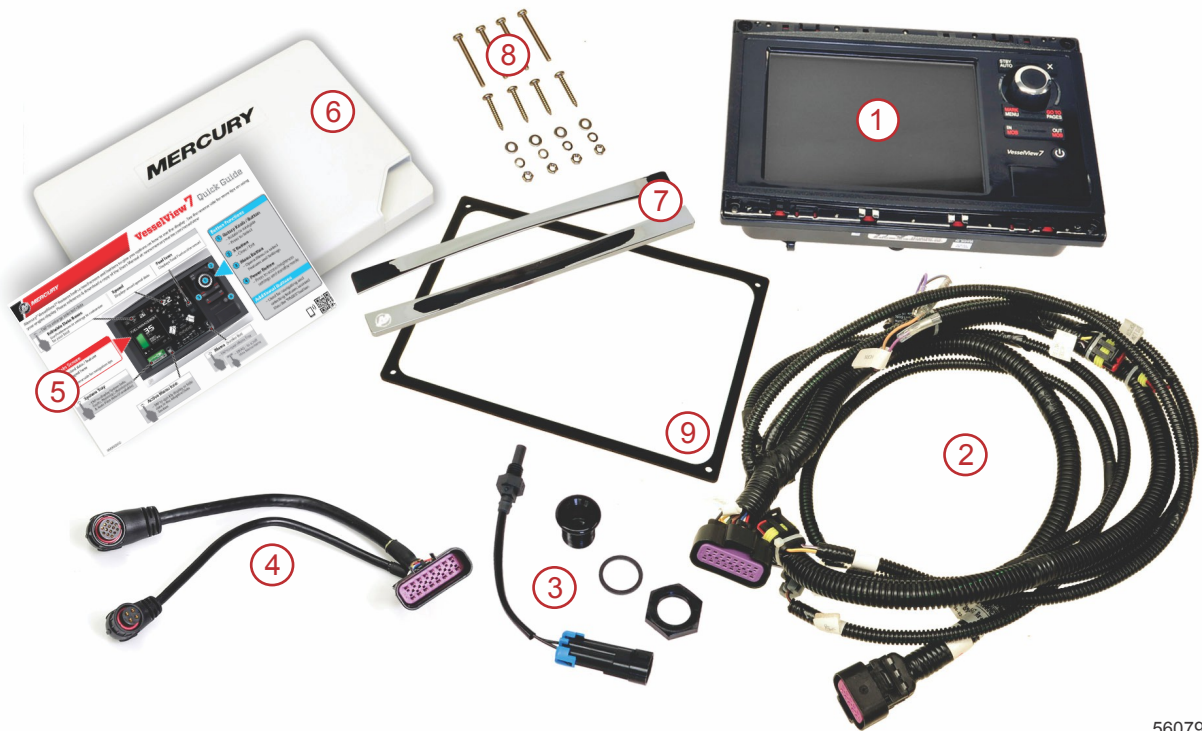


VESSELVIEW 7 安装说明

注意：在完成安装后，将这些说明与产品放在一起，以备日后使用。

重要事项：本文旨在指导代理商、造船师及公司服务人员正确开展产品的安装或维修工作。如果您尚未接受过与这些产品或其他类似 Mercury Marine 产品的建议维修或安装程序有关的培训，请让获得授权的 Mercury Marine 代理商技术人员来开展这些工作。若 Mercury 产品安装或维修不当，可能导致产品损坏或对产品安装或操作人员造成人身伤害。



56079

参考编号	数量	说明
1	1	VesselView 7
2	1	多功能显示屏 (MFD) 线束总成
3	1	气温传感器及安装用五金件
4	1	VesselView 7 适配器线束
5	1	快速入门指南
6	1	遮阳罩
7	2	框条
8	1	安装用五金件
9	1	垫片

VesselView 7 安装

接线

- 切勿试图连接 DTS 接线线束、用这种线束联网、与这种线束绑在一起、切换这种线束、从这种线束中抽取源电压或电流。
- 切勿试图将任何类型的通信或导航设备连接到 DTS 接线线束，但指定的连接点除外。
- 务必使用合适的电源连接件，如保险丝板或接线盒，来安装船用附属设备。
- 切勿试图直接在任何 DTS 电导线束中分接用于电源的接线。

警告

拼接或探测会损坏电线绝缘，从而让水进入接线中。水的入侵可能引起接线故障以及油门和换挡失控。为避免因船只失控所致的重伤或致死风险，不得深入 DTS 系统的任何电线绝缘以进行拼接或探测。

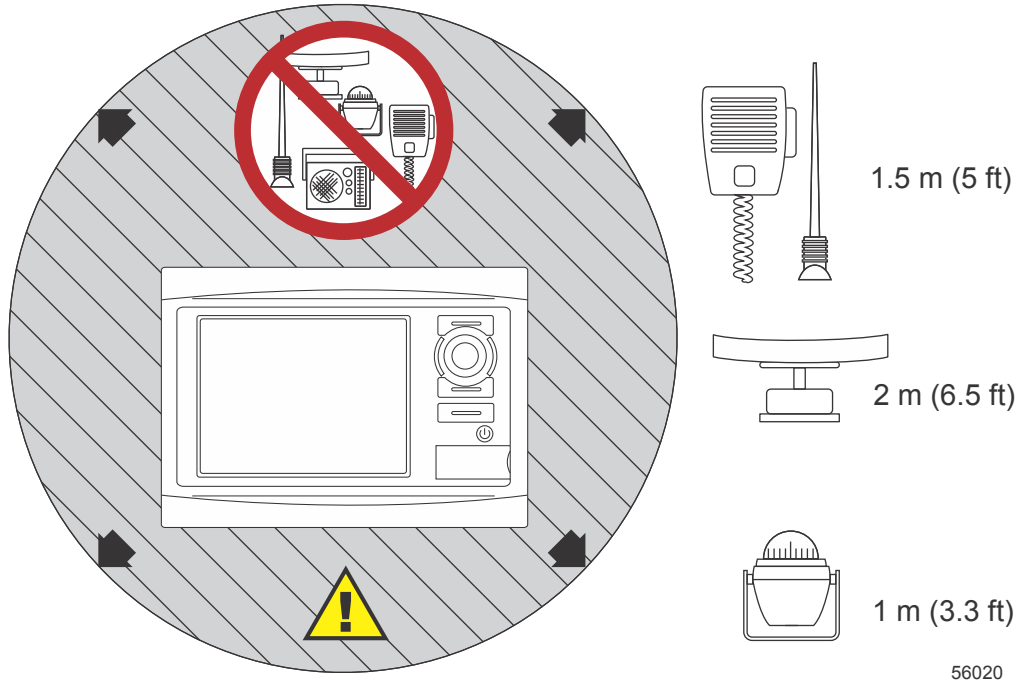
船用电气附件的接线说明

警告

压降过大可能影响到 DTS 系统的性能，进而发生因油门和换挡失控所致的重伤或死亡。不得将任何电气附件接入到 DTS 系统的 12 伏点火钥匙开关电路中。

重要事项： 不得将船用附件连接到点火钥匙开关。使用单独的 12 伏开关电源来连接船用附件。
重要事项： DTS 系统要求使用 12 伏恒定电源。如果将附件拼接或连接到 12 伏或点火钥匙开关 DTS 电路（紫色线、紫色/白色线或者红色线），就可能引起保险丝烧断或电路过载，进而导致运行暂停或彻底停止。

电磁干扰

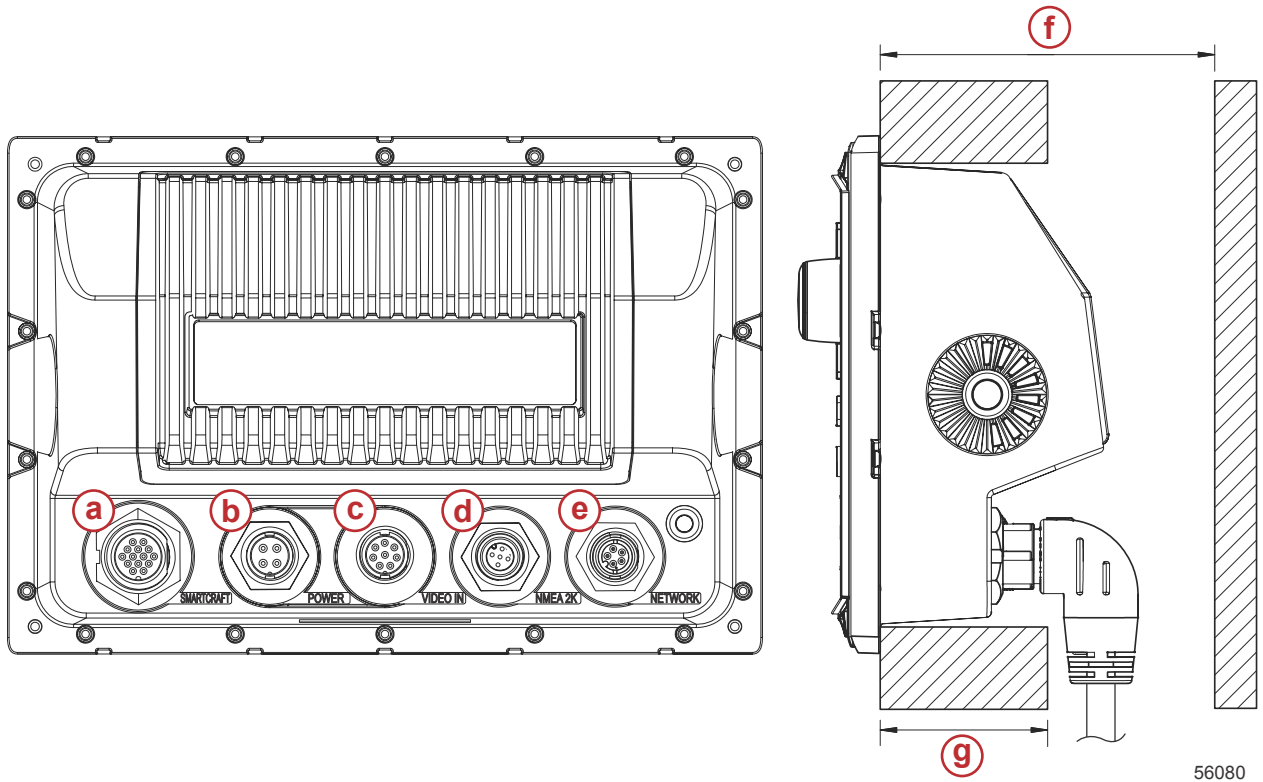


与 VesselView 的最小距离

线束安装说明

- 确定一条合适的路径，以用于将线束连接至其安装点。
- 检查布线路径，确保表面不存在任何可能割伤线束的尖锐边缘或毛刺。
- 沿布线路径用夹子或线束带固定并支撑线束，固定间距为 45.8 厘米（18 英寸）。夹子或线束带必须设置在距离 DTS 系统中任何连接点 25.4 厘米（10 英寸）以内的地方。
- 确保所有连接均是紧密的。用防护帽密封所有不使用的连接器。

连接与间隙



- a- SmartCraft 连接
- b- 强劲动力
- c- Video in
- d- SIMNET/NMEA 2000
- e- 网络
- f- 不少于 101.6 毫米 (4.00 英寸)
- g- 不超过 50.8 毫米 (2.00 英寸)

安装位置

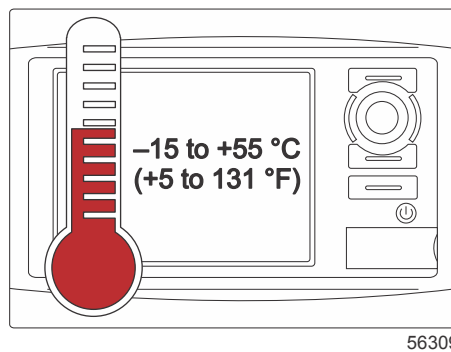
在打孔或切割之前，必须仔细选择安装位置。VesselView 的安装必须使得操作员能够使用控件并清楚看到显示屏。显示屏的对比度和防反光特性允许在受到阳光直射的情况下依然能够查看显示屏。如需获得最佳的效果，就将显示屏安装在不受阳光直射并且窗子或明亮物体产生最少眩光的地方。

在切割之前，检查并确保面板后方的电线或其他零件均已露出。

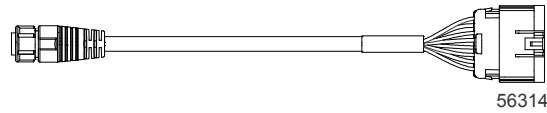
不要将设备安装在可能手持使用的地方、可能受到水淹的地方或者会干扰船只运行的地方。

确保留有足够的间隙来连接所有相关线缆。

在确定安装位置时必须考虑通风良好。通风不良可能导致显示屏过热。

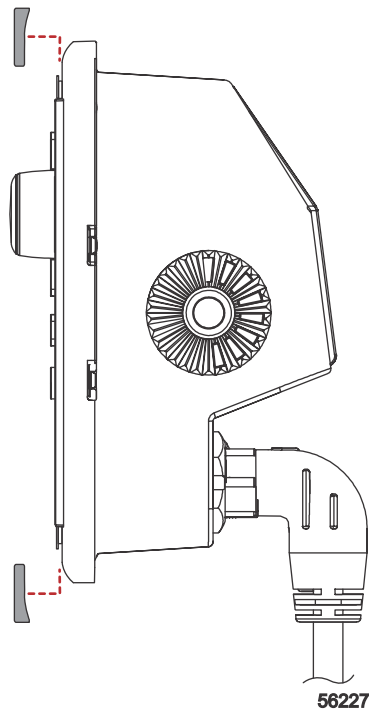


这里介绍了 VesselView 随附线束的安装。在仪表盘厚度大于所列出的尺寸时，无法使用 90° 线束连接器来安装 VesselView。在仪表盘厚度超过最大允许厚度时，应订购直型连接器（零件号：8M0075080）。



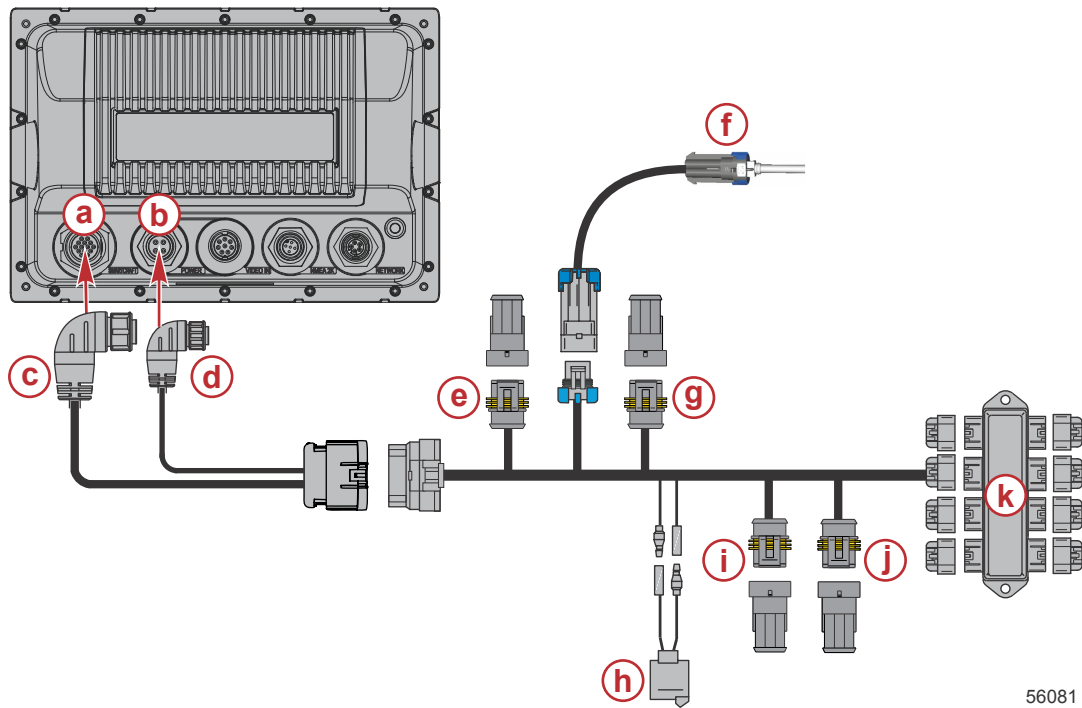
可选直型连接器

1. 检查并确保为 VesselView 线束连接留有足够的间隙。
2. 用胶带将裁切好的模板安装到安装表面。
3. 钻四个 4.5 毫米（16 号钻头）的安装孔（如果使用带螺纹的螺钉和螺母以及垫圈）。
4. 钻四个 3.5 毫米（29 号钻头）的安装孔（如果使用平头钣金螺钉）。
5. 使用具有相应规格的钻头或孔锯来制作灰色切割区域的四个 25.4 毫米（1 英寸）拐角。
6. 用锯子或其他设备来去掉其余的灰色区域。
7. 用锉刀去除所有尖锐边缘。
8. 检查并确保 VesselView 能够配合到开口中。如果开口中的材料会产生任何干扰，就去掉这些材料。
9. 取下垫片上的保护粘垫，将其安装到 VesselView 的安装接触表面上。
10. 在插入到开口中之前，将所有线缆均连接到设备后部。
11. 用安装五金件来固定设备。
12. 安装上框条和下框条。



框条安装

VesselView 7 SmartCraft 线束

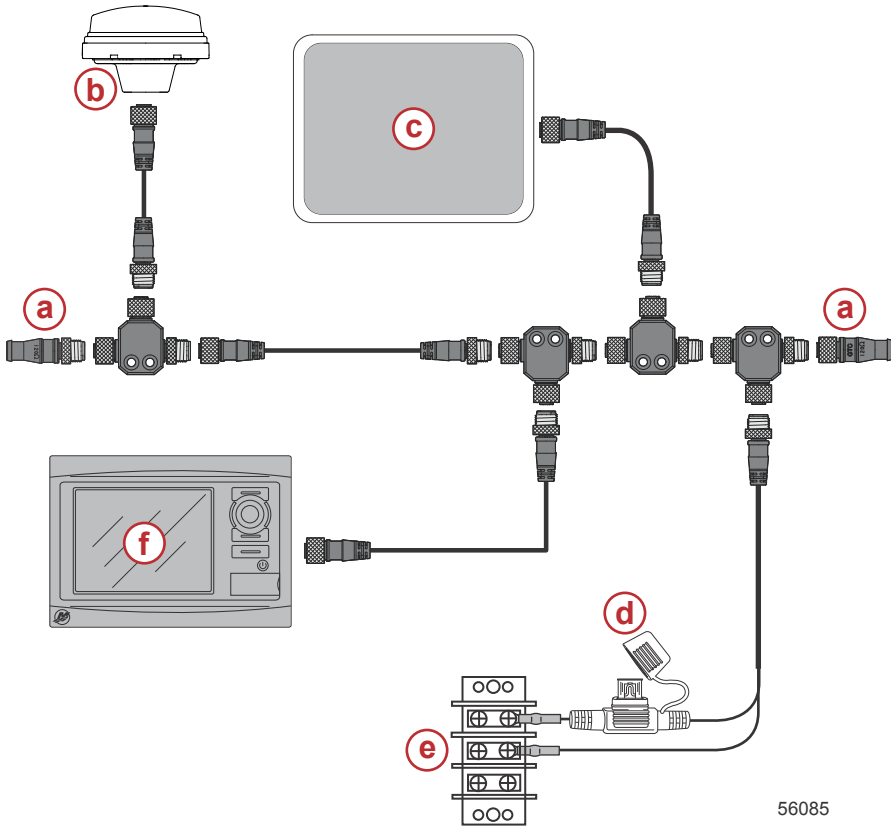


56081

- a**- SmartCraft 网络连接
- b**- 电源连接
- c**- SmartCraft 线束接头
- d**- 电源线束接头
- e**- 左舷中心系统连接
- f**- 空气温度传感器
- g**- 右舷中心系统连接
- h**- 喇叭
- i**- 左舷系统连接
- j**- 右舷系统连接
- k**- 接线盒

提供一条仅用于电源的选配线束。在安装另外的 VesselView MFD 时，将用到这条选配线束。

VesselView NMEA 2K 连接 (可选)



- a - 120 欧姆终端电阻器
- b - GPS
- c - 绘图器
- d - NMEA 2K 带 3 安保险丝的电
源
- e - 电源总线
- f - VesselView

56085

按钮识别

正面控件



- a- 触摸屏
- b- MARK-MENU (标记-菜单) 按钮
- c- STBY-AUTO (待机-自动) 按钮
- d- 退出按钮
- e- 旋钮 (按下可进入功能)
- f- GO TO-PAGES (转到-页面) 按钮
- g- IN/OUT Zoom, MOB (缩放, MOB (落水人员))
- h- 电源-亮度
- i- 读卡器挡片

正面控件操作

触摸屏: VesselView 7 上的触摸屏具有许多触敏区域, 这些区域通过触摸或通过垂直或水平轻扫动作来操作。

MARK-MENU (标记-菜单): MARK-MENU (标记-菜单) 具有两个功能, 取决于哪个屏幕模式处于激活状态。在显示绘图器的同时按下 MARK-MENU (标记-菜单) 按钮, 可访问航点及其他功能。在显示 SmartCraft 信息的同时按下这个按钮, 可打开滚动栏。

STBY-AUTO (待机-自动): 允许操作员暂停 (待机) 或执行 Navico® 系统操作。

退出: 关闭菜单, 并将光标从屏幕中移除。

旋钮: 用于菜单中的调用、缩放图表, 按下该按钮可进入选择。

GO TO-PAGES (转到-页面): 短按这个按钮可显示面板主页, 多次按下这个按钮可切换各主页菜单。长按这个按钮, 将显示 GO TO (转到) 菜单选项。

IN OUT-MOB (缩放-MOB): 用于各种 NMEA 主干网部件的缩放按钮。若同时按下 IN (放大) 和 OUT (缩小) 按钮, 则将以落水人员 (MOB) 图标来标记船只的位置 (如果安装了另外的设备)。

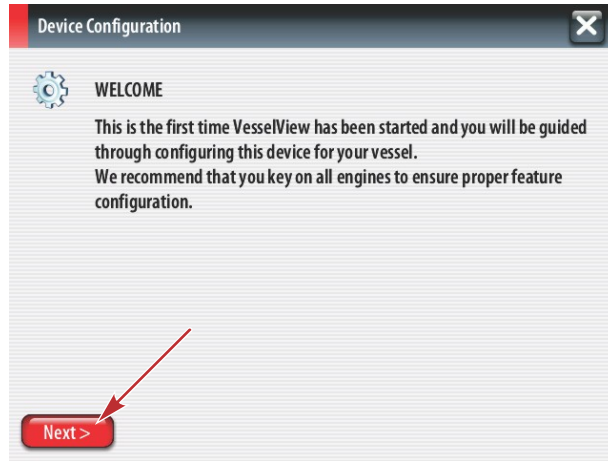
电源-亮度: 按一次可进入电源模式, 或修改设备背光, 或转到夜晚模式。

读卡器: 允许 VesselView 软件升级, 加载导航图, 以及保存航点和设置。

设置向导

重要事项: 在系统启动以获取船只和发动机数据的过程中, 不要急着按下按钮来操作 VesselView。在 VesselView 初始启动时或者在恢复出厂设置之后, 系统将用几秒钟的时间来完成启动过程。

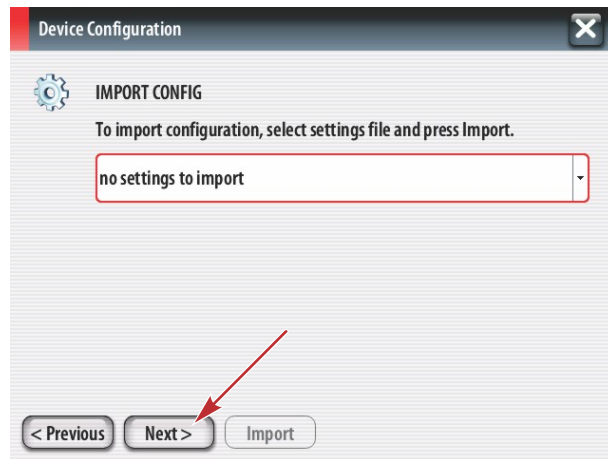
VesselView 设置向导会引导您完成 VesselView 配置的前几个步骤。可以通过滚动栏菜单中的 SETTINGS (设置) 图标随时访问设置向导。触摸滚动栏箭头,并轻扫至 Settings (设置) 图标。如需启动设置向导,则导航至 Settings/System/Setup Wizard (设置/系统/设置向导)。触摸 Next (下一个) 以继续。



56740

导入配置

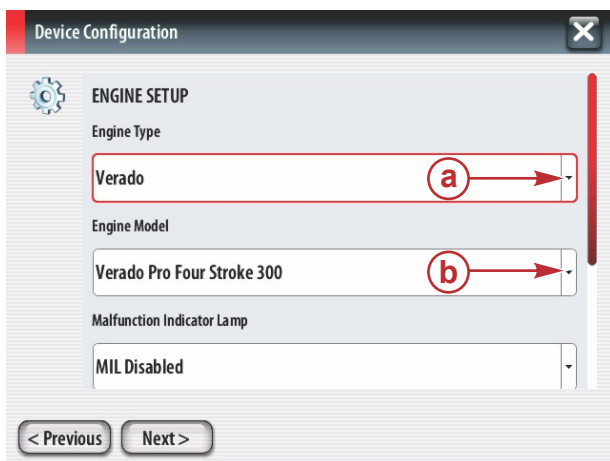
如需导入现有船只配置,则插入存有配置文件的微型 SD 卡,在下拉菜单中选择这个文件。如果没有导入文件,则触摸 Next (下一个) 以继续。



56741

发动机设置

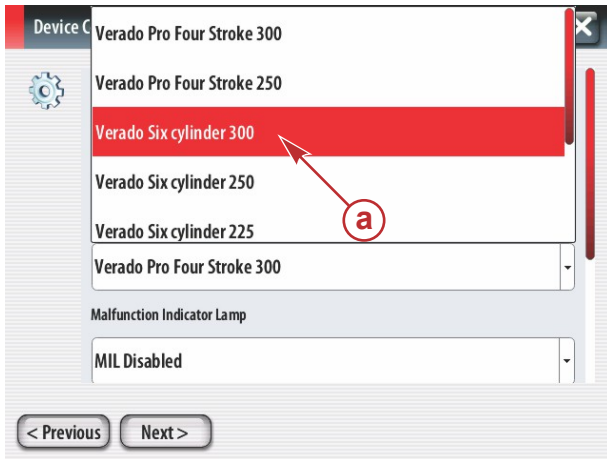
1. 在 Engine Setup (发动机设置) 屏幕中,使用旋钮或触摸菜单字段,以选择正确的选项。
2. 完成 Engine Setup (发动机设置) 屏幕中的选择。



- a - 发动机类型菜单
- b - 发动机型号菜单
- c - 触摸 Next (下一个) 以继续

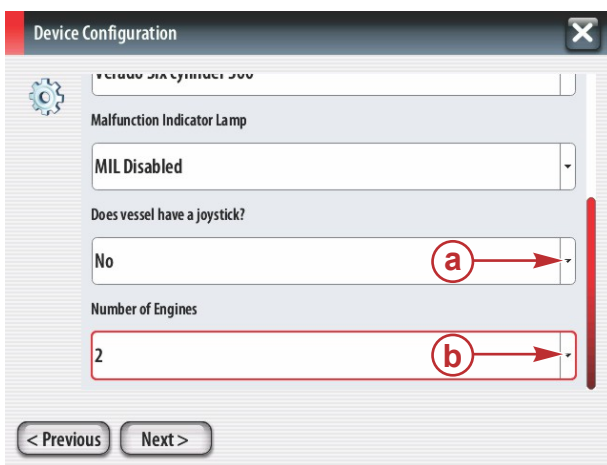
56742

3. 打开并选择 Engine Setup (发动机设置) 屏幕中其余菜单字段中的适当选项。在结束选择之后，触摸 Next (下一个) 以继续。



a - Engine Model (发动机型号) 选项字段

56743



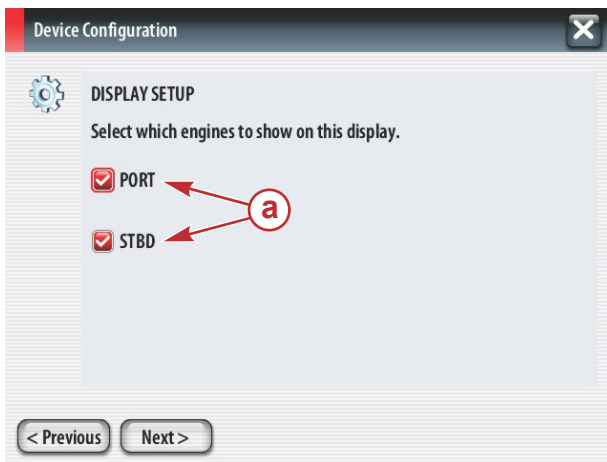
a - 万向摇杆选项字段

b - Number of Engines (发动机数量) 字段

56745

显示设置

根据 Engine Setup (发动机设置) 屏幕中指示的发动机数量，选择将要由此 VesselView 设备显示的发动机。最多可选择四台发动机。



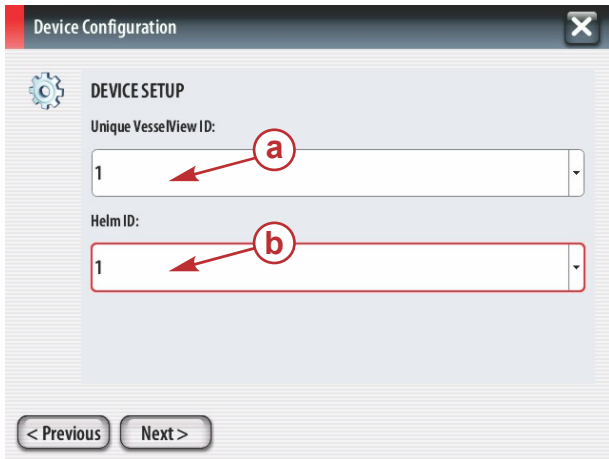
a - 被选择用于显示的发动机

b - 触摸 Next (下一个) 以继续

56746

设备设置

在 Device Setup (设备设置) 屏幕中, 使用旋钮或触摸菜单字段, 以选择正确的选项。如果使用了多台 VesselView 设备, 确保为每台设备分配唯一的编号, 以免出现数据问题。操纵台编号应与每台 VesselView 设备的位置相符。触摸 Next (下一个) 以继续。

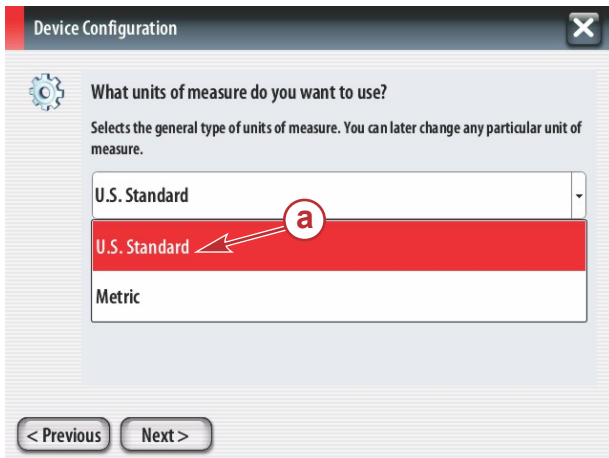


- a - VesselView 选项字段
- b - 操纵台选项字段

56747

单位设置

选择 VesselView 在屏幕上显示数据时所用的测量单位, 这些显示数据包括: 速度、距离和体积。后期可修改特定的测量单位。

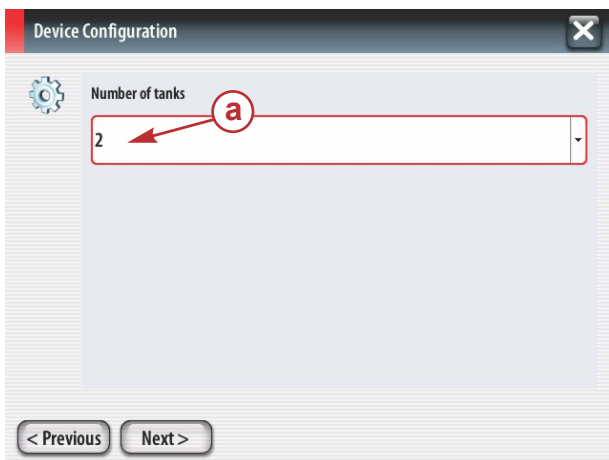


- a - 测量单位选项字段

56748

油箱配置

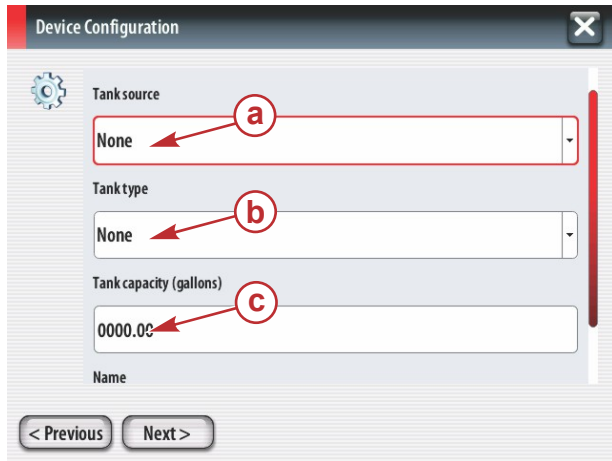
在下拉字段中选择船上的燃油箱数量。触摸 Next (下一个) 以继续。



- a - 油箱数量选项字段

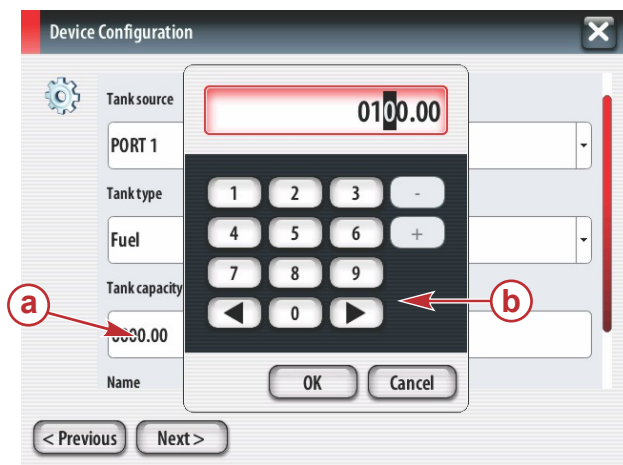
56749

使用旋钮或触摸菜单字段，以选择 Tank source (油箱源)、Tank type (油箱类型) 和 Tank capacity (油箱容量)。使用软键盘来输入容量。在完成输入油箱容量数据后，触摸 OK 以关闭软键盘。



- a - 油箱位置选项字段
- b - 油箱类型选项字段
- c - 油箱容量输入字段

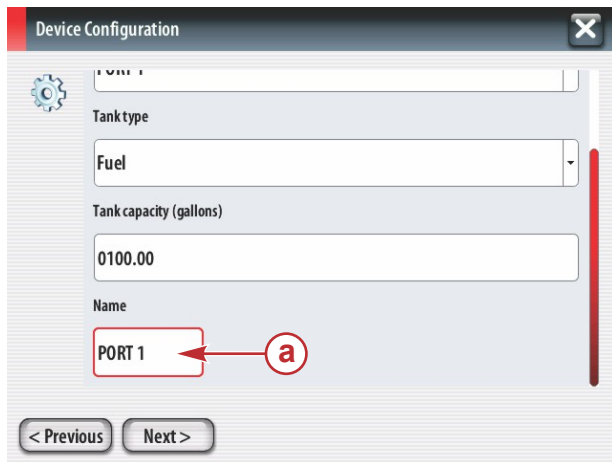
56750



- a - 油箱容量输入字段
- b - 软键盘
- c - 触摸 Next (下一个) 以继续

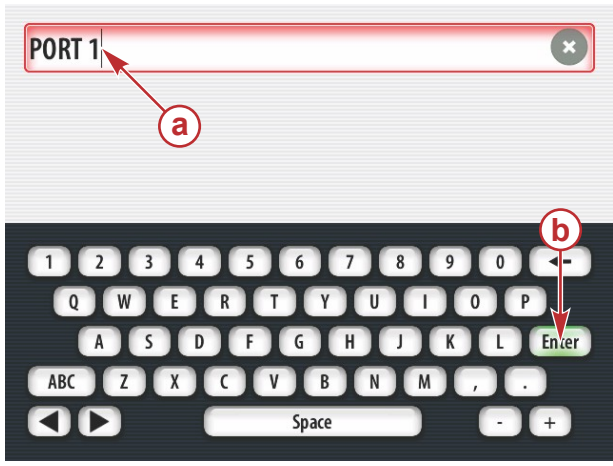
56751

Name (名称) 字段中将输入油箱名称。如需修改油箱名称，则触摸该字段，使用软键盘来自定义设置油箱名称。



- a - 油箱名称字段

56752

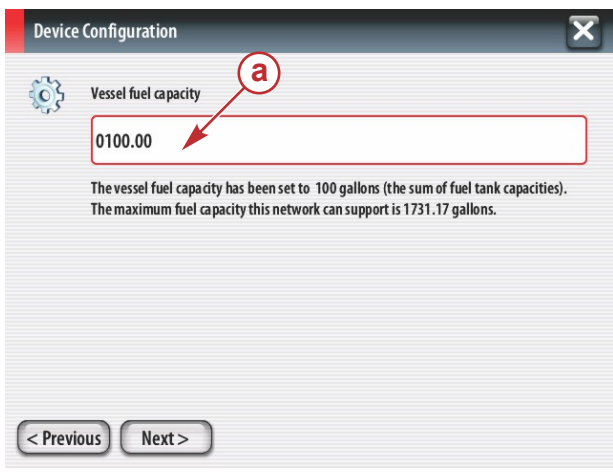


- a - 油箱名称输入
- b - 按回车键完成输入

56753

根据配置期间所输入的油箱数量，屏幕将回到 Tank source (油箱源) 屏幕。需要针对每个额外的油箱，在所有菜单字段中填入相应的信息。在填写完所有菜单字段后，触摸 Next (下一个) 字段以继续。

船只燃油容量屏幕将基于输入数据显示总容量。

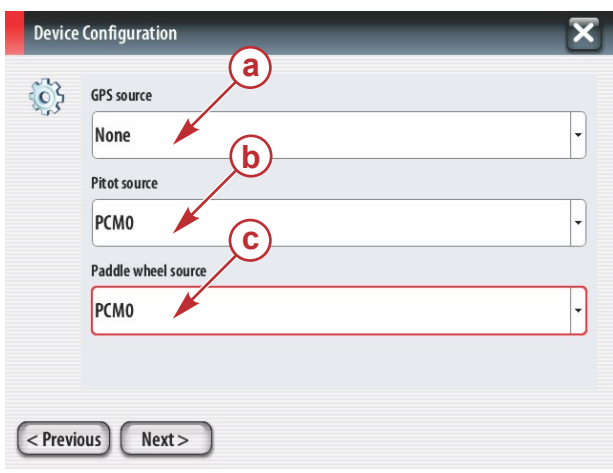


- a - 船只燃油容量字段
- b - 触摸 Next (下一个) 以继续

56756

速度设置

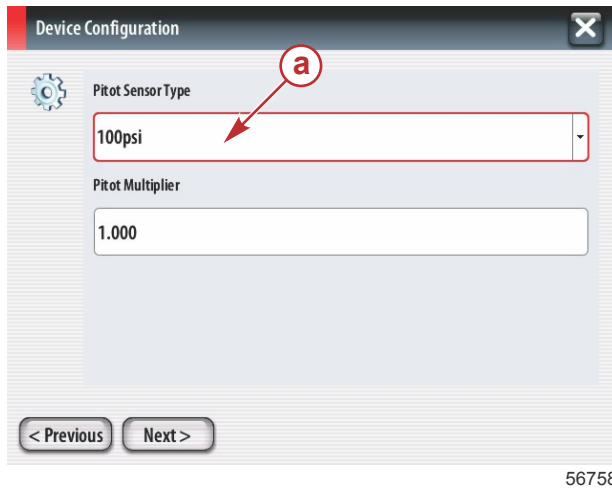
在 Speed Setup (速度设置) 屏幕中，存在三个选项，用于确定 VesselView 将如何获取速度信息。如果船只配备有 GPS，下拉菜单将允许选择可用设备。如果船只配备有空速传感器，则将选择此选项。如果船只配备有桨轮，则将显示供选择的下拉选项。在选择了速度来源之后，触摸 Next (下一个) 以继续。



- a - GPS 源字段
- b - 空速管源字段
- c - 桨轮源字段

56757

如果速度来源的选择是空速管，则将显示 Pitot Speed Sensor (空速管速度传感器) 屏幕。使用 Pitot Sensor Type (空速传感器类型) 下拉菜单来选择合适的选项。大多数发动机使用的是 100psi 空速管。Mercury Racing 提供的产品将使用 200psi 空速管。选择结束后，触摸 Next (下一个) 以继续。



a - 空速管压力字段

56758

如果速度来源的选择是桨轮，则将显示 Paddle Wheel Sensor (桨轮传感器) 屏幕。使用 Paddle Wheel Sensor Type (桨轮传感器类型) 下拉菜单来选择合适的选项。选择结束后，触摸 Next (下一个) 以继续。

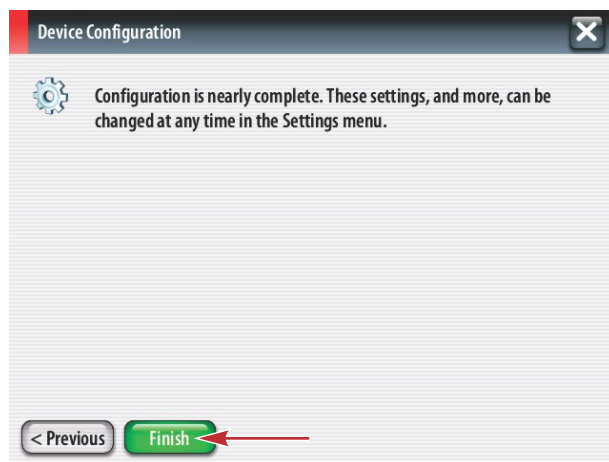


a - 桨轮传感器类型字段

56759

完成设置向导

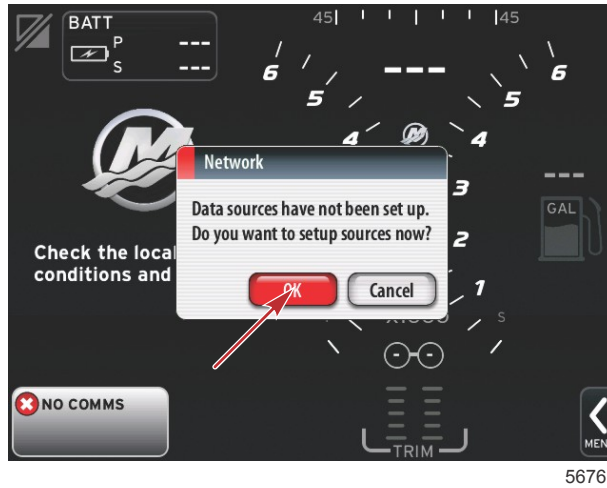
触摸 Finish (完成) 以完成 VesselView 上的 Setup Wizard (设置向导)。在 Finish (完成) 屏幕替换为船只活动屏幕之前，不要关闭设备电源。



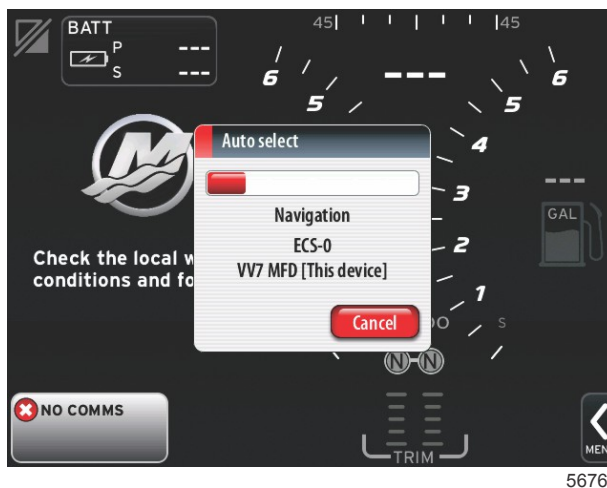
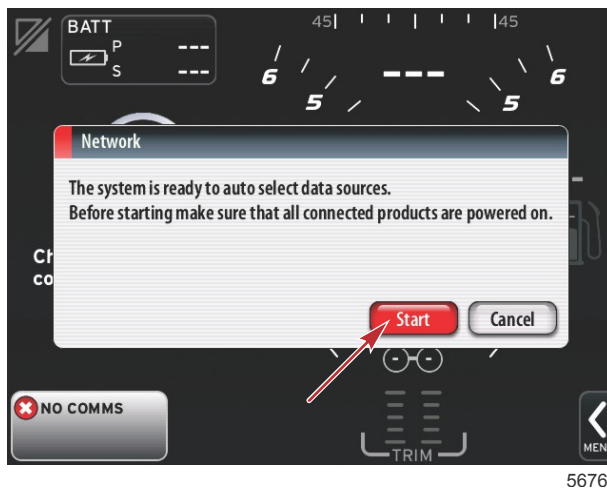
56760

数据源设置

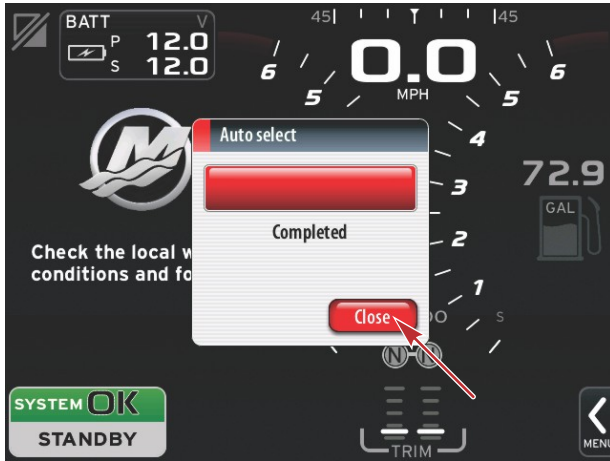
VesselView 将要求设置可检测的数据源。触摸 OK 以继续。



接通所有产品的电源，用按键打开所有发动机，确保所有数据生成源均可被检测到。触摸 Start (开始)，然后这个过程将开始。



在完成自动选择后，触摸 Close (关闭)。



a - 关闭按钮

56764

VesselView 将显示 System (系统) 屏幕。在设定参数范围内工作的系统将显示为绿色。



56765

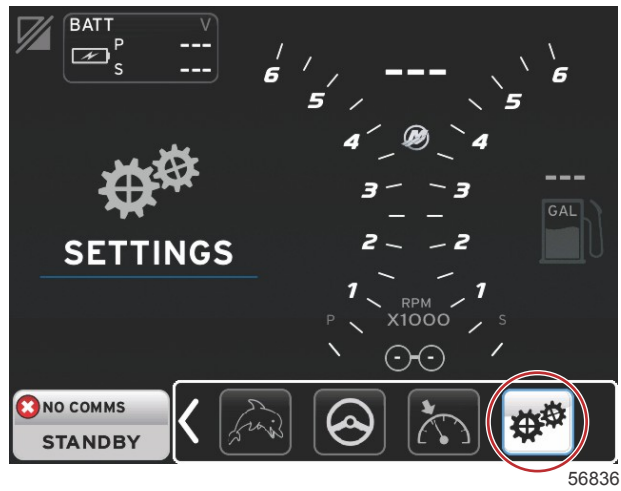
触摸 System OK (系统良好) 以显示发动机工作时数。



56766

设置菜单

可使用 Settings (设置) 菜单随时修改任何设置。可以通过触摸屏幕或使用旋钮的方式来导航所有下拉菜单和浮出菜单。可使用屏幕右下角的滚动栏来访问 Settings (设置) 菜单。



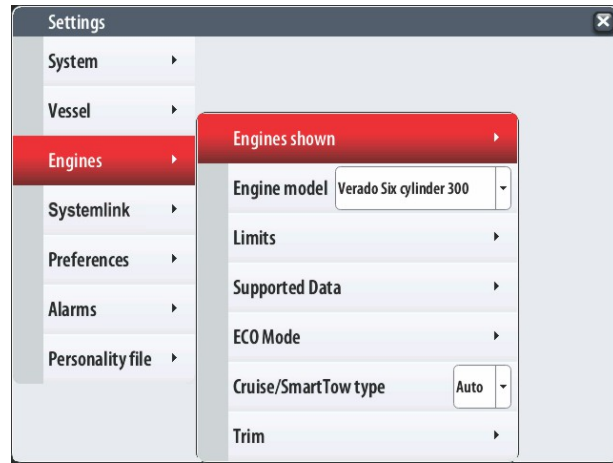
1. 系统菜单



2. 船只菜单

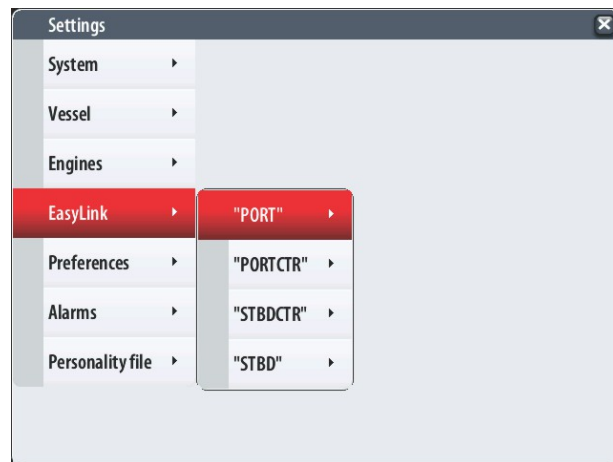


3. 发动机菜单



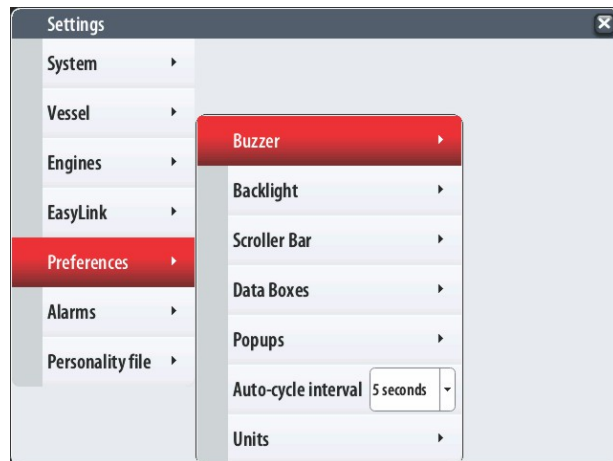
56775

4. 快速链接菜单



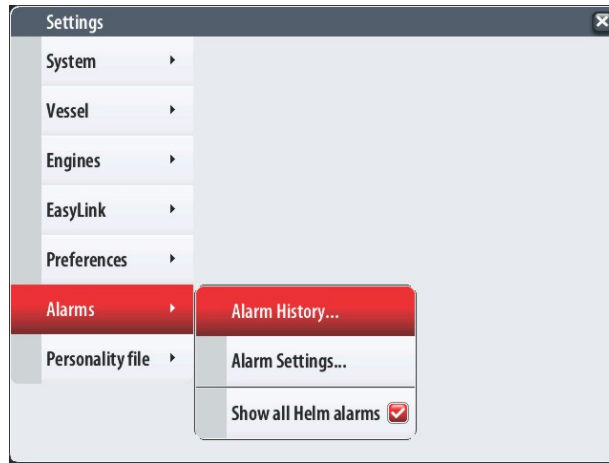
56776

5. 首选项菜单



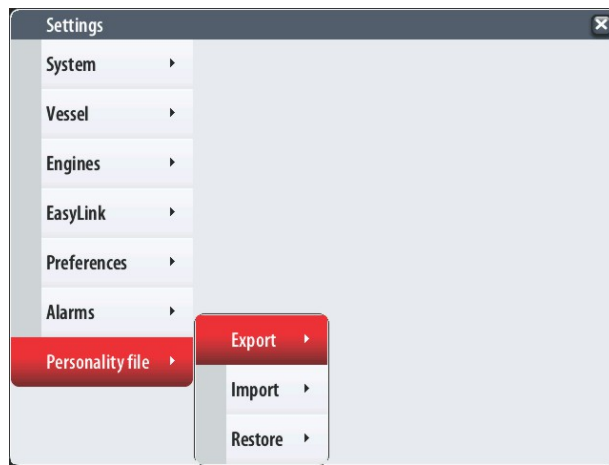
56777

6. 报警菜单



56778

7. 个性化设置文件菜单



56779

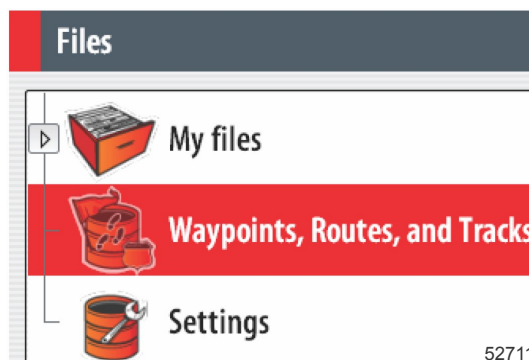
如何更新您的 VesselView 7 软件

下面讲述了如何升级 VesselView 7 软件。需要连接互联网，同时还需要使用通信端口以将文件传送至 FAT 或 FAT32 微型 SD 卡。

备份您的航点、路线和轨迹

尽管航点、路线和轨迹应该不会受到影响，但仍建议在开始升级之前备份这些信息。备份过程会将所有航点、路线和轨迹复制到微型 SD 卡。这张卡可以是存储有升级文件的那张卡。卡必须具有足够的容量来存储将要备份的信息量。

1. 打开点火钥匙，检查并确保 VesselView 已打开。
2. 将微型 SD 卡插入读卡器插槽中，直至卡入到位。
3. 按下旋钮下方的 PAGES (页面) 按钮。
4. 选择 Tools (工具); 然后选择 Files (文件)。
5. 选择航点、路线和轨迹。



52711

6. 选择所需的文件格式，然后按 Export (导出)。

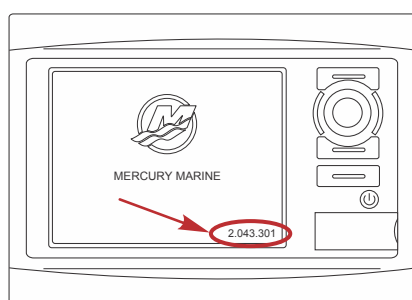
7. 将微型 SD 卡选为目的地，然后选择 OK。



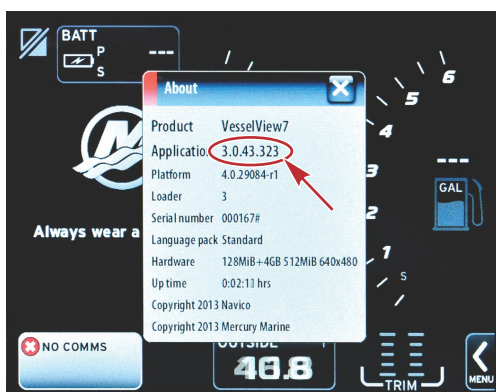
8. 使用软键盘来对备份命名，然后按下回车。

获取最新软件

1. Mercury 的网站上提供了适用于该显示屏的最新软件，下载地址：www.mercurymarine.com/vesselview。如需了解 VesselView 中的当前软件版本，则启动 VesselView。系统启动时，屏幕右下角将显示软件版本。如果 VesselView 已经启动完成，则可选择 Settings (设置) > System (系统) > About (关于) 来查看 VesselView 的当前运行版本。



55829



56944

2. 选择 VesselView 7 产品，点击 DOWNLOAD UPGRADE (下载升级)。
3. 根据电脑的安全设置，可能会显示安全警告。点击 Allow (允许) 以继续。
4. 在硬盘上创建一个文件夹，然后将文件保存在该文件夹中。
5. 如果询问 SAVE (保存) 还是 RUN (运行)，则选择 SAVE (保存)，然后保存到硬盘。

注意：文件大小通常为 70-100 MB。

重要事项：有些浏览器可能会修改文件扩展名。检查并确保文件名和扩展名未被修改。文件名后的正确扩展名应为 .upd。不要对文件重命名，也不要修改扩展名。

6. 将文件保存到硬盘之后，将文件复制到容量不小于 512 MB 的空 FAT 或 FAT 32 微型 SD 卡根目录中。硬盘的根目录位于最上层，根目录中的文件并不放在文件夹中。

升级 Vesselview

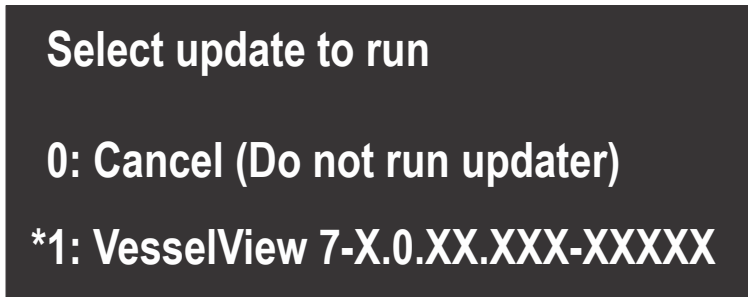
升级之前及期间应注意以下重要事项：

- 是否已经备份航点、路线和轨迹？
 - 每个显示屏必须分别升级；网络不会自动对多个 VesselView 同时升级。
 - 在升级过程中，不要关闭显示器或切断电源。
 - 在升级过程中，不要移除微型 SD 卡。
1. 检查并确保点火钥匙已关闭且 VesselView 未打开。

注意：有些系统可能通过专用电路而不是通过点火钥匙打开电路来启动 VesselView。

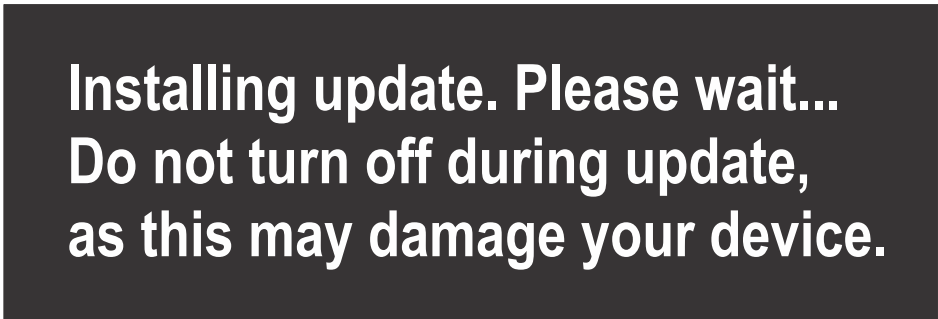
重要事项：软件升级前，必须将 VesselView 关闭至少 30 秒。

2. 将微型 SD 卡插入读卡器插槽中，直至卡入到位。
3. 打开点火钥匙，检查并确保 VesselView 已打开。
4. 让系统启动。屏幕将提醒您是升级还是取消。
5. 使用旋钮来突出显示升级文件，并按下旋钮以确认。



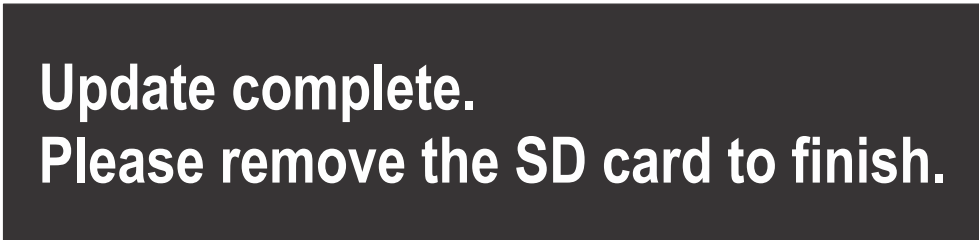
56565

6. 在加载软件时，不要关闭点火钥匙，不要关闭 VesselView，也不要移除微型 SD 卡。升级过程可能需要几分钟。



56562

7. 加载结束后，移除微型 SD 卡，然后系统将自动重启，以完成升级。



56563

8. 检查并确保所升级的软件版本是正确的版本。按下 Go To (转到)，再按下 Settings (设置)，然后选择 Systems (系统) 并将旋转变到 About (关于)。按下旋钮以确认。然后便会显示当前软件版本。通过按键将船关闭 30 秒，然后再打开，这样，在初始启动屏幕的右下角也会显示软件版本。

触摸屏校准

1. 关闭设备。
2. 按住 MENU (菜单) 按钮，然后打开设备。

3. 在通电过程中按住 MENU (菜单) 按钮，直到显示校准工具屏幕 (大约 15 秒)。



56947

校准工具屏幕

4. 触摸屏幕上的十字符号，以执行对九个校准点的校准。
5. 在成功校准之后，设备将回到正常应用程序屏幕。

Products of Mercury Marine
W6250 Pioneer Road
Fond du Lac, WI 54936-1939

Alpha、Axis、Bravo One、Bravo Two、Bravo Three、Circle M with Waves 标志、K-planes、Mariner、MerCathode、MerCruiser、Mercury、Mercury with Waves 标志、Mercury Marine、Mercury Precision Parts、Mercury Propellers、Mercury Racing、MotorGuide、OptiMax、Quicksilver、SeaCore、Skyhook、SmartCraft、Sport-Jet、Verado、VesselView、Zero Effort、Zeus、#1 On the Water 及 We're Driven to Win 是 Brunswick Corporation 的注册商标。Pro XS 是 Brunswick Corporation 的商标。Mercury Product Protection 是 Brunswick Corporation 的注册服务标志。