

VesselView 403

Avsnitt 1 - Komma igång

Överensstämmelsedeklaration	. 2
Standard	2
Testrapport	.2
VesselView-översikt	.2
Panel på framsidan av VesselView 403	3
Panel på baksidan av VesselView 403	. 3

Ledningsarkitektur	4
Enhetsunderhåll	4
Skärmrengöring	4
Rengöring av medieport	4
Elektriska anslutningar	4

Avsnitt 2 - Startskärmar och installationsguide

Välkomstskärm	6
Installationsguide	6
Översikt	6
Importera konfiguration	6
Motorinställning	7
Inställning av enhet	8
Joystick Installed (styrspak installerad)	8

Hastighetsinställning	8
Inställning av enheter	11
Tankkonfiguration	11
Inställning av Active Trim	14
Slutföra inställningsguiden	16
Meddelande gällande val av källa	16
Skapa skärmdumpar	17

Avsnitt 3 - Val i huvudmenyn

Översikt	20
Förstora dataskärmar	20
Ange text och siffror	21
Hem	21
	22
Introduktion till Active Trim	22
GPS	22
Körning i grunt vatten	23
Trailerposition och Active Trim	23
Översikt över trimprofiler	23
Inställning och konfiguration	20
Bräncle	24
Battori	20
Hastighet	20
Trim/rodor	20
System	20
System	20
	29
Rull	3U 24
Tallikal	21
Trellaina	21
Prostanda	22
	35
Djup	30
	. 30
	30
	.37
Installningar	39
System	39
About (Om)	.39
Roderstation	39
Guide	.40
Aterställ	40

Nätverk	40
Simulate (Simulera)	41
Time (Tid)	42
Sök efter uppdateringar	42
Båt	43
Flikar	43
Tankar	43
Hastighet	44
Styrning	44
Vattentemperatur	45
Joystick Installed (styrspak installerad)	45
Motor	45
Antal motorer	45
Visade motorer	45
Engine Model (Motormodell)	45
Limits (Begränsningar)	46
Supported Data (Data som stöds)	46
Typen Cruise/Smart Tow (Farthallare/Smart	
bogsering)	46
Active Trim	46
Förinställningar	46
Tangentliud	46
Bakgrundsbelvsning	46
Popup-fönster	46
Måttenheter	47
Gränssnitt	47
l arm	47
Historik	47
Inställningar	47
Signalhorn aktiverat	49
Trådlöst	49
Personalitetsfil	49
r Grounditutuil	-10

Avsnitt 4 - Procedurer för programvaruuppdateringar

Kontrollera aktuell programvaruversion......52

Ladda ner den aktuella programvaran.....52

1

Avsnitt 1 - Komma igång

Innehållsförteckning

Överensstämmelsedeklaration	2	Ledningsarkitektur	. 4
Standard	2	Enhetsunderhåll	. 4
Testrapport	2	Skärmrengöring	. 4
VesselView-översikt	2	Rengöring av medieport	. 4
Panel på framsidan av VesselView 403	3	Elektriska anslutningar	. 4
Panel på baksidan av VesselView 403	3		

Överensstämmelsedeklaration

Mercury Marine försäkrar att följande produkt som denna försäkran berör uppfyller kraven i EU-direktivet 2014/30/EU (elektromagnetisk kompatibilitet) och avsnitt 182 i Australiens radiokommunikationsstandard 2008 (elektromagnetisk kompatibilitet) samt alla tillämpliga tekniska föreskrifter.

Bedömningen har genomförts i enlighet med bilaga II av ovanstående direktiv.

Produkt	Mercury Marine VesselView 403
---------	-------------------------------

Denna produkt har testats enligt och befunnits uppfylla följande standarder.

Standard

Standard	Beskrivning
EN 60945:2002	Utrustning och system för sjöfartsnavigering och radiokommunikation –
klausul 9 och 10	Allmänna krav – testmetoder och erforderliga testresultat

Testrapport

Laboratorium	Rapportnummer
TÜV SÜD AMERICA INC.	SD72119173-0816 Rev.1

Undertecknad försäkrar härmed att den utrustning som beskrivs ovan uppfyller ovanstående direktiv och standarder för CE-märkning för försäljning i Europa och Australien.

Auktoriserad representant		
Adress	Mercury Marine, W6250 Pioneer Road, P.O. Box 1939 Fond du Lac, WI 54936-1939, USA	
Namnteckning	John Pfeifer, President, Mercury Marine	
Datum	2017-10-01	

Köpare, installatör och användare måste vara uppmärksamma på de särskilda åtgärder och begränsningar för användning som måste följas när produkten tas i bruk för att överensstämmelse med ovanstående direktiv ska bibehållas. Närmare uppgifter om dessa särskilda åtgärder och begränsningar för användning finns i tillämpliga produkthandböcker.

VesselView-översikt

VIKTIGT! VesselView är en multifunktionsskärm (MFD, multifunction display) som är kompatibel med produkter som tillverkats av Mercury Marine Outboards, Mercury MerCruiser, Mercury Diesel. Dessutom kan VesselView-programvaran installeras på kompatibla skärmenheter från Lowrance® och Simrad®. Vissa av de funktioner som beskrivs i denna manual kommer att inaktiveras, beroende på vilket motorpaket de är kopplade till.

VesselView är en omfattande båtinformationscentral som kan visa information för upp till två bensin- eller dieselmotorer. Det övervakar kontinuerligt och rapporterar driftsdata, såväl som detaljerad information, t.ex. vattentemperatur och -djup, trimstatus, båthastighet och styrningsvinkel, samt status för bränsle-, olje-, vatten- och avfallstank. VesselView kan helt integreras med båtens satellitbaserade positionsbestämning (GPS) eller andra NMEA-kompatibla enheter för att ge aktuell kurs, hastighet och information om bränsleförbrukning till destinationen. VesselView är ett tillägg för drift med autopilot och styrspak. All funktionalitet hos dessa lotsningsfunktioner styrs av Mercury Marines CAN-kontroll för autopilot eller styrspakskontroll. VesselView visar om ett reglageläge är aktivt eller i standby. Popup-fönster visas när båten anländer till ruttpunkter och uppmanar operatören att svänga. Ytterligare displaytext kan användas för att justera motorerna och dreven och uppnå maximal effektivitet.

Skärmupplösning	320 x 240 – H x B
Skärmtyp	Optiskt bunden, transflektiv TFT-LCD-skärm i fullfärg med LED-bakgrundsbelysning
Skärmstorlek	104 mm (4.1 in.)
Skärmens visningsvinkel	170 grader
Driftstemperatur	–25 °C till 65 °C (–13 °F till 149 °F)
Drifttemperatur sparad	–40 °C till 85 °C (-40 °F till 185 °F)
Kapslingsklassning	IPX7
Produktbredd	118 mm (4,64 in.)
Produktdjup	36,5 mm (1,43 in.)
Produkthöjd	115 mm (4,52 in.)
Produktvikt	0,32 kg (0,7 lb)
Strömförbrukning	2,2 W (max.)
Strömförsörjning	NMEA 2000®
LEN-värde (Load Equivalency Number) för NMEA 2000	4 nätverksbelastningar

Panel på framsidan av VesselView 403

I VesselView 403 används fem hårda knappar utan pekskärmsfunktion.



Kontroller på framsidan

- a Menyknapp
- b Nedåtpil
- c Enter-knapp
- d Uppåtpil
- e Hastighetsknapp

- Menyknappen ger tillgång till Mercurys menyfunktioner.
- Nedåtpilen navigerar nedåt i alternativ och val på skärmen.
- Enter-knappen används för att välja, aktivera, avaktivera eller spara ett val.
- Uppåtpilen navigerar uppåt i alternativ och val på skärmen.
- Hastighetsknappen ger tillgång till funktioner i VesselView för hastighetskontroll.

Panel på baksidan av VesselView 403

Kablarnas anslutningspunkter på baksidan av VesselView gör det möjligt att ansluta nätverkskommunikationskabeln Mercury SmartCraft samt för enheten att kommunicera via ett NMEA 2000-nätverk. Det finns även en USB-port för användning av dongel samt för anslutning av en portabel lagringsenhet för att uppdatera programvara, ladda upp båtpersonligheter eller ladda ner skärmdumpar.



Panel på baksidan

- a Mercury SmartCraft-anslutning
- b NMEA 2000-anslutning
- **c** USB-port

Ledningsarkitektur

Följande bild visar en vanlig ledningsarkitektur för att integrera VesselView i en båts kommunikationsnätverk.



- a Tillvalsanslutning till en sjökortsplotter eller flerfunktionsdisplay
- **b** 120 ohm hanterminering
- c 120 ohm honterminering
- d NMEA® 2000 strömkälla med säkring
- e Strömbuss
- f NMEA® 2000 T-kontakt
- g VesselView 403
- h Väderskyddad oanvänd
- i Avgreningsdosa

Enhetsunderhåll

VIKTIGT! Vi rekommenderar att du monterar det medföljande vita solskyddet i plast när enheten inte är i bruk.

Skärmrengöring

Vi rekommenderar att du rengör skärmen regelbundet för att förhindra ansamlingar av salt och annat skräp från omgivningen. Kristalliserat salt kan repa skärmens beläggning vid användning av en torr eller fuktig trasa. Se till att trasan innehåller en tillräcklig mängd färskvatten för att lösa upp och avlägsna saltavlagringarna. Tryck inte onödigt hårt på skärmen vid rengöring. När vattenmärken inte går bort med hjälp av trasan blandar du en lösning bestående av hälften varmt vatten och hälften isopropylalkohol att rengöra skärmen med. Använd inte aceton, mineralterpentin, lösningsmedel av terpentintyp eller ammoniakbaserade rengöringsmedel. Användning av starka lösningsmedel eller rengöringsmedel kan skada antireflexbeläggningen, plasten eller gumminycklarna. Vi rekommenderar att du monterar solskyddet när enheten inte är i bruk för att förhindra UV-skador på plastramarna och gumminycklarna.

Rengöring av medieport

Området kring kåpan till medieporten bör rengöras regelbundet för att förhindra ansamlingar av kristalliserat salt och annat skräp.

Elektriska anslutningar

Regelbunden inspektion av de elektriska anslutningarna bör genomföras för att förhindra ansamlingar av kristalliserat salt och annat skräp.

Avsnitt 2 - Startskärmar och installationsguide

Innehållsförteckning

6	Hastighetsinställning	
6	Inställning av enheter	11
6	Tankkonfiguration	
6	Inställning av Active Trim	
7	Slutföra inställningsguiden	16
8	Meddelande gällande val av källa	16
	Skapa skärmdumpar	
		6 Hastighetsinställning

Välkomstskärm

Vid uppstart visar VesselView en välkomstskärm. En bild på en motor i det nedre hörnet innebär att motoreffekten på båten är utsläppskontrollerad.



Välkomstskärm

Installationsguide

Översikt

Installationsguiden för VesselView leder dig genom de första konfigurationsstegen för VesselView. Du kan när som helst öppna installationsguiden genom att trycka på **menyknappen**. På menyskärmen använder du **nedåtpilen** för att navigera till alternativet **Settings** (inställningar). I menyn Settings (inställningar) använder du **nedåtpilen** för att navigera till alternativet **System** och öppnar **Wizard** (guide).

På välkomstskärmen trycker du på nedåtpilen för att starta installationsguiden.



Importera konfiguration

Installationsguiden börjar med att fråga operatören om det finns någon konfigurationsfil sparad i det lokala lagringsutrymmet på enheten eller på den USB-enhet som har anslutits till baksidan av enheten. Det kan göra det hela smidigare och spara tid om inställningarna som ska användas för båten är identiska med inställningar som redan har använts för en annan båt och har sparats i en konfigurationsfil. Om det inte finns någon fil att importera trycker du på **nedåtpilen** för att gå vidare i guiden. Om det finns en konfiguration att importera använder du menyalternativet för filhantering för att lokalisera konfigurationsfilen. Se **Avsnitt 3 – Filhanterare**.



Motorinställning

I avsnittet för motorkonfiguration i installationsguiden kan operatören välja motormodell, antal motorer på båten samt det antal motorer (upp till två) som ska visas på en särskild VesselView.

OBSI VesselView 403 visar endast data för två motorer. Båtar med tre eller fler motorer behöver fler VesselView 403enheter.

Tryck på Enter för att få upp urvalet av motorer. Använd pilknapparna för att navigera upp eller ner i listan. Tryck på Enter när rätt motor är markerad.



Val av motor

Tryck på Enter för att få upp skärmen Number of Engines (antal motorer). Använd pilknapparna för att välja rätt antal motorer på båten.



Antal motorer

Tryck på Enter för att få upp skärmen Engines Shown (visade motorer). Lämpliga alternativ visas beroende på antalet valda motorer i föregående steg. Om till exempel tre motorer valdes får operatören alternativen Port, Starboard och Center (babord, styrbord och mitten). Använd pilknapparna för att markera ett alternativ och tryck på Enter för att aktivera kryssrutan för de motorer som ska visas på VesselView. Maximalt två motorer kan visas på en VesselView 403.

När du är klar med motorkonfigurationen trycker du på menyknappen för att återgå till skärmen Engine Setup (motorkonfiguration). Tryck på nedåtpilen för att gå vidare till nästa steg i guiden.



Motorer som visas

Inställning av enhet

På skärmen Device Setup (enhetskonfiguration) använder du uppåt- och nedåtpilarna samt Enter-knappen för att bekräfta val. Om du använder flera VesselView-enheter bör du säkerställa att tilldela unika nummer till varje enhet för att undvika problem med dataöverföring. Rodernummer bör matcha positionen för den enskilda VesselView-enheten. Det vanligaste är att ge huvudrodret nummer 1 och det sekundära rodret nummer 2. Tryck på **nedåtpilen** för att gå vidare i guiden.



Roder- och enhetskonfiguration

Joystick Installed (styrspak installerad)

För båtar som är utrustade med styrspakslotsning markerar du kryssrutan Joystick Installed (styrspak installerad). Detta säkerställer att indata till systemet som initieras av styrspaken identifieras av VesselView.

	Vessel Setup
Specify whether this vessel has j	oystick installed.
Joystick Installed	$\overline{\checkmark}$
	65801

Hastighetsinställning

Hastighetskällan bestämmer hur hastighetsdata erhålls. En strategi använder pitot- och skovelhjulsdata för att fastställa båtens hastighet. När du har valt strategi måste du välja vilken motor som ska vara källan för pitot- och skovelhjulsdata. GPS använder data från GPS-enheten för att fastställa hastigheten. Om du väljer GPS måste du välja en lämplig nätverksbuss som källa för GPS-data till VesselView.

Använd **uppåtpilen** och **nedåtpilen** samt **Enter**-knappen för att göra val på skärmarna för hastighetskonfiguration. Markera och välj GPS-källa.



Val av hastighetskälla

För hastighetsdata via GPS väljer du den CAN-buss som överför GPS-data över SmartCraft-nätverket.



Markera och välj alternativet Speed Source (hastighetskälla).



För en hastighetsstrategi markerar och väljer du alternativet Pitot och väljer det motor-PCM som ska rapportera datan från pitotgivaren.

		Speed Setup
	Select sources for speed	l data.
	GPS Source	SmartCraft (Can-P)
	Speed Source	Strategy
<	Pitot source	PCMO
	Paddle source	PCM0
		65294

None
PCM0
PCM1
PCM2
PCM3

64827

Val av motorposition

Välj alternativet Paddle (skovel) och välj det motor-PCM som ska rapportera data från skovelhjulssändaren.

	Speed Setup
Select sources for spee	ed data.
GPS Source	SmartCraft (Can-P)
Speed Source	Strategy
Pitot source	PCM0
Paddle source	PCMD
	65295

None
PCM0
PCM1
PCM2
PCM3
 64827

Val av motorposition

PCM-positioner för båtar med flera motorer visas i följande illustration.



- a PCM0 = styrbord yttre
- **b** PCM1 = babord yttre
- **c** PCM2 = styrbord inre eller mitten
- d PCM3 = babord inre

När du har gjort dina val i delen Speed Setup (hastighetskonfiguration) i guiden trycker du på **nedåtpilen** för att gå vidare till nästa steg i guiden.

Inställning av enheter

Med VesselView kan operatören välja vilka måttenheter som ska visas. Använd uppåtpilen och nedåtpilen samt Enterknappen för att göra val.



Måttenheter som ska visas

När du har gjort dina val i Units Setup (enhetskonfiguration) trycker du på nedåtpilen för att gå vidare i guiden.

Tankkonfiguration

VIKTIGT! Kontrollera att alla tankgivare och -sändare är korrekt anslutna till nätverket innan du försöker konfigurera nya tankar.

I tankkonfigurationen kan operatören välja tanktyp, ange tankvolym samt namnge tanken.

När Tanks (tankar) har markerats trycker du på Enter-knappen för att gå vidare.



När Configure new tank (konfigurera ny tank) har markerats trycker du på Enter-knappen.



Avsnitt 2 - Startskärmar och installationsguide

Skärmen för tankkonfiguration innehåller all information som VesselView behöver för att visa korrekta tankdata.

Sensor	a CNTR 2 (88%)	Skärm för tankkonfiguration
Type b Name C Capacity (gal) d Inverted e Calibration f Sa Car	None	 a - Identifierad tankgivare b - Typ av tank c - Tankens namn d - Tankvolym e - Tankavläsning, inversion f - Tankkalibrering g - Alternativet Save (spara)
	000009	

OBS! Om du väljer generatorbränsle som tanktyp läggs inte volymen på generatortanken till den totala volymen i båtens bränsletankar.

Du väljer tanktyp med hjälp av **uppåt-** och **nedåtpilen** för att markera önskad tanktyp. När du har valt tanktyp trycker du på **Enter**-knappen.



Ange namnet på tanken. Du kan skriva upp till nio tecken i ett namnfält. Se **Avsnitt 3 – Ange text och siffror**. När du har angett ett namn på tanken trycker du på **menyknappen** för att gå vidare till nästa steg.

	Sensor		CNTR 2 (88%)
	Туре		Live well
\langle	Name		
	Capacity (gal)		0000.00
	Inverted		
	Calibration		
		Save	
		Cancel	
			65343

Ange tankens volym. Använd samma förfarande som i föregående steg för att slutföra inmatningen. När du har angett tankvolym trycker du på **menyknappen** för att gå vidare till nästa steg.



VesselView gör det möjligt för användaren att invertera volymvärdet på de tankar som övervakas. Detta alternativ är tillgängligt för de tanksändare som överför data som är motsatt till data från traditionella standardsändare. Standardsändare av tanknivå läser av ett motstånd på 33–240 ohm. En avläsning på 240 ohm indikerar en tom tank och en avläsning på 33 ohm indikerar en full tank. Inverterade tanksändare läser vanligtvis av 0–180 ohm, där 0 indikerar en full tank och en avläsning på 180 indikerar en tom tank.



Genomför tankkalibrering: Det kan finnas många anledningar till att en tank behöver kalibreras: tankar med udda form, Vbottnade tankar, stegsidade tankar, till och med tankens läge när båten är i vattnet. Flottörer och sändare kan skicka felaktiga data till användaren, vilket skapar problem med visningen av bränsle och andra volymer. Det bästa sättet att uppnå tankkalibrering på är med en tom tank med känd volym. Pumpa en fjärdedel av volymen och registrera positionen för flottören eller sändaren. Upprepa proceduren i steg om en fjärdedel och registrera positionen för flottören eller sändaren varje gång. Gör detta tills tanken är full. Genom tankkalibrering kan användaren justera avläsningarna av en tank från full till tom.

Använd **uppåtpilen** och **nedåtpilen** för att markera kalibreringsrader. När du har markerat en rad trycker du på **Enter**knappen för att ändra procentdata. Tryck på **menyknappen** för att avsluta kalibreringsraden.

Raw/Calibrated	88.0%	88.0%	
1	0.0%	0.0%	
2	25.0%	25.0%	
3	50.0%	50.0%	
4	75.0%	75.0%	
5	100.0%	100.0%	
Save			
	Cancel		
		65348	

Avsnitt 2 - Startskärmar och installationsguide

När du har konfigurerat alla fält och val markerar du alternativet Save (spara) och trycker på **Enter**-knappen för att spara tankinställningarna på VesselView.

Raw/Calibrated	88.0%	88.0%
1	0.0%	0.0%
2	25.0%	25.0%
3	50.0%	50.0%
4	75.0%	75.0%
5	100.0%	100.0%
	Save	
C	ancel	
		65349

VesselView går tillbaka till skärmen Configure new tank (konfigurera ny tank). Om det inte finns fler tankar att konfigurera trycker du på **menyknappen** för att återgå till guidemenyn och på **nedåtpilen** för att gå vidare i guiden.

Inställning av Active Trim

Båtar som har Mercury Marines Active Trim installerat kan hantera trimprofiler med hjälp av VesselView-skärmen. Funktionaliteten hos Active Trim-knappsatsen påverkas inte.

VesselView guidar operatören genom flera steg i konfigurationen av Active Trim. Följ alla anvisningar på skärmen för att slutföra konfigurationen.

Med alternativet Active Trim markerat trycker du på Enter-knappen för att påbörja konfigurationen.



65710

Använd **uppåtpilen** och **nedåtpilen** för att markera en Active Trim-profil. Ju högre nummer desto aggressivare kommer motor- eller drevtrimningen att vara på lägre hastigheter. Den huvudsakliga trimprofilen blir genomsnittet av den aktiva profilen. Den aktiva profilen kan justeras när båten är igång för att finjustera båtens position i vattnet. Båten bör köras i marschfart för att hitta den bästa huvudprofilen för båten. När alternativet Calibrate (kalibrera) har markerats trycker du på **Enter**-knappen för att gå vidare.



Följ anvisningarna på skärmen för att slutföra anpassad nedtrimning. Tryck på Enter-knappen för att fortsätta.



Följ anvisningarna på skärmen för att slutföra anpassad upptrimning. Tryck på Enter-knappen för att fortsätta.



VesselView visar skärmen Major Profile (huvudprofil) när anpassad ned- och upptrimning har slutförts. Du behöver inte kalibrera alla fem huvudsakliga trimprofiler. Anpassad ned- och upptrimning tillämpar trimavläsningarna på alla fem profiler. Tryck på **menyknappen** för att avsluta delen Active Trim av installationsguiden.



Konfigurationen av Active Trim har slutförts.

Slutföra inställningsguiden

Tryck på Enter-knappen för att slutföra installationsguiden.



Installationsguide klar

Meddelande gällande val av källa

När du är klar med installationsguiden visas ett meddelande gällande val av källa. Genom att trycka på **Enter**-knappen startas en sökning i båtens nätverk efter identifierbara givare och sändare tillhörande dataöverförande enheter.

	Source selection
The Be con	system is ready to auto select data sources. efore starting make sure that all nected products are powered on.
	Start
	Cancel

65793

Val av datakälla pågår. Skärmen visar förfarandet från 0 till 100 procent.



När valet är klart trycker du på **Enter**-knappen för att gå vidare. VesselView-skärmen återgår till läget för visning av huvudsakliga data.



Skapa skärmdumpar

I VesselView kan du skapa skärmbilder i realtid.

VIKTIGT! laktta alltid försiktighet när du riktar uppmärksamheten mot något annat än vattnet framför dig. Se till att det inte finns några hinder eller andra båtar framför dig.

Du kan ta skärmdumpar genom trycka på **menyknappen** och **hastighetsknappen** samtidigt. Namnet på skärmdumpsfilen visas en kort stund längst ner på skärmen.



Menyknapp och hastighetsknapp

Alla skärmdumpar finns i mappen File Browser (filhanterare) i huvudmenyn.

		Menu
A	Fault History	/
\$	Troll	>
(C [*]	Performance	>
4	Depth	>
Ø	Genset	>
\otimes	Maintenance	>
	File Browser	>
		0.10.1

Avsnitt 2 - Startskärmar och installationsguide

Du kan välja en skärmdump i taget för visning, överföring till USB eller borttagning.

OBS! För att se alternativet Copy to USB (kopiera till USB) måste en korrekt formaterad USB-enhet anslutas till baksidan av VesselView-enheten. USB-anslutningen finns under den stora kåpan på baksidan av enheten.

updates.json	updates.json
Screenshot_2017-08-23_12.26.20.png	Screenshot_2017-08-23_12.26.20.png
Screenshot_2017-08-23_12.26.53.png	Screenshot_2017-08-23_12.26.53.png
Screenshot_2017-08-23_12.27.06.png	Screenshot_2017-08-23_12.27.06.png
Screenshot_2017-08-23_12.27.17.png	Screenshot_2017-08-23_12.27.17.png
Screenshot_2017-08-23_12.27.25.png	File Information
Screenshot_2017-08-23_12.27.32.png	View
Screenshot_2017-08-23_12.27.38.png	Copy to USB
64848	64849

Skärmdumpar har kopierats till USB-enhet

En bekräftelseskärm visas med information till operatören om att skärmdumparna har kopierats till USB-enheten. Tryck på **Enter**-knappen för att bekräfta OK och återgå till skärmdumpsmappen.



Avsnitt 3 - Val i huvudmenyn

Innehållsförteckning

Översikt	20
Förstora dataskärmar	20
Ange text och siffror	21
Hem	21
Active Trim	22
Introduktion till Active Trim	22
GPS	23
Körning i grunt vatten	23
Trailerposition och Active Trim	23
Översikt över trimprofiler	23
Inställning och konfiguration	24
Bränsle	25
Batteri	26
Hastighet	26
Trim/roder	26
System	27
Smart Tow	29
Rutt	30
Tankar	31
Felhistorik	31
Trollning	33
Prestanda	35
Diup	35
Generator	35
Underhåll	36
Filhanterare	37
Inställningar	39
Svstem	39
About (Om)	39
Roderstation	39
Guide	40
Återställ	40
· ····	

Nätverk	40	
Simulate (Simulera)	41	
Time (Tid)	42	
Sök efter uppdateringar	42	
Båt	43	ł
Flikar	43	4
Tankar	43	
Hastighet	44	
Styrning	44	
Vattentemperatur	45	
Joystick Installed (styrspak installerad)	45	
Motor	45	
Antal motorer	45	
Visade motorer	45	
Engine Model (Motormodell)	45	
Limits (Begränsningar)	46	
Supported Data (Data som stöds)	46	
Typen Cruise/Smart Tow (Farthållare/Smart		
bogsering)	46	
Active Trim	46	
Förinställningar	46	
Tangentljud	46	
Bakgrundsbelysning	46	
Popup-fönster	46	
Måttenheter	47	
Gränssnitt	47	
Larm	47	
Historik	47	
Inställningar	47	
Signalhorn aktiverat	49	
Trådlöst	49	
Personalitetsfil	49	

Översikt

Tryck på **menyknappen** för att öppna huvudmenyn. Använd **uppåtpilen** och **nedåtpilen** för att navigera till och markera önskat menyval.

Varje gång ett val görs från huvudmenyn kan du trycka på **menyknappen** för att gå ur valet och tillbaka till huvudmenyn.



Förstora dataskärmar

Det finns sex förinställda dataobjekt i systempanelen på vänster sida. När båtens skärm är aktiv använder du **uppåtpilen** och **nedåtpilen** för att markera objekt i systempanelen. Om du väljer något av de sex förinställda objekten visas data tillhörande det objektet i helskärmsläge. De sex panelerna är:

- 1. Hem
- 2. Bränsle
- 3. Batteri
- 4. Hastighet
- 5. Trim/roder
- 6. System

Om du trycker på uppåtpilen tills Hem-ikonen markeras, går VesselView tillbaka till den aktiva skärmen.



Systempanel

Ytterligare förstorade dataskärmar kan öppnas genom att trycka på **menyknappen** och med hjälp av **uppåtpilen** eller **nedåtpilen** för att välja något av menyalternativen. Beroende på båtens motorpaket kan det hända att vissa alternativ inte är tillgängliga.

Ange text och siffror

Du kan ange text och siffror i aktiva fält med hjälp av uppåtpilen, nedåtpilen, Enter-knappen och menyknappen.



Aktiva fält

- 1. Använd uppåtpilen och nedåtpilen för att markera önskat alternativ eller fält.
- 2. Tryck på Enter-knappen för att aktivera markören i datafältet.
- 3. Tryck på Enter-knappen en gång till för att markera positionen för ett enskilt tecken/en enskild siffra.
- 4. Använd uppåtpilen och nedåtpilen för att byta tecken/siffra.
- 5. När du har angett önskat tecken/önskad siffra trycker du på **Enter**-knappen för att avaktivera positionen för tecknet/ siffran.
- 6. Tryck på **uppåtpilen** för att fortsätta till nästa tecken-/sifferposition. Du kan använda **nedåtpilen** för att återgå till tidigare tecken-/sifferpositioner.
- 7. När du är klar med ett aktivt datafält trycker du på **menyknappen** och använder **uppåtpilen** och **nedåtpilen** för att navigera på skärmen till nästa fält, antingen upp eller ner.
- 8. Använd dig av föregående lista med anvisningar för att slutföra ytterligare aktiva fält för olika skärmar i VesselView.
- 9. När alla fält på en skärm har slutförts väljer du **Save** (spara) för att säkerställa att alla ändringar eller tillägg hålls intakta.

Hem

VesselViews startskärm innehåller följande data:

- Bränsle
- Hastighet
- Trimkurvor och status för Active Trim
- Systemstatus
- Autopilotstatus
- R/min

Drevets läge



Tryck på menyknappen för att återgå till startskärmen från vilken datanivå eller funktionsskärm som helst. Beroende på vilken kapslad nivå du befinner dig i kan du behöva trycka på menyknappen flera gånger.

Dataobjekt som visas i systempanelen på vänster sida kan anpassas genom att navigera till: Settings>Preferences>Interface>System (inställningar, preferenser, gränssnitt, system). Du kan maximalt göra fem dataval.

Active Trim



Det kan hända att båten behöver ytterligare maskinvara för att Active Trim-funktionerna ska fungera. Kontakta en auktoriserad återförsäljare av Mercury Marine för att få information om vilken maskinvara som krävs.

Introduktion till Active Trim

Active Trim är Mercury Marines patenterade GPS-baserade automatiska trimsystem. Detta intuitiva hands-freesystem justerar motorns trim kontinuerligt baserat på förändringar i driftsförhållanden för att ge bättre prestanda, bränsleekonomi och underlätta användning. Det reagerar exakt på båtmanövrar för bättre övergripande köregenskaper. Inga kunskaper om trimning av båtmotorer eller drev krävs för att kunna använda Active Trim.

- När båten accelererar kommer motorn eller drevet att trimmas ut.
- När båten sänker hastigheten, t.ex. när du ska svänga, trimmas motorn eller drevet in.
- Active Trim kan när som helst åsidosättas med hjälp av knapparna för manuellt trim.
- Med Active Trim kan båtföraren kompensera för ändrad båtlast, förarinställningar och väderförhållanden samtidigt som full automatisk styrning bibehålls.

Active Trim-systemet har fyra driftslägen.



2. Acceleration (från stillastående)

Drar in motorn eller drevet under så att fören inte stegrar sig så mycket och för att förbättra tiden till planing.



3. Planingshastighet

Trimmar motorn eller drivenheten gradvis baserat på GPS-hastighet för att bibehålla den effektivaste körningen.



Åsidosättning

När båtföraren använder manuell trim åsidosätts Active Trim-systemet omedelbart och återställer full kontroll till föraren.

När båten startas återgår Active Trim till på/av-tillståndet från föregående avstängning. Exempel: Om Active Trim var på vid föregående avstängning kommer den att vara på vid nästa start.

GPS

Active Trim använder en GPS-signal för att fastställa båtens hastighet. Active Trim-systemet kommer inte automatiskt att kontrollera trimning förrän GPS-enheten har fått en signal.

Körning i grunt vatten

VIKTIGT! Active Trim kan inte detektera vattendjup och trimmar inte upp automatiskt på grunt vatten. Båtföraren måste åsidosätta Active Trim genom att trimma motorn eller utdrivningen manuellt eller trycka på AV-knappen.

Trailerposition och Active Trim



Om du placerar motorn eller drivenheten i trailerläget (över 50 % av det antagna trimområdet) förhindras Active Trim från att aktiveras. När motorn eller drivenheten har trimmats över sitt normala område (till exempel till att navigera i grunda vatten, att sjösätta båten från en trailer eller dra upp båten på en trailer) måste du trimma ner den manuellt för att Active Trim ska fungera. Den här säkerhetsfunktionen förhindrar motorn eller drivenheten från att automatiskt trimmas ner och slå i något.

Översikt över trimprofiler

Active Trim-systemet kan konfigureras i någon av fem unika större trimprofiler. I följande illustration visas hur trimvinkeln jämfört med båtens hastighetskurvor skiljer sig från de fem större profilerna.



Konfigurera Active Trim-systemet med den större trimprofilen som är lämligast för en enskild båt och motorpaketskombination under normala driftsförhållanden.

Varje större profilkurva som visas i det föregående exemplet representerar den mellersta standardinställningen (justerbar trimprofil 3) för ett bredare utbud av justerbara trimprofiler. Varje större trimprofil har ett urval av fem trimprofiler som kan justeras av användaren så att föraren kan finjustera trimkurvan under båtens drift för att kompensera för skillnader i miljöförhållanden eller båtlast.

Den övre gränsen för en vald huvudtrimprofil representerar användarjusterbar trimprofil 5. Den nedre gränsen representerar användarjusterbar trimprofil 1.

Urvalen med fem större trimprofiler överlappar varandra. Du placerar trimkurvsurvalen för större profiler 4 och 3 (från det första diagrammet) på ett diagram som visar en betydande överlappning. Den övre gränsen för större profil 3 är högre än den nedre gränsen för större profil 4, vilket gör att en del av trimkurvsurvalen delas av båda profilerna. I praktiken innebär detta att små variationer i förhållandena vid vilka systemet konfigurerats inte översätts till stora variationer i systemprestanda.



- a Övre gräns för större profil 4
- b Nedre gräns för större profil 4
- Detta område (c) plus (g) motsvarar hela området för huvudprofil 4
- **d** Övre gräns för större profil 3
- e Nedre gräns för större profil 3
- f Detta område (f) plus (g) motsvarar hela området för huvudprofil 3
- g Intervallöverlappning för för större profil 4 och 3

Inställning och konfiguration

VIKTIGT! Konfigurera alltid Active Trim med en huvudprofil som gör det möjligt för operatören att välja en justerbar profil med ytterligare trim. Undvik att välja en huvudprofil som leder till normal drift i justerbar trimprofil 1. Detta säkerställer att operatören alltid kan föra ner bogen för att korrigera tumling utan att behöva trimma motorn eller drivenheten manuellt.

65790

VesselView söker i nätverket efter båtens styrmodul. Om programvaran i båtens styrmodul inte är uppdaterad, eller om den inte hittas i nätverket, tillåter inte Active Trim-installationen användaren att fortsätta.

Markera alternativet Calibrate (kalibrera) och tryck på **Enter**-knappen. Följ anvisningarna på skärmen för varje steg i kalibreringsprocessen. Markera alternativet Next (nästa) när ett steg har slutförts för att gå vidare till nästa steg. När du har slutfört alla steg trycker du på **Enter**-knappen för att spara kalibreringsproceduren.



64875



Use arrows to adjust Press "ENTER" to Save 64879

Bränsle

VesselView-skärmen Fuel (bränsle) visar total mängd bränsle, baserat på de aktuella tankdata som anges i tankkonfigurationen genom tankmenyn eller installationsguiden.

Den nedre delen av skärmen visar bränsleflödet eller bränsleförbrukningen i volym per timme. Volymen beror på vilka måttenheter som valdes under installationsguiden. Du kan när som helst byta måttenheter genom att navigera till Menu>Settings>Preferences>Units (meny, inställningar, preferenser, enheter).



64884

Batteri

Skärmen Battery (batteri) visar batterispänningen i ett numeriskt värde samt som en röd indikator på en mätare av visartyp. Motorvarvtalet visas i den nedre delen av skärmen.



Exempel på batteriskärm

Hastighet

Skärmen Speed (hastighet) innehåller hastighetsmätaren, ett numeriskt hastighetsvärde, varvtalet samt motorernas bränsleflödeshastighet.



- a Hastighetsmätare
- b Numeriskt hastighetsvärde
- c RPM-värde
- d Bränsleflödeshastighet

Trim/roder

Följande data visas på skärmen för trim/roder:

- Trimkurva
- Roderkurva
- Numeriska trimvärden
- Status för Active Trim
- Bränsleflödeshastighet



- a Trimkurva
- **b** Numeriskt trimvärde
- c Status för Active Trim
- d Bränsleflödeshastighet
- e Roderkurvor

System

Systemskärmen kan anpassas med upp till fem båtar och poster med motordata. Motorvarvtalet visas alltid på skärmen.

	System
	CNTR
RPM	1550 rpm
Engine Hours	55 hrs
Water Pressure	11.55 PSI
Coolant Temp	144 •F
Oil Pressure	46.89 PSI
Vessel fuel rate	28.70 GAL/hr
	64

OBS! Beroende på båtens motorpaket är inte alla alternativ för båt- och motordata tillgängliga. Det följande är en lista över vilka båt- och motordata som går att välja.

- Kylvätsketryck
- Kylvätsketemperatur
- Turboladdartryck
- Oljetryck
- Körtimmar
- Bränsleflödeshastighet
- Insugningstemperatur
- Gasprocent
- Belastningsprocent
- Temperatur på transmissionsolja
- Tryck på transmissionsolja
- Total mängd bränsle som använts livstid

Navigera till menyn för att välja vilka dataobjekt som ska visas på systemskärmen.

I huvudmenyn använder du pilknapparna för att markera alternativet Settings (inställningar) och trycker på Enter-knappen.



Avsnitt 3 - Val i huvudmenyn

Använd pilknapparna för att markera alternativet Preferences (preferenser) och tryck på Enter-knappen.

	Settings
System	>
Vessel	>
Engine	>
Preferences	>
Alarms	>
Wireless	>
Personality file	>
	64960

Använd pilknapparna för att markera alternativet Interface (gränssnitt) och tryck på Enter-knappen.

	Preferences
Key beeps	Off
Backlight	>
Popups	>
Units	>
Interface	>
	64961

Använd pilknapparna för att markera alternativet System panel (systempanel) och tryck på Enter-knappen.



På skärmen System panel (systempanel) finns alternativ för visning av data. Använd pilknapparna för att markera önskat val av data. Tryck på **Enter**-knappen för att markera eller avmarkera ett val. Du kan markera upp till fem val.

Preferences / Interface / System panel		
Engine Hours	$\overline{\mathbf{v}}$	
Water Pressure	\checkmark	
Coolant Temp	\checkmark	
Oil Pressure	\checkmark	
Boost Pressure		
Fuel Rate		
Intake Temp		
	6496	

Smart Tow

TIME

2.5 sec

65037

Tryck på menyknappen för att navigera ut ur systempanelen när du har gjort alla val. Systemskärmen visar nu de aktuella valen.

Smart Tow

Smart Tow är ett användarvänligt program för hantering av båtens acceleration och målhastighet när man drar vattenskidåkare, ringåkare eller andra vattensportsutövare. Med Smart Tow behöver du inte gissa vad som är fel med accelerationen, som till exempel för mycket holeshot, för mycket översvängning, för snabb inbromsning och konstanta hastighetsmål. Välj en profil, aktivera den och placera reglagehandtaget i full gas, så gör Smart Tow resten.

Smart Tow baseras på motorvarvtalet, såvida inte båten har en GPS installerad och ansluten till CAN.

Smart Tow ger dig fem fabriksinställda startprofiler, som visas på vänster sida av skärmen som P1 till P5. Använd uppåtpilen och nedåtpilen för att bläddra till och markera profilerna.







Profil 3 och 4





På Smart Tow-skärmen kan du ändra börvärdet för varje profil. Att ändra börvärdet kan göra saker och ting lättare när personer ombord har olika nivåer av erfarenhet av vattensport. Operatören kan skapa en mer aggressiv acceleration för erfarna åkare och mildare acceleration för barn och uppblåsbara ringar.

Om du trycker på hastighetsknappen visas uppåtpilen och nedåtpilen för justering av börvärdet.



Börvärdes- och justeringsindikatorer

Aktivera en Smart Tow-profil genom att trycka på Enter-knappen.

P1		Smart Tow
P2	RAMP OVERSHOOT	TIME 0.0 sec
P3	SPEED Set Point	
P4	12 mph	
P5	Press "ENTER" to ENABLE	Smart Tow
	Press 🏹 to adjust S	et Point
		6503

Avaktivera Smart Tow genom att trycka på **Enter**-knappen. Skärmen avslutar profilen och återgår till området där du kan markera och öppna olika profiler.

Rutt

Skärmen för ruttuppgifter visar följande information:

- Ruttsträcka
- Ruttid
- Genomsnittlig körsträcka
- Genomsnittshastighet för rutten
- Bränsle som använts på rutten
- Ruttnollställning



Tryck på Enter-knappen för att återställa värdena på skärmen Trip (rutt).

Tankar

Skärmen för tankuppgifter består av en bild på en tank med en färgad del av tanken, som representerar återstående volym i tanken. Ett numeriskt värde visas under bilden på tanken.



Om det finns mer än en tank konfigurerad på båten använder du **uppåtpilen** och **nedåtpilen** för att markera de andra tankarna. Varje konfigurerad tank representeras av en ikon som relaterar till tankinnehållet. Dessa tankikoner finns på vänster sida av skärmen.



Felhistorik

Alla varningar, fel och larm från Mercury visas oavsett vilken skärm som visas när larmet utlöses. När ett larm aktiveras visar skärmen ett fönster med larmtexten och en varning, tillsammans med en kort beskrivning av vilka åtgärder som måste vidtas.

Kritiska larm åtföljs ofta av ett svar från Mercury Engine Guardian-systemet som kan inkludera reducerad effekt, reducerat maximalt varvtal eller en framtvingat tomgångstillstånd. Alla kritiska fel avger en signal för att varna föraren. Vid ett kritiskt fel ljuder signalhornet oavbrutet i sex sekunder.

Icke-kritiska larm visas som kritiska larm, men åtföljs av sex korta signaler från signalhornet.

Popup-meddelanden angående fel ger operatören extra information om varje enskilt fel. Välj alternativet View (visa) för att se en mer utförlig beskrivning av felet.



Exempel på popup-meddelande angående fel

Avsnitt 3 - Val i huvudmenyn

För att åtgärda ett aktivt fel måste den felande delen identifieras. Inspektera, reparera eller byt ut den felande delen. Starta motorerna och låt VesselView gå igenom systemgenomsökningen. Om båten klarar genomsökningen visas Mercury-fliken på vänster sida av skärmen i grönt. Larmhistoriken kan alltid visas genom att gå till huvudmenyn och sedan välja alternativet Alarms (larm). Där kan även felhistoriken visas.



Exempel på skärm med felhistorik









När en varning om ett aktivt fel visas längst ner på skärmen trycker du på Enter-knappen för att visa information om felet.



Trollning

Varvtalsintervallen i troll-läge beror på motorpaketet. Maximalt varvtal i troll-läge för alla motorer och utombordare är 1 000 rpm.

Speed	О пр
Depth	19.7 ft
Sea Water Temp	 •F
Press "ENTER" to Press 🏹 to adju	ENABLE Troll ust RPM Set Point

Båten måste ligga i växel och gå på tomgång. Om båten inte uppfyller dessa krav visar en varningsikon och tillhörande text instruktioner om hur operatören kan göra troll-reglaget tillgängligt.

Avsnitt 3 - Val i huvudmenyn

När önskat varvtal har valts trycker du på **Enter**-knappen för att aktivera troll-läget. Detta startar troll-reglaget och motorerna varvar till önskat varvtal.

Längst upp i VesselView-skärmen visas en varningssymbol och en text om att troll-läget är aktivt.



Följ anvisningarna längst ner på skärmen. Tryck på **Enter**-knappen för att avaktivera troll-läget. Tryck på **hastighetsknappen** för att justera till inställt varvtal.

	Troll
55	50 RPM
Speed	0 MPH
Depth	19.7 ft
Sea Water Temp	°F
Press "ENTER" to Press 🏹 to adju	e ENABLE Troll ust RPM Set Point

Anvisningar på skärmen



Indikatorer för knappar för varvtalsjustering

Tryck på **hastighetsknappen** för att stänga fönstret för justering av hastighet/varvtal och återgå till Troll-skärmen. Om trollläget är aktivt går det inte att navigera till andra skärmar. Tryck på **Enter**-knappen för att avaktivera troll-läget.



Troll-läget är aktivt

Prestanda

Skärmen Performance (prestanda) visar båtens topphastighet, toppvarvtal, aktuell hastighet och aktuellt varvtal för upp till två motorer.



Djup

Skärmen Depth (djup) visar vattendjup samt aktuell trimposition och vattentemperatur.



Generator

Skärmen Genset (generator) visar följande information:

- Generatorspänning
- Generatorfrekvens
- Generatorns körtid i timmar
- Tryck på generatorolja
- Generatorns kylvätsketemperatur
- Generatorns batterispänning

• Generatorbränsle – om det har definierats i **Tanks** (tankar) som en generatortank

砎		Genset
	Volts	14.5 v
	Frequency	14.7 Hz
-+	Run Time	3:08 HRS
9	Coolant Temp	145 _F
\$	Oil Pressure	24 psi
	Battery	14.8 v
		64964

Skärmen Genset (generator)

Underhåll

Om en påminnelse om underhåll upptäcks under en systemgenomsökning, visas ett popup-meddelande på skärmen i blått. Använd sunt förnuft för att skydda din investering och kolla motoroljan med jämna mellanrum, helst före varje användning.



När det är dags för ett periodiskt underhåll visas ett popup-meddelande angående underhåll efter startgenomsökningen. Operatören kan stänga popup-meddelandet, men påminnelsen visas varje gång båten startas. Bekräftelse av underhållspåminnelsen återställer tidsramen i VesselView. Användare kan visa underhållsfältet när som helst för att se hur långt det är kvar. Detta kan göra det enklare att planera in framtida tider hos återförsäljaren, om underhållet inte genomförs av ägaren själv.



Exempel på underhållsskärm

Ju mer blått som är kvar i fältet, desto längre tid är det kvar till nästa underhåll. Fältet med mindre blått indikerar att det snart är dags för ett periodiskt underhåll. Följande bilder visar ett förhållande där inget underhåll krävs till vänster och ett förhållande där underhåll krävs till höger.



Filhanterare

Använd uppåtpilen och nedåtpilen för att markera alternativet File Browser (filhanterare) i huvudmenyn.



Tryck på Enter-knappen för att visa innehållet i filhanteraren.



Innehåll i filhanteraren

Avsnitt 3 - Val i huvudmenyn

Det finns alternativ för granskning av filinformationen, visa filen eller ta bort filen.



Om du väljer att visa filinformationen, visas namnet på filen, storleken på filen samt datum och tid då filen skapades.



- a Filnamn
- c Datum och tid då filen skapades

Om du ansluter en USB-enhet till VesselView får du två alternativ till: kopiera till USB och flytta till USB. Med USB-enheten ansluten har operatören möjlighet att öppna filer på VesselView – lokalt lagringsutrymme eller USB-enheten – USB-lagring.



Ytterligare USB-alternativ





Inställningar

I menyn Settings (inställningar) finns det sju kategorier för inställning och ändring av data som ska visas på VesselView. Många av inställningarna bestäms av val som gjorts under installationsguiden, men dessa val kan ändras när som helst genom att markera en kategori och välja ett av de tillhörande alternativen.

	Settings
System	>
Vessel	>
Engine	>
Preferences	>
Alarms	>
Wireless	>
Personality file	>
	64983

System

Systeminställningarna är: About, Helm, Wizard, Restore, Network, Simulate, Time och Check for Updates (om, roder, guide, återställ, nätverk, simulera, tid och leta efter uppdateringar).

	System
About	
Helm	
Wizard	
Restore	
Network	>
Simulate	
Time	
	65351

About (Om)

Om du markerar alternativet About (om) och trycker på **Enter**-knappen visas en skärm innehållande programvaruversion och programrevision, maskinvarans kapacitet, serienummer samt information om upphovsrätt.

Alternativet Support... (Stöd) längst ner på skärmen beskriver hur man tar en skärmdump av skärmen About (om). Skärmdumpar beskrivs även i **Avsnitt 2 – Ta skärmdumpar**.

	System / About
Ve <u>sselVie</u> w 403	Hardware
Version - 1.0	256MiB 128MiB PCB 2
Platform - 28.0-704-gde0c359e4	Loader
Application - 57.7.150	6.0.909507.0
Serial number	
0	Copyright 2017 Navico
Barcode	Copyright 2017 NSI
(Copyright 2017 Mercury Marine
	Support
	6502

Aktuell programvaruversion och programrevision

Roderstation

Alternativet Helm (roder) gör det möjligt för operatören att tilldela ett ID-nummer för platsen till VesselView-enheten och till det roder som VesselView är kopplat till. ID-numret är viktigt när det finns mer än ett roder på båten. Genom att tilldela olika ID-nummer undviker man kommunikationsfel i nätverket.

När du har tilldelat ett nytt ID-nummer måste du starta om VesselView.



ID-nummer för platsen

Guide

Installationsguiden är en process i flera steg, där operatören anger specifik information om motorn och båten för att VesselView ska kunna fungera korrekt. Vanligtvis vägleds operatören genom installationsguiden när VesselView startas för första gången. Du kan när som helst göra ändringar i installationsguiden. Följ anvisningar och uppmaningar på skärmen för att göra ändringar och slutföra installationsguiden.

Återställ

Restore (återställ) återställer alla anpassade inställningar på VesselView. Om du markerar alternativet Local settings (lokala inställningar), återställs inställningarna endast på den VesselView-enhet som används av operatören. Om du markerar Simnet global reset (global återställning av Simnet), återställs alla Simrad- och Navico-enheter samt alla VesselView-enheter som är anslutna till NMEA 2000-nätverket.



Nätverk

Genom att välja alternativet **Network** (nätverk) kan operatören välja enheter automatiskt på nätverken SmartCraft och NMEA 2000, återställa lokala eller globala inställningar, definiera kommunikationsvägar för datakällor, visa listan över aktuella enheter och genomföra diagnostik.

	System / Network	
Auto select		
Reset global		
Reset local		
Data sources	>	
Device list	>	
Diagnostics	>	
	64992	

Nätverksalternativ

I nätverksinställningarna finns fliken Data sources (datakällor).

Med hjälp av nedåtpilen bläddrar du till alternativet Data sources (datakällor).

	System / Network
Auto select	
Reset global	
Reset local	
Data sources	>
Device list	>
Diagnostics	>
	64855

Nu visas en skärm med enheter och datagivare som berör motorn och båten. Beroende på båtens motorpaket kan det hända att vissa alternativ inte gäller. Tryck på **Enter**-knappen för att visa ett urval av källor för överföring av en enhets eller givares uppgifter. Använd **uppåtpilen** och **nedåtpilen** för att bläddra bland valen.

System / Network / Data sources	
GPS	>
Vessel	>
Engine	>
Transmission	>
Battery	>
Unconfigured	>
Speed/Depth	>
	64856

I alternativet Device list (enhetslista) kan det hjälpa att markera och välja fliken Refresh (uppdatera) om en ny enhet har installerats. **Refresh** (uppdatera) kan söka i nätverket och visa alla enheter som svarar på sökningen.

System / Network / Device list	
Refresh	
VV403 MFD (This device)	>
VV403 SmartCraft Gateway (This device)	>
	64990

Om operatören väljer Diagnostics (diagnostik), visas den aktuella aktiviteten på alla aktiva CAN-bussar. Överförings- och mottagningshastigheter kan visas i realtid. Denna funktion kan underlätta felsökningar av nätverksproblem.

Simulate (Simulera)

Simulate (simulera) används på återförsäljarnivå för att visa konsumenter egenskaperna hos VesselView. När en enhet är i läget Simulate (simulera) ska data som visas på skärmen inte användas som navigationsinformation. Alla data som visas i Simulate-läget genereras slumpmässigt.

Time (Tid)

Tiden styrs av båtens GPS-enhet. När en GPS-punkt har fastställts uppdateras tiden automatiskt. En lokal tidsförskjutning kan ställa in tiden för tidszonen på avreseplatsen eller tidszonen på ankomstplatsen om så krävs. På skärmen för tidsförskjutning använder du knapparna för att navigera genom de aktiva datafälten och anger önskad tidsförskjutning. Markera Save (spara) och tryck på **Enter**-knappen för att spara ändringarna. Detaljerade anvisningar om hur man aktiverar datafälten finns i **Ange text och siffror**. Du kan välja mellan tidsformat med 12 eller 24 timmar. Datumformatet kan ändras utefter operatörens preferenser. Detta kan vara viktigt när man visar en lista över fel, då tid och datum då felet inträffade registreras och visas. Markera alternativet Save (spara) och tryck på **Enter**-knappen för att spara alla val.

	System / Time	
10/20/2017 7:32 am		
Local time offset	GMT -06:00	
Time format	12 hr	
Date format	MM/dd/yyyy	
Save		
Cane	cel	
	65278	

Alternativ för tid och datum





Sök efter uppdateringar

Check for updates (sök efter uppdateringar) söker på internet efter uppdateringar av VesselView-programvaran. Detaljerade anvisningar finns i **Avsnitt 4 – Uppdatera genom en Wi-Fi-anslutning**.

	System
Helm	
Wizard	
Restore	
Network	>
Simulate	
Time	
Check for updates	
	6528

Båt

Båtens inställningar gäller för givare och sändare på båten som är separata från motorpaketet. Beroende på hur båten är riggad kan det hända att vissa alternativ inte är aktiva. Några alternativ i båtinställningarna är: Tabs, Tanks, Speed, Steering, Sea Temperature Source och Joystick Installed (roder, tankar, hastighet, styrning, vattentemperatur och styrspak installerad).



Flikar

Alternativet Tabs (roder) gör det möjligt för operatören att välja vilken CAN-buss som ska överföra roderdata, samt välja vilken motor som ska styra rodren med hjälp av reglagen.

	Vessel / Tabs
Source	None
Show	
CNTR	>
CNTR	>
	65252

Markera alternativet Show (visa) för att visa roderpositionen på skärmen.

Tankar

Tankkonfigurationen omfattas av installationsguiden, men ändringar av antal, volym och typ av tank kan göras när som helst.

	Vessel / Tanks
ABC	
CNTR 1: Live well	79.0 of 100.0gal
FUEL	
CNTR 2: Fuel	88.0 of 100.0gal
Unmonitored	100.0 of 200.0gal
Reset all tanks	
	65354

Hastighet

Hastighetsdata omfattas av installationsguiden, men ändringar av hur VesselView erhåller hastighetsdata kan göras när som helst. Det går att ändra valet för hur CAN-bussen överför hastighetsdata. En hastighetsstrategi med pitot och skovelhjulsgivare kan användas på båtar som inte har någon GPS-mottagare.



Hastighetskällan bestämmer hur hastighetsdata erhålls. En strategi använder pitot- och skovelhjulsdata för att fastställa båtens hastighet. När du har valt strategi måste du välja vilken motor som ska vara källan för pitot- och skovelhjulsdata. GPS använder data från GPS-enheten för att fastställa hastigheten. Om du väljer GPS måste du välja en lämplig nätverksbuss som källa för GPS-data till VesselView.

Styrning

Data om styrkälla kan vara antingen PCM eller TVM (thrust vector model) med alternativ att visa data på skärmen, att invertera styrsignalen och att välja en styrförskjutning.





Alternativ för drevtilldelning

- a PCM0 = styrbord eller styrbord yttre
- **b** PCM1 = babord eller babord yttre
- c PCM2 = styrbord inre eller mitten
- d PCM3 = babord inre

Invertering av styrsignalen kan vara en praktisk åtgärd om det finns en bakåtriktad VesselView monterad. I det fallet kommer styrdata att vara rätt från förarens synvinkel.

Styrförskjutningen används för att justera utombordaren, akterdrevet eller inombordaren till noll grader. När drevet är placerat vinkelrätt mot skrovet kan styrvinkeln som visas på skärmen vara annorlunda än data från styrsensorn på drevet. Välj fönstret Offset (Förskjutning) för att justera detta fel. Dialogrutan Steering Angle Calibration (Kalibrera styrningsvinkel) visas. Genom att välja knappen Calibrated row Zero (Kalibrerad rad noll) tillämpas förskjutningen. Observera att förskjutningen inte ändras på skärmen förrän knappen Save (Spara) väljs.

Vattentemperatur

Det går att ändra valet av vilken motor eller drivenhet som överför data om vattentemperatur. Se **Steering** (styrning) i detta avsnitt för PCM-positioner för motor och drivenhet. Det går även att göra ytterligare val för AirMar©-sändare.

Vessel / Sea Temperature Source	
None	
PCM0	
PCM1	
PCM2	
PCM3	
AirMar0	
AirMar1	
65357	

Joystick Installed (styrspak installerad)

För båtar som är utrustade med styrspakslotsning markerar du kryssrutan Joystick Installed (styrspak installerad). Detta säkerställer att indata till systemet som initieras av styrspaken identifieras av VesselView.

	Vessel
Tabs	>
Tanks	>
Speed	>
Steering	>
Sea Temperature Source	None
Joystick Installed	
	65692

Motor

Flera av inställningsalternativen under fliken Engine (motor) ställdes in under installationsguiden, men det går att göra ändringar av motorinställningarna när som helst.

	Engine
Number of Engines	1
Engines Shown	>
Engine Model	Pro Four Stroke 300
Limits	>
Supported Data	>
Cruise/SmartTow type	Auto
Active Trim	
	6400/

Antal motorer

Detta antal representerar det totala antalet motorer på båten.

Visade motorer

Detta antal representerar det antal motorer som ska visas på just denna VesselView-enhet.

Engine Model (Motormodell)

Om du markerar och väljer en motormodell visas en lista över utombordare från Mercury och MerCruiser-motorer att välja bland.

Limits (Begränsningar)

Med begränsningar kan du ställa in specifika intervaller för många motordataparametrar, som till exempel: varvtal, kylvätsketemperatur, oljetemperatur, batterispänning och boost-tryck. Ändringar av begränsningarna påverkar inte motorpaketet eller driften av Mercurys övervakningssystem. De faktiska motorbegränsningarna fastställs av den fabriksprogrammerade styrmodulen på motorn.

Setting (Inställning)	Beskrivning
Min:	Värdet vid basen av diagrammet på skärmen
Max:	Värdet vid toppen av diagrammet på skärmen
Warning low (Låg varning):	Värdet vid toppen av den nedre färgade delen av diagrammet på skärmen
Warning high (Hög varning):	Värdet vid basen av den övre färgade delen av diagrammet på skärmen

Standardvärdena för minimum och maximum är fabriksinställda för det motorpaket som valts i inställningsguiden eller menyn Engines Settings (Motorinställningar). Att öka eller minska minimi- eller maximivärdet kan i allmänhet göras efter förarens personliga preferenser.

Supported Data (Data som stöds)

Med data som stöds kan operatören välja vilka typer av data som VesselView ska visa. Listan över datakällor beror på vilket motorpaket som valdes under installationsguiden. Markera kryssrutan för varje dataobjekt som du vill att VesselView ska kunna visa.

Typen Cruise/Smart Tow (Farthållare/Smart bogsering)

Med inställningen Cruise/Smart Tow (Farthållare/Smart bogsering) kan föraren välja vilken sensor som farthållarprogrammet och Smart Tow-programmet får sina hastighetsdata ifrån. Alternativen är RPM (Motorvarv) eller GPS speed data (GPS-hastighetsdata). Genom att välja Auto kommer VesselView att leta på nätverket efter en hastighetsdatakälla och använda den för funktionerna Cruise (Farthållare) och Smart Tow (Smart bogsering).

Active Trim

Konfigurationen av Active Trim omfattas av installationsguiden, men det går att göra ändringar när som helst. Följ meddelanden och uppmaningar på skärmen för att ändra och slutföra konfigurationen av Active Trim.

Förinställningar

Alternativet **Preferences** (preferenser) i menyn **Settings** (inställningar) omfattar de visuella och ljudliga aspekterna av VesselView-enheten.

	Preferences
Key beeps	Off
Backlight	>
Popups	>
Units	>
Interface	>
	64996

Tangentljud

Varje gång en knapp trycks in på enheten hörs ett pip, så att användaren vet att knapptrycket har registrerats. Det finns alternativ för att ställa in tangentljudet på av, tyst, normalt eller högt.

Bakgrundsbelysning

Ljusnivån på skärmen kan ändras i steg om 10 procent, från 10 till 100 procent. Denna procentsats gäller alla andra SmartCraft-skärmar och länkmätare på båten.

Om du vill att bakgrundsbelysningen på VesselView-enheten ska vara antingen ljusare eller mer dämpad än andra instrument, kan den lokala styrkan ändras så att det blir bekvämare att titta på VesselView-skärmen i olika ljusförhållanden.

Popup-fönster

Popup-fönster angående trimstatus kan aktiveras eller inaktiveras genom att markera eller avmarkera kryssrutan för popup-meddelanden om trim.

När det gäller popup-meddelanden om trim kan varaktigheten för meddelandena ställas in till två, fem eller tio sekunder.

Måttenheter

Enskilda dataobjekt kan anpassas för att visas i olika måttenheter. Följande tabell visar alternativen för måttenheter för varje dataobjekt.

Data	Måttenheter
Avstånd	nm, km eller mi
Litet avstånd	ft, m eller yd
Hastighet	kn, kph eller mph
Vindhastighet	kn, kph, mph eller m/s
Djup	m, ft eller fa
Höjd över havet	m eller ft
Altitud-datum	Geoid eller WGS-84
Kurs	°M eller °T
Temperatur	°C eller °F
Volym	L eller gal
Ekonomi	Avstånd/volym, volym/avstånd, mpg, g/mi, km/l eller l/100km
Tryck	in. Hg, bar, psi eller kPa
Barometertryck	in. Hg, mb eller hPa

Gränssnitt

Gränssnittsinställningarna styr hur VesselView-skärmen kommer att se ut.

Om du markerar startskärmsalternativet visas en lista över dataobjekt. Om du vill att ett dataobjekt ska visas på VesselViews huvudskärm, markerar du motsvarande kryssruta för det objektet. Du kan maximalt välja fyra objekt som ska visas.

Alternativet System Panel (systempanel) gör att operatören kan välja upp till fem objekt som ska fylla i systempanelen, som finns på vänster sida av huvudskärmen. Navigera till Settings>Preferences>Interface>System Panel (inställningar, preferenser, gränssnitt, systempanel) för att välja dataobjekt som ska visas. Se **System**.

Larm

I larminställningarna kan operatören visa alla befintliga och tidigare fel och larm samt välja vilka fel som ska visas som popup-meddelanden på skärmen.

Historik

VesselView arkiverar alla fel i felhistoriken. Det finns ett alternativ för att rensa alla fel, vilket tar bort felhistoriken.

Inställningar

Alternativet Settings (inställningar) omfattar fel gällande vattendjup och återstående bränsle. Några fel som kan anpassas är:

- Grunt vatten
- Djupt vatten
- Rationalitetsfel, hastighet genom vatten
- Låg bränslenivå
- Hög bränslenivå

Fel gällande vattendjup och bränslevolym kan ändras vad gäller djup eller volym som utlöser felen. Markera kryssrutan Enable (aktivera) för att aktivera felen som aktiva popup-meddelanden. Avmarkera kryssrutan Enable (aktivera) för att hindra VesselView från att generera popup-meddelanden om fel.

För icke-kritiska fel, som till exempel grunt vatten och låg bränslenivå, ger enheten ifrån sig sex korta ljudsignaler och ett popup-fönster dyker upp på skärmen, med en kort beskrivning av felet.

Dessa typer av fel gör inte att Mercury-fliken ändrar färg till röd. Istället ändrar den övre rubriklisten färg till röd och den internationella varningssymbolen visas.

I menyn Settings (inställningar) väljer du alternativet Alarms (larm).

	Settings
System	>
Vessel	>
Engine	>
Preferences	>
Alarms	>
Wireless	>
Personality file	>
	64920

Tryck på Enter-knappen. Välj alternativet Settings (inställningar) på skärmen Alarms (larm).



På skärmen Alarms/Settings (larm/inställningar) finns flera dataobjekt som kan anpassas av operatören. Du väljer dataobjekt med hjälp av **uppåt-** och **nedåtpilen** för att markera ett objekt. När önskat objekt har markerats trycker du på **Enter**-knappen.

Alarms / Set	tings
Shallow water	
Deep water	
Speed through water rationality fault	
Fuel remaining low	
Fuel remaining high	
Fuel tanks	>
Fresh water tanks	>
	64922

På skärmen för inställning av dataobjekt finns flera fält:

- Enable (aktivera) gör att VesselView kan övervaka detta datavärde
- Data Value (datavärde) möjliggör ett ökning eller minskning av värdet som utlöser ett fel

Save (spara) – sparar ändringar av felövervakning och datavärden



Signalhorn aktiverat

Alternativet Siren Enabled (signalhorn aktiverat) aktiverar signalhornet i VesselView vid popup-meddelanden om fel. Om du avmarkerar denna kryssruta inaktiveras signalhornet för popup-meddelanden om fel.

Trådlöst

Med inställningar Wireless (trådlöst) kan operatören ansluta VesselView-enheten till internet via en dongel, som ansluts till USB-porten på baksidan av skärmen. Se **Avsnitt 4 – Uppdatera genom en Wi-Fi-anslutning**.

Personalitetsfil

Båtens personlighet består av alla de val och inställningar som görs på VesselView-enheten. Denna personlighet kan sparas i det interna lagringsutrymmet eller laddas ner till en extern enhet för användning på andra båtar med liknande egenskaper.

Du kan importera en båtpersonlighet genom att ansluta en USB-enhet till baksidan av enheten och välja personlighetsfil.

Du kan exportera personlighetsfilen genom att välja ett exportalternativ och destination för filen, antingen i det interna lagringsutrymmet eller på en USB-enhet som är ansluten till VesselView-enheten.

Anteckningar:

Avsnitt 4 - Procedurer för programvaruuppdateringar

Innehållsförteckning

Kontrollera aktuell programvaruversion	52	Uppdatera genom en Wi-Fi-anslutning	52
Ladda ner den aktuella programvaran	52	Uppdatera genom USB-porten	57

Kontrollera aktuell programvaruversion

Den senaste programvaran för VesselView finns tillgänglig för nedladdning online genom Mercurys webbplats: https:// www.mercurymarine.com. Starta VesselView för att ta reda på vilken programvaruversion den har. Om VesselView redan är igång, navigerar du till menyn System Controls (systemkontroller). Gå till Settings>System>About (inställningar, system, om) för att se den aktuella programvaruversionen i VesselView.



Aktuell programvaruversion och programrevision

Ladda ner den aktuella programvaran

Alla programvaruuppdateringar för VesselView finns på Mercury Marines webbplats på: https://www.mercurymarine.com. Ladda ner filen till en USB-enhet med en kapacitet på minst 1 GB. Se till att filen ligger på rotnivå på USB-enheten. Roten på enheten är den översta nivån, där filen inte placeras i en mapp.



65247

VIKTIGT! Trådlös uppdatering av programvara för VesselView sker via en dongel som är ansluten till USB-porten. Dongeln måste anslutas helt och hållet till USB-porten för att kunna utnyttja den trådlösa funktionen.

Avsnitt 4 - Procedurer för programvaruuppdateringar

Gå till menyn Settings (inställningar) och markera och välj alternativet System för att identifiera versions- och applikationsnumret för den aktuella VesselView-programvaran. Markera och välj alternativet About (om) för att se informationen.

		Settings	
System		>	
Vessel		System / About	
Engine Prefere Alarnos Wireles:	VerselView 402 Version - 1.0 Platform - 28.0-704-gde0c359ed Application - 57.7.150 Cerial Ammire	Hardwar 256MiB 128MiB PCB 4 Loade 6.0.909507	e 2 .0
Persona	0 Barcode	Copyright 2017 Navio Copyright 2017 N Copyright 2017 Mercury Marin	si SI Ie
		Support	
		65	26

Du kan uppdatera VesselView-programvaran genom att gå till menyn Settings (inställningar).

		Menu
147	ITOII	/
(Performance	>
÷	Depth	>
Ø	Genset	>
\otimes	Maintenance	>
	File Browser	>
•	Settings	>
		6525

Markera och välj alternativet Wireless (trådlöst).

	Settings
System	>
Vessel	>
Engine	>
Preferences	>
Alarms	>
Wireless	>
Personality file	>
	65251

Avsnitt 4 - Procedurer för programvaruuppdateringar

För de flesta operatörer kan alternativet Client (klient) användas för att ansluta till en källa för trådlöst internet.



Välj alternativet Connect to a wireless hotspot (anslut till en trådlös surfzon).

	Wireless
Mode	Client
Connect to a wireless hotspot	>
Saved hotspots	>
	6525

En skärm med alla tillgängliga trådlösa surfzoner visas. Använd uppåtpilen eller nedåtpilen för att markera önskad surfzon och välj den genom att trycka på Enter-knappen.

Wireless / Connect to a wireless hotspot		
Rescan		
BRN-Enterprise Authentication: OPEN Encryption: CCMP	lı, e î	
ISETe st2 Authentication: OPEN Encryption: CCMP	ia . . i	
BRN-Guest Authentication: OPEN Encryption:	.	
	65256	

Om inga trådlösa surfzoner identifieras väljer du alternativet Rescan (sök igen) för att starta en ny sökning efter tillgängliga surfzoner i området.



När du har valt en surfzon måste du sätta Authentication Mode (autentiseringsläge) på OPEN (öppet) och ange nätverksnyckeln eller lösenordet om surfzonen är säkrad för att slutföra anslutningen.

nnect to a wireless hotspot / BRN-Guest	
Authentication Mode	OPEN
Encryption Type	
Network Key	
Remember Key	
Connect automatically	
Connect	
	65257

Markera och välj alternativet Connect automatically (anslut automatiskt).

onnect to a wireless hotsp	oot / BRN-Guest
Authentication Mode	OPEN
Encryption Type	
Network Key	
Remember Key	
Connect automatically	
Connect	
	65259

Markera och välj alternativet Connect (anslut) genom att trycka på Enter-knappen.



Skärmen visar anslutningen till data högst upp. Det kan ta upp till en minut att upprätta anslutningen.



Avsnitt 4 - Procedurer för programvaruuppdateringar

När den trådlösa anslutningen har upprättats visar skärmen anslutningsinformationen högst upp.



På skärmen för systeminställningar hittar du alternativet Check for updates (sök efter uppdateringar). Använd **nedåtpilen** för att markera Check for updates (sök efter uppdateringar) och tryck på **Enter**-knappen för att söka på internet efter aktuell programvara.

VIKTIGT! Se till att dongeln är ordentligt ansluten till VesselView och att det finns en tillgänglig surfzon.

	System
Helm	
Wizard	
Restore	
Network	>
Simulate	
Time	
Check for updates	
	65264

Om en senare version av programvaran hittas uppmanar VesselView operatören att ladda ner filen eller ignorera uppdateringen.



När alternativet Download (ladda ner) har valts visar nedladdningsskärmen information om att filen håller på att överföras till VesselView.



När hämtningen av uppdateringen är klar informeras operatören om att filen är redo att installeras. Operatören kan markera och välja alternativet Restart Now (starta om nu) för att installera uppdateringen omedelbart, eller markera och välja alternativet Cancel (avbryt) för att installera uppdateringen vid ett senare tillfälle genom att gå till menyn File Browser (filhanterare) och leta upp filen där.

Software Update
Update 57.7.164 is ready to ins You can restart device now to a the update, or you can apply t update manually later using F Browser.
Restart Now
Cancel

Uppdatera genom USB-porten

- 1. Ladda ner den aktuella programvaran från Mercurys webbplats. Kopiera filen till en USB-enhet med tillräckligt utrymme.
- 2. Sätt på tändningen och bekräfta att VesselView är igång. Vänta tills VesselView har startats helt.
- 3. Anslut USB-enheten till VesselViews kortport.
- 4. Tryck på menyknappen på VesselView för att öppna huvudmenyn.
- 5. Tryck på uppåtpilen eller nedåtpilen för att navigera till alternativet File Browser (filhanterare).



Avsnitt 4 - Procedurer för programvaruuppdateringar

6. Välj USB Storage (USB-lagring) bland de alternativ som visas.



7. Välj den uppdateringsfil som laddades ner till USB-enheten. När önskad fil har markerats trycker du på **Enter**-knappen. *OBS! Följande bild visas endast i informationssyfte. Det faktiska namnet på uppdateringsfilen varierar.*



- 8. VesselView visar en uppmaning och ett förslag för operatören. Stäng inte av enheten under uppdateringen. Vänta tills förloppsfältet visar att uppdateringen har slutförts.
- 9. En uppmaning om att koppla från USB-enheten visas nät uppdateringen är redo att slutföras.

