voor Autopilot wordt gedrukt, wordt het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster automatisch met gegevens over de Autopilot gevuld. Selecteer de X om het veld te verbergen.
- Het systeemstatusveld geeft aan in welke modus de Autopilot zich bevindt: volgen, auto, routepuntvolgorde of standby. De routepuntvolgorde wordt in oranje weergegeven in het systeemstatusveld, alle andere modi worden in grijs weergegeven.

4

# Hoofdstuk 4 - Configuratie en kalibratie

# Inhoudsopgave

Navigeren in het menu Settings (instellingen)	44
Navigeren in het menu	44
Systeem	44
Language (taal)	45
About (info)	45
Helm 1, Device 1 (roer 1, apparaat 1)	45
Instelwizard	45
Restore defaults (standaardinstellingen hers	tellen)
	46
Netwerk	46
Simulate (Simuleren)	46
Tijd	46
Vaartuig	47
Tabs (Trimvinnen)	48
Brandstoftanks	48
Tankkalibratie	48
Speed (Snelheid)	48
Sturen	49
Sea Temp (Zeewatertemperatuur)	49
Dieptecompensatie	49
Motoren	49
Engines Shown (Getoonde motoren)	51
Engine Model (Motormodel)	51

Limits (Grenswaarden) Supported Data (Ondersteunde gegevens) ECO Mode (ECO-modus) Cruise-/SmartTow-type Trim (Trimmen)	51 51 52 52 52
Fasyl ink	52
Motor en transmissie	53
PDM sync (toerentalsynchronisatie)	53
Brandstaftanka	53
Diditusionaliks	54
voorkeuren	54
Buzzer (zoemer)	55
Backlight (schermverlichting)	55
Scroller Bar (schuifbalk)	56
Gegevensvakken	56
Pop-ups	56
Auto-cycle Interval (interval automatisch	
doorlopen)	56
Eenheden	56
Alarmen	56
Personality-bestand	58
Export (Exporteren)	58
Import (importeren)	58
Restore (herstellen)	50
	00

# Navigeren in het menu Settings (instellingen)

# Navigeren in het menu

- 1. Druk op de paginatoets.
- 2. Druk enige keren op de pijl naar rechts totdat het laatste pictogram is gemarkeerd. Het laatste pictogram is dat van het menu Settings (instellingen).
- 3. Druk op de invoertoets.
- 4. Druk op de pijl naar links of rechts om naar de pagina's te navigeren.
- 5. Druk op de invoertoets om het menu te openen.
- 6. Druk enige keren op de paginatoets om terug te gaan naar het pictogram Settings (instellingen) nadat u de instellingen hebt gewijzigd.



# Systeem



De onderstaande tabel geeft een overzicht van de navigatie in het menu **Settings (instellingen)**. Een sterretje (\*) geeft aan dat er op dat punt in het menu nog andere selecties gemaakt moeten worden.

System (systeem)				
Language (taal) >	Selecteer de gewenste taal	—		
About (info) >	Display Software Version (softwareversie weer- geven)	_		
Helm 1, Device 1 (roer	Select helm position (roerpositie selecteren) >	Cancel (annuleren) of Save and Res- tart (opslaan en opnieuw starten)		
1, apparaat 1) >	Select device position (apparaatpositie selecte- ren) >	Cancel (annuleren) of Save and Res- tart (opslaan en opnieuw starten)		
Setup wizard (installa- tiehulp) >	Next (volgende) voor starten van Setup wizard (installatiehulp) >	*		
	All Settings (alle instellingen) >	Geselecteerd – stip, Niet geselecteerd – leeg		
daardinstellingen her- stellen) >	Engine Limits (motorlimieten) >	Geselecteerd – stip, Niet geselecteerd – leeg		
Stellerly -	Alarm History (alarmgeschiedenis) >	Geselecteerd – stip, Niet geselecteerd – leeg		
Network (netwerk) >	Auto Select (automatische selectie) >	Sources (bronnen)	Data Source Selection (selectie gegevensbron) >	*
Simulate (simuleren)	Aan – vinkje, Uit – geen vinkje	*		
	Local Time Offset (aanpassing plaatselijke tijd)	—		
Time (tijd) >	Time Format (tijdnotatie) >	12 hr of 24 hr		
	Date Format (datumnotatie) >	mm/dd/yyyy of dd/mm/yyyy		

Op elk gewenst moment kunnen de instellingen worden gewijzigd met behulp van het menu **Settings (instellingen)**. Navigeren binnen alle vervolgkeuze- en uitvouwmenu's gebeurt met de pijltoetsen LINKS en RECHTS en de ENTER-toets.

## Language (taal)

Selecteer de taal die VesselView moet weergeven.

1. Druk op de ENTER-toets als het instellingenpictogram is gemarkeerd. Het menuscherm **Settings (instellingen)** wordt weergegeven.



2. Druk op de ENTER-toets om het uitvouwmenu met opties voor **System (systeem)** te openen en selecteer **Language** (taal).



#### About (info)

De huidige softwareversie van VesselView wordt weergegeven.

#### Helm 1, Device 1 (roer 1, apparaat 1)

Stel de unieke identiteit voor VesselView in. Dit is zeer belangrijk op boten met meerdere roeren of meerdere VesselViews en zorgt dat de gegevens correct binnen het netwerk worden verzonden.

#### Instelwizard

Een handig en gemakkelijk te gebruiken hulpmiddel voor configuratie. De installatiehulp begeleidt u bij het maken van de juiste keuzen voor de vaartuiginformatie, die bepalend zijn voor de functies en opties waarover u kunt beschikken.

- Configuratie importeren vanaf een micro-SD-kaart
- Engine Setup (motorinstelling)
  - Selecteer het motortype
  - Selecteer het motormodel
  - Heeft de boot een joystick, ja/nee
  - Selecteer het aantal motoren
- Via de display-instelling kiest u welke motoren door VesselView weergegeven worden
- Via de apparaatinstelling worden aan de VesselView een identificatiecode en locatie toegewezen
- Via de instelling van eenheden selecteert u de weer te geven maateenheden: metrisch of standaard Amerikaans. U kunt de maateenheden op elk gewenst moment wijzigen via het menu Preferences (voorkeuren).
- Via de tankconfiguratie stelt u voor de tanks een tanktype, tankinhoud en tanknaam in

- Via de snelheidsinstelling selecteert u welk apparaat snelheidsgegevens naar VesselView stuurt
- Als u de installatiehulp afsluit, worden alle keuzen opgeslagen en wordt het navigatiescherm weer geopend

#### Restore defaults (standaardinstellingen herstellen)

Hiermee kunt u alle instellingen wissen, de alarmgeschiedenis wissen of de motorlimieten wissen.

**NB:** Het wissen van de motorlimieten heeft geen invloed op de werking van de Engine Guardian-motorbescherming. De motorlimieten worden volgens de voorkeur van de gebruiker ingesteld en kunnen op elk gewenst moment gewijzigd of gewist worden.

#### Netwerk

Via de netwerkinstellingen kunt u diverse gegevensbronnen selecteren, de CAN-bus en de NMEA-backbone scannen voor geïnstalleerde componenten die gegevens (input en output) produceren en diagnoserapporten raadplegen (met gegevens over fouten en overruns op het CAN- en het NMEA-communicatienetwerk). Een ervaren monteur kan hiermee een diagnose stellen van CAN- en NMEA-communicatiefouten. In de Device List (apparatuurlijst) staan alle met de CAN-bus en NMEA-backbone verbonden en herkende componenten opgenomen die gegevens rapporteren.

- De functie Auto Select (automatische selectie) scant het netwerk en stelt vast welke compatibele apparaten dit omvat.
- Met Sources (bronnen) kunt u selecteren welk apparaat gegevens naar de VesselView stuurt. De standaardselectie voor elk item is de VesselView.

Data Source Selection (selectie gegevensbron) >				
GPS >	All data (alle gegevens) >	Auto (automatisch)		
Vessel (vaartuig) >	Heading (koers), Vessel fuel rate (brandstofverbruik boot), Rudder angle (roerhoek) en Trim Tabs (trimvinnen) >			
Engine (motor) >	Port (bakboord) en Starboard (stuurboord) >	Temp (temperatuur), Oil Temp (olietemperatuur), Boost Pressure (turbolaaddruk), Oil Pressure (oliedruk), Water Pressure (waterdruk), RPM (toerental), Alternator (dynamo), Fuel Rate (brandstofverbruik), Engine Hours (bedrijfsuren motor), Predictive General Maintenance (verwacht algemeen onderhoud), Trim Status (trimstatus), Malfunction Indicator Light (storingslampje), Engine Performance (motorprestaties)		
Fuel Tank (brandstoftank) >	Port Fuel (brandstof bakboord) en Starboard Fuel (brandstof stuurboord) >			
Fuel Tank (brandstoftank) >	Port (bakboord) en Starboard (stuurboord) >	Fuel Level (brandstofpeil) en Fuel Remaining (resterende brandstof)		
Water Tank (watertank) >	Water >	Fresh Water Level (niveau zoetwater)		
Live Well (visbun) >	Live Well (visbun) >	Live Well Level (niveau visbun)		
Battery (accu) >	#>	Battery Voltage (accuspanning)		
Speed/Depth (snelheid/diepte) >	Pitot Speed and Depth (pitotsnelheid en diepte) >	Source (bron)		
Log/Timer (logboek/timer) >	Water Distance (afstand door het water) >	Calculated (berekend)		
Environment (omgeving) >	Outside Temperature (buitentemperatuur) >	Source (bron)		

 In de Device List (lijst van apparaten) zijn alle componenten weergegeven die tijdens de procedure voor automatische selectie zijn aangetroffen.

- De optie Diagnostics (diagnose) toont de huidige activiteit en het belastingspercentage van de CAN-netwerken.
- De magnetische afwijking kan worden ingesteld op Auto (automatisch) of kan met maximaal 5 cijfers + of (inclusief twee cijfers achter de komma) worden ingesteld.
- Smart Contextual Enabled (slim contextueel ingeschakeld) schakelt de weergave van de digitale motortoerentallen in het gebied met door de gebruiker geselecteerde gegevens in of uit.
- CAN H kan worden uitgeschakeld om de diagnose van eventuele communicatieproblemen te stellen. Tijdens normaal bedrijf is de selectie voor deze functie altijd Aan.

#### Simulate (Simuleren)

In de simulatiemodus wordt de VesselView van het netwerk losgekoppeld en worden willekeurig verkregen gegevens op het scherm weergegeven. De weergegeven gegevens mogen niet als juist worden beschouwd en mogen niet voor navigatiedoeleinden worden gebruikt. U kunt de simulatiefunctie gebruiken om vertrouwd te raken met VesselView voordat u VesselView daadwerkelijk tijdens het varen gebruikt.

#### Tijd

De tijdsinstellingen kunnen worden gewijzigd via selectie van: Local time (plaatselijke tijd), 12/24-uursnotatie en datumnotatie.

Het symbool voor groter dan (>) geeft aan dat er nog meer menu-opties zijn. Een sterretje (\*) geeft aan dat er nog meer informatie voor dit item in het instellingsmenu beschikbaar is.

# Vaartuig



In VesselView kunt u de bron van trimvingegevens toewijzen, de naam en inhoud van tanks configureren, de snelheidsbron bepalen, de snelheid en de zeewatertemperatuur toewijzen en de correctie voor de dieptetransducer, de bron van de motoren, het aantal brandstoftanks en de totale brandstofinhoud instellen. De brandstofinhoud kan na het bijtanken worden aangepast.

Het symbool voor groter dan (>) geeft aan dat er nog meer menuopties zijn. Een sterretje (\*) geeft aan dat er nog meer informatie voor dit item in het instellingsmenu beschikbaar is.

	Boot				
Tabs (trimvin- nen) >	Source (brop) >	Starboard Calibration (stuurboord- kalibratie) >	Calibration Window (kalibratie- venster) >	Reset (opnieuw instellen), Save (op- slaan) of Cancel (annuleren)	
		Outboard Calibration (kalibratie buitenboordmotor) >	Calibration Window (kalibratie- venster) >	Reset (opnieuw instellen), Save (op- slaan) of Cancel (annuleren)	
Tanks (tanks) >	Tank name and position (naam en positie tank) >	Calibration (kalibratie) >	Calibration Window (kalibratie- venster) >	Reset (opnieuw instellen), Save (op- slaan) of Cancel (annuleren) *	
		Strategy (strategie) of GPS >	GPS >	CAN P of CAN H	
Speed (snel-	Speed Source (snel-	Pitot >	Pitot Source (pitotbron) >	Sensor Type (sensortype)	
heid) >	heidsbron) >	Paddle wheel (schoepenwiel) >	Paddle wheel Source (bron schoepenwiel) >	Sensor—Current (up-to-date) of Legacy (oudere versie)	
	Steering Angle Source (bron stuurhoek) >	Selectie			
Steering (be-	Show (tonen) >	Stip – tonen, leeg – verbergen			
sturing) >	Invert Steering (bestu- ring omkeren) >	Stip – ja, leeg – nee		*	
	Offset (compensatie) >	Offset options (correctie-opties) >	Save (opslaan) of Cancel (annu- leren)	*	
Sea Temp (zeewatertem- peratuur) >	Selection (selectie) >				
Depth Offset (dieptecom- pensatie) >	Offset (compensatie) >	Offset options (correctie-opties) >	Calibration (kalibratie) >	Save (opslaan) of Cancel (annuleren)	

### Tabs (Trimvinnen)

Met deze instelling kan de bron van de trimvingegevens worden geselecteerd. Voor de bron van de trimvingegevens kunt u kiezen uit: trimvinnen, TVM's en PCM's.

Hieronder volgen de posities van de opties voor de bron van de trimgegevens.

- 1. PCM0 = motor stuurboord buiten
- 2. PCM1 = motor bakboord buiten
- 3. PCM2 = middelste motor, of motor stuurboord binnen
- 4. PCM3 = motor bakboord binnen
- 5. TVM = pod drive
- 6. TAB = trimvinmodule

Met de optie Show (tonen) bepaalt u of de trimvingegevens op het scherm worden weergegeven; vinkje = ja, geen vinkje = nee.

Via kalibratie van de trimvinnen kan de bestuurder de trimvinnen in de hoogste en de laagste stand zetten en de percentages registreren. Dit is handig om de werkelijke trimstand van 0° vast te stellen: dat is de hoek waarbij de trimvinnen parallel staan aan de bodem van de boot. Als de trimvinnen goed gekalibreerd zijn, wordt de positie van de schuifregelaars correct op het scherm weergegeven.

Om de trimvinnen te kalibreren, verstelt u de trimvin totdat deze parallel staat aan de romp en noteert u de waarde: dit is de werkelijke 0%-stand van de trimvin. Zet de trimvin helemaal omlaag en noteer de waarde: dit is de werkelijke 100%-stand van de trimvin. Selecteer SAVE (opslaan) om de nieuwe kalibratiegegevens voor de trimvinnen te bewaren.

#### **Brandstoftanks**

Er zijn veel situaties denkbaar waarin een tank gekalibreerd moet worden: onregelmatig gevormde tanks, tanks met Vvormige bodem, getrapt vormgegeven tanks, en zelfs de hoek van de tank wanneer de boot in het water ligt. Vlotters en zenders kunnen onnauwkeurige gegevens naar de bestuurder zenden, wat problemen met de weergave van brandstof en andere vloeistoffen kan opleveren. De nauwkeurigste methode voor tankkalibratie is om te beginnen met een lege tank waarvan de inhoud bekend is. Vul de tank met een kwart en noteer de positie van de vlotter of zender. Herhaal deze procedure in stappen van telkens een kwart tank en noteer telkens de positie van de vlotter of sensor totdat de tank helemaal vol is.

De functie Configure Tanks (tanks configureren) is onder het onderwerp Installatiehulp behandeld, maar wijzigingen kunnen op elk gewenst moment worden aangebracht.

#### Tankkalibratie

Via tankkalibratie kan de bestuurder alle meetwaarden vanaf vol tot leeg voor de tank aanpassen. Als een tank is gemarkeerd, drukt u op ENTER om het kalibratiescherm te openen.

De standaardwaarden staan in de tweede kolom en kunnen geselecteerd worden met de pijltoetsen. In het volgende voorbeeld weten we dat de brandstoftank vol is, maar wordt gemeld dat de tank slechts voor 79 procent gevuld is. Selecteer de knop RECORD (registreren) in de 100 procentrij: VesselView beschouwt de meetwaarde van 79 procent nu als vol en past de waarden voor halfvol en leeg overeenkomstig hiermee aan. Als de bestuurder weet hoever een tank gevuld is, kan de tankkalibratie op elk gewenst moment worden gebruikt om de waarde op de meter aan te passen aan het peil dat bekend is.

#### Speed (Snelheid)

De instellingen voor de snelheidsbron zijn onder het onderwerp Installatiehulp behandeld, maar wijzigingen in de selectie voor de bronnen van GPS, pitot en schoepenwiel kunnen op elk gewenst moment worden aangebracht. De opties zijn Strategy (strategie) en GPS. Wanneer het vaartuig uitgerust is met een GPS dat is verbonden met het CAN-netwerk, kiest u deze optie. Wanneer het vaartuig uitgerust is met een pitotsensor en/of schoepenwiel, selecteert u deze optie. De snelheidsstrategie aan de hand van pitotsensoren en schoepenwielen wordt later in dit hoofdstuk besproken.

Als snelheidsbron kunt u een GPS en de GPS-bron dan wel het CAN P- of CAN H-netwerk selecteren. U kunt ook kiezen voor een strategie waarbij een pitotsensor en/of een schoepenwiel worden gebruikt. Als u de opties voor pitotsensor of schoepenwiel selecteert, wordt er een reeks bronnen geopend.

In de volgende illustratie ziet u de posities van de PCM-opties.



- a PCM0
- b PCM1
- c PCM2
- d PCM3

De drempelwaarde voor "speed-through-water" (STW) is de snelheid waarbij bij benadering wordt overgeschakeld van berekeningen van een schoepenwielschakelaar op berekeningen op basis van een andere bron, hetzij het GPS, hetzij de pitotsensor. U kunt de standaard snelheid wijzigen door het veld te selecteren en met het schermtoetsenblok een nieuwe waarde in te voeren.

#### Sturen

Voor selectie van de bron van stuurgegevens kunt u kiezen uit de PCM en de TVM, en kunt u kiezen voor weergave van de gegevens op het scherm, omkeren van de stuurgegevens en instellen van een waarde voor de stuurafwijking.

De optie Invert Steering (stuurgegevens omkeren) is handig voor een VesselView die achterwaarts geïnstalleerd is. In dat geval stemmen de stuurgegevens overeen met de richting waarin de bestuurder kijkt.

Steering Offset (stuurcorrectie) wordt gebruikt om de buitenboordmotor, hekaandrijving of binnenboordmotor op 0° uit te lijnen. Als de aandrijving haaks op de romp staat, zal de stuurhoek soms niet overeenstemmen met de stuursensor op de aandrijving. Selecteer het tabblad Offset (correctie) om voor deze afwijking te corrigeren. Het venster Steering Angle Calibration (stuurhoekkalibratie) wordt geopend. Als u de knop Zero (nul) in de rij Calibrated (gekalibreerd) selecteert, wordt de correctie toegepast. De correctie verandert pas op het scherm als u de knop SAVE (opslaan) hebt geselecteerd.

#### Sea Temp (Zeewatertemperatuur)

Afhankelijk van het type watertemperatuurzender aan boord kunt u soms de gegevensbron selecteren. De PCM-opties dienen voor vaartuigen die zijn uitgerust met een SmartCraft-sensor. De Airmar®-opties dienen voor vaartuigen die zijn uitgerust met een sensor aangesloten op de 4-polige diagnoseaansluiting op de motor. In de tabel ziet u de positie van de motor die wordt gebruikt om temperatuurgegevens naar de VesselView te zenden.

SmartCraft-sensor		Airmar-sensor	
PCM0	Motor stuurboord buiten	AirMar0	Motor stuurboord buiten
PCM1	Motor bakboord buiten	AirMar1	Motor bakboord buiten
PCM2	Motor stuurboord binnen of midden	AirMar2	Motor stuurboord binnen
PCM3	Motor bakboord binnen	AirMar3	Motor bakboord binnen

#### Dieptecompensatie

Depth Offset (dieptecompensatie) is de afstand tussen de transducer en het werkelijke wateroppervlak. De standaard compensatie voor diepte is 0,0 ft. Om een afstand onder de transducer te compenseren, trekt u een waarde af van de standaarddieptecompensatie. Tel een dieptecompensatie op om een afstand boven de transducer te compenseren.



- a Dieptetransducer
- Om een afstand onder de transducer te compenseren, trekt u een waarde af van de standaarddieptecompensatie.
- **c** Geen compensatie. Afstand van dieptetransducer tot bodem.
- d Tel een dieptecompensatie op om een afstand boven de transducer te compenseren

### Motoren





Via Engines (motoren) kunnen het motortype en motormodel worden ingesteld. De motorlimieten kunnen worden ingesteld met minimum- en maximumwaarden voor de bedrijfsparameters. De selectie van ondersteunde data-items kan vanuit dit menu in- of uitgeschakeld worden. De instellingen voor ECO, Cruise, Smart Tow en Trim worden verricht via **Settings** (instellingen) in het menu **Engines (motoren)**.

Het symbool voor groter dan (>) geeft aan dat er nog meer menuopties zijn.

Motoren				
Engines Shown (ge-	Solact (solactoron) >	Bakboord, stip – ja, leeg – nee		
toonde motoren) >		Stuurboord, stip – ja, leeg – nee		
Engine Model (motor- model) >	Selecteer			
	RPM >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waarschu- wingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)	
	Fuel Rate (brandstofver- bruik) >	STBD of PORT >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waar- schuwingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)
	Coolant Temp (koelvloei- stoftemperatuur) >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waarschu- wingen) >		
	Oil Temp (olietempera- tuur) >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waarschu- wingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)	
	Oil Pressure (oliedruk) >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waarschu- wingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)	
Limits (grenswaarden) >	Water Pressure (water- druk) >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waarschu- wingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)	
	Battery Voltage (accu- spanning) >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waarschu- wingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)	
	Intake Temp (inlaattemp)	STBD of PORT >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waar- schuwingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)
	Boost Pressure (turbo- laaddruk) >	STBD of PORT >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waar- schuwingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)
	Trans Oil Pressure (olie- drukzender) >	STBD of PORT >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waar- schuwingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)
	Trans Oil Temperature (olietemperatuurzender) >	STBD of PORT >	Min, Max, and Warnings Options (opties voor min, max en waar- schuwingen) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)
	Actual Gear (feitelijke transmissie) >	Stip – ja, leeg – nee		
	Boost Pressure (turbo- laaddruk) >	Stip – ja, leeg – nee		
Supported Data (on- dersteunde gegevens) >	Fuel Pressure (brandstof- druk) >	Stip – ja, leeg – nee		
	Gear Pressure (transmis- siedruk) >	Stip – ja, leeg – nee		
	Gear Temperature (trans- missietemperatuur) >	Stip – ja, leeg – nee		
	Load Percent (belasting- spercentage) >	Stip – ja, leeg – nee		

Motoren				
	Manifold Temperature (spruitstuktemperatuur) >	Stip – ja, leeg – nee		
	Oil Pressure (oliedruk) >	Stip – ja, leeg – nee		
	Oil Temperature (olietem- peratuur) >	Stip – ja, leeg – nee		
	Throttle Percent (percen- tage gasklep) >	Stip – ja, leeg – nee		
	Water Pressure (water- druk) >	Stip – ja, leeg – nee		
	Fuel Economy Stability (stabiliteit brandstofbe- sparing) >	Gegevens invoeren		
	RPM Stability (stabiliteit toerental) >	Gegevens invoeren		
ECO Mode (ECO-mo-	RPM Window Minimum (minimumwaarde toeren- talbereik) >	Gegevens invoeren		
dus) >	RPM Window Maximum (maximumwaarde toeren- talbereik) >	Gegevens invoeren		
	RPM Target Proximity (benadering toerental- streefwaarde) >	Gegevens invoeren		
	Trim Target Proximity (be- nadering trimstandstreef- waarde) >	Gegevens invoeren		
Cruise/Smart Tow Ty- pe (cruise-/SmartTow- type) >	RPM (motortoerental): Auto (automatisch), RPM (toerental) of Speed (snel- heid)			
Trim (trimstand) >	Show (tonen): PORT en STBD >	Has Trim (met trim): stip – ja, leeg – nee	Calibration Data (kalibratiegege- vens) >	Reset (opnieuw instellen), Save (opslaan) of Cancel (annuleren)

#### Engines Shown (Getoonde motoren)

De functie Engines Shown (getoonde motoren) is onder het onderwerp Installatiehulp beschreven, maar de weergaveopties kunnen in het instellingsmenu **Engines (motoren)** op elk gewenst moment worden gewijzigd. VesselView kan maximaal twee motoren weergeven, afhankelijk van het aantal motoren dat tijdens de procedure met de installatiehulp is gekozen. De bestuurder kan selecteren welke motoren worden weergegeven. Door aan- of afvinken van de motorselectie wordt bepaald welke motoren op de VesselView worden weergegeven.

#### Engine Model (Motormodel)

Via de instellingen voor het motormodel kan de gebruiker de beschrijving van de motorinstallatie wijzigen. De functie Engine Model (motormodel) is onder het onderwerp Installatiehulp behandeld, maar wijzigingen kunnen op elk gewenst moment worden aangebracht. Wijzigingen die hier worden aangebracht, kunnen ertoe leiden dat andere instellingen en weergaveopties niet langer in VesselView beschikbaar zijn. Gebruik de draaiknop om de lijst met motoren te doorlopen en druk de draaiknop in om de selectie te bevestigen.

#### Limits (Grenswaarden)

Via Limits (grenswaarden) kunnen bepaalde bereiken voor diverse gegevensparameters voor de motor worden ingesteld, zoals toerental, koelvloeistoftemperatuur, olietemperatuur, accuspanning en turbolaaddruk. Veranderingen in de grenswaarden zijn niet van invloed op de motorinstallatie of de werking van de Engine Guardian-programmering van Mercury. De daadwerkelijke grenswaarden voor de motoren worden bepaald door de in de fabriek geprogrammeerde besturingsmodule op de motor.

Instelling	Beschrijving
Min:	De waarde aan de onderkant van de grafiek op het scherm
Max:	De waarde aan de bovenkant van de grafiek op het scherm
Warning Low (Waarschuwing Laag):	De waarde aan de bovenkant van het onderste, rood gekleurde gedeelte van de grafiek op het scherm
Warning High (Waarschuwing Hoog):	De waarde aan de onderkant van het bovenste, rood gekleurde gedeelte van de grafiek op het scherm

#### Supported Data (Ondersteunde gegevens)

Met Supported Data (ondersteunde gegevens) kan de bestuurder selecteren van welke motor en aandrijving de informatie op het scherm wordt weergegeven. De gegevensvakken worden vooraf geselecteerd op basis van het geselecteerde motormodel, maar kunnen op elk gewenst moment gewijzigd worden. De ondersteunde gegevens verschillen per motor.

#### ECO Mode (ECO-modus)

Met de instellingen voor de ECO-modus kunnen het interval voor vernieuwing van de display van het brandstofverbruik en het toerental, het gewenste toerentalbereik en de nauwkeurigheid van de streefwaarden voor toerental en trimstand worden aangepast. De standaardinstellingen zijn gebaseerd op het motormodel dat in het menu voor selectie van het motormodel is gekozen. Zie **hoofdstuk 3 – ECO-modus** voor meer informatie.

#### Cruise-/SmartTow-type

Met de instellingen voor het cruise/Smart Tow-type kunt u de bron instellen waarvan VesselView snelheidsgegevens ontvangt: GPS, tachometer of automatisch. De standaardinstelling is Auto (automatisch). VesselView bewaakt de gegevens van de snelheidsbron die aanvankelijk met behulp van de installatiehulp is opgegeven.

#### Trim (Trimmen)

Met de instellingen onder Trim (trimmen) kunt u selecteren van welke motor of aandrijving de trimstand op het VesselViewscherm wordt weergegeven. Als Trim niet is aangevinkt in het menu **Settings (instellingen)** wordt de trimdisplay op het scherm vervangen door een extra gegevensvak.

De triminstellingen maken tevens kalibratie van het trimdisplaybereik van een aandrijving of motor mogelijk. VesselView toont een van maatstrepen voorziene schaal in het vak voor door de gebruiker geselecteerde gegevens en een schuifknop met maatstrepen onderaan op het scherm. De trimpercentages worden weergegeven door de lichtgrijze markeringen. De trimhoek wordt aangegeven door de donkere markeringen. De witte balk in de grafiek geeft de werkelijke trimstand aan.

Met behulp van het kalibratievenster kunt u fijnafstellingen van de trimpercentages verrichten zodat de werkelijke grenswaarden nauwkeuriger in de trimstatusvelden op het scherm worden weergegeven.

Het punt waarop het trimbereik en het opklapbereik elkaar snijden is het punt waar trimmen in opklappen overgaat. De procentuele waarde voor deze overgang kan worden aangepast zodat de positie van de schuifbalk op de display van de trimschaal nauwkeuriger wordt weergegeven.

# EasyLink





Op boten met SC 100-meters moet de functie EasyLink worden ingeschakeld (stip) in VesselView om gegevens op de SC 100-meter te ontvangen.

EasyLink		
Port (bakboord), Starboard (stuurboord) >	Engine (motor) en Transmission (transmissie) >	Port (bakboord) of Starboard (stuurboord): aan – stip, uit – geen stip
	RPM sync (toerentalsynchronisatie) >	Port (bakboord) of Starboard (stuurboord): aan – stip, uit – geen stip
	Fuel Tank 1 (brandstoftank 1) >	Port (bakboord) of Starboard (stuurboord): aan – stip, uit – geen stip
	Fuel Tank 2 (brandstoftank 1) >	Aan – stip, uit – geen stip
	Oil tank (olietank) >	Aan – stip, uit – geen stip
	Fresh Water (zoet water) >	Aan – stip, uit – geen stip
	Wastewater tank (vuilwatertank) >	Gray tank 1 (grijswatertank 1), Black tank 1 (zwartwatertank 1): aan – stip, uit – geen stip

Met de EasyLink-instellingen kunnen de linkmeterconnectors op de VesselView-draadboom worden gebruikt om gegevens naar de linkmeters bij het roer te sturen. Er zijn vier linkmeterverbindingen op de VesselView-draadboom aangegeven: SYS LINK STBD en SYS LINK PORT.

De linkconnectors voor bak- en stuurboord kunnen worden gekozen voor het verzenden van gegevens van bronnen die niet overeenstemmen met het label op de linkdraadboom. Dit is handig als er soortgelijke meters zijn geïnstalleerd op een afstand die groter is dan de lengte van de vrouwelijke verlengdraadboom van de linkmeter.



Voorbeeld van EasyLink-connectors op een VesselView-draadboom

## Motor en transmissie

U kunt motor- en transmissiegegevens selecteren voor weergave op een compatibele linkmeter door de draadboomaansluiting te selecteren die voor het verzenden van gegevens wordt gebruikt.

#### RPM sync (toerentalsynchronisatie)

Door middel van toerentalsynchronisatie worden meerdere motoren op hetzelfde toerental gebracht. U doet dit met de SYNC-knop op de CAN-trackpad. Als de boot een SYNC-linkmeter heeft, ziet u de naald bewegen totdat synchronisatie is verkregen. De standaardpositie voor de linkdraadboomaansluiting is PORT voor deze meter; PORT moet altijd aangevinkt blijven.



60226

### Brandstoftanks

Tijdens het configureren van de tanks is er informatie ingevoerd over de locatie, naam en inhoud van de afzonderlijke tanks. Met de instellingen voor de linkmeter kunt u kiezen welke linkdraadboom de gegevens van de geselecteerde tanktab verzendt. Tanktabs met een pijlpunt geven aan dat de tank gedefinieerd is tijdens de tankconfiguratie in het menu **Vessel Settings (vaartuiginstellingen)** en dat hieraan een EasyLink-locatie kan worden toegewezen.

## Voorkeuren



Settings		
System		
Vessel		
Engines	•	
EasyLink	•	
Preferences	Buzzer	Þ
Alarms	Backlight	Þ
Personality f	Scroller Bar	Þ
	Data Boxes	₽
	Popups	Þ
	Auto-cycle interval 5 seconds	-
	Units	Þ
		56820

In het menu **Preferences (voorkeuren)** kunt u de pieptoonsterkte instellen, de schermverlichting aanpassen, items voor de schuifbalk activeren, gegevensvakken invullen, pop-upschermen aanpassen en maateenheden selecteren. Het symbool voor groter dan (>) geeft aan dat er nog meer menuopties zijn.

Preferences (voorkeuren)			
Buzzer (zoemer) > Backlight (schermverlichting) > Scroller Bar (schuifbalk) >	Key beeps (toetstonen): Off (uit), Quiet (stil), Normal (normaal), Loud (luid)	_	
	Alarm beeps (alarmpieptonen): aan (stip), uit (geen stip)	_	
Buzzer (zoemer) > Backlight (schermverlichting) > Scroller Bar (schuifbalk) >	Level (niveau) >	Selecteer 0%—100%	
Backlight (schormyorlighting) >	Night mode (nachtmodus) >	Aan – stip, uit – geen stip	
Dacklight (schennvenichting) >	Network update (netwerkupdate) >	Aan – stip, uit – geen stip	
Buzzer (zoemer) > Backlight (schermverlichting) > Scroller Bar (schuifbalk) >	Local gain (plaatselijke gain) >	Input 0%—100%	
Buzzer (zoemer) > Backlight (schermverlichting) > Scroller Bar (schuifbalk) >	Auto-hide delay (vertraging voor automatisch verbergen) >	Selecteer 5, 10, 15 of 20 seconden	
		X-Pand: aan – stip, uit – geen stip	
		Temperatures (temperatuurwaarden): aan – stip, uit – geen stip	
		Pressure (druk): aan – stip, uit – geen stip	
Scroller Bar (schuifbalk) >		Voltages (spanningswaarden): aan – stip, uit – geen stip	
	item visibility (zichtbaarneid items) >	Fuel (brandstof): aan – stip, uit – geen stip	
		Tanks: aan – stip, uit – geen stip	
		Advanced (geavanceerd): aan – stip, uit – geen stip	
		Performance (prestatie): aan – stip, uit – geen stip	

Preferences (voorkeuren)			
		Trim and Tabs (trimstand en trimvinnen): aan – stip, uit – geen stip	
		Trip Log (vaarlogboek): aan – stip, uit – geen stip	
Data Boxes (gegevensvakken) > Pop-ups > Auto-cycle Interval (interval automatisch doorlopen) > Units (eenheden) >		Navigation (navigatie): aan – stip, uit – geen stip	
		Generator (aggregaat): aan - stip, uit - geen stip	
		ECO: aan – stip, uit – geen stip	
		Autopilot: aan – stip, uit – geen stip	
		Cruise: aan – stip, uit – geen stip	
		Troll Control (regeling langzaam varen): aan – stip, uit – geen stip	
		SmartTow: aan – stip, uit – geen stip	
Data Boxes (gegevensvakken) >	<b>NB:</b> Welke gegevensvakken beschikbaar zijn, hangt af van de motorinstallatie. Selecteer de weer te geven opties.	_	
Data Boxes (gegevensvakken) > Pop-ups > Auto-cycle Interval (interval automatisch doorlopen) > Units (eenheden) >	Warnings (waarschuwingen) >	Aan – stip, uit – geen stip	
	Joystick Piloting (joystick-besturing) >	Aan – stip, uit – geen stip	
	Trim (trimstand) >	Aan – stip, uit – geen stip	
	Trim pop-up time (weergaveduur trimpop-up) >	Selecteer 2, 5 of 10 seconden	
Auto-cycle Interval (interval automatisch doorlopen) >	Selecteer 1, 5 of 10 seconden	_	
	Distance (afstand): nm, km of mi	—	
	Distance small (afstand klein): ft, m of yd	-	
	Speed (snelheid): kn, kph of mph	—	
	Wind speed (windsnelheid): kn, kph, mph of m/s	—	
Data Boxes (gegevensvakken) > Pop-ups > Auto-cycle Interval (interval automatisch doorlopen) > Units (eenheden) >	Depth (diepte): m, ft of fa	—	
	Altitude (hoogte): m of ft	—	
Units (eenheden) >	Heading (koers): °M of °T	—	
Units (eenheden) >	Temperature (temperatuur): °C of °F	—	
	Volume: L of gal	—	
	Economy (brandstofbesparing): Distance/Volume (afstand/ volume), Volume/Distance (volume/afstand), mpg, g/mi, km/L of L/100km	_	
	Pressure (druk): in. Hg, bar, psi of kPa	—	
	Baro Pressure (barometerdruk): in. Hg, mb of hPa	—	

#### Buzzer (zoemer)

Met de instelling voor de zoemer kunt u het geluidsvolume bij het indrukken van toetsen instellen. De pieptoon geeft akoestisch aan dat er een keuze is gemaakt.

Via deze tab kunnen de pieptonen voor alarmen in- of uitgeschakeld worden. Alle alarmen worden op het VesselViewscherm weergegeven, ongeacht of de alarmpieptoon in- of uitgeschakeld is. De voorkeuren voor de alarmpieptoon gelden alleen voor alarmen die niet afkomstig zijn van het Mercury Guardian-systeem. Dus bijvoorbeeld alarmmeldingen over een laag brandstofpeil.

#### Backlight (schermverlichting)

Met dit menu kunnen de voorkeuren voor de schermverlichting worden ingesteld.

- De lichtsterkte van de display kan worden gewijzigd in stappen van tien procent, van 10 tot 100 procent.
- Er is een nachtmodus beschikbaar waarmee het scherm beter zichtbaar is als er weinig licht is of als het donker is.
- Bij een netwerkupdate worden alle op de VesselView aangesloten linkmeters en apparaten weergegeven met het percentage dat u op de tab Level (niveau) hebt gekozen.
- De plaatselijke gain kan alleen worden gebruikt om de VesselView-display onafhankelijk van andere displays en meters in te stellen, zelfs als het vakje Network update (netwerkupdate) is aangevinkt. Onder sommige omstandigheden zal de VesselView-display misschien te fel verlicht zijn om deze comfortabel te kunnen raadplegen, maar zullen de andere displays en meters die mate van schermverlichting misschien vereisen. Volg deze aanwijzingen om de plaatselijke gain te gebruiken voor de VesselView-display:
  - a. Selecteer Level (niveau) en kies een helderheidspercentage.
  - b. Selecteer Local gain (plaatselijke gain) en voer het percentage in dat u hebt gekozen in stap **a** en selecteer op de keypad **OK**.
  - c. Zet de optie voor Level (niveau) terug op **100%**. De VesselView-display blijft nu gedimd terwijl de helderheid van alle netwerkapparaten en meters behouden blijft.
  - d. Om de volledige helderheid van de VesselView te herstellen, selecteert u Local gain (plaatselijke gain), voert u **100** in en selecteert u **OK**.
  - e. Selecteer de tab Level (niveau), kies een ander percentage dan 100 en druk op Enter. Selecteer **100%** dan wordt de helderheid van de unit weer 100%.

#### Scroller Bar (schuifbalk)

De instellingen voor de schuifbalk omvatten een vertraging voor het automatisch verbergen van vijf tot seconden voordat de schuifbalk geminimaliseerd wordt als er geen keuze wordt gemaakt.

De bij Scroller Bar Item Visibility (zichtbaarheid schuifbalkitems) aangevinkte items worden in het schuifbalkmenu onderaan op het VesselView-scherm weergegeven. De schuifbalkitems zijn vooraf geselecteerd op basis van de met de installatiehulp gekozen motor, maar de schuifbalkitems kunnen op elk gewenst moment ge(de)selecteerd worden.

#### Gegevensvakken

In de gegevensvakken worden maximaal drie data-items op het scherm weergegeven.

Er kunnen een, twee of drie gegevensvakken gebruikt worden, afhankelijk van de keuzen die in het menu Settings (instellingen) gemaakt zijn. Als er slechts een gegevensvak wordt weergegeven, verschijnt dit linksboven op het scherm. Als de optie voor extra gegevensvakken grijs (niet beschikbaar) is, wordt alle beschikbare ruimte op dat moment door de VesselView gebruikt. Volg de onderstaande aanwijzingen om ruimte op het scherm te maken.

Open het menu Settings (instellingen) om een tweede gegevensvak te activeren. Selecteer Vessel (vaartuig) > Tabs (trimvinnen) > Show (tonen). Deselecteer de optie Show (tonen) om de gegevens voor de trimvinnen van het scherm te verwijderen. Het tweede gegevensvak komt nu in dit gedeelte van het scherm te staan.

Open het menu Settings (instellingen) om een derde gegevensvak te activeren. Selecteer Engines (motoren) > Trim (trimstand) > Show (tonen). Deselecteer de optie Show (tonen) om de trimgegevens van het scherm te verwijderen. Het derde gegevensvak komt nu in dit gedeelte van het scherm te staan.

**NB:** Voor het gegevensvak Fuel Used (verbruikte brandstof) kan de waarde niet op nul teruggezet worden. De verbruikte brandstof (aangeduid met FULUSD) is een waarde die tijdens de levensduur van de display zal blijven toenemen. De gegevenswaarde Fuel Used (verbruikte brandstof) kan alleen via een Master Reset worden gewist. Selecteer in plaats van het gegevensvak Fuel Used (verbruikte brandstof) het gegevensvak Fuel Used Trip (verbruikte brandstof vaartocht). De procedure voor terugstelling staat in het pictogram Trip Log (vaarlogboek) in de schuifbalk. Als u RESET selecteert in het gebied met door de gebruiker geselecteerde gegevens, worden alle waarden van de display gewist. Fuel Used Trip (verbruikte brandstof, aangeduid met FULTRP) kan met behulp van deze procedure zo vaak als u wilt op nul worden teruggezet.

#### Pop-ups

Met Pop-ups kunt u selecteren welk type pop-ups op het scherm worden weergegeven. Voor de pop-ups kunt u kiezen uit: waarschuwingen, Joystick Piloting en triminformatie.

Waarschuwingen in verband met Joystick Piloting verschijnen in het systeemstatusvak onderaan op het scherm om u te laten weten dat de Autopilot-functie is ingeschakeld.

Als u het selectievakje Warnings (waarschuwingen) aanvinkt, worden motorstoringen van volle grootte weergegeven in het gebied voor door de gebruiker geselecteerde gegevens. Als u het vakje niet aanvinkt, wordt de storing in het systeemstatusveld linksonder op het scherm weergegeven.

#### Auto-cycle Interval (interval automatisch doorlopen)

Het interval voor automatisch doorlopen bepaalt hoelang gegevens in het gebied voor door de gebruiker geselecteerde gegevens worden weergegeven; de opties zijn 1, 5 en 10 seconden.

#### Eenheden

De maateenheden kunnen afzonderlijk geselecteerd worden. U kunt kiezen uit standaard Amerikaans, metrisch en nautisch.

### Alarmen





Met Alarms (alarmen) kunt u de geschiedenis voor elk alarm controleren, een bepaald alarm in- of uitschakelen, of alle alarmen weergeven. Markeer de optie met de pijltoetsen en druk op de invoertoets om het alarm in of uit te schakelen.

	Alarmen			
	Alarm History (alarmgeschiedenis)	Dit geeft de oudere alarmen weer	NB: Zie de tekst na de tabel.	
Alarms (alarmen) >		<b>NB:</b> Deze functies moeten ingeschakeld zijn om alarmen te ontvangen.		
		Shallow water (ondiep water): aan – stip, uit – geen stip		
		Deep water (diep water): aan – stip, uit – geen stip		
		Speed through water rationality fault (storing rationaliteit snelheid door water): aan – stip, uit – geen stip		
Alarms		Fuel remaining low (brandstof bijna op): aan – stip, uit – geen stip		
			PORT FUEL low (brandstof bakboord bijna op): aan – stip, uit – geen stip	
		Fuel Tanks (brandstoffanks) >	PORT FUEL high (voldoende brandstof bakboord): aan – stip, uit – geen stip	
			STBD FUEL low (brandstof stuurboord bijna op): aan – stip, uit – geen stip	
			STBDT FUEL high (voldoende brandstof stuurboord): aan – stip, uit – geen stip	
	Alarm Settings	Oil tanka (aliatanka) >	Oil low (olie bijna op): aan – stip, uit – geen stip	
(alarmen) >	(alarminstellingen) >		Oil high (voldoende olie): aan – stip, uit – geen stip	
		Fresh water tanks (zoetwatertanks) >	Fresh water low (zoet water bijna op): aan – stip, uit – geen stip	
			Fresh water high (voldoende zoet water): aan – stip, uit – geen stip	
		Grav water tanks (grijswatertanks) s	Gray water low (grijs water bijna op): aan – stip, uit – geen stip	
		Gray water tariks (grijswatertariks) >	Gray water high (voldoende grijs water): aan – stip, uit – geen stip	
			Black water low (zwart water bijna op): aan – stip, uit – geen stip	
		Diack water talliks (zwartwatertalliks) >	Black water high (voldoende zwart water): aan – stip, uit – geen stip	
		Live well water tanks (visbupwatertanks) >	Live well low (visbunwater bijna op): aan – stip, uit – geen stip	
			Live well high (voldoende visbunwater): aan – stip, uit – geen stip	
	Show all helm alarms (alle roeralarmen weergeven)	Aan – stip, uit – geen stip		

Druk vanuit **Alarm History (alarmgeschiedenis)**op de knop **PAGES** en houd deze ingedrukt. Er verschijnt een popupvenster dat vraagt of u alle storingen wilt wissen. Selecteer de optie: de geschiedenis wordt nu gewist. Het is niet mogelijk om de alarmgeschiedenis en -gegevens op te slaan of van de VesselView over te zetten.

Alarminstellingen biedt u de mogelijkheid om de parameters (minimum en maximum) te wijzigen die bepalen wanneer het alarmsignaal wordt gegeven.

Het selectievakje Show all helm alarms (alle roeralarmen weergeven) kan aan (stip) of uit (geen stip) worden gezet.

## Personality-bestand



In het menu **Personality Settings (personality-instellingen)** kunt u een vessel personality importeren of exporteren. Vessel personality's zijn bestanden die bootbouwers en booteigenaars gebruiken om alle voorkeuren en instellingen in VesselView in te stellen en zo de systemen aan boord te optimaliseren. De poort voor de micro-SD-kaart wordt gebruikt voor het overzetten van bestanden van en naar VesselView. VesselView detecteert welke importeerbare bestanden op de micro-SD-kaart staan en u kunt vervolgens de lijst doorlopen en de gewenste personality selecteren. Om een personality-bestand te importeren moet u de micro-SD-kaart in de VesselView steken.

De herstellingsoptie kan alleen door installateurs worden gebruikt om de OEM-instellingen te herstellen. Een VesselView die door een bootbouwer of dealer is geconfigureerd bevat een bestand dat specifiek is voor de boot in kwestie en dat gebruikt kan worden om de oorspronkelijke instellingen op de unit te herstellen. Neem contact op met een erkende dealer als deze optie gewenst is.

Personality File (personality-bestand)			
	Export (exporteren) >	To new file (naar nieuw bestand)	
Personality file (personality-bestand) >	Import (importeren) >	Er moet een geschikt bestand op de SD-kaart staan	
	Restore (herstellen) >	NB: Mag alleen door professionele installateurs worden gebruikt.	

### Export (Exporteren)

U exporteert het personality-bestand uit de VesselView met de optie Export (exporteren). Er wordt een venster geopend waarin u wordt gevraagd om de personality te exporteren. Er wordt dan een bestand aangemaakt met alle instellingen en voorkeuren op de VesselView. U kunt dit bestand in de toekomst weer importeren als u de personality van de VesselView in de huidige versie wilt herstellen.

### Import (importeren)

Controleer of de SD-kaart in de VesselView is gestoken voordat u met het importeren van een personality-bestand begint. Selecteer Import (importeren) en kies een van de weergegeven personality's. Alle personality's moeten in de root van de SD-kaart staan: ze mogen niet in een afzonderlijke map staan. U kunt het personality-bestand ook importeren als onderdeel van de installatiehulp.

### Restore (herstellen)

De herstellingsoptie kan alleen door installateurs worden gebruikt om de OEM-instellingen te herstellen. Een VesselView die door een bootbouwer of dealer is geconfigureerd bevat een bestand dat specifiek is voor de boot in kwestie en dat gebruikt kan worden om de oorspronkelijke instellingen op de unit te herstellen. Neem contact op met een erkende dealer als deze optie gewenst is.

# Aantekeningen:

# Hoofdstuk 5 - Waarschuwingsalarmen

# Inhoudsopgave

Waarschuwingen – Storingen en alarmen	62	Alarm Brandstofpeil kritiek	62
Waarschuwingen — Storingen en alarmen	62	Alarm Diepte	63

# Waarschuwingen – Storingen en alarmen

# Waarschuwingen — Storingen en alarmen

Alle Mercury waarschuwingen, storingen en alarmen worden weergegeven, ongeacht het ten tijde van het alarm weergegeven scherm. Wanneer een alarm is geactiveerd, wordt in het systeemstatusveld de alarmtekst en -pictogram weergegeven. Storingen worden met hun beschrijvende korte tekst, lange tekst en actietekst op het volledige scherm weergegeven.

- In geval van storingen gebeurt het volgende:
  - a. Het systeemstatusveld wordt rood en toont een waarschuwingspictogram met tekst.



- b. Voor waarschuwingen over brandstof- en dieptestoringen zijn nog meer opties beschikbaar, zoals beschreven onder Alarm Brandstofniveau kritiek en Alarm Diepte.
- c. Een storing van niveau 3 (trim, navigatie, ECO, brandstof) kan door de gebruiker in het menu Settings (instellingen) worden uitgeschakeld. Deze waarschuwing is standaard ingeschakeld. Als de storing in het menu Settings (instellingen) is uitgeschakeld, worden de storingen alleen in het systeemstatusveld weergegeven.
- d. Alle niveau 4-storingen (motorbewaking) worden altijd weergegeven, ongeacht de selectie in het menu Settings (instellingen).
- e. Als de storing verband houdt met de emissieregeling, wordt het motorpictogram in het systeemstatusveld weergegeven.
- Als u een storing in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster selecteert, geldt het volgende:
  - a. De naam van de storing wordt met het waarschuwingspictogram bovenaan weergegeven.
  - b. De korte beschrijvende tekst van de storing en de plaats van de storing (motor) worden onder de naam weergegeven.
  - c. Als er meerdere storingen zijn, drukt u op de PAGES-toets om deze weer te geven. Gebruik de pijltoetsen voor navigatie in de storingspagina's.



- a Naam van storing met waarschuwingspictogram
- b Korte tekst of al bestaande tekst
- Plaats van de motorstoring
- d Actietekst
- e Aantal storingen

# Alarm Brandstofpeil kritiek

Het brandstofalarm wordt geregeld door VesselView via Settings (instellingen) > Alarms (alarmen) > Alarm Settings (alarminstellingen) en niet door de ECM/PCM op de motor.

- De weergave-eigenschappen voor kennisgevingen en de brandstofniveau-alarmmeldingen kunnen in het menu Settings (instellingen) worden ingesteld.
- Als u brandstof als een constant gegevensveld op positie 2 hebt geselecteerd (zie **Onderdelen van het scherm en hun beschrijving**), wordt de waarschuwing in het gegevensveld voor de brandstof weergegeven.
- · Het brandstofpictogram wordt door het waarschuwingspictogram vervangen en het gegevensveld blijft rood.
- Als u brandstof niet weergeeft als constant gegevensveld (positie 2) maar dit actief is als waarschuwingsstoring, wordt in het systeemstatusveld een rood vak met de tekst FUEL (brandstof) weergegeven.
- De gebruiker kan in het menu Settings de brandstofwaarschuwing ook selecteren om als pop-up te verschijnen in het gebruiker-geselecteerde gegevensveld. Door de X in te drukken wordt het brandstofniveau-alarm geminimaliseerd. De storing blijft nog weergegeven op een van de twee mogelijke locaties, afhankelijk van de indeling van het scherm.

# Alarm Diepte

Het alarm voor diepte wordt geregeld door VesselView, via Settings (instellingen) > Alarms (alarmen) > Alarm Settings (alarminstellingen) en niet door de ECM/PCM op de motor.

- In het menu Settings kunnen de eigenschappen worden ingesteld voor weergave van kennisgevingen en de diepte waarbij een waarschuwing wordt gegeven.
- Als u diepte als constant gegevensveld op positie 1 weergeeft (zie **Onderdelen van het scherm en hun beschrijving**), staat de waarschuwing in het gegevensveld voor diepte.
- Het dieptepictogram wordt door het waarschuwingspictogram vervangen en het gegevensveld blijft rood.
- Als u Diepte niet hebt geselecteerd als constant gegevensveld (positie 1) maar dit actief is als een waarschuwingsstoring, toont het systeemstatusveld een rood vak met de tekst DEPTH (diepte).
- De gebruiker kan in het menu Settings (instellingen) de dieptewaarschuwing ook selecteren om als pop-up te verschijnen in het gebruiker-geselecteerde gegevensveld. Door op X te drukken wordt het dieptealarm geminimaliseerd. De storing wordt nog steeds weergegeven in een van de twee mogelijke locaties, afhankelijk van de indeling van het scherm.