



ÍNDICE

Seção 1 - Introdução

Visão geral do VesselView 4.....	2	Atualização do VesselView.....	4
Botões.....	2	Instalação do sensor de temperatura do ar ambiente.....	5
Painel traseiro.....	3	Manutenção.....	6
Localizações e descrições do monitor da tela do VesselView 4.....	3	Limpeza da tela do monitor.....	6
Como atualizar o software VesselView 4.....	4	Limpeza da porta média.....	6
Obtenção do software mais recente.....	4	Botões empurrados.....	6

Seção 2 - Telas Iniciais e Assistente de Configuração

Tela inicial.....	8	Configuração da origem de dados.....	15
Assistente de configuração.....	8	Telas do monitor de partida.....	16
Importar Configuração.....	10	Partida.....	16
Configuração do Motor.....	10	Motor desligado, ignição ligada.....	16
Configuração do Mostrador.....	11	Motor funcionando em marcha lenta.....	16
Configuração do Dispositivo.....	12	Falha do motor.....	17
Configuração das unidades.....	12	Navegação na falha.....	17
Configuração do Tanque.....	12	Manutenção programada do motor.....	18
Configuração da velocidade.....	15	Verificação do sistema - Relatório de verificação.....	18
Conclusão do assistente de configuração.....	15	Erros de comunicação.....	19

Seção 3 - Descrição Geral e Operação da Tela

Funcionalidade do campo de status do sistema.....	22	Sair de ECO.....	30
Aumento dos campos de dados.....	22	Alteração dos alvos do ECO.....	31
Ciclo automático.....	23	Alteração de valores alvo.....	31
Funcionalidade da barra de rolagem.....	24	Modo SmartTow.....	31
Navegação e ativação da barra de rolagem.....	24	Smart Tow (Reboque inteligente).....	31
Área de dados selecionada pelo usuário.....	24	Características.....	32
Seleção de dados selecionados pelo usuário final... 24		Ativando o Smart Tow.....	33
Ícones da barra de rolagem.....	24	Alvos do SmartTow.....	33
Expansão.....	24	Painel de visão geral do SmartTow.....	33
Temperaturas.....	25	Área de dados selecionada pelo usuário do Smart Tow.....	34
Pressão.....	25	Navegação.....	34
Tensões.....	25	Salvar.....	35
Combustível.....	25	Criação de abertura personalizada.....	36
Tanques.....	25	Desativar o Smart Tow.....	36
Avançado.....	25	Modo de Controle de Cruzeiro.....	36
Desempenho.....	25	Controle Cruise (Cruzeiro).....	36
Compensador e abas.....	26	Área de dados de controle de cruzeiro.....	37
Registro de viagem.....	26	Alteração do campo de dados constante.....	37
Navegação.....	26	Cruzeiro—Área de dados selecionada pelo usuário.....	37
Gerador.....	26	Navegação de cruzeiro.....	37
ECO.....	26	Modo de Controle de Marcha Lenta de Pesca.....	39
Piloto automático.....	26	Controle de marcha lenta pesca.....	39
Cruzeiro.....	26	Área de dados de controle de marcha lenta de pesca.. 40	
Velocidade lenta.....	27	Alteração do campo de dados constante.....	40
Smart Tow (Reboque inteligente).....	27	Marcha lenta de pesca—Área de dados selecionada pelo usuário.....	40
Configurações.....	27	Navegação da marcha lenta de pesca.....	40
Modo Econômico.....	27	Telas do piloto automático.....	42
Modo ECO.....	27	Visão geral das telas do piloto automático.....	42
Valores mínimo e máximo do ECO.....	28	Navegação nas telas do piloto automático.....	42
Alvos do compensador e rotação do ECO.....	28	Minimizar piloto automático.....	42
Cores alvo.....	28		
Navegação ECO.....	29		
Atualizar ECO.....	30		
Minimizar.....	30		

Seção 4 - Configuração e Calibrações

Navegação no menu de configurações.....	44	Limites.....	51
Navegação no menu.....	44	Dados suportados.....	51
Sistema.....	44	Modo ECO.....	51
Idioma.....	44	Tipo de cruzeiro/reboque inteligente.....	51
Sobre.....	45	Compensador.....	51
Leme 1, dispositivo 1.....	45	EasyLink.....	52
Assistente de configuração.....	45	Motor e transmissão.....	53
Restaurar padrões.....	46	Sincronização da rotação.....	53
Rede.....	46	Tanques.....	53
Simulação.....	46	Preferências.....	54
Hora.....	46	Alarme.....	55
O barco.....	47	Luz do visor.....	55
Guias.....	47	Barra de Rolagem.....	55
Tanques.....	48	Caixas de Dados.....	55
Calibragem do Tanque.....	48	Pop-ups.....	56
Velocidade.....	48	Intervalo do ciclo automático.....	56
Direção.....	48	Unidades.....	56
Temperatura do mar.....	49	Alarmes.....	56
Desvio de profundidade.....	49	Arquivo de identidade.....	58
Motores.....	49	Exportar.....	58
Motores Mostrados.....	51	Importar.....	58
Modelo do Motor.....	51	Restaurar.....	58

Seção 5 - Alarmes de advertência

Advertências—Falhas e alarmes	60	Alarme de Profundidade.....	60
Alarme crítico de combustível.....	60		

Seção 1 - Introdução

1

Índice

Visão geral do VesselView 4.....	2	Atualização do VesselView	4
Botões	2	Instalação do sensor de temperatura do ar ambiente	5
Painel traseiro	3	5
Localizações e descrições do monitor da tela do VesselView 4.....	3	Manutenção.....	6
Como atualizar o software VesselView 4.....	4	Limpeza da tela do monitor	6
Obtenção do software mais recente	4	Limpeza da porta média	6
		Botões emperrados	6

Visão geral do VesselView 4

IMPORTANTE: O VesselView é um monitor multifuncional (MFD) compatível com produtos fabricados pela Mercury Marine Outboards, Mercury MerCruiser e Mercury Diesel. Algumas das funções explicadas neste manual serão desabilitadas, dependendo do conjunto de potência ao qual está conectado.

O VesselView 4 é um centro de informações abrangente que exibe informações para até dois motores a gasolina ou diesel. Ele monitora e fornece dados de operação continuamente, além de informações detalhadas tais como: temperatura e profundidade da água, status do compensador, ângulo de direção e velocidade do barco e o status dos tanques de combustível, óleo, água e resíduos.

O VesselView pode ser completamente integrado ao sistema de posicionamento global (GPS) do barco ou outros dispositivos compatíveis com NMEA, para fornecer informações atualizadas sobre a navegação, velocidade e combustível até o destino.

O VesselView é uma extensão do monitor para operações com joystick e piloto automático. Todas as funcionalidades desses recursos de pilotagem são controladas através da placa da rede de área de controle (CAN) do piloto automático da Mercury Marine. O VesselView mostrará se um modo de controle está ativo ou em espera. As janelas pop-up aparecerão conforme o barco chega aos pontos de destino, solicitando respostas para curvas. Podem ser usados textos de exibição adicionais para ajustar os motores e acionamentos para se obter a eficiência máxima.

O VesselView é equipado com uma porta para cartão micro SD que permite que um OEM ou concessionário autorizado importe a configuração da identidade do barco. Ele também pode ser usado pelo proprietário para atualizar a versão mais recente do software. Quando for usado mais de um VesselView, como uma aplicação com motor triplo ou quádruplo, ou um segundo leme, o mesmo cartão micro SD pode ser usado para baixar essas configurações.

Botões

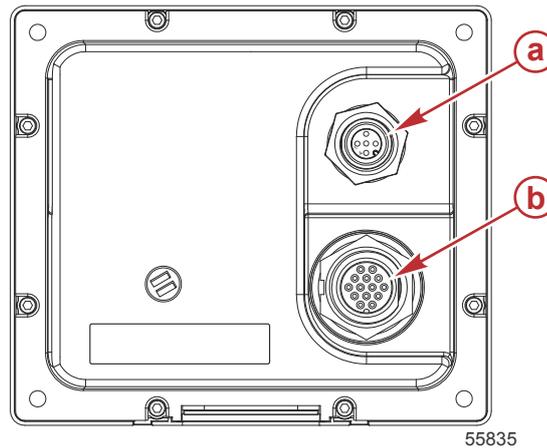


VesselView 4

- a- Botão de PÁGINAS
- b- Seta para a ESQUERDA
- c- Seta para a DIREITA
- d- Botão ENTER

- O pressionamento do botão de PÁGINAS ativará o menu da barra de rolagem. Pressionar o botão de PÁGINAS novamente sai do menu da barra de rolagem.
- Use os botões de seta para a ESQUERDA e DIREITA para navegar (destacar) pelos campos na tela.
- Pressione o botão ENTER quando o ícone desejado estiver destacado para entrar nesse campo de dados ou função.

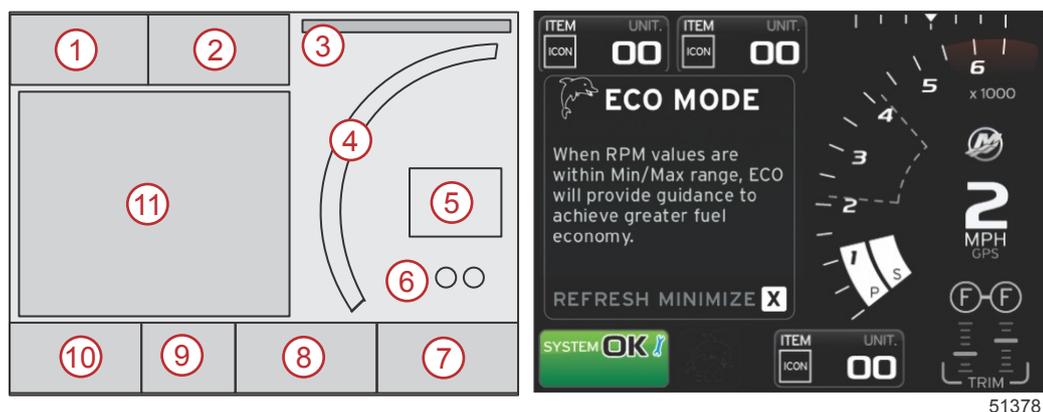
Painel traseiro



Item	Função	Descrição
a	NMEA 2000	Conecta-se à rede NMEA 2000
b	SmartCraft	Entrada de alimentação e conecta-se à rede SmartCraft, vincula os medidores SC 100

Localizações e descrições do monitor da tela do VesselView 4

O VesselView tem vários campos que exibem modos ativos e informações específicas do motor.



- Volts ou profundidade: Esse campo de dados é definido pelo usuário. Uma lista do conteúdo de exibição disponível pode ser modificada no menu Configurações.
 - A voltagem aparecerá fora do campo apenas quando houver um transdutor de profundidade instalado.
 - A profundidade será substituída pela voltagem se não houver um transdutor de profundidade instalado ou se ele for desinstalado.
- Combustível: Esse campo de dados é definido pelo usuário. Uma lista do conteúdo de exibição disponível pode ser modificada no menu Configurações.
 - Exibe apenas o total de combustível. Os dados individuais do combustível serão localizados na tela sob o controle de combustível.
- Ângulo de direção: Se instalado, o usuário pode selecionar limites máximos de 45° ou 60° e inverter o ângulo. O ângulo de direção estará disponível se o sensor estiver instalado e se for monitorado pelo módulo de controle. Quando um motor de popa estiver instalado no conjunto de potência, esse recurso ficará desligado por padrão, mas pode ser ligado manualmente no menu Configurações.
- Rotação: exibe uma barra móvel que representa a rotação do motor. Uma aplicação com motor duplo exibirá duas barras móveis separadas.
- Velocidade: Exibe a velocidade do barco. Se não houver uma fonte de velocidade disponível, o mostrador exibirá traços. O mostrador exibirá o valor da velocidade, a fonte da velocidade (roda de pás, pitot ou GPS) e as unidades de medida (MPH é o padrão). Um valor de velocidade com mais de dois números inteiros será exibido em fontes menores.
- Posição da marcha: Os produtos DTS exibirão todas as posições da marcha para cada motor. As posições são definidas como **F** (avanço), **N** (ponto morto) e **R** (ré). Os produtos não DTS mostrarão **N** (ponto morto) e **G** (engatado).
- Compensador: Esse campo de dados é definido pelo usuário. Exibe a compensação para até dois motores. O pop-up do compensador está disponível na área de dados contextual. O pop-up do compensador pode ser ligado ou desligado no menu Configurações.

Seção 1 - Introdução

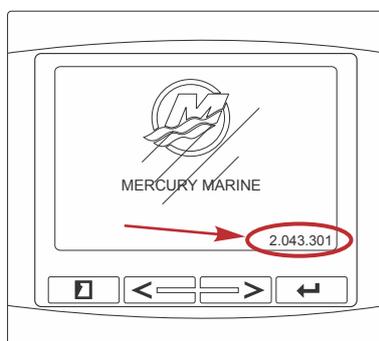
- Guias: Esse campo de dados é definido pelo usuário. Uma lista do conteúdo de exibição disponível pode ser modificada no menu Configurações.
 - Se instalado, a guia de bombordo será exibida no lado esquerdo dos dados do compensador e a guia de estibordo será exibida no lado direito dos dados do compensador.
- Ícone da barra de rolagem: Exibe um ícone que representa os dados exibidos atualmente na área de dados selecionada da tela. Pressione o botão de PÁGINAS para abrir a barra de rolagem. O usuário pode selecionar outro ícone na barra de rolagem e os dados selecionados serão exibidos.
- Campo de status do sistema: Exibe advertências e o modo ativo atual.
- Área de dados selecionada pelo usuário: Exibe todos os dados selecionados, incluindo o andamento da verificação da partida inicial, mensagens de bom gerenciamento, programação de manutenção e advertências.

Como atualizar o software VesselView 4

As instruções a seguir explicam como realizar a atualização do software do VesselView 4. É necessário acesso à Internet juntamente com uma porta de comunicação usada para transferir o arquivo para um cartão micro SD FAT ou FAT 32.

Obtenção do software mais recente

- O software mais recente para o mostrador está disponível on-line para download geral no site da Mercury: www.mercurymarine.com. Para determinar qual versão do software está no VesselView, ligue o VesselView. Enquanto o sistema liga, a tela mostrará a versão do software no canto inferior direito. Se o VesselView já estiver ligado, selecione Configurações>Sistema>Sobre para ver a versão atual do software do VesselView.



55831



56943

- Selecione VesselView 4 e clique em BAIXAR ATUALIZAÇÃO.
- Dependendo das configurações de segurança do seu computador, pode aparecer uma advertência de segurança. Clique em **Permitir** para continuar.
- Crie uma pasta no disco rígido para salvar o arquivo.
- Se o sistema solicitar que você SALVE ou EXECUTE, selecione SALVAR e salve no disco rígido.

NOTA: O tamanho do arquivo normalmente é de 20-40 MB.

IMPORTANTE: Alguns navegadores podem mudar a extensão do arquivo. Verifique se a extensão e o nome do arquivo não foram alterados. A extensão correta após o nome do arquivo deve ser .upd. Não renomeie o arquivo nem altere a extensão.

- Depois de salvar o arquivo no disco rígido, copie-o para a raiz de um cartão micro SD vazio de 512 MB ou mais FAT ou FAT32. A raiz da unidade é o nível máximo e não é colocado em uma pasta.

Atualização do VesselView

Considerações importantes antes e durante o processo de atualização:

- Cada mostrador deve ser atualizado individualmente. Não há nenhum recurso de rede automático para atualizar vários VesselViews simultaneamente.
 - Não desligue o monitor ou interrompa o fornecimento de energia durante o processo de atualização.
 - Não remova o cartão micro SD durante o processo de atualização.
1. Verifique se a chave de ignição está desligada e se o VesselView está ligado.
NOTA: *Algumas instalações podem energizar o VesselView através de um circuito dedicado em vez de através de uma chave de ignição no circuito.*
IMPORTANTE: **O VesselView deve estar desligado por, no mínimo, 30 segundos antes da atualização do software.**
 2. Insira o cartão micro SD na porta do leitor de cartões até ouvir um clique e de modo que ele permaneça no local correto.
 3. Ligue a chave de ignição e verifique se o VesselView está ligado.
 4. Deixe que o sistema inicialize. O processo de atualização é automático.
 5. Não desligue a chave de ignição, não desligue o VesselView nem remova o cartão micro SD enquanto o software estiver sendo carregado. O processo de atualização pode levar alguns minutos para ser concluído.

**Update in progress.
Please do not remove
the SD card or power off
during this process.**

56561

6. Quando o carregamento estiver concluído, remova o cartão micro SD e o sistema será reiniciado automaticamente para concluir a atualização.

**Update complete.
Please remove the SD card to finish.**

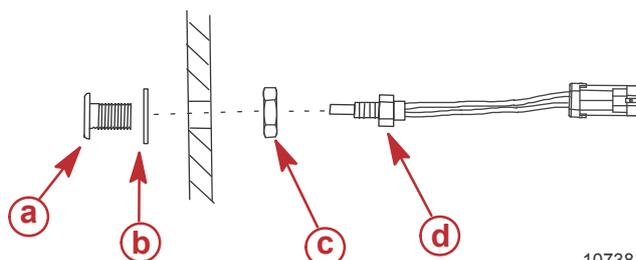
56563

7. Verifique se a versão do software atualizado é a versão correta. Pressione a tecla PÁGINAS e use a seta para a DIREITA para rolar pelo **menu** de configurações. Use a tecla ENTER e os botões de seta para destacar **Sistema** e selecione **Sobre**. A versão atual do software será exibida.

Instalação do sensor de temperatura do ar ambiente

NOTA: *A instalação do sensor de temperatura do ar ambiente é opcional.*

1. Selecione o local do sensor de temperatura de ar. Monte o sensor onde este fique exposto ao ar externo e não na luz direta do sol.
2. Faça um furo de montagem de 19 mm (0,75 pol.) .
3. Instale o adaptador de montagem como indicado abaixo.



- a** - Adaptador de montagem
- b** - Junta
- c** - Porca de náilon
- d** - Sensor de temperatura do ar

10738

4. Rosqueie o sensor no adaptador de montagem.

5. Acople o sensor de temperatura no conector do chicote do VesselView.

Manutenção

IMPORTANTE: Recomenda-se que a proteção solar fornecida seja instalada para proteção quando a unidade não estiver em serviço.

Limpeza da tela do monitor

A limpeza de rotina da tela do monitor é recomendada para impedir o acúmulo de sal e outros detritos do ambiente. O sal cristalizado pode arranhar o revestimento do monitor ao usar um pano seco ou úmido. Certifique-se de que o pano tenha uma quantidade suficiente de água doce para dissolver e remover os depósitos de sal. Não aplique pressão em excesso na tela durante a limpeza.

Quando as marcas de água não puderem ser removidas com o pano, misture uma solução 50/50 de água morna e álcool isopropílico para limpar a tela. Não use acetona, álcool mineral, solventes tipo terebintina ou produtos de limpeza à base de amônia. O uso de solventes ou detergentes fortes pode danificar o revestimento antirreflexo, os plásticos ou as teclas de borracha.

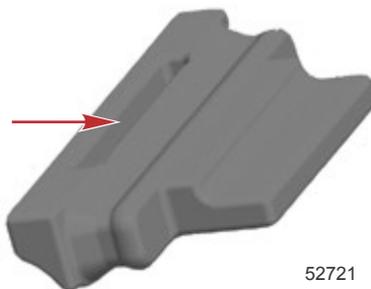
Recomenda-se que a proteção solar seja instalada quando a unidade não estiver em uso para evitar danos por raios UV na guarnição plástica e nas teclas de borracha.

Limpeza da porta média

A área da porta média deve ser limpa regularmente para impedir o acúmulo do sal cristalizado e outros detritos. Um tampão de borracha composta vermelho dentro da porta do cartão micro SD impede a entrada de água na porta do cartão.

IMPORTANTE: Instale o tampão depois de limpar ou atualizar o software.

NOTA: Instale o tampão com a ranhura para cima. O lado oposto tem um chanfro para que a porta não bata no tampão.



Botões emperrados

Verifique se não há botões emperrados na posição para baixo. Se for encontrado um botão emperrado, balance-o para liberá-lo.

Seção 2 - Telas Iniciais e Assistente de Configuração

Índice

Tela inicial.....	8	Configuração da origem de dados	15
Assistente de configuração.....	8	Telas do monitor de partida.....	16
Importar Configuração	10	Partida.....	16
Configuração do Motor	10	Motor desligado, ignição ligada	16
Configuração do Mostrador	11	Motor funcionando em marcha lenta	16
Configuração do Dispositivo	12	Falha do motor.....	17
Configuração das unidades	12	Navegação na falha	17
Configuração do Tanque	12	Manutenção programada do motor.....	18
Configuração da velocidade	15	Verificação do sistema - Relatório de verificação.....	18
Conclusão do assistente de configuração	15	Erros de comunicação	19

Tela inicial

Quando a chave de ignição é ligada, aparece uma tela inicial de partida Mercury. O número de horas de operação suporta até 9.999 horas. No canto inferior direito da tela está a versão do software. Os conjuntos de alimentação com controle de emissões mostrarão um ícone de motor no canto inferior esquerdo da tela.



51617

Tela inicial Mercury

Assistente de configuração

IMPORTANTE: Não apresse o VesselView pressionando os botões enquanto o sistema está inicializando para coletar dados do motor e do barco. Quando o VesselView for ligado inicialmente ou após um restabelecimento de fábrica, o sistema levará alguns segundos para concluir o processo de inicialização.

O Assistente de configuração do VesselView orienta o usuário durante os primeiros passos de configuração do VesselView. O assistente de configuração pode ser acessado a qualquer momento através do ícone CONFIGURAÇÕES no menu de rolagem. Pressione os botões de PÁGINAS, SETA PARA A DIREITA e ENTER para navegar para os menus de configurações.



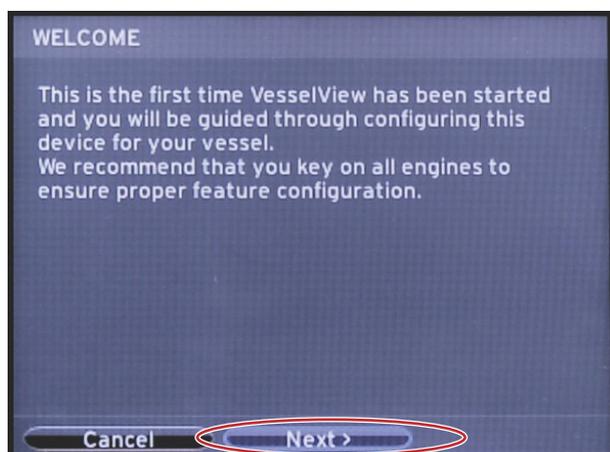
56815

1. Selecione o idioma que deseja que o VesselView exiba. Use os botões de seta para a DIREITA e ESQUERDA para navegar através das opções de idioma. Pressione o botão ENTER para fazer a seleção. O VesselView irá pedir a confirmação da mudança de idioma e reiniciará. A tela de reinicialização será exibida. Quando a tela principal retorna, todos os textos estarão no idioma selecionado.



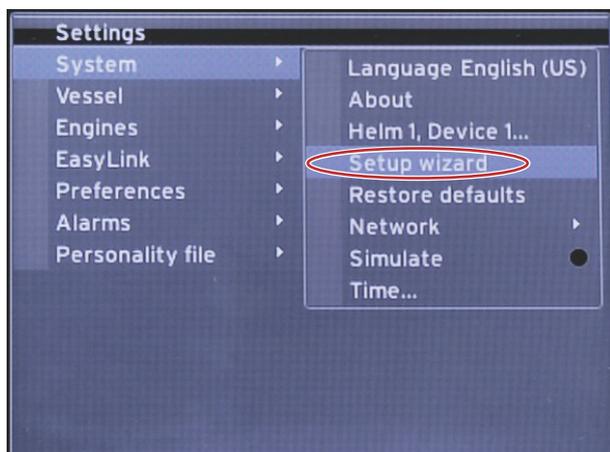
56823

2. Uma tela de boas vindas aparecerá. Pressione a seta para a DIREITA para destacar o **Próximo** campo.



56793

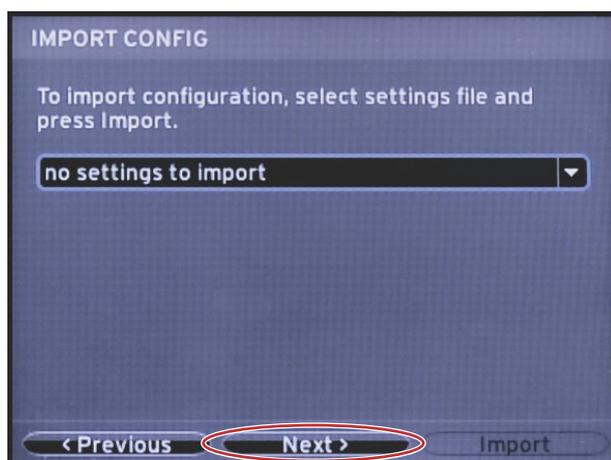
3. A tela principal do VesselView aparece no idioma selecionado. O ícone CONFIGURAÇÕES será destacado. Pressione o botão ENTER. O **sistema** será destacado no **menu** de configurações. Pressione o botão ENTER e o submenu aparecerá. Pressione o botão de seta para a DIREITA para rolar para baixo pelo **Assistente de configuração**.



56792

Importar Configuração

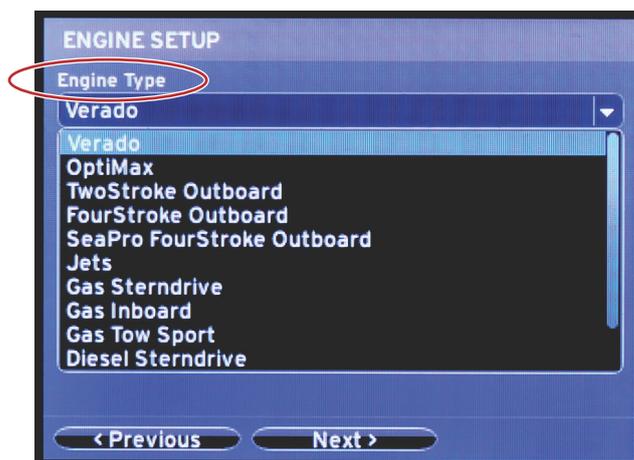
Para importar uma configuração existente do barco, insira um cartão micro SD com o arquivo de configuração e selecione esse arquivo no menu suspenso. Se não houver nenhum arquivo para importar, use o botão de seta para a DIREITA para destacar **Próximo** e pressione ENTER.



56794

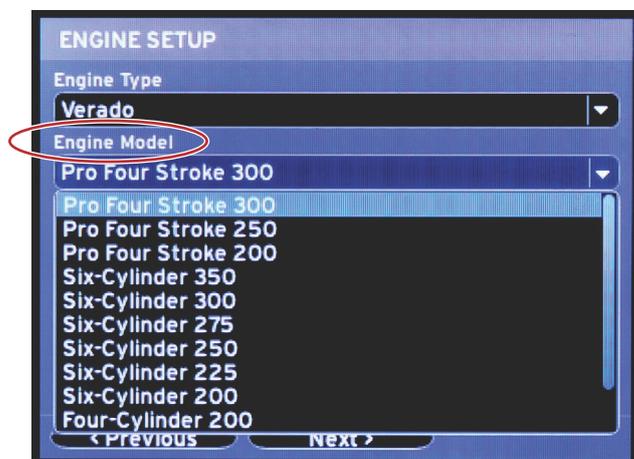
Configuração do Motor

1. No menu **Na tela configuração do motor** pressione os botões de seta para a DIREITA e ESQUERDA para destacar os campos suspensos. Faça as seleções com base no tipo e no modelo do motor.



60111

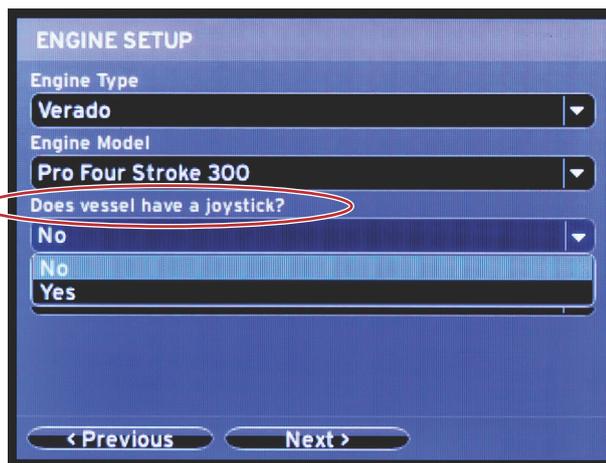
Seleção do tipo de motor



60112

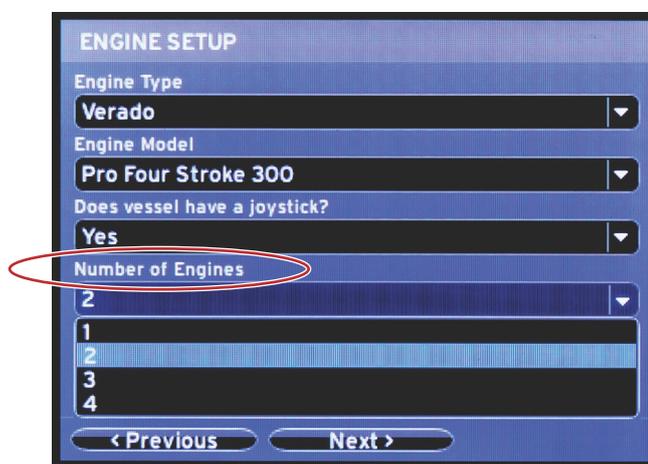
Seleção do modelo do motor

2. Role para baixo para concluir as seleções na **Tela configuração do motor** . Quando todas as seleções tiverem sido feitas, destaque **Próximo** e pressione ENTER.



60113

Seleção de opção do joystick

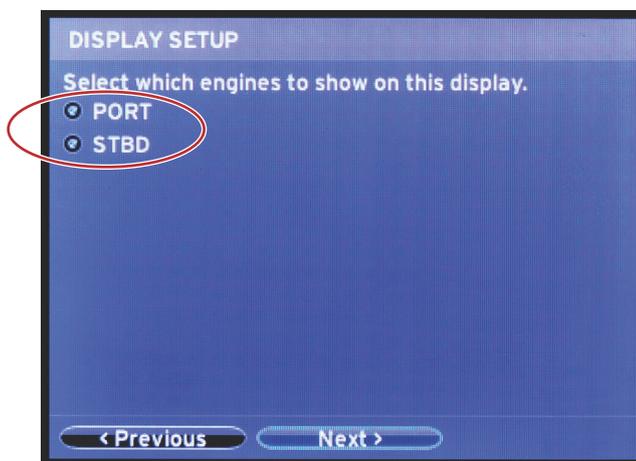


60114

Número de seleção de Motores

Configuração do Mostrador

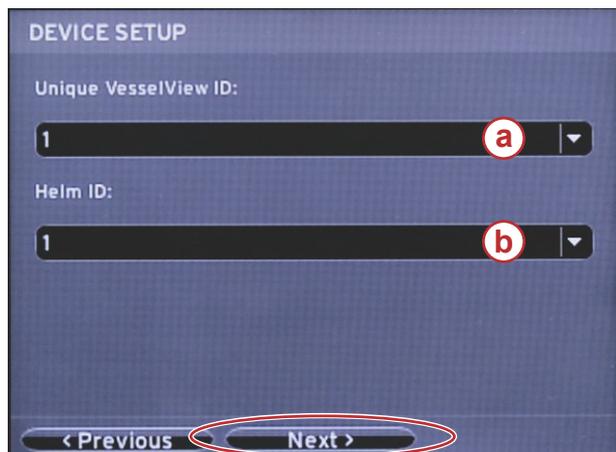
Dependendo do número de motores indicados na **tela configuração do motor** selecione os motores a serem exibidos por essa unidade VesselView. Pode-se selecionar até dois motores.



60116

Configuração do Dispositivo

Na tela de **Configuração do Dispositivo** use os botões de seta para a DIREITA e ESQUERDA para destacar os menus suspensos. Se estiver usando vários dispositivos VesselView, certifique-se de atribuir números exclusivos a cada unidade para evitar problemas com dados. Os números do leme devem coincidir com o local da unidade individual do VesselView. Destaque **Próximo** e pressione ENTER para continuar.

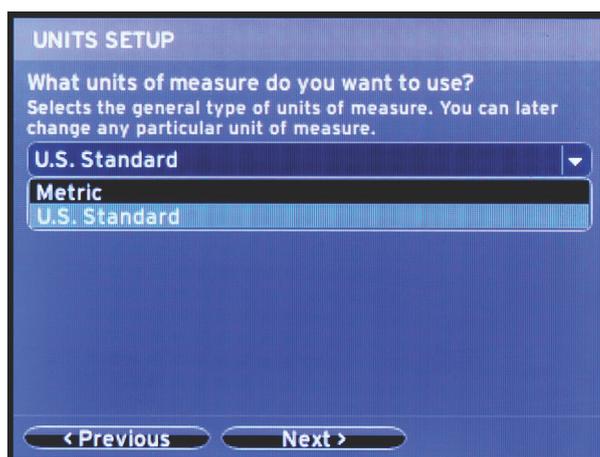


56802

- a - Número do dispositivo do VesselView
- b - Número de localização do leme

Configuração das unidades

Selecione as unidades de medida com que o VesselView exibirá os dados na tela; velocidade, distância e volumes. Unidades individuais de medida podem ser alteradas posteriormente. Após selecionar as unidades de medida, destaque **Próximo** e pressione ENTER.



60119

Configuração do Tanque

No tela de **Configuração do tanque** pode ser atribuído tipo de tanque, capacidade e nome do tanque para até oito tanques. A coluna % irá mostrar o volume real do tanque. Selecionando o botão **Atualizar** irá consultar os sensores do tanque e atualizar as leitura.

O tanque não monitorado é um tanque que não tem um sensor associado a ele.

TANK SETUP				
Source	%	Type	Capacity (gal)	Name
PORT 1	---	Fuel	200.00	PORT FUEL
PORT 2	---	Live well	100.00	LIVEWELL
STBD 1	---	Fuel	200.00	STBDFUEL
STBD 2	---	Water	200.00	WATER
Unmoni...	---	Fuel	---	---

60120

Use os botões de seta para alternar entre as opções de tipo de tanque.

PORT 1 TANK CONFIGURATION

Tank type

Fuel

None

Fuel

Oil

Water

Gray

Black

Live well

OK Cancel

60121

Entre a capacidade do tanque usando os botões de seta para mudar os dígitos. Use o botão ENTER para avançar para o dígito seguinte. Quando acabar de mudar os dígitos, pressione o botão ENTER para continuar.

PORT 1 TANK CONFIGURATION

Tank type

Fuel

Tank capacity (gallons)

000.00

Name

PORT FUEL

OK Cancel

60122

Seção 2 - Telas Iniciais e Assistente de Configuração

Selecione a janela **Nome** e use os botões de seta para percorrer o conjunto de caracteres.

PORT 1 TANK CONFIGURATION

Tank type
Fuel

Tank capacity (gallons)
0200.00

Name
PORT FUEL

OK Cancel

60123

Selecione o botão OK usando os botões de seta e o botão ENTER. Isto levará o operador de volta para a tela de seleção dos tanques para completar a configuração de um tanque adicional.

PORT 1 TANK CONFIGURATION

Tank type
Fuel

Tank capacity (gallons)
0200.00

Name
PORT FUEL

OK Cancel

60124

Repta o processo para atribuir o tipo de tanque, capacidade e nome para os outros tanques na embarcação. Quando completo, selecione o botão **Próximo** para continuar com o assistente de configuração.

TANK SETUP

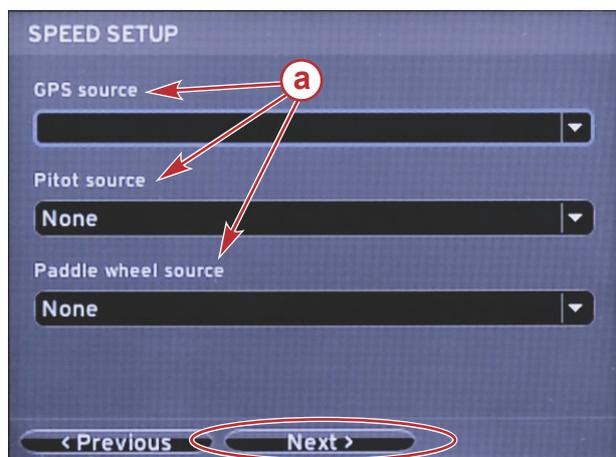
Source	%	Type	Capacity (gal)	Name
PORT 1	---	Fuel	200.00	PORT FUEL
PORT 2	---	Live well	100.00	LIVEWELL
STBD 1	---	Fuel	200.00	STBDFUEL
STBD 2	---	Water	200.00	WATER
Unmoni...	---	Fuel	---	---

< Previous Next > Refresh

60125

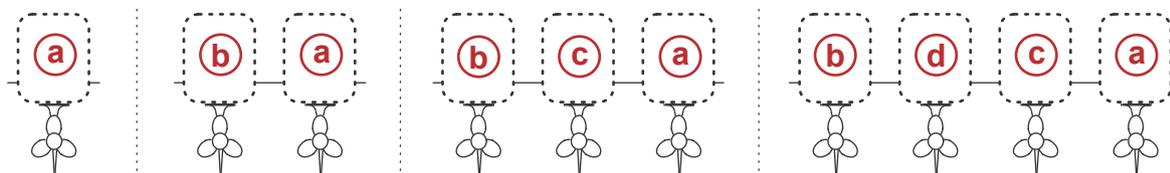
Configuração da velocidade

Na tela de **Configuração da velocidade** existem três opções para determinar como o VesselView captará as informações de velocidade. Se o barco for equipado com um GPS, o menu suspenso permitirá a seleção dos dispositivos disponíveis. Se o barco estiver equipado com um sensor pitot, essa opção será selecionada. Se o barco for equipado com uma roda de pás, então uma opção para selecioná-la aparecerá no menu suspenso. Após a seleção da origem da velocidade, destaque **Próximo** e pressione ENTER para continuar.



a - Opções de dados de velocidade

56810

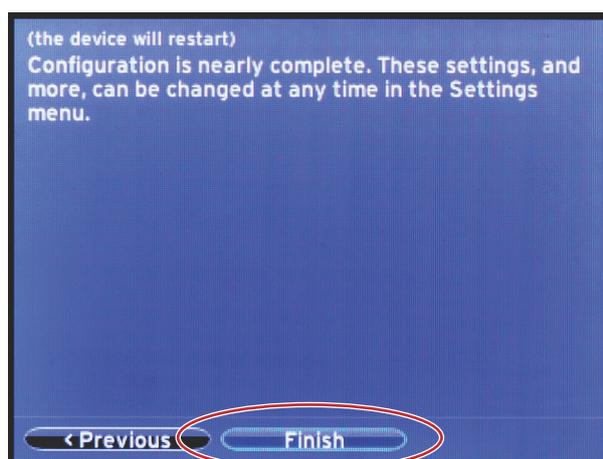


60056

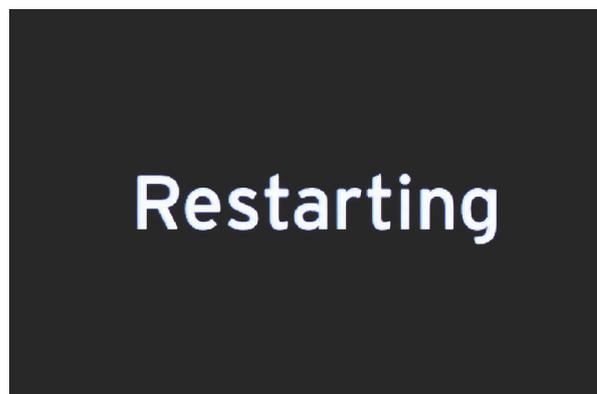
- a - PCM0 = estibordo externo
- b - PCM1 = bombordo externo
- c - PCM2 = estibordo interno ou central
- d - PCM3 = bombordo interno

Conclusão do assistente de configuração

Destacar **Concluir** usando o botão de seta para a DIREITA e pressionar ENTER concluirá o Assistente de configuração no VesselView. Aparecerá uma tela de reinicialização. Não desligue a unidade até que a tela Reinicialização seja substituída pela tela de atividade do barco.



60128



60129

Configuração da origem de dados

Ligue todos os produtos e todos os motores para garantir que todas as origens de geração de dados possam ser detectadas.

O VesselView pedirá para configurar as origens de dados detectáveis. Selecione OK para continuar.

Selecione Iniciar para começar o processo.

NOTA: Se Cancelar for selecionado acidentalmente, a configuração da fonte de dados ainda pode ser completada navegando para Configurações>Sistema>Rede>Seleção Automática. A seleção automática irá analisar a rede da embarcação e identificar todos os dispositivos compatíveis a bordo.

Quando a seleção automática estiver concluída, selecione Fechar.

Telas do monitor de partida

Partida

Na partida após a sequência da tela inicial, o monitor principal carregará e todos os dados e gráficos estarão ativos. Duas condições estão disponíveis: motor desligado ou motor funcionando. A tabela e as informações a seguir explicam a sequência de como as áreas de dados selecionadas pelo usuário e constantes mudam.

Estado do motor	Área de dados selecionada pelo usuário
Motor desligado, ignição ligada	Mensagem de bom gerenciamento
Motor girando	Verificação do sistema em andamento, é exibida a hélice animada
Motor funcionando em marcha lenta	A cor da hélice fica verde
Motor funcionando em marcha	Dados contextuais inteligentes do nível 1

Motor desligado, ignição ligada

A tela de mensagem de bom gerenciamento da Mercury é exibida na área de dados selecionada pelo usuário quando a ignição está ligada e os motores não estão funcionando. Todas as funções estarão disponíveis e não haverá nenhum dado do motor exibido.

- As mensagens são selecionadas aleatoriamente. Os exemplos incluem: Se tem dispositivos de flutuação, a Mercury lembra você de utilizar o barco com segurança.
 - Os itens da lista de bom gerenciamento estão sujeitos à alteração dependendo do tipo do motor ou configuração de identidade.

Motor funcionando em marcha lenta

Quando o motor está em funcionamento, a área de dados selecionada pelo usuário do monitor mostrará a hélice verde quando o relatório de verificação do sistema for concluído.

- A área de dados selecionada pelo usuário da tela exibirá uma hélice animada e a barra de andamento para indicar que uma verificação está em andamento.



Verificação do sistema

- a** - Hélice animada
- b** - Barra de andamento

- Se a qualquer momento o motor for colocado em marcha, a verificação do sistema parará e a hélice ficará verde e os dados inteligentes do nível 1 aparecerão.

- Quando a verificação estiver concluída, podem aparecer várias janelas pop-up: falhas do motor, lembretes de manutenção, erros de comunicação, relatório de verificação OK do sistema.



Verificação concluída

Falha do motor

Se for detectada uma falha do motor durante uma verificação do sistema, a área de dados selecionada pelo usuário exibirá um texto descritivo em uma tela de falha colorida e em negrito. A cor da tela de falha depende do tipo da falha detectada. O campo de status do sistema muda de acordo com a falha exibida.



- a - Ícone de advertência com título de falha
- b - Texto curto ou texto preexistente
- c - Local da falha do motor
- d - Texto de ação
- e - Número de falhas

Navegação na falha

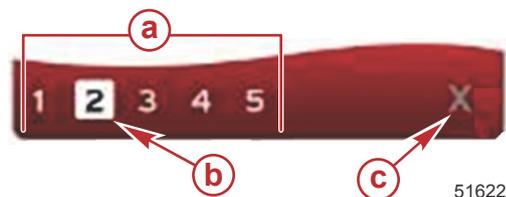
Quando houver falhas presentes, elas serão identificadas por números no rodapé inferior do campo de falha.

- A guia de seleção assumirá o primeiro número como padrão.
- Pressione o botão de seta para ESQUERDA ou DIREITA para analisar cada falha.



- a - Botão de PÁGINAS
- b - Seta para a ESQUERDA
- c - Seta para a DIREITA
- d - Botão ENTER

- A falha selecionada terá uma caixa em branco com um número em preto.
- A falha selecionada alternará entre o número da falha e um símbolo positivo (+) indicando que existem mais dados a serem exibidos.



- a - Número de falhas no rodapé
- b - Falha selecionada
- c - Ícone de saída para o rodapé de falha

- Quando um símbolo positivo (+) estiver disponível, pressione o botão ENTER para ver os dados adicionais relacionados àquela falha.

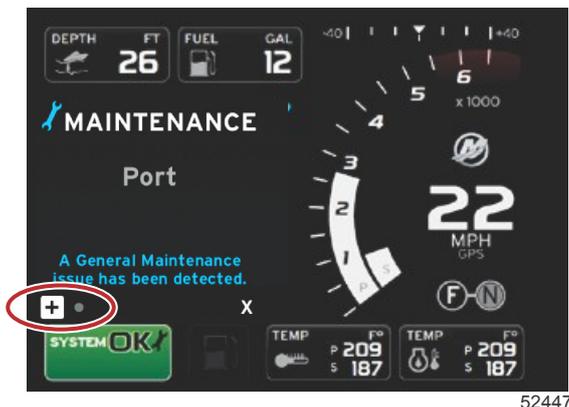
Seção 2 - Telas Iniciais e Assistente de Configuração

- Quando os dados adicionais exigirem mais páginas, a área do rodapé de falha mostrará um ou mais círculos. O círculo da página selecionada será branco. Essa área mostrará a descrição da falha em texto longo.
- Para sair do rodapé de falha, use o botão para a ESQUERDA ou DIREITA para destacar o X no rodapé de falha. Pressione o botão ENTER para sair do rodapé de falha e retornar para o campo de status do sistema.

Manutenção programada do motor

Se for detectado um lembrete de manutenção durante uma verificação do sistema, a área de dados selecionada pelo usuário exibirá um texto descritivo em uma tela colorida e em negrito. O campo de status do sistema no canto inferior esquerdo mudará de acordo com o problema de manutenção exibido. Use o bom senso para proteger seu investimento e verifique o óleo do motor regularmente, de preferência antes de cada uso.

- Quando o tempo da manutenção programada estiver totalmente esgotado, a área de dados selecionada pelo usuário exibirá um lembrete de manutenção geral para realizar a manutenção programada.



52447

- Abra o ícone + para expandir o texto. É possível restabelecer a manutenção para 100% ou sair da tela.
NOTA: O lembrete de manutenção com o ícone de chave inglesa será exibido no campo de status do sistema até que a falha seja apagada do sistema.



52448

- Após restabelecer o lembrete de manutenção, o ícone de chave inglesa não aparecerá mais no campo de status do sistema.



56985

Verificação do sistema - Relatório de verificação

Quando uma verificação do sistema for concluída e não houver falhas, lembretes de manutenção ou erros de comunicação, a área de dados selecionada pelo usuário exibirá VERIFICAÇÃO CONCLUÍDA com um relatório e uma mensagem de bom gerenciamento. O relatório de verificação será exibido até que o motor seja engrenado ou que seja usado o botão de seta para a ESQUERDA ou DIREITA para destacar o X e seja pressionado o botão ENTER.

- As mensagens de bom gerenciamento são selecionadas aleatoriamente. Os exemplos incluem: Se tem dispositivos de flutuação, a Mercury lembra você de utilizar o barco com segurança.
- Os itens da lista de bom gerenciamento estão sujeitos à alteração dependendo do tipo do motor ou configuração de identidade.



Verificação concluída



Mensagem de bom gerenciamento

Erros de comunicação

Quando uma verificação do sistema encontrar um erro de comunicação, a verificação parará e todos os campos de dados serão exibidos com linhas tracejadas. O campo de status do sistema ficará cinza com um X em um círculo vermelho e um texto indicando Erro Com.



Erro de comunicação

Notas:

Seção 3 - Descrição Geral e Operação da Tela

Índice

Funcionalidade do campo de status do sistema.....	22	Sair de ECO	30
Aumento dos campos de dados.....	22	Alteração dos alvos do ECO.....	31
Ciclo automático	23	Alteração de valores alvo	31
Funcionalidade da barra de rolagem.....	24	Modo SmartTow.....	31
Navegação e ativação da barra de rolagem	24	Smart Tow (Reboque inteligente).....	31
Área de dados selecionada pelo usuário	24	Características	32
Seleção de dados selecionados pelo usuário final	24	Ativando o Smart Tow	33
Ícones da barra de rolagem.....	24	Alvos do SmartTow	33
Expansão	24	Painel de visão geral do SmartTow.....	33
Temperaturas	25	Área de dados selecionada pelo usuário do Smart Tow	34
Pressão	25	Navegação	34
Tensões	25	Salvar	35
Combustível	25	Criação de abertura personalizada	36
Tanques	25	Desativar o Smart Tow	36
Avançado	25	Modo de Controle de Cruzeiro.....	36
Desempenho	25	Controle Cruise (Cruzeiro).....	36
Compensador e abas	26	Área de dados de controle de cruzeiro.....	37
Registro de viagem	26	Alteração do campo de dados constante	37
Navegação	26	Cruzeiro—Área de dados selecionada pelo	37
Gerador	26	usuário	37
ECO	26	Navegação de cruzeiro	37
Piloto automático	26	Modo de Controle de Marcha Lenta de Pesca.....	39
Cruzeiro	26	Controle de marcha lenta pesca.....	39
Velocidade lenta	27	Área de dados de controle de marcha lenta de pesca	40
Smart Tow (Reboque inteligente)	27	Alteração do campo de dados constante	40
Configurações	27	Marcha lenta de pesca—Área de dados	40
Modo Econômico.....	27	selecionada pelo usuário	40
Modo ECO.....	27	Navegação da marcha lenta de pesca	40
Valores mínimo e máximo do ECO	28	Telas do piloto automático.....	42
Alvos do compensador e rotação do ECO.....	28	Visão geral das telas do piloto automático.....	42
Cores alvo	28	Navegação nas telas do piloto automático	42
Navegação ECO.....	29	Minimizar piloto automático	42
Atualizar ECO	30		
Minimizar	30		

Funcionalidade do campo de status do sistema

O campo de status do sistema é usado para comunicar informações específicas do motor e modos ativos. Ela sempre estará visível na tela principal, no canto inferior esquerdo do monitor, a menos que seja encontrada uma advertência em tela pop-up cheia. A cor, o ícone e o texto mudarão de acordo com o status, as advertências, a indicação de manutenção e os modos ativos do sistema. A identidade do barco e o tipo de instalação do conjunto de potência terão efeito direto sobre quais ícones estarão disponíveis no campo de status do sistema. Nem todos os ícones disponíveis estarão listados na tabela a seguir.

Exemplos de status do sistema	
 <p>51875</p>	<p>Ícone do motor quando a ignição for ligada. O ícone fica visível apenas se o conjunto de potência tiver controle de emissões.</p>
 <p>52099</p>	<p>Erro de comunicação quando a ignição estiver ligada. O conjunto de potência não está se comunicando através da rede de área de controle.</p>
 <p>52100</p>	<p>Indica que cada componente conectado à rede de área de controle está dentro dos parâmetros de operação normais.</p>
 <p>52101</p>	<p>O ícone de advertência indica que há uma falha.</p>
 <p>52102</p>	<p>Advertência indicando que o diagnóstico integrado do motor de estibordo detectou uma falha. Todos os outros locais do motor identificados com falha aparecerão de modo similar.</p>
 <p>52104</p>	<p>Rastreamento do ponto de destino do piloto automático. A cor laranja indica o rastreamento do ponto de destino está ativo e controlado pelo computador. Se o rastreamento do ponto de destino do piloto automático estiver em modo de espera (não ativo), a cor do campo será cinza. Essa alteração do esquema de cores é a mesma para todas as funções do piloto automático.</p>

Aumento dos campos de dados

Os campos de dados podem ser aumentados destacando o ícone de expansão (X-PAND) e pressionando o botão Enter.



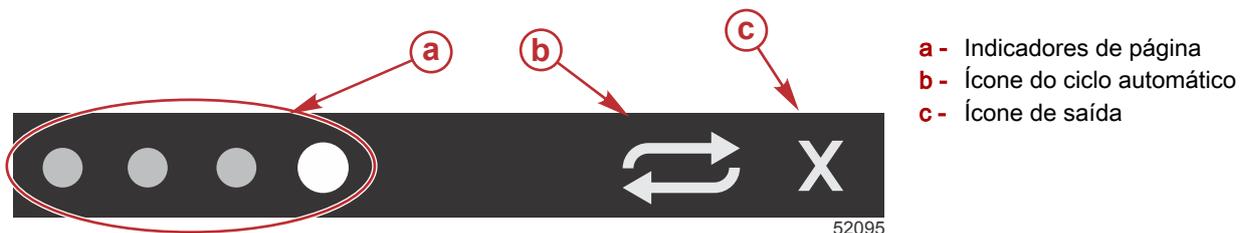
Ícone Expandir

Após o ícone ser ativado, a área de dados selecionada pelo usuário será preenchida com dados aumentados da seleção de dados exibida ativamente. Até seis seleções de dados podem ser aumentadas, uma por vez, e alternarão na sequência cronológica exibida na ilustração a seguir. Os campos de dados 3 e 4 exibirão apenas os dados opcionais selecionados pelo usuário.

NOTA: A configuração padrão do compensador e das abas não aumenta a menos que seja ativada por controles externos. Se for ativada, um processo pop-up será utilizado. As janelas pop-up do compensador e das abas podem ser desligadas no **menu** de configurações.

1. Volts ou profundidade: Esse campo de dados é definido pelo usuário. Uma lista de todo o conteúdo está disponível no **menu** de configurações.
2. O ângulo de direção estará disponível se o sensor instalado estiver conectado à rede de área de controle do SmartCraft. O ângulo de direção é desligado por padrão, mas pode ser ligado manualmente no **menu** de configurações.
3. Velocidade: Exibe a velocidade do barco. Se não houver uma fonte de velocidade disponível, o mostrador exibirá traços. O mostrador exibirá o valor da velocidade, a fonte da velocidade —roda de pás, pitot ou GPS e as unidades de medida—MPH é o padrão. Um valor de velocidade com mais de dois dígitos será exibido em fonte menor.
4. Rotação: exibe uma barra móvel que representa a rotação do motor. Uma aplicação com motor duplo exibirá duas barras móveis separadas.
5. Combustível: Esse campo de dados exibe o combustível total a bordo.
 - Exibe apenas o total de combustível. Os dados individuais do combustível serão localizados na área de dados selecionada em gerenciamento de combustível.
6. A barra de rolagem permite que o operador selecione diferentes telas de aplicação da Mercury para abrir na área de dados contextuais. Use o botão PÁGINA e os botões de seta para mover entre ícones nesta seção da tela.
7. Posição da marcha: Os produtos DTS exibirão todas as posições da marcha para cada motor. As posições são definidas como **F**—avanço, **N**—ponto morto, e **R**—ré. Os produtos não DTS mostrarão **N**—ponto morto e **G**—engatado.
8. Compensador: Esse campo de dados é definido pelo usuário. Exibe a compensação para até dois motores. O pop-up com compensador está disponível na área de dados selecionada. O pop-up do compensador pode ser ligado ou desligado no **menu** de configurações.
9. Ícone de dados selecionados: Exibe um ícone que representa os dados exibidos atualmente na área de dados selecionada da tela. Também exibirá o ícone de dados selecionados anteriormente se, no momento, não houver dados selecionados sendo exibidos. Selecione o botão de PÁGINAS para abrir a barra de rolagem. O usuário pode selecionar um ícone na barra de rolagem e os dados selecionados serão exibidos.
10. Status do sistema: Exibe advertências e o modo ativo atual.
11. Área de dados selecionada: Exibe todos os dados selecionados, incluindo o andamento da verificação da partida inicial, mensagens de bom gerenciamento, programação de manutenção e advertências.
12. O ícone do ciclo automático irá mostrar todas as telas de dados associadas com uma seleção de menu. Em seguida, o display irá realizar um ciclo em um intervalo de tempo selecionado pelo usuário.
13. O ícone **X** fechará, ou sairá, a seleção de dados atual.

Cada campo de dados tem seu próprio indicador de página no canto inferior esquerdo da área de dados selecionada pelo usuário. Use os botões de seta para navegar para várias páginas ou o ícone do ciclo automático ou o ícone de saída. Pressione o botão enter quando o ícone de saída ou do ciclo automático estiver destacado.



- a - Indicadores de página
- b - Ícone do ciclo automático
- c - Ícone de saída

Ciclo automático

- Quando o ciclo automático estiver selecionado mas não estiver ativo, o ícone será exibido em um campo branco.
- Pressione o botão enter para ativar o ciclo automático. O ícone será exibido em um campo azul com setas brancas e permanecerá nesse esquema de cores até o ciclo automático ser desabilitado. O tempo padrão para o ciclo automático é de cinco segundos por página e pode ser alterado no **menu** de configurações.
- Quando o ciclo automático estiver ativo, os botões de seta não estarão disponíveis. Destaque uma das páginas e pressione o botão enter. O ciclo automático permanece ativo mas não é visível. Para retornar ao ciclo automático, destaque o ícone do ciclo automático e pressione o botão enter.
- Para desligar o ciclo automático, destaque o X e pressione o botão enter. A tela sairá da área de dados selecionada pelo usuário.

Funcionalidade da barra de rolagem

A barra de rolagem fornece acesso a itens não exibidos atualmente na área de dados selecionada pelo usuário da tela. O item ficará oculto até ser ativado e será exibido pelo tempo que o usuário tiver selecionado no **menu** de configurações. Se não houver atividade por mais de cinco segundos, o item do ícone na área de dados selecionada pelo usuário desaparecerá. Quando ativa, a área de dados selecionada pelo usuário será transformada para mostrar o nome do ícone e os dados pertencentes àquele recurso.

Navegação e ativação da barra de rolagem

1. Pressione o botão de PÁGINAS para ativar o menu da barra de rolagem.
2. Use os botões de seta para a ESQUERDA ou DIREITA para destacar o ícone que deseja exibir. Um contorno azul destacará o ícone da barra de rolagem a ser selecionada.

NOTA: Um ícone de seta aparecerá à esquerda e direita da barra de rolagem. Quando apenas um ícone de seta estiver visível, será necessário usar o botão de seta indicado para mover a seleção. Quando ambas as setas estiverem visíveis, qualquer botão de seta poderá ser usado.



- a - Ícone selecionado
- b - Setas da barra de rolagem

Área de dados selecionada pelo usuário

Durante o processo de navegação da barra de rolagem, quando o ícone for destacado e o botão Enter não estiver pressionado, a área de dados selecionada pelo usuário muda para exibir o ícone, o nome do ícone e a descrição do que o recurso faz. A área de dados selecionada pelo usuário exibirá essas informações por até 30 segundos. A duração do tempo que os dados selecionados pelo usuário e a barra de rolagem correspondente permanecerão na tela sem que o botão enter seja pressionado pode ser configurada navegando em Preferências>Barra Scroller>Atraso de ocultação automática.

Seleção de dados selecionados pelo usuário final

Quando o ícone for selecionado, pressione o botão Enter. O ícone aparecerá ao lado do campo de status do sistema e a área de dados selecionada pelo usuário exibirá os dados completos pertencentes àquela seleção.

Ícones da barra de rolagem

Expansão

Expansão—exibe dados aumentados das telas de dados selecionadas. Os dados selecionados se alternarão na tela.



Temperaturas

Temperaturas—exibe os valores de temperatura do fluido e do motor para o óleo, água e combustível. Exibe a temperatura do ar ambiente e do ar do coletor. As informações disponíveis dependem do conjunto de potência.



60707

Pressão

Pressão—exibe os valores de pressão do motor para água, óleo, combustível e auxiliar. As informações disponíveis dependem do conjunto de potência.



60709

Tensões

Tensões—exibe os valores da bateria de todos os motores.



60710

Combustível

Combustível—exibe as estatísticas do sistema de combustível: economia atual, economia média, uso de volume por hora, capacidade total e combustível usado.



60711

Tanques

Tanques—exibe os dados dos tanques a bordo do barco para capacidade de combustível, água, resíduos e capacidade de dois ciclos de óleo.



60713

Avançado

Avançado—exibe informações adicionais do motor: temperatura do coletor, porcentagem do acelerador, carga do motor e pressão auxiliar do coletor. As informações disponíveis dependem do conjunto de potência.



60714

Desempenho

Desempenho—exibe dados de desempenho avançado: desempenho de pico—rotação ou velocidade e polegadas por rotação da hélice.



60715

Compensador e abas

Compensador e abas—exibe a posição do compensador do acionamento e a posição das abas. Um sensor deve ser instalado nas abas para que essa função exiba informações.



Registro de viagem

Registro de viagem—exibe os dados de viagem registrados: distância total, tempo total, velocidade média, consumo médio de combustível. Os dados gravados do registro da viagem podem ser apagados e definidos como zero.



Navegação

Navegação—exibe dados relacionados ao sistema de navegação instalado: rumo da bússola, longitude e latitude, tempo até o ponto de destino (TTW), trajeto até o ponto de destino (BTW), distância até o ponto de destino (DTW) e curso de deslocamento (COG).



Gerador

Gerador—exibe dados que o gerador pode enviar através de uma rede de área de controle de protocolo NMEA 2000 ou J1939: estado atual de execução/parada, tensão—AC/DC, horas, pressão do óleo e temperatura da água.



ECO

Eco—exibe informações para orientar o operador para a melhor posição do compensador e a rotação do motor para alcançar a melhor economia de combustível possível.

NOTA: Consulte a seção **Modo Econômico** nesta seção para obter informações adicionais.



Piloto automático

Piloto automático—exibe dados do piloto automático.

NOTA: Consulte a seção **Modo piloto automático** nesta seção para obter informações adicionais.



Cruzeiro

Cruzeiro—Ativa o controle de cruzeiro. Permite que o usuário controle o barco com a rotação do motor ou a velocidade do barco. O controle de velocidade do barco exige um sensor de roda de pás ou GPS.

NOTA: Consulte a seção **Modo de Controle de Cruzeiro** nesta seção para obter informações adicionais.



60724

Velocidade lenta

Marcha lenta de pesca—ativa o controle de baixa rotação do motor. Pode ser usado para controlar a rotação do motor.

NOTA: Consulte a seção **Modo de Controle de Marcha Lenta de Pesca** nesta seção para obter informações adicionais.



60725

Smart Tow (Reboque inteligente)

Smart Tow—ativa os perfis do Smart Tow para seleção. Os perfis podem ser modificados, adicionado e salvos.

NOTA: Consulte a seção **Modo SmartTow** nesta seção para obter informações adicionais.



60726

Configurações

Configurações—local principal onde os dados podem ser ligados ou desligados, modificar a tolerância \pm dos dados do sensor, selecionar os valores exibidos preferidos—métrico/inglês/náutico e restabelecer para o padrão de fábrica.

NOTA: O restabelecimento para o padrão de fábrica apagará todas as configurações personalizadas. Consulte a Seção 4 para detalhes.



60727

Modo Econômico

Modo ECO



57376

O modo ECO exibe informações para orientar o operador para a posição ideal do compensador e a rotação do motor para alcançar a melhor economia de combustível possível. O módulo de controle do motor (ECM) ou o módulo de controle de propulsão (PCM) calcula a melhor economia de combustível com base nas informações de vários sensores do conjunto de potência e do barco.

1. Pressione o botão de PÁGINAS para ativar a barra de rolagem.

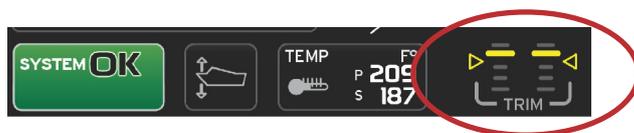
Seção 3 - Descrição Geral e Operação da Tela

2. Pressione o botão de seta para destacar o ícone ECO e pressione o botão enter. A área de dados selecionada pelo usuário exibirá o elemento do ícone ECO com uma descrição breve sobre como alcançar a melhor economia de combustível.



52165

NOTA: Quando o modo ECO está ativo, o local do campo de dados 4 do rodapé do sistema assume o padrão para exibir os valores do compensador se outros valores de dados estiverem sendo exibidos atualmente. Os valores do compensador serão mostrados no canto inferior direito da tela caso outro valor de dado esteja sendo mostrado no momento.

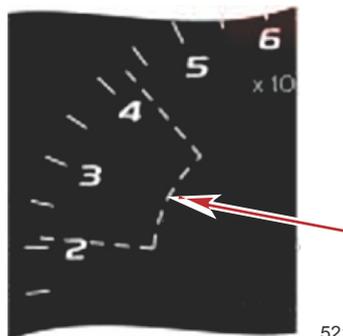


52166

Valores do compensador ativo do modo ECO

Valores mínimo e máximo do ECO

Quando o modo ECO estiver ativo e os motores estiverem em marcha de avanço, as linhas de valor mínimo e máximo aparecerão na varredura da rotação. Essas linhas exibem uma faixa otimizada ativa que deve ser calculada. Essa janela pode ser ajustada no **menu** de configurações.



52167

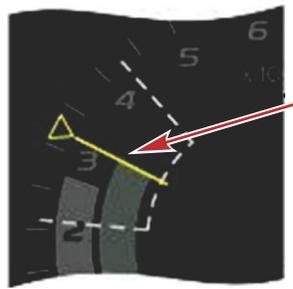
Alvos do compensador e rotação do ECO

Quando os valores de rotação atingem a faixa mínima de valores, os alvos do compensador e rotação aparecerão. Uma linha colorida transporá a varredura da rotação com alvos coloridos para informar o usuário onde estão os valores alvo e mudará a cor quando alcançar a otimização.

Cores alvo

Regras de cor do triângulo				
Estado	Cor	Valor do preenchimento	Ação	Imagem
Alvo não alcançado	Amarelo	Contorno	Piscando	 52170
Alvo alcançado	Verde	Sólido	Contínuo	 52171

A seguir, exemplos de alvos de rotação do ECO em estados diferentes.



Não otimizado



52172

Otimizado

A área de dados selecionada pelo usuário exibirá os alvos do compensador.



52173

Quando todos os alvos forem alcançados, a tela da área de dados selecionada pelo usuário mudará das instruções para exibir OTIMIZADO com o valor atual da economia de combustível.



52174

Navegação ECO

O rodapé da área de dados selecionada pelo usuário exibirá ATUALIZAR, MINIMIZAR e X. Use os botões de páginas, setas e o botão Enter para navegar por esses recursos.

- A opção minimizar ocultará as instruções do ECO e exibirá MODO ECO no campo de status do sistema. A opção Minimizar permite que o usuário exiba outras informações na área de dados selecionada pelo usuário.
- A opção atualizar restabelecerá os valores do ECO e usará novos parâmetros para determinar os valores alvo do compensador e da rotação.
- A opção X fechará o modo ECO, removendo os alvos do compensador e da rotação da área de dados constante.
- A área ativa terá uma borda branca.



52176

- a - Atualizar
- b - Recurso minimizar ativo
- c - Sair

Atualizar ECO

A opção atualizar permite o recálculo dos valores atuais que o ECO usa para os alvos do compensador e da rotação.

1. Use os botões de seta para destacar o recurso atualizar e pressione enter.
2. As instruções aparecerão na área de dados selecionada pelo usuário. Use o botão de seta para destacar o recurso atualizar e pressione enter.



52177

3. Quando o sistema terminar de calcular os novos alvos, a área de dados selecionada pelo usuário mudará para indicar que os valores foram atualizados.
4. Destaque o X e pressione enter para retornar para a tela principal de instruções do ECO.



52178

5. A área de dados selecionada pelo usuário do ECO exibirá instruções e os novos valores alvo para atingir a otimização a fim de obter economia máxima.

Minimizar

Minimizar é um recurso que permite que o usuário continue com os recursos ECO exibindo, ao mesmo tempo, informações adicionais na área de dados selecionada pelo usuário.

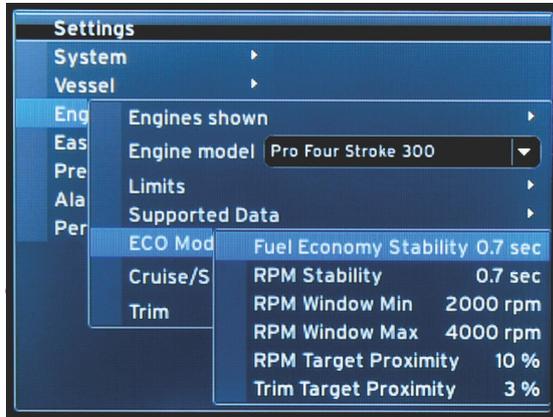
1. Quando a opção Minimizar é selecionada, as instruções do ECO são removidas e informações adicionais são exibidas na área de dados selecionada pelo usuário. Também é possível selecionar itens limitados da barra de rolagem.
 - A seleção da barra de rolagem é limitada em: Expandir, gerenciamento de combustível, registro de viagem, tensão, navegação, pressão, temperatura, tanques e gerador.
NOTA: Os itens disponíveis na barra de rolagem dependem das informações disponíveis do medidor e da identidade do barco.
 - Os itens exibidos na barra de rolagem em cinza quando a opção ECO está ativa estarão indisponíveis e não poderão ser selecionados.
2. Quando a opção Minimizar estiver ativa, o campo de status do sistema exibirá ECO.
3. Para aumentar o modo ECO, use os botões de seta para destacar o ícone ECO e pressione o botão Enter.
4. Quando o ECO alcança a otimização, o texto da área de dados selecionada pelo usuário muda para OTIMIZADO.

Sair de ECO

Para sair do modo ECO, selecione o X no rodapé da área de dados selecionados pelo usuário e o VesselView desligará a função ECO.

Alteração dos alvos do ECO

O software do ECO monitora os sensores do motor e procura o melhor número de economia de combustível enquanto o barco está em operação. Quando o software reconhece um aumento da economia de combustível, o VesselView registra os valores da rotação do motor e do compensador naquele momento. Esse cálculo ocorre se a tela ECO estiver visível ou não. Quando o software tiver gravado os valores da rotação e do compensador, ele guiará o operador com setas para onde aquela velocidade ideal de funcionamento e o ajuste do compensador estavam. Na maioria das aplicações a tela ECO não precisa de nenhuma calibração apesar de haver configurações para personalizar o indicador para o seu estilo de navegação. As configurações padrão estão dentro dos parâmetros aceitáveis para a maioria das aplicações da embarcação. A seguir estão as configurações padrão, e a opção de ajuste pode ser ativada pressionando o botão enter enquanto qualquer parâmetro está destacado.



60837



60838

Configurações do alvo ECO padrão	
Estabilidade da economia de combustível	0,7 segundo
Estabilidade da rotação	0,7 segundo
Mínimo da janela de rotação	2000 RPM
Máximo da janela de rotação	4000 RPM
Proximidade do alvo de rotação	10%
Proximidade do alvo do compensador	10%

IMPORTANTE: Deve-se executar uma calibração manual do compensador antes de se usar a tela ECO se a identidade do barco não foi carregada com um cartão micro SD. Usar a calibração padrão do compensador não permitirá que a tela ECO funcione adequadamente.

Alteração de valores alvo

1. Pressione o botão de PÁGINAS para abrir a barra de rolagem.
2. Pressione o botão de seta para destacar o ícone de configurações. Pressione o botão enter.
3. Pressione o botão de seta para destacar Rede e pressione o botão enter.
4. Pressione o botão de seta para destacar o modo ECO e pressione o botão enter.
5. Pressione o botão de seta para destacar o alvo que deseja alterar—mínimo da janela de rotação ou máximo da janela de rotação e pressione o botão Enter.
6. Pressione os botões de seta para alterar os números individuais (X000). Pressione o botão Enter para salvar o número e ir para o próximo número (0X00) e use os botões de seta para alterar esse número.
7. Quando o último número (000X) for alterado, pressione o botão Enter.

NOTA: O menu configurações fechará após o pressionamento do botão enter. Para alterar outros valores alvo, pressione o botão de páginas, e configurações será o ícone destacado. Siga o mesmo processo indicado anteriormente para alterar outros valores alvo.

Modo SmartTow

Smart Tow (Reboque inteligente)

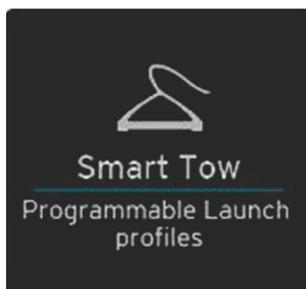


57377

Seção 3 - Descrição Geral e Operação da Tela

O Smart Tow é um programa fácil de usar para gerenciar a aceleração do barco e metas de alvo de velocidade para puxar esquiadores, banana boats, ou equipamentos de esportes aquáticos de todas as variedades. O Smart Tow elimina a suposição dos problemas de aceleração como muitas falhas de tentativas, overshoot, desaceleração e alvos de velocidade inconsistente. Selecione um perfil, selecione ativar e coloque a alavanca de controle em aceleração máxima, o Smart Tow fará o resto.

O SmartTow baseia-se na rotação do motor, a menos que o barco tenha um GPS instalado e conectado à rede de área de controle. Quando o barco tiver um GPS, é possível selecionar os alvos de velocidade ou de rotação do motor para as opções de controle do SmartTow. Também é possível criar perfis de lançamento personalizados.



52179

Características

O SmartTow utiliza a área de dados selecionada pelo usuário e a seção do rodapé para permitir o ajuste das configurações. Pressione ou deslize o dedo para se deslocar pelos campos das caixas de seleção. A seção do rodapé permite a habilitação ou desabilitação da opção SmartTow, salvar ou sair. Os itens localizados no rodapé da área de dados exigem que a seleção seja tocada ou que se use o botão giratório para destacar e aceitar.

O Smart Tow oferece cinco perfis de ativação predefinidos de fábrica ou o operador pode criar novos perfis personalizados de ativação. Os perfis personalizados são úteis quando há pessoas a bordo, com diferentes níveis de experiência com equipamentos de esportes aquáticos. O operador pode criar ativações mais agressivas para esquiadores experientes, bem como ativações mais suaves para crianças ou reboques infláveis.



52280

Perfis predefinidos de fábrica

Existem cinco campos de seleção dentro de um perfil. Use os botões de seta e o botão enter para alterar as seleções de perfil.

- O ponto definido é a velocidade o RPM ou velocidade. O operador pode ajustar a rotação ou a velocidade na área da tela de dados.
- Ramp é o tempo que o barco vai demorar para chegar até o ponto de ajuste.
- Overshoot é o percentual sobre o ponto de ajuste que o barco vai atingir.
- A duração de ultrapassagem é o período de tempo que o barco permanece acima do ponto definido.

Após efetuar os ajustes nas configurações desejadas, selecione PRÓXIMO no rodapé da área de dados. Isto levará o operador para a tela do teclado, para nomear e salvar à lista de perfis. Nomeie o perfil e selecione a tecla enter para adicionar o novo perfil à lista.

A habilitação ou desabilitação liga ou desliga o recurso. A varredura da rotação será exibida como varreduras brancas não ativas quando desativada. A varredura da rotação será exibida como varreduras laranjas ativas quando ativada. O operador pode modificar todas as configurações quando o Smart Tow estiver no estado desligado—desabilitado.

Selecione SALVAR. A opção salvar modificará a tela SmartTow para que o operador selecione salvamento rápido, salvar como novo, criar personalizado ou apagar o perfil.

Se o operador pressionar o X, o SmartTow é desabilitado, enquanto a área constante e a área de dados selecionada pelo usuário voltam para a tela padrão.

Ativando o Smart Tow

Para ativar o Smart Tow, selecione um perfil de arranque ou um perfil personalizado. Quando a embarcação e a pessoa sendo rebocadas estiverem prontas, coloque a alavanca do acelerador na posição completa do acelerador. O Smart Tow iniciará o perfil de arranque. Um ponto móvel se moverá pelo caminho do perfil, indicando o progresso atual do perfil de arranque.

1. Habilitado—ligado, fica verde quando pronto
2. Desabilitado—desligado, fica vermelho quando inativo

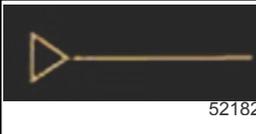
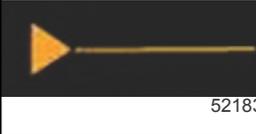
O barco continuará no RPM ou velocidade alvo até que você selecione desabilitar, ou até que o operador mova a alavanca de aceleração para a posição inativa.

Alvos do SmartTow

O SmartTow modificará a área de dados constante incorporando os indicadores de rotação e overshoot na varredura de rotação. O alvo do ponto de ajuste da rotação será a cor laranja e a escala do overshoot será a cor branca.



O alvo do ponto de ajuste da rotação mudará de um contorno, quando não ativo, para sólido quando ativado.

Alvo do ponto de ajuste da rotação			
Estado	Cor	Valor do preenchimento	Imagem
Ponto de ajuste	Alaranjado	Contorno	 52182
Ativo	Alaranjado	Sólido	 52183

Quando o SmartTow não estiver ativo, o monitor de varredura de rotação fica branco. O SmartTow modifica a cor do monitor de varredura de rotação para laranja quando ativo.



A cor do monitor de varredura de rotação ativo é laranja

Painel de visão geral do SmartTow

O SmartTow exibirá um painel de visão geral antes de abrir o SmartTow pela primeira vez. Essa tela permanecerá visível por um período curto. O painel da visão geral fornece instruções sobre como navegar na tela do SmartTow. Você pode ocultar a ajuda, continuar ou sair do recurso SmartTow dessa tela.

- Quando OCULTAR AJUDA for escolhido, a tela de ajuda não aparecerá durante o ciclo de abertura seguinte e o sistema continuará a abrir a tela padrão do Smart Tow.

Seção 3 - Descrição Geral e Operação da Tela

- A opção CONTINUAR abrirá a tela padrão do Smart Tow e manterá a página Visão geral na sequência de abertura na próxima vez em que o Smart Tow for aberto.



52185

- A opção X fará o usuário sair do SmartTow.

Área de dados selecionada pelo usuário do Smart Tow

A tela padrão do Smart Tow permite que você selecione, defina e modifique configurações dos recursos do Smart Tow. O ponto do gráfico de abertura fica animado quando o SmartTow está ativo e executando uma sequência de abertura. O ponto se moverá pelo caminho de abertura mostrando qual parte da sequência de abertura o sistema está executando.



52188

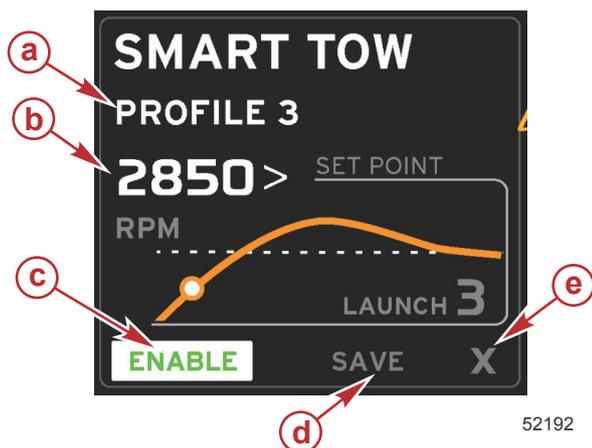
Ponto animado do gráfico de abertura

Navegação

O Smart Tow utiliza a área de dados selecionada pelo usuário e a seção do rodapé dessa área para permitir o ajuste das configurações. O botão de PÁGINAS move a caixa de seleção pelos campos. A seção do rodapé permite a habilitação ou desabilitação da opção SmartTow, salvar ou sair.

Existem cinco guias de seleção. O botão de PÁGINAS rolará pela seleção de perfil, ponto de ajuste da rotação/velocidade e habilitação/desabilitação. Quando a guia de seleção estiver em habilitação, as teclas de setas mudam a seleção para salvar ou sair (X).

- Os itens localizados na área do rodapé exigem que o botão Enter seja pressionado para aceitar a seleção.
- O botão Enter não é necessário para o campo acima da área do rodapé.

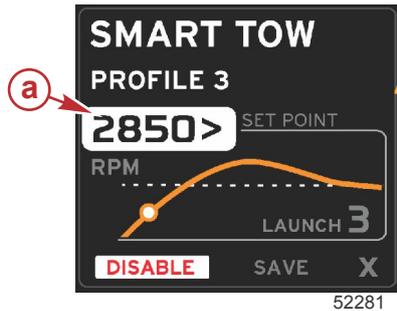


52192

- a - Seleção de perfil
- b - Valor do ponto de ajuste
- c - Habilitar
- d - Salvar
- e - Sair

O valor do ponto de ajuste permitirá que o operador regule o ponto de ajuste da rotação ou velocidade. Os padrões serão 10 mph ou 1700 rpm até que o operador salve rapidamente os valores.

- O ponto de ajuste é a seleção padrão quando o SmartTow está ativo. O operador pode ajustar a rotação ou a velocidade pressionando as teclas de seta.



a - Seleção padrão do ponto de ajuste

Após o operador realizar os ajustes nas configurações desejadas, pressionar o botão de PÁGINAS moverá o cursor para a seleção de habilitação na área do rodapé da área de dados selecionada pelo usuário.

- A habilitação ou desabilitação liga ou desliga o recurso. As varreduras de rotação dos dados persistentes serão exibidas como varreduras em branco não ativas. O operador pode modificar todas as configurações quando o sistema estiver no estado desligado.
 - O ícone de Habilitação ficará verde quando ativo
 - O ícone de Desabilitação ficará vermelho quando não ativo



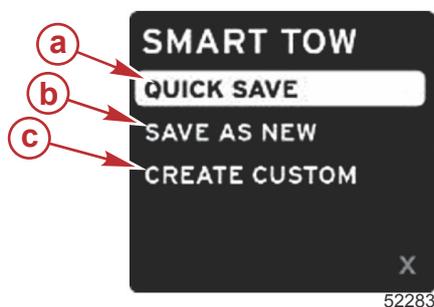
a - Não ativo—vermelho
b - Varredura de rotação normal exibida quando o modo MPH é selecionado

- Use os botões de seta para destacar a opção salvar. A opção salvar modificará a tela SmartTow para que o operador selecione salvamento rápido, salvar como novo ou criar personalizado.
- Se o operador selecionar X e pressionar o botão Enter, o Smart Tow é desabilitado e a área constante e a área de dados selecionada pelo usuário voltam para a tela padrão.

Salvar

Quando o operador seleciona salvar e pressiona o botão Enter, a área de dados selecionada pelo usuário muda para as opções de como salvar. O salvamento rápido é a seleção padrão.

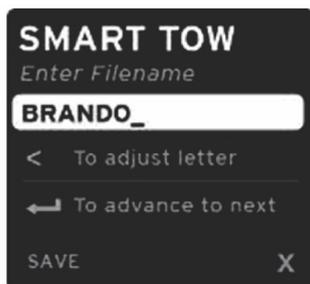
- O botão de PÁGINAS se moverá através das opções. Pressione enter para confirmar a seleção.



a - Salvamento rápido
b - Salvar como novo
c - Criar personalizado

- SALVAMENTO RÁPIDO** armazenará o perfil existente com os novos valores de rotação ou velocidade. Pressione o botão Enter para salvar os dados e voltar para a tela do Smart Tow.
- SALVAR COMO NOVO** permite que o operador armazene as configurações atuais com um nome personalizado. Pressione o botão enter para fazer a transição para o nome do arquivo personalizado. A seleção do nome do arquivo está ativa por padrão.
 - Use os botões de seta para alterar a letra.

- b. Use o botão enter para avançar para a letra seguinte.



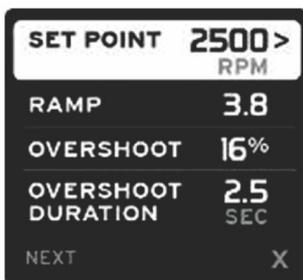
52284

- c. Use o botão de PÁGINAS para destacar a opção salvar e pressione o botão enter para confirmar as alterações.

NOTA: Se o operador quiser sair, pressione o botão de páginas para mover a guia de seleção para o rodapé de navegação e pressione as teclas de seta para selecionar a opção X e pressione o botão Enter. A tela mudará para a tela principal sem salvar os novos dados.

Criação de abertura personalizada

Criação de abertura personalizada permite que o operador crie um perfil de abertura personalizado. O operador pode regular o ponto de ajuste da rotação ou velocidade, rampa, overshoot e duração do overshoot. Quando o operador seleciona essa opção, a área de dados selecionada pelo usuário muda para a tela de configuração do perfil personalizado.



52286

- Pressione o botão de PÁGINAS para mover a guia de seleção para os campos desejados que requerem ajuste. Use os botões de seta para ajustar o valor do item selecionado.
- Após o perfil personalizado ser concluído, use o botão de PÁGINAS para destacar **Próximo** ou **X**.
 - a. Ao selecionar **Próximo** a área de dados selecionada pelo usuário mudará para SALVAR COMO NOVO para criar um nome personalizado para o novo perfil de abertura. Pressione o botão enter para aceitar a seleção.
 - b. Ao selecionar **X** as configurações do perfil personalizado não serão salvas e a tela mudará para a tela principal do Smart Tow.

Desativar o Smart Tow

Para sair do Smart Tow, selecione DESATIVAR. O VesselView transferirá o controle do acelerador de volta para o operador. Quando o Smart Tow estiver ativado, mover a alavanca do acelerador para qualquer ponto abaixo da meta de velocidade irá diminuir a velocidade do barco, mas a velocidade máxima do barco não vai aumentar além da meta de velocidade.

Modo de Controle de Cruzeiro

Controle Cruise (Cruzeiro)



57378

O recurso de cruzeiro permite que o operador selecione um ponto de ajuste e regule o valor de modo que o barco mantenha uma velocidade ou uma rotação específica do motor.

- O cruzeiro baseia-se na rotação, a menos que o barco tenha um GPS Mercury Marine incorporado na rede de área de controle.
- Se o barco tiver um GPS Mercury Marine, sua velocidade é a configuração padrão.
- O operador pode selecionar os pontos de ajuste de rotação ou os pontos de ajuste baseados na velocidade. O tipo da seleção da opção de cruzeiro pode ser alterado no **menu** de configurações.

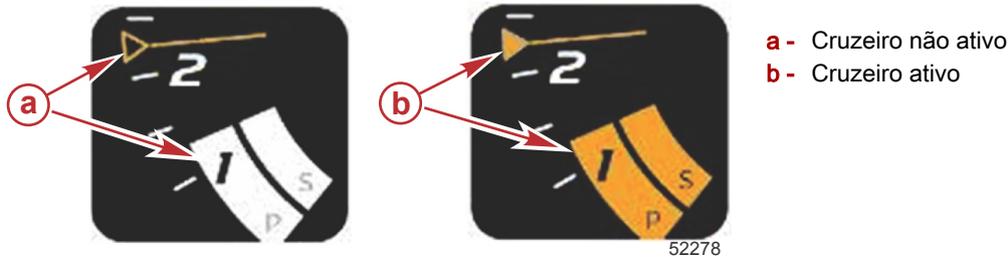
- Abra a barra de rolagem e destaque o ícone de cruzeiro. Consulte a seção **Ícones da barra de rolagem** para identificar o ícone de cruzeiro.

Área de dados de controle de cruzeiro

Alteração do campo de dados constante

O cruzeiro modificará o campo de dados constante da tela incorporando um indicador de rotação na varredura da rotação de modo similar aos alvos do modo ECO e Smart Tow.

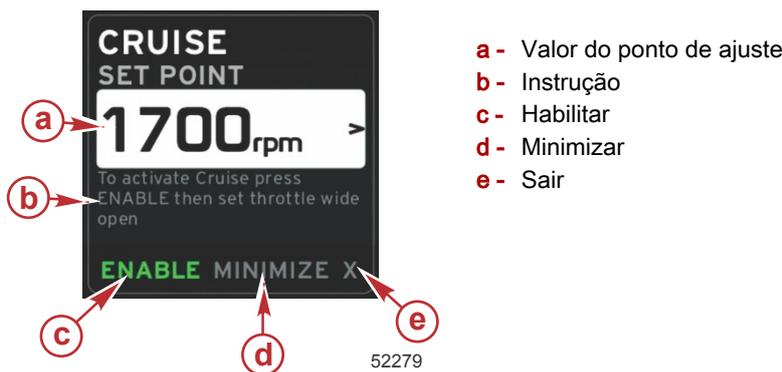
- Quando o modo cruzeiro é ativado, os elementos do campo de dados constante são modificados para comunicar:
 - O ponto de ajuste da rotação.
 - A cor da varredura da rotação mudará para laranja quando ativa para indicar que o motor é controlado pelo computador.



Cruiseiro—Área de dados selecionada pelo usuário

Cruiseiro modificará a área de dados selecionada pelo usuário da tela quando ativo.

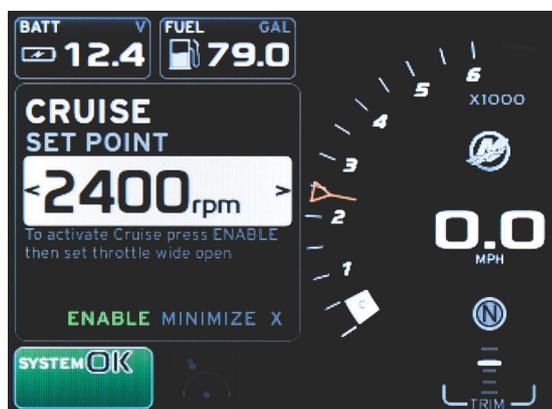
- Os elementos dentro da área de dados contextuais mudarão para permitir que o usuário configure:
 - O ponto de ajuste da rotação
 - Habilitação ou desabilitação do status de cruzeiro



Navegação de cruzeiro

O modo cruzeiro terá um sistema de navegação modificado similar ao SmartTow. O rodapé da área de dados selecionada pelo usuário permite que o operador habilite ou desabilite o cruzeiro, minimize ou saia do elemento do programa. A navegação no rodapé seguirá a mesma estratégia de seleção de navegação básica dos outros recursos.

- Use as teclas de seta para rolar pelas seleções.
- Pressione enter para ativar a seleção.



60839

- a. A habilitação ou desabilitação liga ou desliga o recurso do cruzeiro. Após selecionar habilitar, coloque a alavanca do acelerador na posição aberta de avanço e o VesselView irá controlar a velocidade do barco.



60841

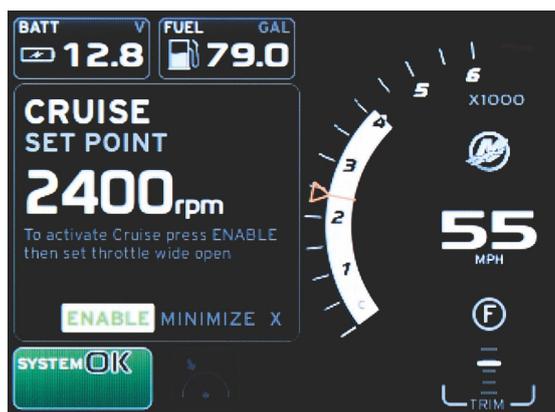
Habilitação selecionada



60843

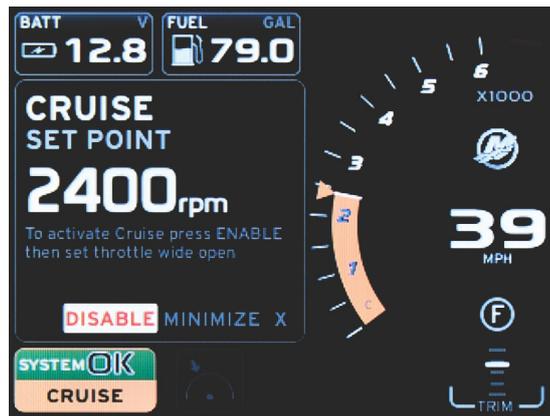
Desabilitação selecionada

- b. Quando o cruzeiro está desabilitado, o operado pode acelerar o barco a qualquer velocidade desejada, e o marcador de alvo continuará na varredura de RPM no ponto de cruzeiro configurado.



60844

- c. Selecionar habilitar irá voltar a varredura de RPM para o ponto de cruzeiro configurado.



60842

- d. A opção minimizar ocultará os dados do cruzeiro e exibirá CRUZEIRO no campo de status do sistema. Isso permite que o operador exiba informações de outros ícones selecionados.
3. O campo de seleção para regulagem do ponto de ajuste será o local padrão do início do cruzeiro. Após o operador realizar os ajustes nas configurações desejadas, pressionar o botão de PÁGINAS moverá a guia de seleção para a habilitação/desabilitação no rodapé da área de dados selecionada pelo usuário.
- Use as teclas de seta para mover entre as seleções do ponto de ajuste.
 - Quando a guia de seleção estiver fora da área de navegação (campo do ponto de ajuste), o operador precisa apenas alterar os ajustes de rotação ou velocidade. Não há necessidade de pressionar o botão enter para entrar na nova configuração.
4. Minimizar é um recurso que permite que o operador use o cruzeiro e exiba dados adicionais na área de dados selecionada pelo usuário.
- IMPORTANTE: Os pontos de ajuste não podem ser regulados quando o cruzeiro estiver minimizado.**
- A seleção do ícone da barra de rolagem é limitada. Os itens que não são acessíveis ficarão cinza quando o cruzeiro estiver ativo.
 - Se o piloto automático estiver ativo e o cruzeiro estiver minimizado, o campo de status do sistema exibirá CRUZEIRO.
 - Os dados do cruzeiro serão exibidos sobre as configurações do piloto automático se o usuário selecionar o campo de status do sistema.
 - Se ocorrer uma notificação pop-up do piloto automático ou se o operador usar o trackpad do CAN do piloto automático, os dados do piloto automático preencherão automaticamente a área de dados selecionada pelo usuário. O operador precisará minimizar para ocultar os dados pop-up.
5. Quando a opção minimizar estiver ativa, o campo de status do sistema exibirá CRUZEIRO.
6. Quando a opção sair for selecionada durante a exibição do elemento do cruzeiro e o operador pressionar Enter, o recurso do cruzeiro será desabilitado. O ícone do cruzeiro será exibido ao lado do campo de status do sistema até que outro ícone seja selecionado da barra de rolagem.

Modo de Controle de Marcha Lenta de Pesca

Controle de marcha lenta pesca



57379

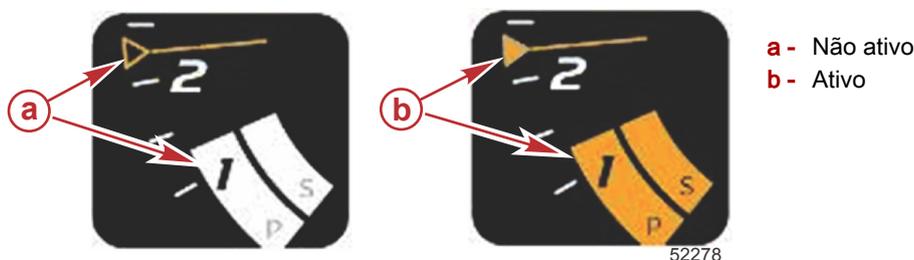
- O recurso de controle de marcha lenta de pesca permite que o operador selecione um ponto de ajuste e regule o valor de modo que o barco mantenha uma velocidade ou uma rotação específica do motor.
- A marcha lenta de pesca baseia-se na rotação, a menos que o barco tenha um GPS Mercury Marine incorporado na rede de área de controle.
 - Se o barco tiver um GPS Mercury Marine, sua velocidade é a configuração padrão.
 - O operador pode selecionar os pontos de ajuste de rotação ou os pontos de ajuste baseados na velocidade. O tipo da seleção da opção de marcha lenta de pesca pode ser alterado no **menu** de configurações.
 - Use os botões de seta para destacar o ícone da marcha lenta de pesca. Consulte **Ícones da barra de rolagem** para identificar o ícone da marcha lenta de pesca.

Área de dados de controle de marcha lenta de pesca

Alteração do campo de dados constante

A marcha lenta de pesca modificará o campo de dados constante da tela incorporando um indicador de rotação na varredura da rotação de modo similar aos alvos do modo ECO e Smart Tow.

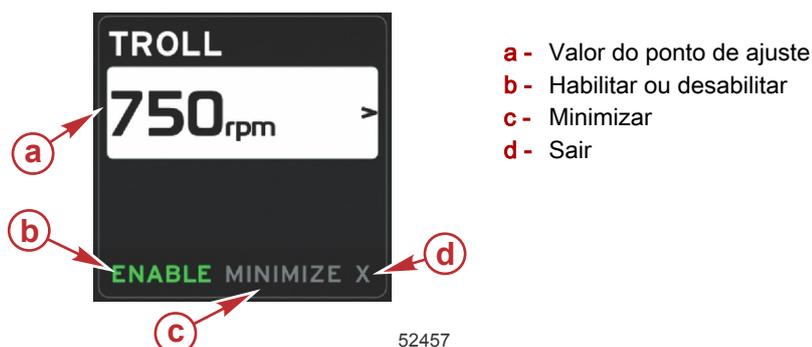
- Quando o modo de controle de marcha lenta de pesca é ativado, os elementos do campo de dados constante são modificados para comunicar:
 - O ponto de ajuste da rotação
 - A cor da varredura da rotação mudará para laranja quando ativa para indicar que o motor é controlado pelo computador.



Marcha lenta de pesca—Área de dados selecionada pelo usuário

A marcha lenta de pesca modificará a área de dados selecionada pelo usuário da tela quando ativo.

- Os elementos dentro da área de dados contextuais mudarão para permitir que o usuário configure:
 - o ponto de ajuste da rotação
 - Habilitação ou desabilitação do status da marcha lenta de pesca.



Navegação da marcha lenta de pesca

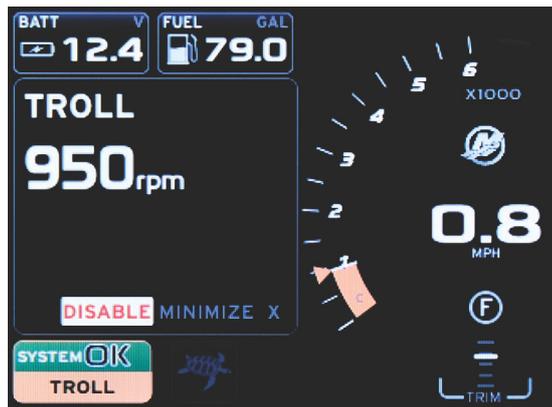
O modo de marcha lenta de pesca terá um sistema de navegação modificado similar ao SmartTow. O rodapé da área de dados selecionada pelo usuário permite que o operador habilite ou desabilite a marcha lenta de pesca, minimize ou saia do elemento do programa. A navegação no rodapé seguirá a mesma estratégia de seleção de navegação básica dos outros recursos.

- Use os botões de seta para percorrer as seleções do rodapé.



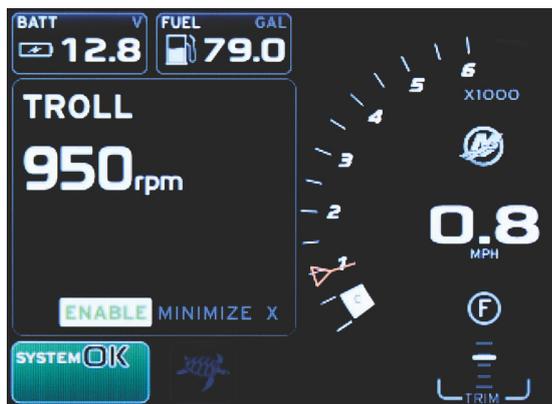
- Pressione enter para ativar a seleção.

- a. Habilite ou desabilite o recurso do elemento.



60846

Habilitação selecionada



60845

Desabilitação selecionada

- b. Selecionar desabilitar irá voltar o controle de aceleração para o operador. O acelerador não pode ser reativado até que ele seja colocado na posição marcha lenta quanto ainda está em marcha.
 - c. A opção minimizar ocultará os dados da marcha lenta de pesca e exibirá MARCHA LENTA DE PESCA no campo de status do sistema. Isso permite que o operador exiba informações de outros ícones selecionados.
3. O campo de seleção para regulagem do ponto de ajuste será o local padrão do início da marcha lenta de pesca. Após o operador realizar os ajustes nas configurações desejadas, use os botões de seta para habilitar/desabilitar a seleção no rodapé da área de dados selecionada pelo usuário.
- a. Use os botões de seta para mover entre as seleções do ponto de ajuste e o rodapé.
 - b. Quando a guia de seleção estiver acima da área de navegação do rodapé (campo do ponto de ajuste), o operador precisa apenas usar os botões de seta para fazer os ajustes de rotação ou velocidade. Não há necessidade de pressionar o botão enter para entrar na nova configuração.
4. Minimizar é um recurso que permite que o operador use a marcha lenta de pesca e exiba dados adicionais na área de dados selecionada pelo usuário.

IMPORTANTE: Os pontos de ajuste não podem ser regulados quando a marcha lenta de pesca estiver minimizada.

- a. A seleção do ícone da barra de rolagem é limitada. Os itens que não são acessíveis ficarão cinza quando a marcha lenta de pesca estiver ativa.
- b. Se o piloto automático estiver ativo e a marcha lenta de pesca estiver minimizada, o campo de status do sistema exibirá MARCHA LENTA DE PESCA.



60848

- Os dados da marcha lenta de pesca serão exibidos sobre as configurações do piloto automático se o usuário selecionar o campo de status do sistema.
 - Se ocorrer uma notificação pop-up do piloto automático ou se o operador usar o trackpad do CAN do piloto automático, os dados do piloto automático preencherão automaticamente a área de dados selecionada pelo usuário. O operador precisará minimizar para ocultar os dados pop-up.
- Quando a opção minimizar estiver ativa, o campo de status do sistema exibirá MARCHA LENTA DE PESCA.
 - Quando a opção sair for selecionada durante a exibição do elemento da marcha lenta de pesca, o recurso da marcha lenta de pesca será desabilitado. O ícone da marcha lenta de pesca será exibido ao lado do campo de status do sistema até que outro ícone seja selecionado da barra de rolagem.

Telas do piloto automático

Visão geral das telas do piloto automático



57380

O VesselView é uma extensão do monitor para operações com joystick e recursos de piloto automático. Todas as funcionalidades desses recursos de pilotagem são controladas através da placa da rede de área de controle (CAN) do piloto automático da Mercury Marine. O VesselView mostrará se um modo está ativo ou em espera. Janelas pop-up aparecerão conforme o barco chega a um ponto de destino pedindo para reconhecer a curva, e exibem o texto sobre como ajustar o motor e os acionamentos para alcançar eficiência máxima.

- Ao pressionar qualquer botão no trackpad do CAN do piloto automático, o VesselView assume o padrão de exibição da tela do piloto automático.
- O piloto automático será exibido ativamente quando esse recurso for ligado. Todos os modos e funções são controlados com o trackpad do CAN.

Navegação nas telas do piloto automático

As telas do piloto automático têm um sistema de navegação modificado. As informações são exibidas em duas páginas de dados. Indicadores de página e X serão as únicas seleções disponíveis.

- A página 1 conterá informações básicas do piloto automático.
- A página 2 conterá dados adicionais de navegação.
- Use o X para ocultar os dados do piloto automático e exibir o modo piloto automático no campo de status do sistema. Isso permite que outras informações sejam exibidas na área de dados selecionada pelo usuário.



52461

a - Páginas

b - Minimiza os dados do piloto automático

Minimizar piloto automático

Quando a opção minimizar é selecionada na área de dados selecionada pelo usuário, os dados do piloto automático são removidos. É possível selecionar para exibir itens limitados da barra de rolagem da área de dados selecionada pelo usuário. Os últimos dados selecionados pelo usuário serão exibidos por padrão.

- A seleção da barra de rolagem é limitada em: expandir, ECO, gerenciamento de combustível, registro de viagem, tensão, navegação, pressão, temperatura, tanques, cruzeiro, conjunto gerador e configurações.

NOTA: Os itens disponíveis da barra de rolagem baseiam-se no motor selecionado no assistente de configuração.

- Quando o modo ECO estiver ativo e o piloto automático for minimizado, o campo de status do sistema exibirá AUTOMÁTICO.
- Os itens na barra de rolagem que não podem ser selecionados estarão em cinza quando o piloto automático estiver ativo.
- Quando aparecer uma janela pop-up do piloto automático ou um botão no trackpad do CAN do piloto automático for pressionado, os dados do piloto automático preencherão automaticamente a área de dados selecionada pelo usuário. É necessário selecionar a opção X para ocultar os dados.
- O campo de status do sistema exibirá em qual modo o piloto automático está: rastreamento, automático, sequência de ponto de destino ou espera. A sequência do ponto de destino ficará laranja no campo de status do sistema e todos os outros modos aparecerão em cinza.

Seção 4 - Configuração e Calibragens

Índice

Navegação no menu de configurações.....	44	Limites	51
Navegação no menu.....	44	Dados suportados	51
Sistema.....	44	Modo ECO	51
Idioma	44	Tipo de cruzeiro/reboque inteligente	51
Sobre	45	Compensador	51
Leme 1, dispositivo 1	45	EasyLink.....	52
Assistente de configuração	45	Motor e transmissão	53
Restaurar padrões	46	Sincronização da rotação	53
Rede	46	Tanques	53
Simulação	46	Preferências.....	54
Hora	46	Alarme	55
O barco.....	47	Luz do visor	55
Guias	47	Barra de Rolagem	55
Tanques	48	Caixas de Dados	55
Calibragem do Tanque	48	Pop-ups	56
Velocidade	48	Intervalo do ciclo automático	56
Direção	48	Unidades	56
Temperatura do mar	49	Alarmes.....	56
Desvio de profundidade	49	Arquivo de identidade.....	58
Motores.....	49	Exportar	58
Motores Mostrados	51	Importar	58
Modelo do Motor	51	Restaurar	58

Navegação no menu de configurações

Navegação no menu

1. Pressione o botão de páginas.
2. Pressione o botão de seta para a direita várias vezes até que o último ícone esteja destacado.
3. Pressione o botão enter.
4. Pressione os botões de seta para a esquerda ou direita para navegar até as páginas.
5. Pressione o botão enter para entrar no menu.
6. Após alterar as configurações, pressione o botão de páginas várias vezes para voltar ao ícone de configurações.



- a - Botão de páginas
- b - Botão de seta para a esquerda
- c - Botão de seta para a direita
- d - Botão Enter

Sistema



A tabela a seguir mostra a navegação do **menu** de configurações. Um asterisco (*) indica que existe uma seleção adicional a ser feita naquele momento no menu.

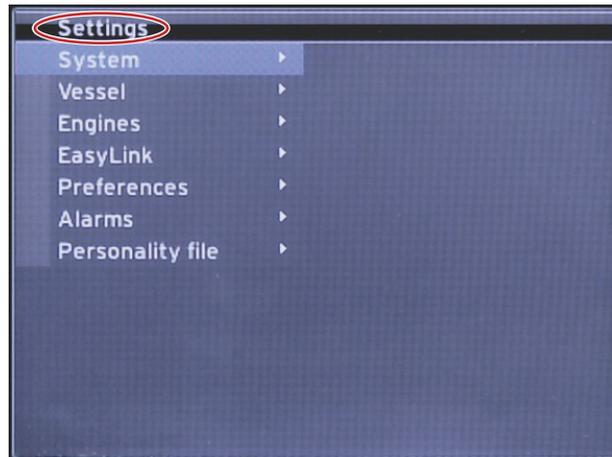
Sistema				
Idioma >	Selecione o idioma desejado	—		
Sobre >	Versão do software da tela	—		
Leme 1, dispositivo 1 >	Selecione a posição do leme >	Cancele ou salve e reinicie		
	Selecione a posição do dispositivo >	Cancele ou salve e reinicie		
Assistente de configuração >	Próximo para iniciar o assistente de configuração >	*		
Restaurar predefinições >	Todas as configurações >	Selecionado-ponto, não selecionado-vazio		
	Limites do motor >	Selecionado-ponto, não selecionado-vazio		
	Histórico do alarme >	Selecionado-ponto, não selecionado-vazio		
Rede >	Seleção automática >	Fontes >	Seleção da fonte de dados >	*
Simulação >	On-marca de verificação, off-sem marca de verificação	*		
Hora >	Diferença do fuso horário	—		
	Formato de hora >	12 hr ou 24 hr		
	Formato da data >	mm/dd/ano ou dd/mm/ano		

Podem ser feitas alterações em qualquer configuração a qualquer momento usando o **menu** de configurações. É possível navegar em todos os menus e submenus suspensos usando os botões de seta para a ESQUERDA e DIREITA e o botão ENTER.

Idioma

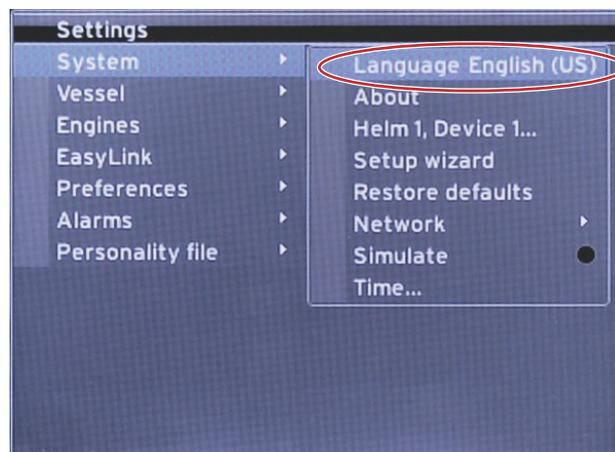
Selecione o idioma que deseja que o VesselView exiba.

1. Com o ícone configurações destacado, pressione o botão ENTER. A tela **do menu** configurações aparecerá.



56791

2. Pressione o botão ENTER para acessar o submenu das opções do **Sistema** e selecione **Idioma**.



56825

Sobre

Ver a versão atual do software do VesselView.

Leme 1, dispositivo 1

Configure a identidade única do VesselView. Isto é fundamental em barcos com múltiplos lemes ou múltiplos VesselViews, para garantir a transmissão apropriada de dados para a rede.

Assistente de configuração

Uma ferramenta conveniente e de uso fácil. O assistente de configuração lhe guia pelas seleções necessárias de informações da embarcação, as quais determinam as características e opções disponíveis para o operador.

- Importar configurações de um cartão micro SD
- Configuração do motor
 - Selecione o tipo do motor
 - Selecione o modelo do motor
 - A embarcação tem um joystick, sim/não
 - Selecionar o número de motores
- A configuração da tela seleciona quais motores são mostrados pelo VesselView
- A configuração do dispositivo atribui a identificação e localização do VesselView
- A configuração da unidade seleciona as unidades de medida que serão mostradas, métricas ou padrão dos EUA. Unidades de medida podem ser personalizadas a qualquer momento usando o **Menu de preferências**.
- A configuração do tanque determina o tipo do tanque e nomes para os tanques da embarcação
- A configuração de velocidade permite a seleção do tipo de dispositivo que enviará dados de velocidade para o VesselView
- Finalizar o assistente de configuração irá salvar todas as seleções e voltar para a tela de navegação

Restaurar padrões

Permite que o operador apague todas as configurações, histórico de alarme ou limites de motor.

NOTA: Limpar os limites do motor não possui nenhum efeito na proteção Engine Guardian. Os limites do motor são determinados de acordo com a preferência do operador e podem ser modificados ou apagados a qualquer momento.

Rede

As configurações de rede permitem que o usuário selecione diversas fontes de dados, analisando o CAN bus e o NMEA backbone para componentes de relatos de dados instalados (entrada e saída) e revisa os relatórios de diagnóstico—diagnósticos mostram dados de erros e excessos nas redes de comunicação CAN e NMEA. Isso pode ser útil para um técnico habilidoso diagnosticar erros de comunicação de CAN e NMEA. A lista de dispositivos mostra todos os componentes de relatório de dados backbone NMEA e barramento CAN reconhecidos.

- A seleção automática irá analisar a rede e identificar qualquer dispositivo compatível.
- Fontes permitem que o operador selecione o dispositivo que irá transmitir os dados para o VesselView. A seleção padrão para cada item é o VesselView.

Seleção da fonte de dados		
GPS >	Todos os dados >	Automático
Embarcação >	Vanguarda, taxa de combustível da embarcação, ângulo do leme e abas do compensador >	
Motor >	Bombordo e estibordo >	Temperatura, temperatura do óleo, pressão de impulso, pressão do óleo, pressão da água, RPM, alternador, taxa de combustível, horas do motor, manutenção preditiva geral, status do compensador, luz indicadora de avarias, performance do motor
Tanque de combustível >	Porta de combustível e combustível do estibordo >	
Tanque de combustível >	Bombordo e estibordo >	Nível do combustível e combustível remanescente
Tanque de Água >	Água >	Nível de água doce
Live Wells (poços vivos) >	Live Wells (poços vivos) >	Nível do Live Wells (poços vivos)
Bateria >	# >	Tensão da bateria
Velocidade/Profundidade >	Velocidade e profundidade do pitot >	Fonte
Log/Timer >	Distância da Água >	Calculado
Ambiente >	Temperatura externa >	Fonte

- A lista de dispositivo irá mostrar todos os componentes encontrados durante o processo de seleção automática.
- A opção de diagnóstico mostra a atividade atual e a percentagem de carga na rede CAN.
- A variação magnética pode ser configurada para automática, ou a variação pode mudar para + ou - até 5 dígitos, incluindo dois pontos decimais.
- Smart Contextual habilitado liga ou desliga a tela do RPM digital do motor na área de dado selecionada pelo usuário.
- CAN H pode ser desligado para propósitos de diagnóstico de problemas de comunicação. Durante a operação normal, esta característica sempre está selecionada on.

Simulação

O modo simulação tira o VesselView da rede e gera dados aleatórios na tela. Qualquer dado mostrado não deve ser considerado preciso ou usado na navegação do barco. A simulação pode ser usada para ajudar o operador a se tornar familiar com o VesselView antes de usá-lo na água.

Hora

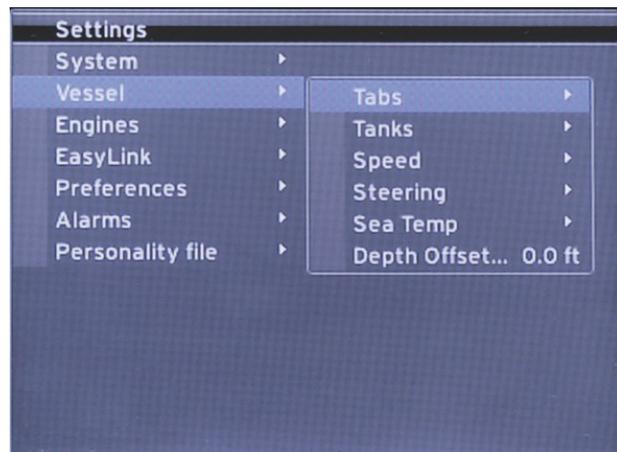
As configurações de hora podem ser alteradas através da seleção de: Hora local, formato 12/24 hr e formato de data.

O símbolo maior do que (>) indica opções adicionais do menu. Um asterisco (*) indica informações adicionais no menu de configurações.

O barco



56815



56817

A embarcação permite que o operador atribua a aba da fonte de dados, configure os nomes dos tanques e capacidades, determine a fonte de velocidade, atribua a velocidade e temperatura do mar e configure a distância de profundidade do transdutor, fontes de motor, o número de tanques de combustível e a capacidade total de combustível. A capacidade de combustível também pode ser restabelecida após o reabastecimento.

O símbolo maior do que (>) indica opções adicionais do menu. Um asterisco (*) indica informações adicionais no menu de configurações.

Embarcação				
Abas >	Fonte >	Calibragem do estibordo >	Janela de calibragem >	Reinicie, salve ou cancele
		Calibragem do bombordo >	Janela de calibragem >	Reinicie, salve ou cancele
Tanques >	Nome do tanque e posição >	Calibração >	Janela de calibragem >	Reinicie, salve ou cancele *
Velocidade >	Fonte de velocidade >	Estratégia ou GPS >	GPS >	CAN P ou CAN H
		Pitot >	Campo do pitot >	Tipo do sensor
		Roda de pás >	Fonte da roda de pás >	Sensor-atual ou antigo
Direção >	Fonte do ângulo de direção >	Seleção		
	Mostrar >	Ponto-mostrar, vazio-esconder		
	Inverter a Direção >	Ponto-sim, vazio-não		*
	Desvio >	Opções de compensação >	Salvar ou cancelar	*
Temperatura do mar >	Seleção >			
Desvio de profundidade >	Desvio >	Opções de compensação >	Calibração >	Salvar ou cancelar

Guias

Abas de fonte de dados podem ser selecionadas com esta configuração. Abas de fonte de dados incluem; abas, TVMs e PCMs.

A seguir estão as posições das opções da aba de fonte.

1. PCM0 = motor do estibordo externo

Seção 4 - Configuração e Calibrações

2. PCM1 = motor externo do bombordo
3. PCM2 = Motor interno ou central de estibordo
4. PCM3 = motor interno do bombordo
5. TVM = pod drive
6. TAB = módulo da aba

A opção mostrar irá determinar se os dados da aba serão mostrados na tela, com marca de verificação = sim, sem marca de verificação = não.

A calibragem da guia permite que o operador coloque as guias nas posições superior e inferior e registre as percentagens. Isto é útil para determinar a posição verdadeira a 0° do compensador — o ponto no qual as guias estão paralelas com a parte inferior do barco. As guias corretamente calibradas mostrarão uma posição exata dos controles deslizantes na tela.

Para calibrar as guias, equilibre a guia paralela ao casco, registre a leitura, as guias reais estarão em 0%. Equilibre a guia até o fim, registre a leitura, as guias reais estarão em 100%. Selecione SALVAR para manter os novos dados da guia calibrada.

Tanques

Existem muitas situações em que um tanque pode precisar de calibragem; tanques com forma estranha, tanques com fundo em V, tanques com laterais escalonadas, e até mesmo dependendo do aspecto de um tanque quando o barco estiver na água. Boias e emissores podem enviar dados imprecisos para o operador causando problemas com combustível e outro monitor de volume. A forma mais precisa para alcançar a calibragem do tanque é começar com um tanque vazio com uma capacidade conhecida. Bombeie um quarto da capacidade e registre a posição da boia ou emissor. Repita este procedimento em incrementos de um quarto, registrando a boia ou sensor de posição a cada vez, até que o tanque esteja cheio.

A configuração de tanques é abordada durante o processo do Assistente de Configuração, mas pode ser alterado a qualquer momento.

Calibragem do Tanque

A calibragem do tanque permite que o operador ajuste o total através de leituras vazias de um tanque. Quando um tanque estiver realçado, pressione ENTER para ativar a tela de calibragem.

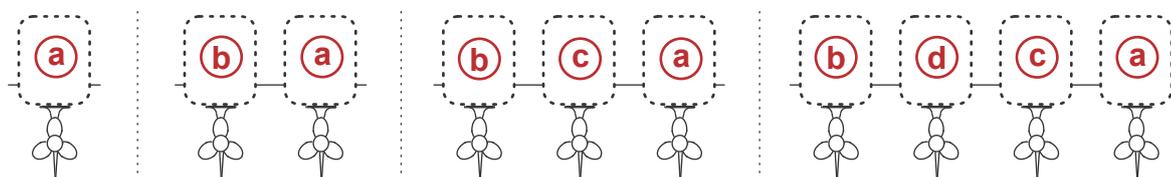
As leituras padrão estão na segunda coluna e podem ser selecionadas pressionando os botões de seta. No exemplo a seguir, sabemos que o tanque de combustível está cheio, mas estamos recebendo uma leitura de 79 por cento cheio. Selecione o botão GRAVAR na linha de 100 por cento, o VesselView agora considerará uma leitura de 79 por cento como cheio e ajustará as leituras parciais e vazias dessa maneira. Quando o nível de um tanque é conhecido para o operador, a calibragem do tanque pode ser usada para corrigir a leitura do medidor para corresponder ao nível conhecido em qualquer momento.

Velocidade

Configurações de fonte de velocidade são cobertas durante o processo do assistente de configurações, mas a seleção do GPS, pitot, e fontes de rodas de pás podem ser alteradas neste menu. Estratégia e GPS são as opções. Se o barco estiver equipado com um GPS—conectado a rede CAN, escolha esta opção. Se o barco estiver equipado com um sensor pitot e/ou com uma roda de pás, essa opção deverá ser selecionada. Uma estratégia de velocidade usando sensores pitot e rodas de pá é coberta nesta seção.

A origem de velocidade tem a opção de escolher um GPS e fonte de GPS, a rede CAN P ou CAN H. Também pode ser selecionada uma estratégia de utilização de um sensor de pitot e/ou uma roda de pás. Selecionar as opções pitot ou roda de pás abre uma seleção de fontes.

As posições das opções de PCM são mostradas na ilustração a seguir.



60056

- a - PCM0
- b - PCM1
- c - PCM2
- d - PCM3

O limiar de velocidade na água (speed-through-water - STW) é a transição aproximada de velocidade onde os cálculos de uma roda de pás muda para outra fonte—GPS ou pitot. A velocidade padrão pode ser alterada selecionando o campo e usando o teclado na tela para digitar um novo valor.

Direção

Os dados de origem da direção podem ser selecionados para virem do PCM ou TVM, com opções para mostrar os dados na tela, para inverter a manobra de direção e estabelecer um grau de compensação da direção.

A opção Inverter direção é útil quando há um VesselView que é virado para a parte de trás. Neste caso, os dados de direção coincidirão com o ponto de vista do operador.

A compensação da direção é usada para alinhar o motor de popa, unidade de tração ou motor interno a zero graus. Quando a unidade é posicionada perpendicular ao casco, o ângulo de direção não pode coincidir com o sensor de direção na unidade. Para ajustar para esta variância, selecione a aba de Compensação. A caixa de Calibração de Ângulo de Direção aparece. A Compensação será aplicada selecionando o Botão calibrado da linha Zero. Observe que a compensação não muda na tela do indicador até que o botão SALVAR seja selecionado.

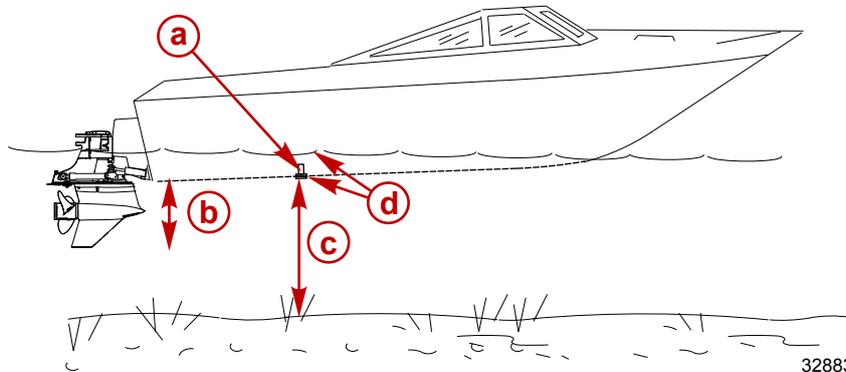
Temperatura do mar

Dependendo do tipo de emissor de temperatura da água que a embarcação tem, o operador pode selecionar a fonte de dados. As opções PCM são para embarcações equipadas com um sensor SmartCraft. As opções Airmar® são para embarcações equipadas com o sensor atrelado a conexão de diagnóstico de 4 pinos do motor. A tabela mostra a posição em que o motor está sendo usado para transmitir dados de temperatura para o VesselView.

Sensor SmartCraft		Sensor Airmar	
PCM0	Motor externo de estibordo	Airmar0	Motor externo de estibordo
PCM1	Motor Externo de Bombordo	AirMar1	Motor Externo de Bombordo
PCM2	Motor interno ou central do estibordo	Airmar2	Motor interno de estibordo
PCM3	Motor interno de bombordo	Airmar3	Motor interno de bombordo

Desvio de profundidade

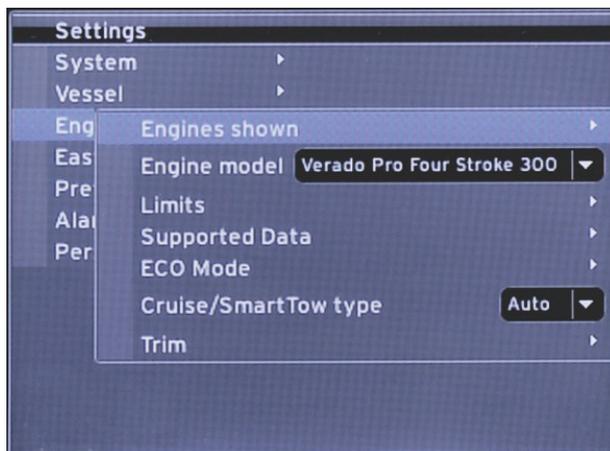
O desvio de profundidade é a distância do transdutor para a linha d'água em si. A configuração padrão do desvio é de 0 m. Para configurar um desvio abaixo do transdutor, subtraia do desvio da profundidade. Para configurar um desvio acima do transdutor, adicione ao desvio da profundidade.



- a - Transdutor de profundidade
- b - Para configurar um desvio abaixo do transdutor, subtraia do desvio da profundidade
- c - Sem desvio. Distância do transdutor de profundidade até o chão.
- d - Para configurar um desvio acima do transdutor, adicione ao desvio da profundidade

Motores





56818

Motores permite a configuração do tipo e modelo do motor. Os limites do motor podem ser configurados usando valores máximo e mínimo para os parâmetros operacionais. Seleção dos itens de dados suportados pode ser ligada ou desligada deste menu. ECO, cruzeiro, reboque inteligente e configurações de compensação são ajustadas no **Menu de configurações do Motor**.

O símbolo maior do que (>) indica opções adicionais do menu.

Motores				
Motores Mostrados >	Selecione >	Porta, ponto-sim, vazio-não		
		Estibordo, ponto-sim, vazio-não		
Modelo do motor >	Selecione			
Limites >	RPM >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele	
	Classificação do combustível >	STBD ou PORT >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele
	Temperatura do líquido de arrefecimento >	Opções de mínimo, máximo e avisos >		
	Temperatura do óleo >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele	
	Pressão do óleo >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele	
	Pressão da água >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele	
	Voltagem da Bateria >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele	
	Temperatura de entrada >	STBD ou PORT >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele
	Pressão auxiliar >	STBD ou PORT >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele
	Pressão trans do óleo >	STBD ou PORT >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele
	Temperatura trans do óleo >	STBD ou PORT >	Opções de mínimo, máximo e avisos >	Reinicie, salve ou cancele
Dados suportados >	Marcha atua >	Ponto-sim, vazio-não		
	Pressão auxiliar >	Ponto-sim, vazio-não		
	Pressão do combustível >	Ponto-sim, vazio-não		
	Pressão da marcha >	Ponto-sim, vazio-não		
	Temperatura da marcha >	Ponto-sim, vazio-não		
	Percentual de carga >	Ponto-sim, vazio-não		
	Temperatura do tubo de distribuição >	Ponto-sim, vazio-não		
	Pressão do óleo >	Ponto-sim, vazio-não		
	Temperatura do óleo >	Ponto-sim, vazio-não		
	Percentual de aceleração >	Ponto-sim, vazio-não		
	Pressão da água >	Ponto-sim, vazio-não		
Modo ECO >	Estabilidade da economia de combustível >	Digite os dados		
	Estabilidade da rotação >	Digite os dados		
	Mínimo da janela de rotação >	Digite os dados		
	Máximo da janela de rotação >	Digite os dados		

Motores				
	Proximidade do alvo de rotação >	Digite os dados		
	Proximidade do alvo de compensação >	Digite os dados		
Tipo de cruzeiro/reboque inteligente >	RPM—Automático, RPM, ou Velocidade			
Compensador >	Mostrar—PORT e STBD >	Possui compensador – Ponto—sim, vazio—não	Dados de calibragem >	Reinicie, salve ou cancele

Motores Mostrados

Os motores mostrados são abordados durante o processo do Assistente de Configuração, mas as opções de exibição podem ser alteradas a qualquer momento **Menu de configurações** do motor. O VesselView pode exibir até dois motores, dependendo do número de motores escolhidos durante o procedimento do Assistente de Configuração. O operador pode selecionar quais motores são exibidos. Marcar ou desmarcar a seleção do motor determinará quais motores são exibidos no VesselView.

Modelo do Motor

A configuração do modelo de motor permite ao usuário alterar as descrições dos conjuntos de alimentação. Modelo do motor é abordado durante o Assistente de Configuração, mas pode ser alterado a qualquer momento. Quaisquer mudanças feitas aqui podem tornar indisponíveis outras configurações e opções de exibição no VesselView. Use o botão giratório para ajudar a rolar pela lista de motores, pressione o botão para fazer uma seleção.

Limites

Limites ajuda a definir intervalos específicos para muitos parâmetros de dados do motor, tais como; rotação, temperatura do líquido de arrefecimento, temperatura do óleo, voltagem da bateria e pressão auxiliar. As alterações feitas nos limites não afetarão o conjunto do motor ou a operação de programação do Engine Guardian da Mercury. Os limites reais do motor são determinados pelo módulo de controle programado de fábrica no motor.

Configuração	Descrição
Mín.:	O valor da base do gráfico na tela
Máx.:	O valor da parte superior do gráfico na tela
Alerta de mínimo:	O valor na parte superior da seção vermelha colorida inferior do gráfico na tela
Alerta de máximo:	O valor na parte inferior da seção colorida vermelha superior do gráfico na tela

Dados suportados

As configurações de dados suportados permitem que o operador selecione qual o motor e informação de direção está mostrada na tela. As caixas de dados são pré-selecionadas com base no modelo do motor selecionado, mas podem ser alteradas a qualquer momento. Os dados suportados variam de motor para moto.

Modo ECO

As configurações do modo ECO permitem o ajuste da economia de combustível e intervalos de atualização da tela de RPM, ajustes da variância da rotação desejada, e a precisão dos alvos de compensação e rotação. Os padrões são baseados no modelo do motor selecionado no menu de seleção de modelo do motor. Consulte **Seção 3 - modo ECO** para obter informações adicionais.

Tipo de cruzeiro/reboque inteligente

Configurações do tipo de cruzeiro/reboque inteligente permite que o operador selecione a fonte da qual o VesselView receberá s dados de velocidade—GPS, RPM ou automático. A seleção padrão é automático. O VesselView monitora os dados da fonte de velocidade escolhida no assistente de configuração.

Compensador

As configurações do compensador permitem que o operador selecione qual a posição do motor ou condução será mostrada na tela do VesselView. Quando o compensador não está marcado no **Menu de Configurações** o display de compensação da tela é substituído com uma caixa de dados adicional.

As configurações do compensador também permite a calibragem de uma variância na tela do compensador de condução ou do motor. O VesselView mostra uma escala gradual na caixa de dados selecionada pelo usuário assim como um cursor na parte inferior da tela. As porcentagens do compensador estão representadas pelas marcas cinzas mais claras. A inclinação é representada pelas marcas mais escuras. A barra branca no gráfico indica a posição atual do compensador.

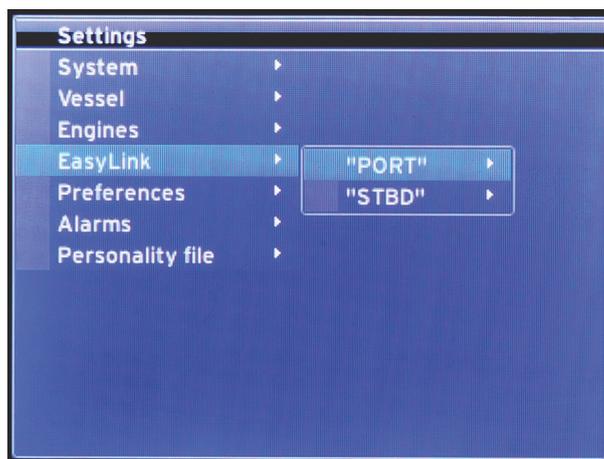
Usando a janela de calibragem, as porcentagens de compensação podem ser ajustadas para mostrar melhor os limites reais na tela nos campos de status de compensação.

O ponto onde se encontram a faixa de compensação e a faixa de inclinação é o ponto onde a compensação começa a inclinar-se. O ponto de porcentagem de transição pode ser ajustado para refletir a posição da barra deslizante no visor de barra de compensação.

EasyLink



56815



56819

Os barcos com medidores SC 100 devem ter links fáceis habilitados (marca de verificação) no VesselView para que os dados sejam recebidos no medidor SC 100.

EasyLink		
Bombordo, estibordo >	Motor e transmissão >	Bombordo ou estibordo—Ligado—ponto, desligado—sem ponto
	Sincronização da rotação >	Bombordo ou estibordo—Ligado—ponto, desligado—sem ponto
	Tanques de combustível 1 >	Bombordo ou estibordo—Ligado—ponto, desligado—sem ponto
	Tanques de combustível 2 >	Ligado—ponto, desligado—sem ponto
	Tanque de óleo >	Ligado—ponto, desligado—sem ponto
	Água doce >	Ligado—ponto, desligado—sem ponto
	Tanque de água residual >	Tanque 1 cinza, Tanque 1 preto—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto

As configurações do EasyLink permitem que os conectores de medição de ligação no chicote elétrico do VesselView sejam usados para transmitir dados para os medidores de ligação do leme. Quatro conexões de medidores de ligação no chicote elétrico do VesselView estão etiquetadas; SYS LINK STBD e SYS LINK PORT (SIS LINK ESTIBORDO e SIS LINK BOMBORDO).

As conexões de ligação de bombordo e estibordo podem ser escolhidas para transmitir dados que chegam de origens que não são as mesmas que as da etiqueta do chicote elétrico da ligação. Isso pode ser útil quando medidores similares estiverem localizados além do comprimento do chicote elétrico de extensão do medidor feminino do medidor de ligação.



59954

Exemplos de conectores EasyLink em um chicote elétrico do VesselView

Motor e transmissão

Os dados do motor e da transmissão podem ser selecionados para serem exibidos em um medidor de ligação compatível selecionando a conexão do chicote elétrico que será usada para transmitir os dados.

Sincronização da rotação

A sincronização RPM traz ao mesmo nível de RPM vários motores, utilizando o botão SINCRONIZAÇÃO no trackpad do CAN. Se o barco tiver um medidor de ligação de SINCRONIZAÇÃO, o operador pode ver a agulha se movendo até a SINCRONIZAÇÃO ser atingida. A posição padrão para a conexão do chicote elétrico de ligação é BOMBORDO para este medidor, BOMBORDO deve permanecer sempre selecionado.



60226

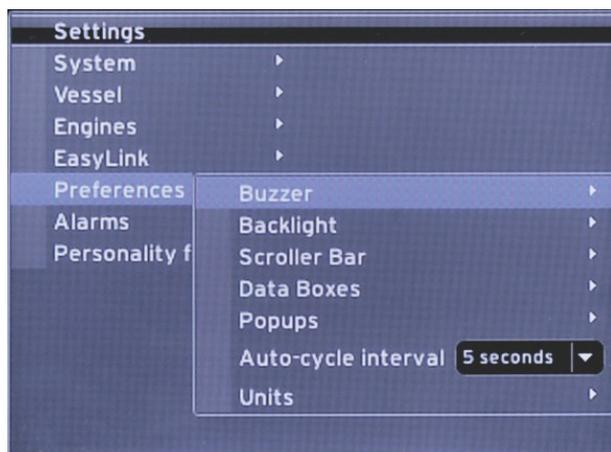
Tanques

Durante a configuração do tanque, foram inseridas informações para definir sua localização, nome e capacidade de tanques individuais. As definições do medidor de ligação permitem que o operador selecione qual ligação irá transmitir dados para a aba de tanque selecionada. As abas de tanque com uma ponta de seta indicam que o tanque foi definido durante a configuração do tanque, nas **Configurações do Barco** menu, e pode ser atribuída uma localização EasyLink.

Preferências



56815



56820

A tela **O menu Preferências** permite que o operador defina níveis de bipes, altere as configurações de luz de fundo, ative itens da barra rolante, popule caixas de dados personalize telas de pop-up e escolha unidades de medida.

O símbolo maior do que (>) indica opções adicionais do menu.

Preferências		
Campainha >	Bipes das teclas—Desligado, silencioso, normal ou alto	—
	Bipes de alarme—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto	—
Luz de fundo >	Nível >	Selecione 0%–100%
	Modo noturno >	Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
	Atualização da rede >	Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
	Ganho local >	Entrada 0%–100%
Barra de rolagem >	Atraso da ocultação automática >	Selecione 5, 10, 15 ou 20 segundos
	Visibilidade do item >	Expandir—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Temperaturas—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Pressão—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Tensões—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Combustível—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Tanques—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Avançado—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Desempenho—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Compensador e abas—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Registro de viagem—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Navegação—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
Gerador—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto		

Preferências		
		ECO—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Piloto automático—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Cruzeiro—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		Controle de marcha lenta de pesca—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
		SmartTow—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
Caixas de dados >	NOTA: As caixas de dados disponíveis dependem do conjunto de potência. Selecione as opções que deseja exibir.	—
Pop-ups >	Advertências >	Ligado—ponto, desligado—sem ponto
	Pilotagem por joystick >	Ligado—ponto, desligado—sem ponto
	Compensador >	Ligado—ponto, desligado—sem ponto
	Tempo instantâneo de compensação >	Selecione 2, 5 ou 10 segundos
Intervalo do ciclo automático >	Selecione 1, 5 ou 10 segundos	—
Unidades >	Distância—nm, km ou mi	—
	Distância pequena—ft, m ou yd	—
	Velocidade—kn, kph ou mph	—
	Velocidade do vento—kn, kph, mph, ou m/s	—
	Profundidade—m, ft ou fa	—
	Altitude—m ou ft	—
	Bússola—°M ou °T	—
	TEMPERATURA—°C ou °F	—
	Volume—L ou gal	—
	Economia—Distância/Volume, Volume/Distância, mpg, g/mi, km/L ou L/100 km	—
Pressão—pol. Hg, bar, psi, ou kPa	—	
Pressão barométrica—pol. Hg, mb, ou hPa	—	

Alarme

Configurações de alarme permitem que o usuário defina o nível de volume para os bipes dos toques no teclado. O bipe é um reconhecimento audível de que foi feita uma seleção.

Os bipes de alarme podem ser ligados ou desligados a partir desta aba. Todos os alarmes serão exibidos na tela do VesselView independentemente do status do bipe de alarme. As preferências do bipe do alarme apenas se aplicam a alarmes que não são controlados pelo sistema Mercury Guardian. Por exemplo, nível de combustível baixo.

Luz do visor

As preferências de iluminação podem ser ajustadas neste menu.

- O nível de luz do visor pode ser alterado em incrementos de 10 por cento, de 10 a 100 por cento.
- O modo noturno está disponível para uma luz baixa melhor ou visualização no escuro.
- A atualização de rede mostrará todos os medidores de ligação e dispositivos conectados ao VesselView na mesma porcentagem de nível que o operador selecionar na guia Nível.
- O ganho local só pode ser usado para ajustar a tela do VesselView de forma independente das outras telas e medidores, mesmo que a caixa da atualização de rede esteja selecionada. Em algumas condições de iluminação, o visor de VesselView pode estar claro demais para uma visualização confortável, mas outros visores e medidores podem ter que manter seus níveis de brilho. Siga essas instruções para aplicar o ganho local na tela do VesselView:
 - a. Selecione Nível e escolha a porcentagem de brilho.
 - b. Selecione Ganho local e introduza a porcentagem escolhida no passo **a**, no teclado, selecione **OK**.
 - c. Retornar a opção de Nível para **100%**. O visor VesselView ficará com a luminosidade diminuída, enquanto todos os dispositivos de rede e medidores manterão o brilho.
 - d. Para retornar o VesselView ao brilho completo, selecione o ganho Local e entrada **100** e selecione **OK**.
 - e. Selecione a aba de Nível, escolha qualquer porcentagem diferente de 100 e pressione Enter. Selecione **100%** e a unidade retornará para 100% de brilho.

Barra de Rolagem

As configurações de Barra de Rolagem oferecem um atraso de ocultação automática de cinco a trinta segundos antes de ser minimizado se nenhuma seleção for feita.

A visibilidade do item de Barra de Rolagem mostra os itens selecionados que vão aparecer no menu da barra de rolagem na parte inferior da tela VesselView. Os itens da Barra de Rolagem são pré-selecionados de acordo com a seleção do motor durante a etapa de configuração, mas quaisquer itens da Barra de Rolagem podem ser selecionados ou desmarcados a qualquer momento.

Caixas de Dados

Caixas de Dados mostram até três itens de dados na tela.

Seção 4 - Configuração e Calibrações

O número de caixas de dados pode ser aumentado de um até três, dependendo dos ajustes realizados no menu de Configuração. Quando uma caixa de dados é mostrada, ela aparece no canto superior esquerdo da tela. Se a opção de caixas de dados adicionais estiver em cinza claro, então todo o espaço disponível já está sendo usado pelo VesselView. Para liberar espaço na tela, use as instruções a seguir.

Para ativar uma segunda caixa de dados, vá até o menu de Configurações. Selecione Embarcação>Abas>Mostrar. Desmarque a opção de Mostrar para remover os dados de Abas da tela. Essa área da tela será substituída pela segunda caixa de dados.

Para ativar uma terceira caixa de dados, vá até o menu de Configurações. Selecione Motor>Compensação>Mostrar. Desmarque a opção de Mostrar para remover os dados de Compensação da tela. Essa área da tela será substituída pela terceira caixa de dados.

NOTA: A caixa de dados de Combustível Usado não pode ter seus valores restaurados. Combustível Usado, mostrado como FULUSD, é um valor que continuará a aumentar com a vida útil do visor. Apenas um Master Reset irá limpar os valores de dados para o combustível usado. No lugar da caixa de dados de Combustível Usado, selecione a caixa de dados de Combustível Usado na Viagem. O procedimento de reinicialização pode ser encontrado no ícone de Registro de Viagem na Barra de Rolagem. Selecionar REINICIAR na área de dados selecionada pelo usuário limpará qualquer valor da tela. Combustível Usado na Viagem, exibido como FULTRP pode ser reinicializado conforme necessário através deste procedimento.

Pop-ups

Pop-ups permitem ao operador selecionar os tipos de pop-ups que aparecerão na tela. As opções de pop-up incluem advertências, pilotagem por joystick e informação de compensação.

A pilotagem por joystick aparecerá na bandeja de status do sistema na parte inferior da tela, para informar ao operador que o recurso de piloto automático está ativado.

A caixa de seleção Advertências, quando selecionada, permite que o operador tenha quaisquer falhas exibidas em tamanho real na área de dados selecionada pelo usuário. Se não selecionada, a falha for desligada no menu Configurações, a falha aparecerá no campo de status do sistema, na parte inferior esquerda.

Intervalo do ciclo automático

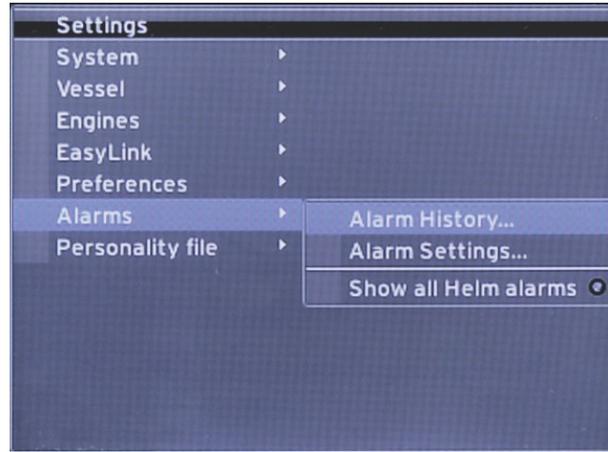
O intervalo do ciclo automático determina a duração de exibição dos dados no campo de dados selecionado pelo usuário, sendo as opções 1, 5 ou 10 segundos.

Unidades

Unidades individuais de medida podem ser alteradas posteriormente. O operador pode escolher entre americano padrão, métrico ou náutico.

Alarmes





56821

Os alarmes permitem a verificação do histórico de qualquer alarme, ligar ou desligar um alarme específico ou mostrar todos os alarmes. Use os botões de seta para destacar a opção e pressione o botão Enter para ativar ou desativar o alarme.

Alarmes				
Alarmes >	Histórico do alarme	Mostra os alarmes antigos	<i>NOTA: Consulte o texto que segue a tabela.</i>	
	Configurações do alarme >		<i>NOTA: Essas configurações devem ser ativadas para receber alarmes.</i>	
			Águas pouco profundas—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto	
			Águas profundas—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto	
			Falha de racionalidade de velocidade sobre águas—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto	
			Combustível remanescente baixo—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto	
			Tanques de combustível >	COMBUSTÍVEL DE BOMBORDO baixo—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
				COMBUSTÍVEL DE BOMBORDO alto—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
				COMBUSTÍVEL DE ESTIBORDO baixo—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
				COMBUSTÍVEL DE ESTIBORDO alto—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
			Tanques de óleo >	Óleo baixo—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
				Óleo alto—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
			Tanques de água doce >	Água doce baixa—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
				Água doce alta—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
			Tanques de água cinza>	Água cinza baixa—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
				Água cinza alta—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
			Tanques de água preta>	Água preta baixa—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
				Água preta alta—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
			Tanques de água Live well >	Live well baixo—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto
			Live well alto—Ligado—ponto, Desligado—sem ponto	
	Mostrar todos os alarmes do leme	Ligado—ponto, Desligado—sem ponto		

Quando estiver em **Histórico do alarme**, pressione e segure o botão **PÁGINAS**. Uma janela de pop-up aparecerá com a opção de limpar todas as falhas. Selecione e o histórico será limpo. O histórico de alarme e os dados não podem ser salvos ou transferidos da unidade VesselView.

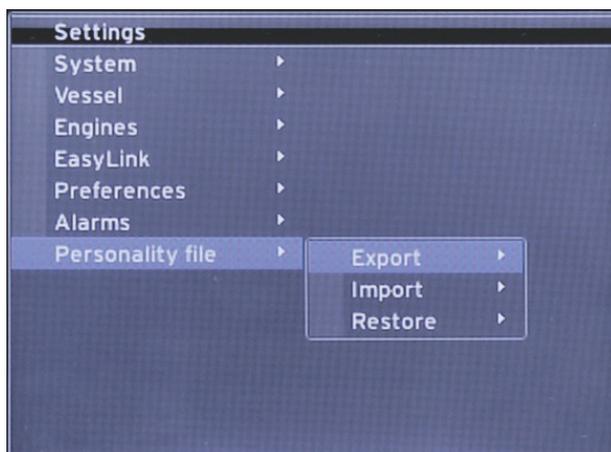
As Configurações de alarme permitem ao operador selecionar e alterar os parâmetros, como mínimos e máximos ou quando um alarme deve tocar.

A caixa de seleção **Mostrar todos os alarmes do leme** pode ser ligada—ponto, ou desligada—sem ponto.

Arquivo de identidade



56815



56822

Dentro de **No menu Configurações de identidade** operadores podem Exportar ou Importar uma identidade de um barco. As identidades de um barco são arquivos usados pelos construtores e donos de barcos para definir todas as preferências e configurações no VesselView, de modo a otimizar os sistemas à bordo. A porta para o cartão micro SD é usada para transferir arquivos do VesselView e para o VesselView. As identidades importáveis serão detectadas pelo VesselView a partir do cartão micro SD, e o operador poderá navegar pela lista e selecionar a identidade apropriada. Para exportar um arquivo de identidade, o cartão micro SD deve ser inserido no VesselView.

A opção de restaurar somente pode ser usada por instaladores treinados em restaurar as configurações de OEM. Um VesselView configurado por um construtor de barcos ou revendedor contém um arquivo que é específico do barco, e pode ser usado para restaurar a unidade de volta para suas configurações definidas. Contatar um revendedor autorizado, caso esta opção seja necessária.

Arquivo de identidade	
Arquivo de identidade >	Exportar > Para novo arquivo...
	Importar > Arquivo adequado deve estar no cartão SD
	Restaurar > NOTA: Usado apenas por um técnico treinado.

Exportar

A exportação do arquivo de identidade do VesselView é feita selecionando a opção Exportar. Uma janela aparecerá, perguntando se quer exportar a personalidade. Isso criará um arquivo que contém todas as configurações e preferências do VesselView. Os arquivos podem ser importados, no futuro, para retornarem o VesselView à sua identidade atual.

Importar

Para exportar um arquivo de identidade, o cartão micro SD deve ser inserido no VesselView. Selecione Importar e escolha a partir das identidades exibidas. Todas as identidades no cartão SD devem estar no nível de raiz e não em pastas. A importação de um arquivo de identidade também pode ser feita durante o processo do Assistente de configuração.

Restaurar

A opção de restaurar somente pode ser usada por instaladores treinados em restaurar as configurações de OEM. Um VesselView configurado por um construtor de barcos ou revendedor contém um arquivo que é específico do barco, e pode ser usado para restaurar a unidade de volta para suas configurações definidas. Contatar um revendedor autorizado, caso esta opção seja necessária.

Seção 5 - Alarmes de advertência

Índice

Advertências—Falhas e alarmes	60	Alarme de Profundidade.....	60
Alarme crítico de combustível.....	60		

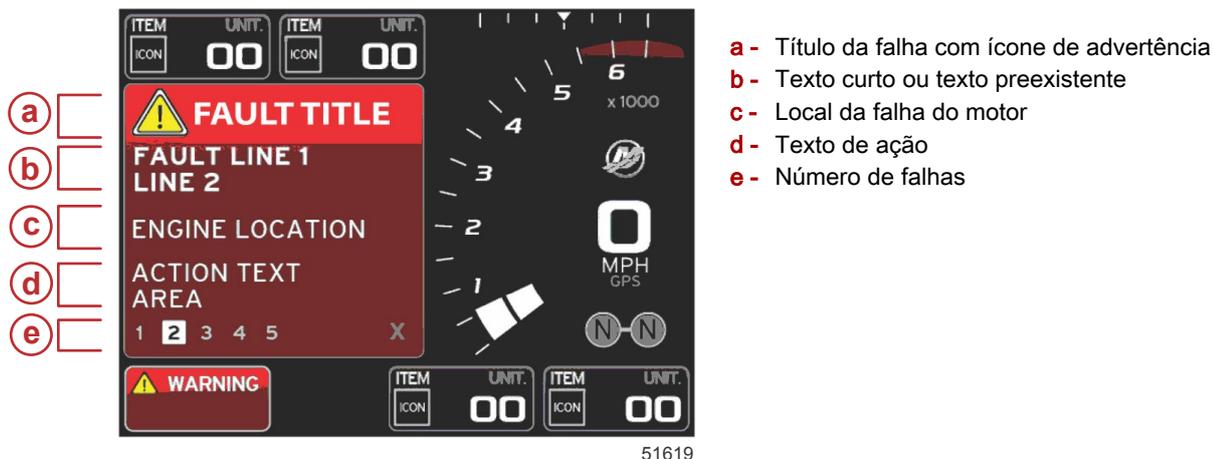
Advertências—Falhas e alarmes

Todas as advertências da Mercury—falhas e alarmes serão exibidas independentemente de que tela é exibida no momento do alarme. Quando um alarme é ativado, o campo de status do sistema exibe o texto do alarme e o ícone. Falhas, juntamente com seu texto curto descritivo, texto longo e texto de ação serão exibidos em tela cheia.

- Quando ocorre uma falha:
 - a. O campo de status do sistema fica vermelho e mostra o ícone e o texto de advertência.



- b. As falhas de combustível e profundidade terão opções adicionais e serão descritas em **Alarme crítico de combustível** Manutenção **Alarme de Profundidade**.
 - c. Uma falha nível 3 (compensador, navegação, ECO, combustível) pode ser desligada ou ligada pelo operador no menu Configurações. Por padrão, essa opção é ligada. Se a falha for desligada no menu Configurações, as falhas serão mostradas apenas no campo de status do sistema.
 - d. Todas as falhas nível 4 (Guardian) sempre serão exibidas independentemente do que for selecionado no menu Configurações.
 - e. Se a falha estiver relacionada ao controle de emissões, o ícone do motor será exibido no campo de status do sistema.
- Quando o operador seleciona uma falha na área de dados selecionada pelo usuário:
 - a. O título da falha com o ícone de advertência serão exibidos na parte superior.
 - b. Descrição da falha com texto curto e localização da falha (motor) serão exibidos abaixo do título.
 - c. Quando existir mais de uma falha, pressione o botão páginas para acessá-las. Use as teclas de seta para navegar até cada falha.



Alarme crítico de combustível

O alarme de combustível é controlado pelo VesselView através de Configurações>Alarmes>Configurações de alarme>, e não pelo ECM/PCM do motor.

- As propriedades de notificação e os alarmes de nível de combustível podem ser ajustados no menu Configurações.
- Se o operador tiver o combustível selecionado como um campo de dado constante no local N° 2 —consulte a **Tela de localizações e descrições do monitor**, então o campo de dados do combustível exibirá a advertência.
- O ícone de advertência substituirá o ícone do combustível e o campo de dados permanecerá vermelho.
- Se o operador não tiver o combustível exibido como um campo de dados constante no local N° 2, mas estiver ativo como uma falha de advertência, então o campo de status do sistema mostrará um campo vermelho e COMBUSTÍVEL.
- O operador também pode selecionar a advertência de combustível como uma janela pop-up da área de dados selecionada pelo usuário no menu Configurações. Selecionar X minimizará o alarme de nível de combustível. A falha ainda será exibida em um dos dois locais, dependendo da configuração da tela.

Alarme de Profundidade

O alarme de profundidade é controlado pelo VesselView através de Configurações>Alarmes>Configurações de alarme>, e não pelo ECM/PCM do motor.

- As propriedades de notificação e os níveis de advertência de profundidade podem ser ajustados no menu Configurações.
- Se o operador tiver a profundidade exibida como um campo de dados constante no local N° 1 —consulte a **Tela de localizações e descrições do monitor**, então o campo de dados de profundidade exibirá a advertência.
- O ícone de advertência substituirá o ícone do combustível e o campo de dados permanecerá vermelho.
- Se o operador não tiver a profundidade exibida como um campo de dados constante no local N° 1, mas estiver ativo como uma falha de advertência, então o campo de status do sistema mostrará um campo vermelho e PROFUNDIDADE.
- O operador também pode mostrar a advertência de profundidade como uma janela pop-up da área de dados selecionada pelo usuário no menu Configurações. Selecionar X minimizará o alarme de profundidade. A falha ainda será exibida em um dos dois locais, dependendo da configuração da tela.