

VesselView 4

## Раздел 1 - Начало работы

Обзор VesselView 4	.2
Кнопки	2
Задняя панель	. 3
Расположение и описание экранов дисплея	
VesselView 4	. 3
Обновление программного обеспечения VesselView 4	. 4
Получение последней версии программного	
обеспечения	. 4

Обновление VesselView	.5
Установка датчика температуры воздуха окружающе	й
среды	5
Техническое обслуживание	6
Очистка экрана дисплея	. 6
Очистка порта носителя	. 6
Залипание кнопок	. 6

## Раздел 2 - Начальные экраны и мастер настройки

Программа установки 8	8
Импорт конфигурации10	0
Настройка двигателя 10	0
Настройка дисплея 11	1
Настройка устройства12	2
Настройка единиц 12	2
Конфигурация баков 12	2
Настройка скорости 15	5
Завершение работы программы установки 15	5

Экраны запуска	Настройка источника данных	15
Запуск	Экраны запуска	16
Двигатель выключен, зажигание включено	Запуск	16
Двигатель работает на холостом ходу	Двигатель выключен, зажигание включено	16
Неисправность двигателя	Двигатель работает на холостом ходу	16
Навигация по неисправностям	Неисправность двигателя	17
Плановое обслуживание двигателя	Навигация по неисправностям	17
Сканирование системы — отчет о сканировании 19 Ошибки связи	Плановое обслуживание двигателя	18
Ошибки связи19	Сканирование системы — отчет о сканировании	19
	Ошибки связи	19

## Раздел 3 - Обзор экранов и эксплуатация

Сворачивание	30
Выход из режима ЕСО	31
Изменение целевых значений ЕСО	31
Изменение целевых значений	31
Режим Smart Tow.	32
Smart Tow	32
Характеристики	32
Включение системы Smart Tow	33
Целевые значения Smart Tow	33
Панель обзора Smart Tow	34
Область данных Smart Tow, выбираемых	
пользователем	34
Навигация	34
Save (Сохранить)	35
Create Custom Launch (Создание	
пользовательского запуска)	36
Отключение системы «Smart Tow»	37
Режим круиз-контроля	37
Круиз-контроль	37
Круиз-контроль — область данных	37
Изменение поля постоянных данных	37
Круиз-контроль — область данных, выбираемых	
пользователем	37
Навигация в режиме круиз-контроля	38
Режим управления подтормаживанием	40
Troll Control (Управление малым ходом)	40
Подтормаживание — область пользовательских	
данных	40
Изменение поля постоянных данных	40
Подтормаживание — область данных, выбираем	ЫΧ
пользователем	40
Навигация в режиме подтормаживания	41
Экраны автопилота	43
Обзор экранов автопилота	43

## Раздел 4 - Настройка и калибровка

Навигация по меню настроек	. 46
Навигация по меню	. 46
System (Система)	. 46
«Language» (Язык)	. 47
«About» (О программе)	. 47
«Helm 1, Device 1» (Штурвал 1, устройство 1)	47
Программа установки	. 47
Restore Defaults (Восстановить параметры по	
умолчанию)	. 48
Network (Сеть)	. 48
Демонстрация	. 49
«Time» (Время)	49
Судно	49
Вкладки	. 50
Tanks (Баки)	. 50
Калибровка бака	50
Скорость	. 51
Рулевой механизм	. 51
Температура забортной воды	. 51
«Depth Offset» (Сдвиг глубины)	. 52
«Engines» (Двигатели)	. 52
Engines Shown (Отображаемые двигатели)	. 54
Engine Model (Модель двигателя)	. 54
Limits (Допустимые значения)	. 54

Supported Data (Поддерживаемые данные)	. 54
ECO Mode (Режим ECO)	. 54
«Cruise/SmartTow Туре» (Тип круиз-контроля/	
SmartTow)	54
Trim (лифферент)	
Fasyl ink	55
	. 50
двигатель и трансмиссия	50
«КРМ Sync» (Синхронизация оборотов)	50
Tanks (Баки)	56
Предпочтения	57
«Buzzer» (Зуммер)	. 58
«Backlight» (Подсветка)	58
«Scroller Bar» (Попоса прокрутки)	59
«Data Boyes» (Поля данных)	50
	53
«Рор-ups» (Всплывающие экраны)	59
«Auto-Cycle Interval» (Интервал автоматическо	го
переключения)	. 59
Единицы	59
Предупредительная сигнализация	60
Personality File (Файл конфигурации)	62
Evnort (2vcront)	62
	. 02
«ітрогі» (импорт)	62
«Restore» (Восстановить)	63

## Раздел 5 - «Warning Alarms» (Предупредительные сигналы)

Предупреждения — неисправности и предупреждающие
сигналы 66
Предупредительные сигналы — предупреждающие
сигналы и неисправности 66

## Раздел 1 - Начало работы

## Оглавление

Обзор VesselView 4 2	Обновление VesselView5
Кнопки 2	Установка датчика температуры воздуха
Задняя панель 3	окружающей среды 5
Расположение и описание экранов дисплея VesselView	Техническое обслуживание 6
4	Очистка экрана дисплея 6
Обновление программного обеспечения VesselView 4	Очистка порта носителя 6
	Залипание кнопок 6
Получение последней версии программного	
обеспечения 4	

## Обзор VesselView 4

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: VesselView — это многофункциональный дисплей (МФД), который совместим с изделиями, произведенными компаниями Mercury Marine Outboards, Mercury MerCruiser и Mercury Diesel. Некоторые из функций, описанных в настоящем руководстве, могут быть отключены в зависимости от силового агрегата, к которому подключается блок.

VesselView 4 — это комплексный информационный центр судна, который может отображать информацию для двух бензиновых или дизельных двигателей. Эта система непрерывно контролирует и предоставляет эксплуатационные данные, включая такую подробную информацию, как температура и глубина воды, угол дифферента, скорость судна и угол рулевого управления, уровень в топливном, масляном баках, баках для воды и отходов.

Система VesselView также может быть полностью интегрирована с глобальной системой позиционирования (GPS) судна или другим NMEA-совместимым устройством для обеспечения информации о курсе следования, скорости и запасе топлива до места назначения, обновляемой с периодичностью вплоть до одной минуты.

VesselView — это расширение возможностей автопилота и операций джойстика на дисплее. Все эти функции рулевого управления используются с помощью панели сети контроллеров (CAN) автопилота Mercury Marine. Система VesselView показывает состояние режима — активен или в режиме ожидания, отображает всплывающие сообщения, когда судно достигает точки маршрута и требуется подтвердить поворот. Кроме того, эта система предоставляет текстовую информацию о том, как настроить двигатели и приводы для достижения максимальной эффективности.

Система VesselView оснащена портом для карты micro SD, с помощью которой уполномоченный производитель комплектного оборудования или дилер может импортировать индивидуальную конфигурацию судна. Им также может воспользоваться владелец для обновления операционной системы. При использовании нескольких систем VesselView, например для управления тремя или четырьмя двигателями либо вторым штурвалом, эту же карту micro SD можно использовать для загрузки соответствующих конфигураций.

## Кнопки



#### VesselView 4

- а Кнопка страниц
- b Кнопка со стрелкой влево
- с Кнопка со стрелкой вправо
- d Кнопка ввода

- При нажатии кнопки страниц включается меню полосы прокрутки. При повторном нажатии кнопки страниц меню полосы прокрутки скрывается.
- Кнопки со стрелками влево и вправо предназначены для перехода к полям и выделению значений на экране.
- Выделив нужный значок, нажмите кнопку ввода для перехода к полю данных или функции.

## Задняя панель



Позиция	Функция	Описание
а	NMEA 2000	Подключение к сети NMEA 2000
б	SmartCraft	Питание и подключение к сети SmartCraft, связь с измерительными приборами SC 100

## Расположение и описание экранов дисплея VesselView 4

Система VesselView имеет множество полей, отображающих определенную информацию о двигателе и активные режимы.



- 1. Volts (Напряжение) или Depth (Глубина). Это поле данных настраивается пользователем. Список отображаемых данных можно изменить в меню «Settings» (Настройки).
  - Напряжение в вольтах будет отображаться по умолчанию только в том случае, если установлен датчик глубины.
  - Глубина будет заменена на напряжение, если датчик глубины не установлен или был снят.
- 2. Fuel (Топливо). Это поле данных настраивается пользователем. Список отображаемых данных можно изменить в меню «Settings» (Настройки).
  - Отображается только общий объем топлива. В разделе управления топливом будут отображаться данные о топливе.
- 3. Steering angle (Угол рулевого управления). Если эта функция установлена, пользователь может выбрать максимальный предел (45° или 60°), а также инвертировать угол. Угол рулевого управления будет доступен в том случае, если установлен датчик, который отслеживается блоком управления. Если установленный силовой агрегат представляет собой забортный двигатель, по умолчанию эта функция будет выключена, но ее можно будет включить вручную в меню «Settings» (Настройки).
- 4. RPM (Обороты двигателя). Отображает движущуюся полосу, показывающую обороты двигателя. При использовании двух двигателей будут отображаться две отдельные движущиеся полосы.
- 5. Speed (Скорость). Отображает скорость судна. Если источник скорости недоступен, на дисплее будут отображаться прочерки. На дисплее будет отображаться значение скорости, источник скорости (датчик лопастного колеса, датчик Пито или GPS), а также единицы измерения (по умолчанию используется MPH мили в час). Значение скорости, состоящее более чем из двух цифр, будет отображаться более мелким шрифтом.

### Раздел 1 - Начало работы

- Gear position (Положение передачи). Изделия DTS отображают все положения передачи для каждого двигателя. Положения определяются как: F (вперед), N (нейтральное) и R (назад). Изделия, отличные от DTS, отображают следующие положения: N (нейтральное) и G (на передаче).
- 7. Тгіт (Дифферент). Это поле данных настраивается пользователем. Отображает дифферент для двух двигателей. Всплывающее окно дифферента доступно в области контекстных данных. Всплывающее окно дифферента можно выключить или включить в меню «Settings» (Настройки).
- 8. Tabs (Закрылки). Это поле данных настраивается пользователем. Список отображаемых данных можно изменить в меню «Settings» (Настройки).
  - Если закрылок по левому борту установлен, информация о нем будет располагаться в левой части данных дифферента, а информация о закрылке по правому борту будет располагаться в правой части данных дифферента.
- Scroller bar icon (Значок полосы прокрутки). Отображает значок, указывающий на данные, которые в настоящий момент отображаются в области контекстных данных на экране. Нажмите кнопку страниц для открытия полосы прокрутки. Пользователь может выбрать другой значок на полосе прокрутки для отображения нужных данных.
- 10. System status field (Поле состояния системы). Отображает активный в настоящий момент режим и предупреждения.
- 11. Область данных, выбираемых пользователем. Отображает все выбранные данные, включая ход сканирования при первоначальном запуске, рекомендации по управлению, график технического обслуживания и предупреждения.

## Обновление программного обеспечения VesselView 4

В следующих инструкциях описывается обновление программного обеспечения VesselView 4. Требуется доступ к Интернету, а также порт для связи, чтобы передать файл на карту micro SD с файловой системой FAT или FAT32.

## Получение последней версии программного обеспечения

 Последнюю версию программного обеспечения для дисплея можно загрузить на веб-сайте компании Mercury по адресу www.mercurymarine.com. Чтобы определить версию программного обеспечения, установленного на дисплее VesselView, включите VesselView. При загрузке системы в правом нижнем углу экрана отобразится версия программного обеспечения. Если система VesselView уже включена, чтобы узнать текущую версию программного обеспечения VesselView, выберите «Settings > System > About» (Настройки > Система > O программе).





- 2. Выберите продукт VesselView 4 и щелкните DOWNLOAD UPGRADE (Загрузить обновление).
- 3. В зависимости от настроек безопасности компьютера может отобразиться предупреждение безопасности. Щелкните **«Allow» (Разрешить)** для продолжения.
- 4. Создайте на жестком диске папку, чтобы сохранить в нее файл.

5. При запросе действий SAVE (Сохранить) и RUN (Выполнить) выберите SAVE (Сохранить) и сохраните файл на жестком диске.

ПРИМЕЧАНИЕ: Как правило, размер файла составляет 20-40 МБ.

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Некоторые браузеры могут изменить расширение файла. Убедитесь, что имя и расширение файла не изменены. Правильное расширение файла — .upd. Не переименовывайте файл и не меняйте расширение.

 После сохранения файла на жестком диске скопируйте файл в корневой каталог пустой карты micro SD с файловой системой FAT или FAT32 емкостью 512 МБ или более. Корневой каталог диска — это самый верхний уровень, а не папка.

### Обновление VesselView

Важные замечания перед процедурой обновления и в ходе нее:

- Каждый дисплей необходимо обновлять отдельно. Автоматическая сетевая функция для одновременного обновления нескольких систем VesselView не предусмотрена.
- Не выключайте дисплей и не отключайте питание в ходе обновления.
- Не извлекайте карту micro SD в ходе обновления.
- 1. Убедитесь, что ключ зажигания находится в положении «Off» (Выкл.), а система VesselView не включена. **ПРИМЕЧАНИЕ:** В некоторых установках система VesselView может питаться от отдельной цепи, а не от цепи ключа зажигания.

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Перед обновлением программного обеспечения система VesselView должна быть выключена не менее 30 секунд.

- 2. Вставьте карту micro SD в порт устройства чтения карт до фиксации.
- 3. Поверните ключ зажигания во включенное положение и проверьте, что система VesselView включена.
- 4. Дождитесь загрузки системы. Процедура обновления выполняется автоматически.
- Не переключайте ключ зажигания в выключенное положение, не выключайте систему VesselView и не извлекайте карту micro SD во время обновления программного обеспечения. Процедура обновления может занять несколько минут.

## Update in progress. Please do not remove the SD card or power off during this process.

56561

6. По окончании загрузки обновления извлеките карту micro SD, и система автоматически перезагрузится для завершения обновления.



 Убедитесь в том, что новое программное обеспечение имеет правильную версию. Нажмите кнопку PAGES (Страницы) и используйте стрелку ВПРАВО для перехода к меню «Settings» (Настройки). Используйте кнопку ENTER (Ввод) и кнопки со стрелками для выделения меню «System» (Система) и открытия меню «About» (О программе). Отобразится текущая версия программного обеспечения.

### Установка датчика температуры воздуха окружающей среды

ПРИМЕЧАНИЕ: Датчик температуры воздуха окружающей среды устанавливается дополнительно.

### Раздел 1 - Начало работы

- 1. Выберите место для датчика температуры воздуха. Установите датчик там, где он будет открыт для наружного воздуха, но не под прямыми лучами солнца.
- 2. Просверлите отверстие диаметром 19 мм (0,75 дюйма).
- 3. Установите монтажный адаптер, как показано на следующем рисунке.



- 4. Закрепите датчик на монтажном адаптере.
- 5. Подключите датчик температуры к разъему на жгуте VesselView.

## Техническое обслуживание

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Когда устройство не используется, рекомендуется устанавливать входящую в комплект поставки солнцезащитную крышку.

#### Очистка экрана дисплея

Рекомендуется проводить процедуру очистки экрана, чтобы не допустить появления отложений соли и других частиц окружающей среды. Кристаллизованная соль может поцарапать покрытие дисплея, если протирать его сухой или влажной тканью. Убедитесь, что ткань смочена достаточным количеством пресной воды, чтобы растворить и удалить отложения соли. Не давите на экран слишком сильно при очистке.

Если водяные разводы не удается удалить тканью, для очистки экрана приготовьте раствор теплой воды и изопропилового спирта в пропорции 50/50. Не используйте ацетон, уайт-спирит, растворители типа скипидара или чистящие средства на основе аммиака. Использование агрессивных растворителей или моющих средств может привести к повреждению антибликового покрытия, пластмассы или резиновых кнопок.

Когда устройство не используется, рекомендуется устанавливать солнцезащитную крышку для предотвращения повреждения пластмассовой панели и резиновых кнопок УФ-излучением.

### Очистка порта носителя

Область дверцы порта носителя следует регулярно очищать во избежание скопления кристаллизованной соли и других частиц. Красная заглушка из композитного материала, устанавливаемая в порт карты micro SD, помогает предотвратить попадание воды в порт карты.

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Устанавливайте заглушку после очистки или обновления программного обеспечения.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Устанавливайте заглушку стороной с пазом вверх. На противоположной стороне имеется выемка, чтобы дверца не сталкивалась с заглушкой.



### Залипание кнопок

Убедитесь в отсутствии залипших в нажатом положении кнопок. При обнаружении залипания кнопки подвигайте ее, чтобы освободить.

## Раздел 2 - Начальные экраны и мастер настройки

## Оглавление

Экран загрузки	8
Программа установки	8
Импорт конфигурации 1	10
Настройка двигателя 1	10
Настройка дисплея 1	11
Настройка устройства 1	12
Настройка единиц 1	12
Конфигурация баков	12
Настройка скорости 1	15
Завершение работы программы установки	15

Настройка источника данных	15	2
Экраны запуска	16	
Запуск	16	
Двигатель выключен, зажигание включено	16	
Двигатель работает на холостом ходу	16	
Неисправность двигателя	17	
Навигация по неисправностям	17	
Плановое обслуживание двигателя	18	
Сканирование системы — отчет о сканировании	19	
Ошибки связи	19	

## Экран загрузки

При повороте ключа зажигания во включенное положение отображается экран загрузки Mercury. Поддерживается время работы до 9999 часов. В правом нижнем углу экрана отображается версия программного обеспечения. Для силовых агрегатов с контролем выбросов в левом нижнем углу экрана будет отображаться значок двигателя.



#### Экран загрузки Mercury

## Программа установки

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Не перегружайте блок VesselView, нажимая кнопки во время запуска системы и загрузки данных о судне и двигателе. При первом запуске VesselView или после возврата к заводским настройкам загрузка системы занимает несколько секунд.

Мастер настройки VesselView позволяет выполнить первые действия по настройке VesselView. Чтобы открыть мастер настройки, выберите значок SETTINGS (Настройки) в меню панели прокрутки. Используйте кнопку PAGES (Страницы), кнопку со СТРЕЛКОЙ ВПРАВО и кнопку ENTER (Ввод) для перехода по меню **«Settings» (Настройки)**.



#### Раздел 2 - Начальные экраны и мастер настройки

 Выберите язык для отображения текста в системе VesselView. Для просмотра доступных языков используйте кнопки со стрелками ВЛЕВО и ВПРАВО. Нажмите кнопку ENTER (Ввод) для принятия выбора. Дисплей VesselView запросит подтверждение изменения языка и перезапустится. Отобразится экран перезапуска. Когда система будет запущена, весь текст будет на выбранном языке.



2. Отобразится экран приветствия. Нажмите кнопку со стрелкой ВПРАВО, чтобы выделить поле «Next» (Далее).



 Появится главный экран VesselView на выбранном языке. Будет выделен значок SETTINGS (Настройки). Нажмите кнопку ENTER (Ввод). В меню «Settings» (Настройки) будет выделен пункт «System» (Система). Нажмите кнопку ENTER (Ввод). Появится всплывающее меню. Нажмите кнопку со стрелкой ВПРАВО, чтобы перейти к мастеру настройки.



### Импорт конфигурации

Чтобы импортировать существующую конфигурацию судна, вставьте карту micro SD с файлом конфигурации и выберите этот файл в раскрывающемся меню. Если файл импорта отсутствует, с помощью кнопки со стрелкой ВПРАВО выделите кнопку **«Next» (Далее)** и нажмите кнопку ENTER (Ввод).



## Настройка двигателя

1. На экране **«Engine Setup» (Настройка двигателя)** с помощью кнопок со стрелками ВПРАВО и ВЛЕВО выделите раскрывающиеся поля. Выберите параметры на основании типа и модели двигателя.



60111

Выбор типа двигателя

	ENGINE SETUP
	Engine Type
	Verado
1	Engine Model
	Pro Four Stroke 300
	Pro Four Stroke 300 Pro Four Stroke 250 Pro Four Stroke 200 Six-Cylinder 350 Six-Cylinder 300 Six-Cylinder 275 Six-Cylinder 250 Six-Cylinder 250 Six-Cylinder 225 Six-Cylinder 200 Four-Cylinder 200 Kext >

60112

Выбор модели двигателя

2. Прокрутите вниз, чтобы выбрать параметры на экране **«Engine Setup» (Настройка двигателя)**. После выбора всех параметров выделите кнопку **«Next» (Далее)** и нажмите кнопку ENTER (Ввод).

En	igine Type	
V	/erado	
En	ngine Model	
P	Pro Four Stroke 300	-
Do	bes vessel have a joystick?	
N	10	
ÍN	40	
Y	/es	

60113

Выбор	варианта	джойстика
-------	----------	-----------

	ENGINE SETUP
	Engine Type
	Verado 👻
	Engine Model
	Pro Four Stroke 300 🚽
	Does vessel have a joystick?
	Yes
$\triangleleft$	Number of Engines
	1
	3
	C Desulare Navia
	(Previous) (Next)

60114

Выбор количества двигателей

## Настройка дисплея

В зависимости от числа двигателей на экране **«Engine Setup» (Настройка двигателя)** выберите двигатели для отображения модулем VesselView. Можно выбрать до двух двигателей.

	DISPLAY SETUP	
	Select which engines to show on this display.	
$\left( \right)$	O PORT O STBD	
	Previous     Next	
		60116

## Настройка устройства

На экране **«Device Setup» (Настройка устройства)** с помощью кнопок со стрелками ВПРАВО и ВЛЕВО выделите раскрывающиеся меню. При использовании нескольких устройств VesselView необходимо назначить уникальные номера каждому устройству, чтобы избежать проблем с данными. Номера штурвалов должны соответствовать местоположению отдельного модуля VesselView. Выделите кнопку **«Next» (Далее)** и нажмите кнопку ENTER (Ввод) для продолжения.



- а Номер устройства VesselView
- **b** Номер расположения штурвала

## Настройка единиц

Выберите единицы измерения, в которых на экране VesselView будут отображаться значения скорости, расстояния и объема. Отдельные единицы измерения можно изменить позже. После выбора единиц измерения выделите кнопку «Next» (Далее) и нажмите кнопку ENTER (Ввод).

UNITS SETUP	
What units of measure do you want to use? Selects the general type of units of measure. You can change any particular unit of measure.	later
U.S. Standard	
Metric	
U.S. Standard	
Previous	
	60119

## Конфигурация баков

На экране **«Tank Setup» (Настройка баков)** можно назначить тип, емкость и наименование бака (максимум 8 баков). Объем бака будет отображаться в режиме реального времени в столбце «%». При выборе кнопки **«Refresh» (Обновить)** выполняется опрос датчиков, и показания обновляются. Если бак не оснащен датчиком, контроль его состояния не осуществляется.

TANK SET	UP				
Source	%	Туре	Capacity (gal)	Name	
PORT 1		Fuel	200.00	PORT FUEL	
PORT 2		Live well	100.00	LIVEWELL	
STBD 1		Fuel	200.00	STBDFUEL	and the second second
STBD 2		Water	200.00	WATER	Ų
Unmoni		Fuel			
Previo	ous	Ne	ext >	Refresh	

60120

Используйте кнопки со стрелками для переключения между типами бака.

PORT 1 TANK CONFIGURATION	
Tank type	
Fuel	
None Fuel	
Oil Water Gray Black Live well	
OK Cancel	
	60121

Введите емкость бака, изменяя цифры с помощью клавиш со стрелками. Используйте кнопку ENTER (Ввод) для перехода к следующей цифре. Завершив изменение цифр, нажмите кнопку ENTER (Ввод) для продолжения.

PORT 1 TANK CONFIGURATION	
Tank type	
Fuel	<b>-</b>
Tank capacity (gallons)	
000.00	
Name	
PORT FUEL	
OK Cancel	
	00100

60122

Выберите окно «Name» (Название) и используйте кнопки со стрелками для переключения между наборами символов.

PORT 1 TANK CONFIGURATION	
Tank type	
Fuel	
Tank capacity (gallons)	
0200.00	
Name	
PORT FUEL	
OK Cancel	
	60123

С помощью кнопок со стрелками выберите кнопку OK и нажмите кнопку ENTER (Ввод). Снова отобразится экран выбора баков для завершения настройки дополнительного бака.

Tank type	
Fuel	
Tank capacity (gallons)	
0200.00	
Name	
PORT FUEL	
OK Cancel	<b>`</b>

Повторите процедуру, чтобы назначить тип, емкость и название остальным бакам на судне. Закончив, выберите кнопку **«Next» (Далее)** для продолжения работы с мастером настройки.

TANK SETUP					
Source	%	Туре	Capacity (gal)	Name	
PORT 1		Fuel	200.00	PORT FUEL	
PORT 2		Live well	100.00	LIVEWELL	
STBD 1		Fuel	200.00	STBDFUEL	
STBD 2		Water	200.00	WATER	
Unmoni		Fuel			
Previous     Next>     Refresh					
				601	

#### Настройка скорости

На экране **«Speed Setup» (Настройка скорости)** доступны три параметра, позволяющие определить способ сбора системой VesselView информации о скорости. Если судно оборудовано системой GPS, раскрывающееся меню позволяет выбрать доступные устройства. Если судно оборудовано датчиком Пито, этот вариант будет выбран. Если судно оборудовано оборудовано лопастным колесом, тогда параметр для выбора появится в раскрывающемся списке. После выбора источника скорости выделите кнопку **«Next» (Далее)** и нажмите кнопку ENTER (Ввод) для продолжения.



- а РСМО = крайний с правого борта
- **b** PCM1 = крайний с левого борта
- с РСМ2 = правый внутренний или центральный
- d PCM3 = внутренний с левого борта

### Завершение работы программы установки

Выделите кнопку **«Finish» (Готово)** с помощью кнопки со стрелкой ВПРАВО и нажмите кнопку ENTER (Ввод), чтобы завершить работу мастера настройки VesselView. Отобразится экран перезапуска. Не выключайте питание модуля, пока экран перезапуска не сменится экраном активности судна.



### Настройка источника данных

Включите все компоненты и запустите все двигатели, чтобы убедиться в том, что все источники данных можно обнаружить.

Система VesselView запрашивает настройку обнаруженных источников данных. Чтобы продолжить, нажмите ОК.

#### Раздел 2 - Начальные экраны и мастер настройки

Выберите «Start» (Пуск), чтобы начать процедуру.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Если вы случайно выберете «Cancel» (Отмена), настройку источников данных можно будет выполнить, выбрав «Settings > System > Network > Auto select» (Настройки > Система > Сеть > Автовыбор). Функция автоматического выбора выполнит сканирование сети судна и идентифицирует все совместимые устройства на борту.

После автоматического выбора выберите «Close» (Закрыть).

## Экраны запуска

## Запуск

При запуске после последовательности экранов запуска загрузится основной экран, и будут активны все данные и графики. Возможны два состояния: двигатель выключен, или двигатель работает. В следующей таблице описана последовательность изменения областей постоянных и пользовательских данных.

Состояние двигателя	Область данных, выбираемых пользователем
Двигатель выключен, зажигание включено	Рекомендации по управлению
Запуск двигателя	Выполняется сканирование системы, отображается анимированный пропеллер
Двигатель работает на холостом ходу	Пропеллер становится зеленым
Двигатель работает на передаче	Интеллектуальные контекстные данные уровня 1

#### Двигатель выключен, зажигание включено

Когда зажигание включено, а двигатели не запущены, в области пользовательских данных отображается экран с рекомендациями компании Mercury по управлению. Все функции доступны, а данные двигателя не отображаются.

- Сообщения выбираются случайным образом. Пример: «Do you have flotation devices, Mercury reminds you to
  please boat safely.» (Есть ли у Вас плавсредства? Компания Mercury рекомендует позаботиться о безопасности
  на судне.)
  - Отдельные рекомендации по управлению судном могут меняться в зависимости от типа двигателя или конфигурации судна.

#### Двигатель работает на холостом ходу

Когда двигатель работает, а отчет о сканировании системы завершен, в области пользовательских данных дисплея будет отображаться зеленый пропеллер.

 Во время сканирования в области пользовательских данных экрана будет отображаться анимированный пропеллер и индикатор хода выполнения.



#### Сканирование системы

а - Анимированный пропеллер

Индикатор хода выполнения

Если в какой-либо момент двигатель будет переключен на передачу, сканирование системы остановится, пропеллер станет зеленым, и отобразятся интеллектуальные пользовательские данные уровня 1.

По завершении сканирования могут отображаться различные пользовательские всплывающие экраны: сообщения о неисправностях двигателя, напоминания о техническом обслуживании, ошибки связи, отчет об успешном сканировании системы.



#### Сканирование завершено

## Неисправность двигателя

Если в ходе сканирования системы обнаружена неисправность двигателя, в области пользовательских данных отобразится описание (жирным шрифтом на цветном экране неисправности). Цвет экрана неисправности зависит от типа обнаруженной неисправности. Поле состояния системы изменяется в соответствии с отображаемой неисправностью.



- а Значок предупреждения с названием неисправности
- Краткий или устаревший текст
- с Расположение неисправности двигателя
- d Действие
- е Количество неисправностей

#### Навигация по неисправностям

При наличии неисправностей они идентифицируются номерами вдоль нижней части поля неисправности.

- 1. По умолчанию на вкладке выбора отображается первый номер.
- 2. Нажимайте кнопку со стрелкой влево или вправо для просмотра каждой неисправности.



- Кнопка страниц
- b Кнопка со стрелкой влево
- с Кнопка со стрелкой вправо
- d Кнопка ввода
- 3. Для выбранной неисправности отображается белое поле с черным номером.
- 4. Выбранная неисправность будет переключаться между номером неисправности и знаком «плюс» (+), указывающим на наличие дополнительных данных для отображения.



- а Количество неисправностей в строке уведомлений
- **b** Выбранная неисправность
- с Значок закрытия строки уведомлений о неисправностях

- 5. При наличии знака «плюс» (+) нажмите кнопку ввода для просмотра дополнительных данных, связанных с этой неисправностью.
- Если дополнительным данным требуется несколько страниц, в строке уведомлений о неисправностях будет отображаться один или несколько кружков. Кружок выбранной страницы будет белым. В этой области будет показано длинное текстовое описание неисправности.
- 7. Для закрытия строки уведомлений о неисправностях воспользуйтесь кнопкой со стрелкой влево или вправо, чтобы выделить элемент «Х» в строке уведомлений о неисправностях. Нажмите кнопку ввода для закрытия строки уведомлений о неисправностях и возврата к полю состояния системы.

### Плановое обслуживание двигателя

Если в ходе сканирования системы обнаружено напоминание о техническом обслуживании, в области пользовательских данных отобразится описание (жирным шрифтом на цветном экране). Поле состояния системы в левом нижнем углу изменяется в соответствии с отображаемой неисправностью. Следуйте здравому смыслу в вопросах защиты инвестиций и регулярно проверяйте моторное масло, желательно перед каждым использованием.

1. Когда время до планового обслуживания полностью истечет, в области пользовательских данных будет отображаться общее уведомление, сообщающее о необходимости планового технического обслуживания.



2. Выберите знак «+», чтобы развернуть текст. Можно сбросить уровень обслуживания на значение 100 % или закрыть экран.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Напоминание о техническом обслуживании со значком гаечного ключа будет отображаться в строке уведомлений, пока неисправность не будет удалена из системы



52448

 После сброса напоминания о техническом обслуживании значок гаечного ключа больше не будет отображаться в поле состояния системы.



#### Сканирование системы — отчет о сканировании

Если сканирование системы завершено и неисправностей, напоминаний об обслуживании или ошибок связи не обнаружено, в области пользовательских данных будет отображаться сообщение SCAN COMPLETE (Сканирование завершено) с отчетом и рекомендацией по управлению судном. Отчет о сканировании будет отображаться, пока двигатель не будет переключен на передачу или пока с помощью кнопки со стрелкой влево или вправо не будет выбран значок «Х» и нажата кнопка ввода

- Сообщения с рекомендациями по управлению судном выбираются случайным образом. Пример: «Do you have flotation devices, Mercury reminds you to please boat safely.» (Есть ли у Вас плавсредства? Компания Mercury рекомендует позаботиться о безопасности на судне.)
  - Отдельные рекомендации по управлению судном могут меняться в зависимости от типа двигателя или конфигурации судна.



Сканирование завершено

Рекомендации по управлению

#### Ошибки связи

Если в ходе сканирования системы обнаружена ошибка связи, сканирование останавливается, и все поля данных отображаются с прочерками. Строка уведомлений будет серой со значком «Х» в красном круге и сообщением «Comm Error» (Ошибка связи).



Ошибка связи

## Примечания:

## Раздел 3 - Обзор экранов и эксплуатация

## Оглавление

Использование поля состояния системы	22
Увеличение полей данных	22
Автоматическое переключение	23
Функции полосы прокрутки	24
Включение полосы прокрутки и навигация по	
ней	24
Область данных, выбираемых пользователем	24
Окончательный выбор пользовательских	
данных	24
Значки полосы прокрутки	25
«X-Pand» (Развернуть)	25
«Temperatures» (Значения температуры)	25
«Pressure» (Давление)	25
«Voltages» (Значения напряжения)	25
«Fuel» (Топливо)	25
Tanks (Баки)	25
«Advanced» (Дополнительно)	26
«Performance» (Производительность)	26
«Trim and Tabs» (Дифферент и закрылки)	26
«Trip Log» (Журнал плавания)	26
Навигация	26
«Generator» (Генератор)	26
ЕСО (экономичность)	26
Autopilot (Авторулевая система)	27
«Cruise» (Круиз-контроль)	27
Подтормаживание	27
Smart Tow	27
Настройки	27
Режим экономии.	28
ECO Mode (Режим ECO)	28
Минимальные и максимальные значения ЕСС	)
	28
Целевые обороты двигателя и дифферент ECO	28
Целевые цвета	29
Навигация ЕСО.	29
Обновление ЕСО	30

Сворачивание	30	
Выход из режима ЕСО	31	
Изменение целевых значений ЕСО	31	
Изменение целевых значений	31	
Режим Smart Tow	32	2
Smart Tow	32	U
Характеристики	32	
Включение системы Smart Tow	33	
Целевые значения Smart Tow	33	
Панель обзора Smart Tow	34	
Область данных Smart Tow, выбираемых		
пользователем	34	
Навигация	34	
Save (Сохранить)	35	
Create Custom Launch (Создание		
пользовательского запуска)	36	
Отключение системы «Smart Tow»	37	
Режим круиз-контроля	37	
Круиз-контроль	. 37	
Круиз-контроль — область данных	37	
Изменение поля постоянных данных	37	
Круиз-контроль — область данных,		
выбираемых пользователем	37	
Навигация в режиме круиз-контроля	38	
Режим управления подтормаживанием	40	
Troll Control (Управление малым ходом)	40	
Подтормаживание — область пользовательских		
данных	40	
Изменение поля постоянных данных	40	
Подтормаживание — область данных,		
выбираемых пользователем	40	
Навигация в режиме подтормаживания	41	
Экраны автопилота	43	
Обзор экранов автопилота	43	
Навигация по экранам автопилота	.43	
Сворачивание функции автопилота	43	

## Использование поля состояния системы

Поле состояния системы используется для сообщения определенной информации о двигателе и об активных режимах. Оно всегда видно на главном экране в левом нижнем углу, если отсутствуют всплывающие предупреждения, отображаемые во весь экран. Цвет, значок и текст изменяются в соответствии с состоянием системы, предупреждениями, индикацией технического обслуживания и активными режимами. Конфигурация судна и тип установленного силового агрегата непосредственно влияют на значки, которые будут доступны в поле состояния системы. В следующей таблице перечислены не все доступные значки.

Примеры состояния системы	
<b>۴۵۰</b> 51875	Значок двигателя при включенном зажигании. Этот значок виден только в том случае, если силовой агрегат оснащен системой контроля выбросов.
COMM ERROR 52099	Ошибка связи при включенном зажигании. Силовой агрегат не передает данные по сети контроллеров (CAN).
SYSTEM OK 52100	Указывает на то, что параметры каждого компонента, подключенного к сети контроллеров, находятся в нормальных рабочих пределах.
WARNING 52101	Значок предупреждения указывает на наличие неисправности.
STBD 52102	Предупреждение, сообщающее, что в ходе бортовой диагностики двигателя по правому борту обнаружена неисправность. Для всех остальных расположений двигателя с выявленной неисправностью отображаются аналогичные сообщения.
SYSTEM OK TRACK SYSTEM OK STANDBY 52104	Отслеживание точки маршрута автопилота. Оранжевый цвет указывает, что отслеживание точки маршрута активно и управляется компьютером. Если отслеживание точки маршрута автопилота находится в режиме ожидания (не активно), цвет поля будет серым. Это изменение цветовой схемы действует для всех функций автопилота.

## Увеличение полей данных

Поля данных можно увеличивать, выделяя значок увеличения (X-PAND) и нажимая кнопку ввода.



Значок увеличения

После выбора этого значка область пользовательских данных будет заполнена увеличенными данными из активных полей данных. Можно увеличить до шести полей данных по одному за раз и переключаться между ними в хронологическом порядке, как показано на следующем рисунке. В полях данных 3 и 4 будут отображаться только дополнительные выбираемые пользователем данные.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Настройки дифферента и закрылков по умолчанию не будут увеличиваться, если не активировать их с помощью внешних элементов управления. Если их активировать, будет использоваться процедура всплывающих экранов. Всплывающие сообщения о дифференте и закрылках можно выключить в меню **«Settings»** (Настройки).

- 1. «Volts» (Напряжение) или «Depth» (Глубина): это поле данных настраивается пользователем. Список доступного содержимого для отображения можно посмотреть в меню «Settings» (Настройки).
- Угол рулевого управления будет доступен, если датчик подключен к сети контроллеров SmartCraft. Параметр угла рулевого управления по умолчанию выключен, но его можно вручную включить в меню «Settings» (Настройки).
- «Speed» (Скорость): отображение скорости судна. Если источник скорости недоступен, на дисплее будут отображаться прочерки. На дисплее будет отображаться значение скорости, источник скорости (датчик лопастного колеса, датчик Пито или GPS), а также единицы измерения (по умолчанию используется MPH мили в час). Значение скорости, состоящее более чем из двух цифр, будет отображаться более мелким шрифтом.
- 4. RPM (Обороты двигателя). Отображает движущуюся полосу, показывающую обороты двигателя. При использовании двух двигателей будут отображаться две отдельные движущиеся полосы.
- 5. «Fuel» (Топливо): в этом поле данных отображается общий объем топлива на судне.
  - Отображается только общий объем топлива. Отдельные данные по топливу будут отображаться в области выбранных данных раздела управления топливом.
- Полоса прокрутки позволяет оператору выбирать различные экраны приложения Mercury для открытия области контекстных данных. Используйте кнопку PAGES (Страницы) и кнопки со стрелками для перемещения между значками в этой области экрана.
- Положение передачи: для изделий DTS отображаются все положения передачи для каждого двигателя. Положения определяются как F(вперед) N(нейтральное положение) и R(назад). Для изделий, отличных от DTS, отображаются положения N(нейтральное положение) и G(на передаче).
- «Trim» (Дифферент): это поле данных настраивается пользователем. Здесь отображается дифферент для двух двигателей. Всплывающее окно дифферента доступно в области выбранных данных. Всплывающее окно дифферента можно выключить или включить в меню «Settings» (Настройки).
- 9. Значок выбранных данных: отображение значка, указывающего на данные, которые в настоящий момент отображаются в области выбранных данных на экране. Кроме того, отображение значка ранее отображаемых выбранных данных, если в настоящий момент выбранные данные не отображаются. Выберите кнопку PAGES (Страницы) для открытия полосы прокрутки. Пользователь может выбрать значок на полосе прокрутки для отображения выбранных данных.
- 10. System status (Состояние системы): отображает активный в настоящий момент режим и предупреждения.
- 11. Область выбранных данных: здесь отображаются все выбранные данные, включая ход сканирования при первоначальном запуске, рекомендации по управлению, график технического обслуживания и предупреждения.
- 12. Значок автоматического переключения позволяет отобразить все экраны данных, связанные с выбранным меню. Дисплей переключается между экранами циклически и последовательно, через выбранный пользователем интервал времени.
- 13. Значок «Х» позволяет закрыть выбранные в данный момент данные.

Каждое окно данных имеет собственный индикатор страницы в левом нижнем углу области пользовательских данных. Используйте кнопки со стрелками для перехода к различным страницам, значок автоматического переключения или значок выхода. Выделив значок автоматического переключения или значок выхода, нажмите кнопку ввода.



- а Индикаторы страниц
- Значок автоматического переключения
- с Значок выхода

#### Автоматическое переключение

Когда значок автоматического переключения выделен, но не активен, он отображается на белом поле.

- Нажмите кнопку ввода, чтобы включить автоматическое переключение. Значок отобразится на синем поле с белыми стрелками и будет отображаться в этой цветовой схеме до выключения автоматического переключения. Время автоматического переключения по умолчанию пять секунд на страницу. Это значение можно изменить в меню «Settings» (Настройки).
- Когда автоматическое переключение активно, кнопки со стрелками недоступны. Выделите одну из страниц и нажмите кнопку ввода. Автоматическое переключение остается активным, но не отображается. Чтобы вернуться к автоматическому переключению, выделите значок автоматического переключения и нажмите кнопку ввода.
- Чтобы выключить автоматическое переключение, выделите значок «Х» и нажмите кнопку ввода. Область пользовательских данных на экране будет закрыта.

## Функции полосы прокрутки

Полоса прокрутки обеспечивает доступ к элементам, которые в настоящее время не отображаются в области пользовательских данных экрана. Элемент будет скрыт, пока не будет активирован, и будет отображаться в течение времени, выбранного пользователем в меню **«Settings» (Настройки)**. Если никаких действий не выполняется более пяти секунд, элемент в области пользовательских данных выключается. Если область пользовательских данных активна, в ней отображаются имя значка и данные, соответствующие этой функции.

## Включение полосы прокрутки и навигация по ней

- 1. Нажмите кнопку страниц для включения меню полосы прокрутки.
- 2. С помощью кнопок со стрелками ВЛЕВО и ВПРАВО выделите значок, который нужно отобразить. Значок полосы прокрутки, который будет выбран, выделяется синей рамкой.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Слева и справа от полосы прокрутки отображаются значки со стрелками. Если виден только один значок со стрелкой, необходимо использовать соответствующую кнопку со стрелкой для перемещения выделения. Если видны обе стрелки, можно использовать любую кнопку со стрелкой.



## Область данных, выбираемых пользователем

В ходе навигации по полосе прокрутки, если значок выделен, а кнопка ввода не нажата, область пользовательских данных изменяется и в ней отображаются значок, имя значка и описание соответствующей функции. В области пользовательских данных эта информация отображается не более 30 секунд. Время, в течение которого выделенные данные, выбранные пользователем, и соответствующая полоса прокрутки отображаются на экране без нажатия кнопки ввода, можно настроить в разделе «Preferences > Scroller Bar > Auto hide delay» (Предпочтения > Полоса прокрутки > Задержка автоскрытия).

#### Окончательный выбор пользовательских данных

После выбора значка нажмите кнопку ввода. Значок отобразится рядом с полем состояния системы, а в области пользовательских данных будут отображаться полные данные, соответствующие сделанному выбору.

## Значки полосы прокрутки

## «X-Pand» (Развернуть)

«Х-pand» (Развернуть) — отображение увеличенных данных с выбранных экранов. Выбранные данные будут чередоваться на экране.



## «Temperatures» (Значения температуры)

«Temperatures» (Значения температуры) — отображение температуры двигателя и жидкостей (масла, воды и топлива). Отображается температура воздуха окружающей среды и коллектора. Доступная информация зависит от силового агрегата.



## «Pressure» (Давление)

«Pressure» (Давление) — отображается давление двигателя для воды, масла, топлива и нагнетателя. Доступная информация зависит от силового агрегата.



## «Voltages» (Значения напряжения)

«Voltages» (Значения напряжения) — отображение состояния аккумуляторов для всех двигателей.



## «Fuel» (Топливо)

«Fuel» (Топливо) — отображение статистики топливной системы: текущая экономия, средняя экономия, объемный расход в час, общая емкость, расход топлива.



## Tanks (Баки)

«Tanks» (Баки) — отображение данных по емкости судовых баков с топливом, водой, отходами и маслом (два цикла).



## «Advanced» (Дополнительно)

«Advanced» (Дополнительно) — отображение дополнительной информации о двигателе: температура в коллекторе, процент открытия дроссельной заслонки, нагрузка на двигатель, давление в коллекторе нагнетателя. Доступная информация зависит от силового агрегата.



## «Performance» (Производительность)

«Performance» (Производительность) — отображение расширенных данных о производительности: пиковая производительность — обороты или скорость, а также дюймы на один оборот гребного винта.



## «Trim and Tabs» (Дифферент и закрылки)

«Trim and tabs» (Дифферент и закрылки) — отображение положения дифферента привода и закрылков. Для отображения информации этой функции на закрылках должен быть установлен датчик.



## «Trip Log» (Журнал плавания)

«Trip log» (Журнал плавания) — отображение записанных данных о плавании: общее расстояние, общее время, средняя скорость, среднее потребление топлива. Записанные данные журнала плавания можно стереть и сбросить до нуля.



### Навигация

«Navigation» (Навигация) — отображение данных, связанных с установленной системой навигации: направление по компасу, долгота и широта, время до точки маршрута (time to waypoint — TTW), направление к точке маршрута (bearing to waypoint — BTW), расстояние до точки маршрута (distance to waypoint — DTW), курс относительно грунта (course over ground — COG).



## «Generator» (Генератор)

«Generator» (Генератор) — отображение данных, которые генератор может отправлять через сеть контроллеров по протоколу NMEA 2000 или J1939: текущее состояние (пуск/стоп), напряжение (постоянного и переменного тока), частота, счетчик часов, давление масла, температура воды.



## ЕСО (экономичность)

«ECO» (Режим экономии) — отображение информации, помогающей оператору установить лучшее положение дифферента и скорость двигателя для достижения максимальной экономии топлива.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** См. пункт **«Режим экономии»** в этом разделе для получения дополнительной информации об эксплуатации.



## Autopilot (Авторулевая система)

«Autopilot» (Автопилот) — отображение данных автопилота.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** См. пункт **«Режим автопилота»** в этом разделе для получения дополнительной информации об эксплуатации.



## «Cruise» (Круиз-контроль)

«Cruise» (Круиз-контроль) — включение круиз-контроля. Позволяет пользователю управлять оборотами двигателя или скоростью судна. Для управления скоростью судна требуется датчик лопастного колеса или GPS.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** См. пункт **«Режим круиз-контроля»** в этом разделе для получения дополнительной информации об эксплуатации.



## Подтормаживание

«Troll» (Подтормаживание) — включение управления двигателем на низкой скорости. Можно использовать для управления оборотами двигателя.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** См. пункт **«Режим управления подтормаживанием»** в этом разделе для получения дополнительной информации об эксплуатации.



## Smart Tow

«Smart Tow» — включение профилей Smart Tow для выбора. Профили можно изменять, добавлять и сохранять. ПРИМЕЧАНИЕ: См. пункт «Режим Smart Tow» в этом разделе для получения дополнительной информации об эксплуатации.



## Настройки

«Settings» (Настройки) — основной раздел, где можно включать и выключать функции, увеличивать или уменьшать допуски данных датчиков, выбирать предпочитаемые единицы измерения (метрические, британские или морские) и выполнять сброс к заводским настройкам.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** При сбросе к заводским настройкам все пользовательские настройки будут удалены. Подробную информацию см. в разделе 4.



## Режим экономии ECO Mode (Режим ECO)



Режим ЕСО отображает информацию, помогающую оператору установить оптимальное положение дифферента и скорость двигателя для достижения максимальной экономии топлива. Блок управления двигателем (ЕСМ) или блок управления двигательной установкой (РСМ) рассчитывает лучшую экономию топлива на основе информации, получаемой от различных датчиков на силовом агрегате и судне.

- 1. Нажмите кнопку PAGES (Страницы) для включения полосы прокрутки.
- 2. Используйте кнопку со стрелкой для выделения значка ЕСО и нажмите кнопку ввода. В области выбираемых данных отобразится элемент значка ЕСО с кратким описанием того, как достичь максимальной экономии топлива.



**ПРИМЕЧАНИЕ:** При активном режиме ЕСО в поле данных 4 будут по умолчанию отображаться значения дифферента, если до этого отображалось другое значение. Если в данный момент отображаются другие данные, значения дифферента будут отображаться в правом нижнем углу.



Значения дифферента при активном режиме ЕСО

#### Минимальные и максимальные значения ЕСО

Если режим ECO активен, а двигатели работают на передней передаче, на развертке оборотов двигателя будут отображаться линии минимума и максимума. Эти линии означают активный оптимизированный диапазон, который получается путем расчета. Это окно можно настроить в меню **«Settings» (Настройки)**.



## Целевые обороты двигателя и дифферент ЕСО

Когда значение оборотов двигателя достигает минимального значения диапазона, отображаются целевые значения оборотов двигателя и дифферента. На развертке оборотов двигателя отобразится цветная линия с цветными целями, информирующими пользователя о целевых значениях. По достижении оптимальных значений цвет меняется.

#### Целевые цвета

Правила цветов треугольника				
Состояние	Цвет	Заливка	Действие	Изображение
Цель не достигнута	Желтый	Контур	Мигает	52170
Цель достигнута	Зеленый	Сплошная	Продолжительный	52171

Далее приведены примеры целевых оборотов двигателя ЕСО в различных состояниях.





Не оптимизировано

Оптимизировано

В области пользовательских данных отображаются целевые значения дифферента.



По достижении всех целей область пользовательских данных переключается с инструкций на сообщение OPTIMIZED (Оптимизировано) с текущим значением экономии топлива.



### Навигация ЕСО

В нижнем колонтитуле области пользовательских данных отображаются элементы REFRESH (Обновить), MINIMIZE (Свернуть) и Х. Используйте кнопку страниц, кнопки со стрелками и кнопку ввода для навигации по этим функциям.

#### Раздел 3 - Обзор экранов и эксплуатация

- Команда «Minimize» (Свернуть) позволяет скрыть инструкции ЕСО и отобразить значок ЕСО MODE (Режим ЕСО) в поле состояния системы. Команда «Minimize» (Свернуть) позволяет пользователю увидеть другую информацию в области пользовательских данных.
- Команда «Refresh» (Обновить) позволяет выполнить сброс значений ЕСО и использовать новые параметры для определения оборотов двигателя и целевых значений дифферента.
- При выборе X режим ECO закрывается, а целевые значения оборотов двигателя и дифферента удаляются из области постоянных данных.
- Активная область будет отображаться с белой границей.



- а Обновление
- **b** Функция сворачивания активна
- с- Выход

#### Обновление ЕСО

Функция обновления позволяет пересчитать текущие значения, которые режим ЕСО использует для целевых значений оборотов двигателя и дифферента.

- 1. Используйте кнопки со стрелками для выделения функции обновления и нажмите кнопку ввода.
- 2. Инструкции отображаются в области пользовательских данных. Используйте кнопку со стрелкой для выделения функции обновления и нажмите кнопку ввода.



- 3. Когда система закончит расчет новых целевых значений, в области пользовательских данных отобразятся обновленные значения.
- 4. Выделите элемент «Х» и нажмите кнопку ввода для возврата к основному экрану инструкций ЕСО.



5. В области пользовательских данных ЕСО отобразятся инструкции и новые целевые значения для достижения оптимизации для лучшей экономии.

#### Сворачивание

Команда «Minimize» (Свернуть) — это функция, которая позволяет пользователю продолжать использовать функции ЕСО и отобразить дополнительную информацию в области выбираемых данных.

1. При выборе команды «Minimize» (Свернуть) инструкции ЕСО скрываются, а затем в области выбираемых данных отображается дополнительная информация. Можно также выбирать ограниченное число элементов в полосе прокрутки.

- Полоса прокрутки ограничена следующими элементами: «Expand» (Развернуть), «Fuel Management» (Управление топливом), «Trip Log» (Журнал плавания), «Voltage» (Напряжение), «Navigation» (Навигация), «Pressure» (Давление), «Temperature» (Температура), «Tanks» (Баки) и «Generator» (Генератор).
   ПРИМЕЧАНИЕ: Элементы, доступные на полосе прокрутки, зависят от информации, доступной от измерительного прибора и конфигурации судна.
- Элементы, отображаемые на полосе прокрутки серым цветом, если режим ЕСО активен, недоступны и не могут быть выбраны.
- 2. При активной функции сворачивания в поле состояния системы будет отображаться значок ЕСО.
- 3. Чтобы развернуть режим ЕСО, выделите значок ЕСО с помощью кнопок со стрелками и нажмите кнопку ввода.
- 4. По достижении оптимизации режима ECO в области пользовательских данных будет отображаться сообщение OPTIMIZED (Оптимизировано).

#### Выход из режима ЕСО

Чтобы выйти из режима ECO, выберите значок «Х» в нижнем колонтитуле области выбираемых данных, и система VesselView выключит функцию ECO.

#### Изменение целевых значений ЕСО

Программное обеспечение ECO контролирует датчики двигателя и регистрирует максимальную экономию топлива при движении судна. Если программное обеспечение регистрирует повышение экономии топлива, в этот момент VesselView записывает значения дифферента и оборотов двигателя. Эти расчеты выполняются вне зависимости от того, виден экран ECO или нет. Когда программное обеспечение записывает значения дифферента и оборотов двигателя, оно стрелками указывает оператору оптимальную скорость движения и регулировку дифферента. В большинстве случаев экран ECO не нуждается в калибровке, хотя можно настроить прибор согласно вашему стилю управления. Настройки по умолчанию находятся в пределах допустимых параметров для большинства судов. Далее приведены значения по умолчанию, которые можно отрегулировать, нажав кнопку ввода при выделении любого параметра.





60838

Целевые значения ЕСО по умолчанию			
Стабильность экономии топлива	0,7 секунды		
Стабильность оборотов двигателя	0,7 секунды		
Минимум окна оборотов двигателя	2000 об/мин		
Максимум окна оборотов двигателя	4000 об/мин		
Близость целевого значения оборотов двигателя	10 %		
Близость целевого значения дифферента	10 %		

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Прежде чем экран ЕСО можно будет использовать, необходимо выполнить калибровку дифферента вручную, если конфигурация судна не была загружена с помощью карты micro SD. При использовании калибровки дифферента по умолчанию функции экрана ЕСО не будут работать должным образом.

#### Изменение целевых значений

- 1. Нажмите кнопку PAGES (Страницы) для открытия полосы прокрутки.
- 2. Используйте кнопку со стрелкой для выделения значка настроек. Нажмите кнопку ввода.
- 3. Используйте кнопку со стрелкой для выделения элемента «Network» (Сеть) и нажмите кнопку ввода.
- 4. Используйте кнопку со стрелкой для выделения элемента «ЕСО Mode» (Режим ЕСО) и нажмите кнопку ввода.
- 5. Нажмите кнопку со стрелкой, чтобы выделить элемент, который нужно изменить (свернуть или развернуть окно оборотов двигателя), и нажмите кнопку ввода.
- Нажмите кнопки со стрелками, чтобы изменить индивидуальные номера (Х000). Нажмите кнопку ввода, чтобы сохранить этот номер и перейти к следующему номеру (0Х00). Чтобы изменить этот номер, используйте кнопки со стрелками.

#### Раздел 3 - Обзор экранов и эксплуатация

7. После изменения последнего значения (000Х) нажмите кнопку ввода.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Меню **«Settings» (Настройки)** закроется после нажатия кнопки ввода. Чтобы изменить другие целевые значения, нажмите кнопку страниц. Значок настроек будет выделен. Следуйте описанной процедуре для изменения других целевых значений.

## Режим Smart Tow

## Smart Tow



«Smart Tow» (Интеллектуальная буксировка) — это простая в использовании программа для управления ускорением судна и поддержания заданных скоростей при буксировке водных лыжников, «бананов» или любого другого оборудования для водного спорта. Smart Tow избавляет от сложностей при подборе подходящего ускорения судна, таких как слишком быстрое начало скольжения по воде при старте с места, слишком большое превышение скорости, замедление и непостоянные скорости. Выберите профиль, выберите «Enable» (Включить) и установите ручку управления в положение полностью открытой дроссельной заслонки — остальное сделает Smart Tow.

Режим Smart Tow основан на оборотах двигателя, если на судне не установлено устройство GPS и оно не подключено к сети контроллеров (CAN). Когда на судне имеется устройство GPS, для функций управления Smart Tow можно выбрать целевые значения скорости или оборотов двигателя. Можно также создать пользовательские профили запуска.



#### Характеристики

Smart Tow использует область выбираемых данных и область нижнего колонтитула, позволяя настраивать параметры. Нажимайте или пролистывайте поля выбора. Раздел нижнего колонтитула позволяет включить или выключить режим Smart Tow, выполнить сохранение или выйти. Чтобы выделить и выбрать элементы, расположенные в нижнем колонтитуле, коснитесь их или воспользуйтесь вращающейся рукояткой.

Можно использовать предусмотренные в Smart Tow пять заводских предварительно заданных профилей старта или создать новые пользовательские профили старта. Пользовательские профили полезны в том случае, если на борту находятся люди с разным уровнем опыта работы с оборудованием для водного спорта. Оператор может создать профили для более агрессивного старта в случае опытных лыжников, а также для медленного старта в случае буксировки детей или надувных плавательных средств.



Предустановленные заводские профили

В профиле имеются пять полей для выбора. Используйте кнопки со стрелками и кнопку ввода для изменения параметров профиля.

- Задается значение оборотов или скорости. Оператор может настраивать обороты двигателя или скорость в области экрана данных.
- Рампа необходимое количество времени для достижения судном установленной точки маршрута.
- Перебег процент дистанции, которую судно прошло после установленной точки маршрута.
- Продолжительность превышения скорости это время, в течение которого судно движется со скоростью выше заданной.

После настройки необходимых параметров выберите NEXT (Далее) в нижнем колонтитуле области данных. Отобразится экран с клавиатурой, позволяющий присвоить профилю название и сохранить его в списке. Назовите профиль и выберите кнопку ввода, чтобы добавить новый профиль в список.

При выборе «Enable» (Включить) или «Disable» (Выключить) функция включается или выключается. Развертки оборотов двигателя будут отображаться как неактивные белые развертки, если они выключены. Развертки оборотов двигателя будут отображаться как активные оранжевые развертки, если они включены. Оператор может изменять все настройки, если функция Smart Tow находится в выключенном состоянии.

Выберите SAVE (Сохранить). Функция «Save» (Сохранить) приведет к изменению экрана Smart Tow, чтобы позволить оператору выбрать быстрое сохранение, сохранение в качестве новой настройки, создание пользовательской настройки или удаление профиля.

Если оператор нажмет элемент «Х», режим Smart Tow выключится, а области постоянных и выбираемых данных возвратятся к экрану по умолчанию.

#### Включение системы Smart Tow

Чтобы включить систему Smart Tow, выберите предустановленный или пользовательский профиль запуска. Когда судно и буксируемый человек будут готовы, переведите рычаг дроссельной заслонки в положение полного открытия. Smart Tow начнет профиль запуска. Вдоль пути профиля будет перемещаться точка, указывающая ход выполнения профиля запуска.

1. «Enable» (Включить) — включение; при готовности индикатор загорается зеленым цветом

2. «Disable» (Выключить) — выключение; в неактивном состоянии индикатор загорается красным цветом

Судно продолжит движение на заданных оборотах или с заданной скоростью до выбора элемента «Disable» (Выключить) или до перемещения рычага дроссельной заслонки в положение холостого хода.

#### Целевые значения Smart Tow

Функция Smart Tow будет изменять постоянные данные путем включения индикаторов оборотов и превышений в развертке оборотов двигателя. Целевое значение уставки оборотов двигателя будет отображаться оранжевым цветом, а шкала превышения — белым.



а - Целевое значение уставки оборотов двигателя
b - Шкала превышения

Целевое значение уставки оборотов двигателя отображается с контуром, когда оно неактивно, и с заливкой, когда активно.

Целевое значение уставки оборотов двигателя				
Состояние	Цвет	Заливка	Изображение	
Точка установки	Оранжевый	Контур	52182	
Активный	Оранжевый	Сплошная	52183	

Когда режим Smart Tow не активен, дисплей развертки оборотов двигателя белый. Smart Tow изменяет цвет дисплея развертки оборотов двигателя на оранжевый, когда этот режим активен.



#### Активный дисплей развертки оборотов двигателя имеет оранжевый цвет

### Панель обзора Smart Tow

Перед первым запуском Smart Tow отображается панель обзора Smart Tow. Этот экран остается видимым в течение небольшого времени. Панель обзора включает инструкции по навигации по экрану Smart Tow. С этого экрана можно скрыть справку, продолжить работу или выйти из функции Smart Tow.

- При выборе HIDE HELP (Скрыть справку) экран справки не будет отображаться при следующем цикле запуска, и система перейдет к запуску экрана пользовательских данных Smart Tow по умолчанию.
- При выборе CONTINUE (Продолжить) откроется экран пользовательских данных Smart Tow по умолчанию, а страница обзора сохранится в последовательности запуска при следующем запуске Smart Tow.



• При выборе «Х» будет выполнен выход из функции Smart Tow.

#### Область данных Smart Tow, выбираемых пользователем

Экран пользовательских данных Smart Tow по умолчанию позволяет выбирать, задавать и изменять настройки функций Smart Tow. Точка графика запуска отображается с анимацией, когда функция Smart Tow активна и выполняет последовательность запуска. Эта точка будет перемещаться по пути запуска, показывая, какая часть последовательности запуска выполняется в системе.



Анимированная точка графика запуска

#### Навигация

Smart Tow использует область пользовательских данных и область нижнего колонтитула этой области, позволяя настраивать параметры. С помощью кнопки PAGES (Страницы) можно перемещаться между полями. Раздел нижнего колонтитула позволяет включить или выключить режим Smart Tow, выполнить сохранение или выйти. Для выбора доступны пять вкладок. Кнопка PAGES (Страницы) позволяет перемещаться между выбором профиля, заданным значением оборотов или скорости, а также элементом включения/выключения. При выделении элемента «Enable» (Включить) с помощью кнопок со стрелками можно изменить поле выбора на сохранение или выход (X).

Элементы, расположенные в нижнем колонтитуле, требуют нажатия кнопки ввода для принятия выбора.

Кнопка ввода не требуется для поля над областью нижнего колонтитула.



Значение уставки позволяет оператору настроить уставку оборотов двигателя или скорости. По умолчанию используется значение 10 миль/ч или 1700 об/мин, пока оператор не выполнит быстрое сохранение значений.

Когда режим Smart Tow активен, по умолчанию выбрана уставка. Оператор может настраивать обороты двигателя или скорость с помощью кнопок со стрелками.



а - Выбор уставки по умолчанию

После настройки оператором требуемых параметров при нажатии кнопки PAGES (Страницы) курсор переместится на выделение функции включения и выключения в нижнем колонтитуле области пользовательских данных.

- При выборе «Enable» (Включить) или «Disable» (Выключить) функция включается или выключается. Развертки постоянных данных оборотов двигателя будут отображаться как неактивные белые развертки. Оператор может изменять все настройки, если система находится в выключенном состоянии.
  - а. Если функция активна, значок «Enable» (Включить) будет зеленым
  - b. Если функция неактивна, значок «Disable» (Выключить) будет красным



- а Неактивно красный
- Нормальная развертка оборотов двигателя отображается при выборе режима МРН (Мили/ч)

- Используйте кнопки со стрелками для выделения элемента «Save» (Сохранить). Функция «Save» (Сохранить) приведет к изменению экрана Smart Tow, чтобы позволить оператору выбрать быстрое сохранение, сохранение в качестве новой настройки или создание пользовательской настройки.
- Если оператор выберет элемент «Х» и нажмет кнопку ввода, режим Smart Tow выключается, а области постоянных и пользовательских данных возвращаются к экрану по умолчанию.

#### Save (Сохранить)

Когда оператор выбирает «Save» (Сохранить) и нажимает кнопку ввода, область пользовательских данных переключается на функции сохранения. По умолчанию выбрано «Quick save» (Быстрое сохранение).

• С помощью кнопки PAGES (Страницы) можно переключаться между возможными вариантами. Нажмите кнопку ввода для подтверждения выбора.



- a «Quick save» (Быстрое сохранение)
- b «Save as new» (Сохранить как новую настройку)
- с «Create custom» (Сохранить пользовательскую настройку)
- QUICK SAVE (Быстрое сохранение) сохраняет существующий профиль с новыми значениями оборотов двигателя или скорости. Нажмите кнопку ввода для сохранения данных и возврата к экрану пользовательских данных Smart Tow.
- SAVE AS NEW (Сохранить как новую настройку) позволяет оператору сохранить текущую настройку с пользовательским именем. Нажмите кнопку ввода для перехода к пользовательскому имени файла. По умолчанию выделение имени файла активно.
  - а. Используйте кнопки со стрелками для изменения буквы.
  - b. Используйте кнопку ввода для перехода к следующей букве.



с. Используйте кнопку PAGES (Страницы) для выделения элемента «Save» (Сохранить) и нажмите кнопку ввода для подтверждения изменений.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Для выхода нажмите кнопку страниц, чтобы переключить выделение на нижний колонтитул навигации, а затем используйте кнопки со стрелками для выбора элемента «Х» и нажмите кнопку ввода. Экран переключится на главный экран без сохранения новых данных.

#### Create Custom Launch (Создание пользовательского запуска)

Create custom launch (Создание пользовательского запуска) позволяет оператору создать пользовательский профиль запуска. Оператор может настроить уставку оборотов двигателя или скорости, наклон, превышение и длительность превышения. При выборе этой функции область пользовательских данных переключится на экран настройки пользовательского профиля.

SET POINT	2500> RPM
RAMP	<b>3</b> .8
OVERSHOOT	16%
OVERSHOOT DURATION	2.5 SEC
NEXT	x

- Используйте кнопку PAGES (Страницы) для перемещения выделения к полям, требующим настройки.
   Используйте кнопки со стрелками для настройки значения выбранного элемента.
- После заполнения пользовательского профиля используйте кнопку PAGES (Страницы) для выделения элемента «Next» (Далее) или «Х».
  - Выберите элемент «Next» (Далее)для переключения области выбираемых данных на функцию SAVE AS NEW (Сохранить как новую настройку) для создания пользовательского имени нового профиля запуска. Нажмите кнопку ввода для принятия выбора.
  - b. Выберите элемент **«Х»**для отмены сохранения настроек пользовательского профиля и переключения на главный экран Smart Tow.

#### Отключение системы «Smart Tow»

Для выхода из системы Smart Tow необходимо выбрать «DISABLE» (Выключить). VesselView передаст функцию управления дроссельной заслонкой обратно оператору. Если активирована система Smart Tow, при перемещении рычага управления дроссельной заслонкой в любое положение, расположенное ниже целевой скорости, произойдет снижение скорости хода судна, а максимальная скорость хода не превысит целевую скорость.

## Режим круиз-контроля

### Круиз-контроль



Функция круиз-контроля позволяет оператору выбрать уставку и настроить значение так, чтобы судно поддерживало определенную скорость или определенные обороты двигателя.

- Функция круиз-контроля основана на оборотах двигателя, если на судне не установлено устройство GPS компании Mercury Marine, подключенное к сети контроллеров (CAN).
- Если на судне установлено устройство GPS компании Mercury Marine, по умолчанию используется скорость судна.
- Оператор может выбирать уставки оборотов двигателя или уставки на основе скорости. Тип выбранной функции круиз-контроля можно изменить в меню «Settings» (Настройки).
- Откройте полосу прокрутки и выделите значок круиз-контроля. См. раздел **Значки полосы прокрутки** для идентификации значка круиз-контроля.

#### Круиз-контроль — область данных

#### Изменение поля постоянных данных

Функция круиз-контроля изменяет поле постоянных данных на экране, включая в развертку оборотов двигателя индикатор оборотов двигателя, подобно целевым значениям Smart Tow и режима ECO.

- При включении режима круиз-контроля элементы поля постоянных данных будут изменены для сообщения следующей информации:
  - Уставка оборотов двигателя.
  - Цвет развертки оборотов двигателя изменится на оранжевый, если эта функция активна, чтобы показать, что двигатель управляется компьютером.



- а Круиз-контроль не активен
- **b** Круиз-контроль активен

#### Круиз-контроль — область данных, выбираемых пользователем

Активный режим круиз-контроля изменяет область пользовательских данных на экране.

- Элементы области пользовательских данных будут изменены, чтобы позволить пользователю настроить следующие элементы:
  - а. Уставка оборотов двигателя

Включение или выключение состояния круиз-контроля b.



Значение уставки a **b** - Инструкция Включение **c** -Сворачивание d е - Выход

#### Навигация в режиме круиз-контроля

В режиме круиз-контроля используется модифицированная система навигации, аналогичная Smart Tow. Область нижнего колонтитула панели пользовательской информации позволяет оператору включать или выключать круизконтроль, сворачивать этот элемент программы или закрывать его. Навигация по нижнему колонтитулу использует ту же самую базовую стратегию навигации и выбора, как и другие функции.

1. Используйте кнопки со стрелками для прокрутки возможных значений.

2. Нажмите кнопку ввода для активации выбора.



60839

а. При выборе «Enable» (Включить) или «Disable» (Выключить) функция круиз-контроля включается или выключается. После выбора элемента «Enable» (Включить) переведите рычаг дроссельной заслонки в полностью открытое переднее положение, и система VesselView будет контролировать скорость судна.



60841

Выбран элемент «Enable» (Включить)



Выбран элемент «Disable» (Выключить)

b. Если круиз-контроль выключен, оператор может устанавливать любую скорость судна с помощью дроссельной заслонки, и отметка цели будет оставаться на развертке оборотов в точке уставки круизконтроля.



60844

с. При выборе элемента «Enable» (Включить) развертка оборотов двигателя вернется к уставке круизконтроля.



60842

- Команда «Minimize» (Свернуть) приведет к скрытию данных круиз-контроля и отображению элемента CRUISE (Круиз-контроль) в поле состояния системы. Это позволяет оператору отображать информацию с помощью других выбираемых значков.
- При запуске круиз-контроля по умолчанию будет выбран элемент настройки уставки. После настройки необходимых параметров при нажатии кнопки PAGES (Страницы) курсор переместится на выделение функции включения/выключения в нижнем колонтитуле области пользовательских данных.
  - а. Используйте кнопки со стрелками для перемещения между элементами уставки.
  - b. Если выделение находится за пределами области навигации (поля уставки), оператору нужно изменить только обороты двигателя или настроить скорость. Для перехода к следующей настройке не нужно нажимать кнопку ввода.

4. «Minimize» (Свернуть) — это функция, позволяющая оператору использовать функцию круиз-контроля, отображая при этом дополнительные данные в области выбираемых данных.

#### ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: При свернутой функции круиз-контроля уставки настраивать нельзя.

- a. Доступные для выбора значки полосы прокрутки ограничены. Элементы, недоступные при активной функции круиз-контроля, отображаются серыми.
- b. Если функция автопилота активна, а функция круиз-контроля свернута, в поле состояния системы будет отображаться элемент CRUISE (Круиз-контроль).
  - При выборе поля состояния системы данные круиз-контроля будут отображаться поверх настроек автопилота.
  - При отображении всплывающего предупреждения автопилота или если пользователь использует панель CAN автопилота, выбираемые данные автопилота будут автоматически заполнять область выбираемых данных. Чтобы скрыть всплывающие данные, оператору придется воспользоваться функцией сворачивания.
- 5. После активации функции сворачивания в поле состояния системы будет отображаться значок CRUISE (Круизконтроль).
- Если при отображении элемента круиз-контроля выбрать «Exit» (Выход) и нажать кнопку ввода, функция круизконтроля будет выключена. Значок круиз-контроля будет отображаться рядом с полем состояния системы, пока на полосе прокрутки не будет выбран другой значок.

## Режим управления подтормаживанием

#### Troll Control (Управление малым ходом)



Функция подтормаживания позволяет оператору выбрать уставку и настроить значение так, чтобы судно поддерживало определенную скорость или определенные обороты двигателя.

- Функция подтормаживания основана на оборотах двигателя, если на судне не установлено устройство GPS компании Mercury Marine, подключенное к сети контроллеров (CAN).
- Если на судне установлено устройство GPS компании Mercury Marine, по умолчанию используется скорость судна.
- Оператор может выбирать уставки оборотов двигателя или уставки на основе скорости. Тип выбранной функции подтормаживания можно изменить в меню «Settings» (Настройки).
- Используйте кнопки со стрелками для выделения значка подтормаживания. См. Значки полосы прокрутки для идентификации значка подтормаживания.

#### Подтормаживание — область пользовательских данных

#### Изменение поля постоянных данных

Функция подтормаживания изменяет поле постоянных данных на экране, включая в развертку оборотов двигателя индикатор оборотов двигателя, подобно целевым значениям Smart Tow и режима ECO.

- При включении режима управления подтормаживанием элементы постоянных данных будут изменены для сообщения следующей информации:
  - Уставка оборотов двигателя
  - Цвет развертки оборотов двигателя изменится на оранжевый, если эта функция активна, чтобы показать, что двигатель управляется компьютером.



**a** - Неактивно**b** - Активно

#### Подтормаживание — область данных, выбираемых пользователем

- Активный режим подтормаживания изменяет область пользовательских данных на экране.
  - Элементы области пользовательских данных будут изменены, чтобы позволить пользователю настроить следующие элементы:

- а. Уставка оборотов двигателя
- b. Включение или выключение состояния подтормаживания



- a Set point value (Значение уставки)
- b Enable (Включить) или Disable (Выключить)
- **с** Minimize (Свернуть)
- d Exit (Выход)

#### Навигация в режиме подтормаживания

В режиме подтормаживания используется модифицированная система навигации, аналогичная Smart Tow. Область нижнего колонтитула панели пользовательской информации позволяет оператору включать или выключать подтормаживание, сворачивать этот элемент программы или выходить из него. Навигация по нижнему колонтитулу использует ту же самую базовую стратегию навигации и выбора, как и другие функции.

1. Используйте кнопки со стрелками для перехода по элементам нижнего колонтитула.



60847

- 2. Нажмите кнопку ввода для активации выбора.
  - а. Включение или выключение функции



000

Выбран элемент «Enable» (Включить)



Выбран элемент «Disable» (Выключить)

- b. При выборе элемента «Disable» (Выключить) управление дроссельной заслонкой возвращается оператору. Подтормаживание нельзя будет снова включить, пока дроссельная заслонка не будет переведена в положение холостого хода во время работы двигателя на передаче.
- с. Команда «Minimize» (Свернуть) приведет к скрытию данных подтормаживания и отображению элемента TROLL (Подтормаживание) в поле состояния системы. Это позволяет оператору отображать информацию с помощью других выбираемых значков.
- При запуске подтормаживания по умолчанию будет выбран элемент настройки уставки. После настройки необходимых параметров используйте кнопки со стрелками, чтобы включить или выключить элемент в нижнем колонтитуле области пользовательских данных.
  - а. Используйте кнопки со стрелками для перемещения между элементом уставки и нижним колонтитулом.
  - b. Когда выделение находится над областью навигации нижнего колонтитула (поля уставки), оператору нужно изменить только обороты двигателя или настроить скорость с помощью кнопок со стрелками. Для перехода к следующей настройке не нужно нажимать кнопку ввода.
- 4. «Minimize» (Свернуть) это функция, позволяющая оператору использовать функцию подтормаживания, отображая при этом дополнительные данные в области пользовательских данных.

#### ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: При свернутой функции подтормаживания уставки настраивать нельзя.

- a. Доступные для выбора значки полосы прокрутки ограничены. Элементы, недоступные при активной функции подтормаживания, отображаются серыми.
- b. Если функция автопилота активна, а функция подтормаживания свернута, в поле состояния системы будет отображаться элемент TROLL (Подтормаживание).



60848

- При выборе поля состояния системы данные подтормаживания будут отображаться поверх настроек автопилота.
- При отображении всплывающего предупреждения автопилота или если пользователь использует панель CAN автопилота, выбираемые данные автопилота будут автоматически заполнять область выбираемых данных. Чтобы скрыть всплывающие данные, оператору придется воспользоваться функцией сворачивания.
- 5. После активации функции сворачивания в поле состояния системы будет отображаться значок TROLL (Подтормаживание).
- 6. Если при отображении элемента подтормаживания выбрать «Exit» (Выход), функция подтормаживания будет выключена. Значок подтормаживания будет отображаться рядом с полем состояния системы, пока на полосе прокрутки не будет выбран другой значок.

## Экраны автопилота Обзор экранов автопилота



VesselView — это расширение возможностей автопилота и операций джойстика на дисплее. Все эти функции рулевого управления используются с помощью панели сети контроллеров (CAN) автопилота Mercury Marine. Система VesselView показывает состояние режима — активен или в режиме ожидания, отображает всплывающие сообщения, когда судно достигает точки маршрута и требуется подтвердить поворот, а также предоставляет текстовую информацию о том, как настроить двигатель и приводы для достижения максимальной эффективности.

- При нажатии любой кнопки на панели CAN автопилот VesselView переключается на отображение экрана автопилота.
- Экран автопилота будет активно отображаться, когда эта функция включена. Все режимы и функции управляются с помощью панели CAN.

### Навигация по экранам автопилота

Экраны автопилота имеют модифицированную систему навигации. Информация отображается на двух страницах пользовательских данных. Единственными элементами, доступными для выбора, являются индикаторы страниц и элемент «Х».

- Страница 1 содержит базовую информацию автопилота.
- Страница 2 содержит дополнительные данные навигации.
- Используйте элемент «Х», чтобы скрыть данные автопилота и отобразить режим автопилота в строке состояния системы. Это позволяет отображать другую информацию в области пользовательских данных.



а - Страницы

**b** - Сворачивание данных автопилота

#### Сворачивание функции автопилота

При выборе «Minimize» (Свернуть) в области пользовательских данных данные автопилота скрываются. Можно выбрать отображение ограниченного числа элементов из полосы прокрутки в области пользовательских данных. По умолчанию будут отображаться последние пользовательские данные.

 Полоса прокрутки ограничена следующими элементами: «Expand» (Развернуть), «ECO», «Fuel Management» (Управление топливом), «Trip Log» (Журнал плавания), «Voltage» (Напряжение), «Navigation» (Навигация), «Pressure» (Давление), «Temperature» (Температура), «Tanks» (Баки), «Cruise» (Круиз-контроль), «Genset» (Генератор) и «Settings» (Настройки).

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Доступные элементы полосы прокрутки зависят от двигателя, выбранного в мастере настройки.

- Если функция ЕСО активна, а функция автопилота свернута, в поле состояния системы будет отображаться элемент АUTO (Авто).
- Элементы полосы прокрутки, недоступные при активной функции автопилота, будут отображаться серыми.
- При отображении всплывающего экрана автопилота или при нажатии кнопки на панели CAN автопилота область пользовательских данных автоматически заполняется данными автопилота. Для скрытия этих данных необходимо выбрать элемент «Х».
- В поле состояния системы будет отображаться режим автопилота: отслеживание, авто, последовательность точек маршрута или ожидание. Последовательность точек ожидания отображается оранжевым цветом в поле состояния системы, все другие режимы отображаются серым.

## Примечания:

4

## Раздел 4 - Настройка и калибровка

## Оглавление

Навигация по меню настроек	46
Навигация по меню	
System (Система)	
«Language» (Язык)	47
«About» (О программе)	47
«Helm 1, Device 1» (Штурвал 1, устройств	30 1)
	47
Программа установки	47
Restore Defaults (Восстановить параметр	ы по
умолчанию)	48
Network (Сеть)	48
Демонстрация	49
«Time» (Время)	49
Судно	49
Вкладки	50
Tanks (Баки)	50
Калибровка бака	50
Скорость	51
Рулевой механизм	51
Температура забортной воды	51
«Depth Offset» (Сдвиг глубины)	52
«Engines» (Двигатели)	52
Engines Shown (Отображаемые двигател	и) 54
Engine Model (Модель двигателя)	54

Limits (Допустимые значения)	54
Supported Data (Поддерживаемые данные)	54
ECO Mode (Режим ECO)	54
«Cruise/SmartTow Type» (Тип круиз-контроля/	1
SmartTow)	54
Trim (дифферент)	54
EasyLink	55
Двигатель и трансмиссия	56
«RPM Sync» (Синхронизация оборотов)	56
Tanks (Баки)	56
Предпочтения	57
«Buzzer» (Зуммер)	58
«Backlight» (Подсветка)	58
«Scroller Bar» (Полоса прокрутки)	59
«Data Boxes» (Поля данных)	59
«Pop-ups» (Всплывающие экраны)	59
«Auto-Cycle Interval» (Интервал	
автоматического переключения)	59
Единицы	59
Предупредительная сигнализация	. 60
Personality File (Файл конфигурации)	62
Export (Экспорт)	62
«Import» (Импорт)	62
«Restore» (Восстановить)	63

## Навигация по меню настроек

## Навигация по меню

- 1. Нажмите кнопку страниц.
- Нажмите кнопку со стрелкой вправо несколько раз, пока не будет выделен последний значок. Последний значок — меню «Settings» (Настройки).
- 3. Нажмите кнопку ввода.
- 4. Нажимайте кнопки со стрелками влево и вправо для перехода между страницами.
- 5. Нажмите кнопку ввода для входа в меню.
- 6. После изменения настроек нажмите кнопку страниц несколько раз для возврата к значку настроек.



- а Кнопка страниц
- **b** Кнопка со стрелкой влево
- с Кнопка со стрелкой вправо
- d Кнопка ввода

## System (Система)



Следующая таблица иллюстрирует навигацию по меню **«Settings» (Настройки)**. Звездочка (\*) показывает, что в этом пункте меню можно выбрать дополнительные параметры.

«System» (Система)						
«Language >» (Язык >)	Выбор нужного языка	—				
«About >» (О програм- ме >)	Отображение версии программного обеспе- чения	_				
«Helm 1, Device 1 >» (Штурвал 1, устрой- ство 1 >)	«Select helm position >» (Выбор положения штурвала >)	«Cancel» (Отмена) или «Save and Restart» (Сохранить и перезапу- стить)				
	«Select device position >» (Выбор положения устройства >)	«Cancel» (Отмена) или «Save and Restart» (Сохранить и перезапу- стить)				
«Setup wizard >» (Ma- стер настройки >)	«Next» (Далее) для запуска мастера на- стройки >	*				
«Restore defaults >» (Восстановить пара- метры по умолчанию >)	«All Settings >» (Все настройки >)	Выбрано — точка, не выбрано — пу- сто				
	«Engine Limits >» (Пределы двигателя >)	Выбрано — точка, не выбрано — пу- сто				
	«Alarm History >» (Хронология аварийных сигналов >)	Выбрано — точка, не выбрано — пу- сто				
«Network >» (Сеть >)	«Auto Select >» (Автовыбор >)	«Sources >» (Источники >)	«Data Source Selection >» (Вы- бор источника данных >)	*		
«Simulate >» (Демон- страция >)	Включено — флажок установлен, выключено — флажок не установлен	*				
Time > (Время >)	«Local time offset» (Поправка на местное вре- мя)	_				
	«Time Format >» (Формат времени >)	«12 hr» (12-часовой) или «24 hr» (24-часовой)				
	«Date Format >» (Формат даты >)	«mm/dd/yyyy» (мм/дд/гггг) или «dd/mm/yyyy» (дд/мм/гггг)				

Любой параметр можно изменить в любое время в меню «Settings» (Hacтройки). Все раскрывающиеся и всплывающие меню можно открывать с помощью кнопок со стрелками ВЛЕВО и ВПРАВО и нажатия кнопки ENTER (Ввод).

#### «Language» (Язык)

- Выберите язык для отображения текста в системе VesselView.
- 1. Когда значок настроек выделен, нажмите кнопку ENTER (Ввод). На экране появится меню «Settings» (Настройки).



2. Нажмите кнопку ENTER (Ввод), чтобы открыть всплывающее меню параметров «System» (Система) и выберите «Language» (Язык).

Settings		***************************************
System		Language English (US)
Vessel	Þ	About
Engines	►	Helm 1, Device 1
EasyLink	Þ	Setup wizard
Preferences		Restore defaults
Alarms	Þ	Network 🕨
Personality file	Þ	Simulate 🛛 🔍
		Time
		5682

#### 56825

#### «About» (О программе)

Просмотр текущей версии программного обеспечения VesselView.

### «Helm 1, Device 1» (Штурвал 1, устройство 1)

Настройка уникального идентификатора системы VesselView. Это критически важно на суднах с несколькими штурвалами или несколькими системами VesselView, чтобы обеспечить правильную передачу данных по сети.

#### Программа установки

Удобное и простое средство конфигурации. Мастер настройки проводит пользователя по необходимой информации судна, которые определяют функции и параметры, доступные оператору.

- Импорт конфигурации с карты памяти micro SD
- Настройка двигателя
  - Выбор типа двигателя
  - Выбор модели двигателя
  - Судно оборудовано джойстиком? (Да/Нет)
  - Выбор количества двигателей
- В настройках дисплея выбирается, какие двигатели будут отображаться на дисплее VesselView
- В настройках устройства назначаются идентификатор и местоположение VesselView

- В настройках единиц выбираются единицы измерения, которые будут отображаться: метрические или американские. Единицы измерения можно настроить в любое время в меню «**Preferences»** (Предпочтения).
- В конфигурации баков настраиваются тип, емкость и имя каждого бака на судне
- Настройки скорости позволяют выбрать тип устройства, которое будет передавать данные о скорости на дисплей VesselView
- По завершении работы мастер настройки сохранит все выбранные параметры и вернется к экрану навигации

#### Restore Defaults (Восстановить параметры по умолчанию)

Позволяет оператору сбросить все настройки, очистить журнал аварийных сигналов или очистить пределы двигателя.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Очистка пределов двигателя не влияет на защиту Engine Guardian. Пределы двигателя устанавливаются в соответствии с предпочтениями оператора и могут быть изменены или очищены в любое время.

#### Network (Сеть)

Настройки сети позволяют пользователю выбрать различные источники данных, сканировать шину CAN и магистральную линию NMEA для установленных компонентов формирования отчетов о данных (входных и выходных), а также просмотреть отчеты о диагностике, в которых приведены данные об ошибках и превышениях в сетях связи CAN и NMEA. Это может быть полезно квалифицированному специалисту для диагностики ошибок связи CAN и NMEA. В списке устройств отображаются все распознанные компоненты для формирования отчета о данных, передаваемых по шине CAN и магистральной линии NMEA.

- Функция автоматического выбора выполнит сканирование сети и идентифицирует все совместимые устройства.
- Меню источников позволяет оператору выбрать устройство, которое будет передавать данные на дисплей VesselView. По умолчанию для каждого элемента выбрано VesselView.

«Data Source Selection» (Выбор источника данных)					
«GPS >»	«All data >» (Все данные >)	«Auto» (Авто)			
«Vessel >» (Судно >)	«Heading» (Направление), «Vessel fuel rate» (Расход топлива судном), «Rudder angle» (Угол перекладки), «Trim tabs >» (Дифферент и закрылки >)				
«Engine >» (Двигатель >)	«Port» (Левый борт), «Starboard» (Правый борт)	«Тетр» (Температура), «Oil Temp» (Температура масла), «Boost Pressure» (Давление нагнетания), «Oil Pressure» (Давление масла), «Water Pressure» (Давление воды), «RPM» (Обороты двигателя), «Alternator» (Генератор), «Fuel Rate» (Расход топлива), «Engine Hours» (Часы наработки двигателя), «Predictive General Maintenance» (Общее профилактическое обслуживание), «Trim Status» (Состояние дифферента), «Malfunction Indicator Light» (Световой индикатор неисправности), «Engine Реrformance» (Рабочие характеристики двигателя)			
«Fuel Tank >» (Топливный бак >)	«Port Fuel >» (Топливо по левому борту) и «Starboard Fuel >» (Топливо по правому борту >)				
«Fuel Tank > (Топливный бак >)	«Port >» (Левый борт), «Starboard >» (Правый борт)	«Fuel Level» (Уровень топлива), «Fuel Remaining» (Осталось топлива)			
«Water Tank >» (Бак для воды >)	«Water >» (Вода >)	«Fresh Water Level» (Уровень пресной воды)			
«Live Well >» (Садок >)	«Live Well >» (Садок >)	«Live Well Level» (Уровень воды в садке)			
«Battery >» (Аккумулятор >)	«# >» (№ >)	«Battery Voltage» (Напряжение аккумулятора)			
«Speed/Depth >» (Скорость/ глубина >)	«Pitot Speed and Depth >» (Скорость и глубина по датчику Пито >)	«Source» (Источник)			
«Log/Timer >» (Журнал/таймер >)	«Water Distance >» (Расстояние до воды >)	«Calculated» (Расчетное)			
«Environment >» (Окружающая среда >)	«Outside Temperature >» (Температура наружного воздуха >)	«Source» (Источник)			

• В списке устройств отображаются все компоненты, обнаруженные в процессе автоматического выбора.

Функция диагностики отображает текущую активность и процент нагрузки в сетях САN.

• Для магнитной вариации можно установить значение «Auto» (Авто) или изменить ее вручную, увеличив или уменьшив (до 5 цифр, включая два десятичных знака).

- Элемент «Smart Contextual Enabled» (Интеллектуальное контекстное меню включено) включает или выключает отображение цифрового индикатора оборотов двигателя в области пользовательских данных.
- САN Н можно выключить в целях диагностики проблем связи. При нормальной работе эта функция всегда включена.

#### Демонстрация

Режим демонстрации отключает дисплей VesselView от сети и генерирует случайные данные на экране. Любые отображаемые данные не следует считать точными или использовать для навигации на судне. Режим демонстрации можно использовать, чтобы познакомить оператора с дисплеем VesselView перед его использованием на воде.

#### «Time» (Время)

Настройки времени можно изменять, выбирая следующие параметры: «Local time» (Местное время), «12/24 hour format» (12- или 24-часовой формат времени), «Date format» (Формат даты).

Знак «больше» (>) указывает на дополнительные элементы меню. Звездочка (\*) указывает на дополнительную информацию для данного элемента меню настроек.

## Судно



/essel		Tabs
Ingines	•	Tanks
EasyLink	•	Speed
Preferences		Steering
Alarms	•	Sea Temp
Personality file	•	Depth Offset 0.01

56817

Судно позволяет оператору назначить источник данных о закрылках, настроить названия и емкости баков, определить источник данных о скорости, назначить скорость и температуру забортной воды, а также задать смещение датчика глубины, источник данных о двигателях, количество топливных баков и их общую емкость. Объем топлива можно также сбрасывать после заправки.

Знак «больше» (>) указывает на дополнительные элементы меню. Звездочка (\*) указывает на дополнительную информацию для данного элемента меню настроек.

	Судно				
Tabs > (3a- крылки >) >)		«Starboard Calibration >» (Кали- бровка по правому борту >)	«Calibration Window >» (Окно калибровки >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)	
		«Outboard Calibration >» (Кали- бровка забортного двигателя >)	«Calibration Window >» (Окно калибровки >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)	
«Tanks >» (Ба- ки >)	«Tank name and position >» (Название и положение бака >)	Calibration > (Калибровка >)	«Calibration Window >» (Окно калибровки >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)*	
Speed > (Ско- рость >) «Speed Source >» (Ис- точник скорости >)		«Strategy or GPS >» (Стратегия или GPS >)	«GPS >»	«CAN Р» или «CAN H»	
		«Pitot >» (Датчик Пито >)	«Pitot Source >» (Источник по датчику Пито >)	«Sensor Type» (Тип датчика)	

	Судно				
		«Paddle wheel >» (Лопастное ко- лесо >)	«Paddle wheel Source >» (Ис- точник по датчику лопастного колеса >)	«Sensor» (Датчик) — «Current» (Теку- щий) или «Legacy» (Традиционный)	
	«Steering Angle Source >» (Источник угла ру- левого управления >)	«Selection» (Выбор)			
«Steering >»	«Show >» (Показать >)	Точка — показано, пусто — скрыто			
(Рулевое управление >) «Invert Steering > ратное рулевое у вление >)	«Invert Steering >» (Об- ратное рулевое упра- вление >)	Точка — да, пусто — нет		*	
	Offset > (Поправка >)	«Offset options >» (Параметры смещения >)	«Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)	*	
«Sea Temp >» (Температура забортной во- ды >)	«Selection >» (Выбор >)				
«Depth Offset >» (Сдвиг глу- бины >)	Offset > (Поправка >)	«Offset options >» (Параметры смещения >)	Calibration > (Калибровка >)	«Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)	

#### Вкладки

Эта настройка позволяет выбрать источник данных о закрылках. Возможные источники данных о закрылках: закрылки, модули TVM и модули PCM.

Далее указаны положения источников данных о закрылках.

- 1. РСМ0 = внешний двигатель по правому борту
- 2. РСМ1 = внешний двигатель по левому борту
- 3. РСМ2 = центральный двигатель или внутренний двигатель по правому борту
- 4. РСМЗ = внутренний двигатель по левому борту
- 5. TVM = винторулевая колонка
- 6. ТАВ = модуль закрылка

Параметр «Show» (Показать) определяет, должны ли данные о закрылках отображаться на экране. Флажок установлен = да, не установлен = нет.

Калибровка параметра «Tab» (Закрылки) позволяет оператору установить закрылки в крайнее верхнее или крайнее нижнее положение и зафиксировать результаты в виде процентного отношения. Это целесообразно для определения абсолютного нулевого положения (0°) дифферента — положения, в котором закрылки расположены параллельно днищу судна. Ползунки на экране укажут точное положение закрылков при их правильной калибровке.

Для калибровки закрылков необходимо установить закрылок параллельно корпусу, снять показания — это и будет фактический 0 % для закрылка. Опустите закрылок до упора вниз и снимите показание, которое будет обозначать фактические 100 %. Выберите SAVE (Сохранить) для сохранения новых данных калибровки для закрылков.

#### Tanks (Баки)

Могут возникнуть различные ситуации, при которых потребуется калибровка топливного бака: баки необычной формы, баки с V-образным днищем, баки со ступенчатыми стенками и даже положение бака, когда судно спущено на воду. Поплавки и датчики могут отправлять неточную информацию оператору, что может привести к возникновению проблем с топливом и неправильному отображению его объема на дисплее. Для наиболее точной калибровки бака рекомендуется начать с калибровки пустого бака, имеющего известный объем. Залейте в бак четверть его вместимости и зарегистрируйте положение поплавка или датчика. Повторите данную процедуру, заливая каждый раз по четверти вместимости бака, записывая положение поплавка или датчика, пока бак не будет полностью заполнен.

Настройка баков выполняется в ходе работы с мастером настройки, однако изменения можно внести в любое время.

#### Калибровка бака

Калибровка бака позволяет оператору отрегулировать показания объема топлива в баке, начиная от полностью заполненного и заканчивая полностью пустым. Когда бак выделен, нажмите кнопку ENTER (Ввод), чтобы включить экран калибровки.

Значения, установленные по умолчанию, отображаются во втором столбце и могут быть выбраны с помощью кнопок со стрелками. В следующем примере показан полностью заполненный топливом бак, при этом указатель показывает, что бак заполнен лишь на 79 процентов. Нажмите кнопку RECORD (Регистрация) в строке 100, после чего VesselView будет рассматривать 79 процентов как полностью заполненный бак и откорректирует соответствующие показания для наполовину заполненного и пустого бака. Если оператору известен объем топлива в баке, калибровка бака может использоваться для исправления показаний указателя в соответствии с известным объемом топлива в баке.

#### Скорость

Настройка источников данных о скорости выполняется в ходе работы с мастером настройки, однако выбранные параметры GPS, датчиков Пито и датчиков лопастного колеса можно изменить в этом меню. Стратегия и GPS являются вариантами. Если судно оборудовано системой GPS, подключенной к сети CAN, выберите этот вариант. Если судно оборудовано датчиком Пито и/или датчиком лопастного колеса, следует выбрать этот вариант. Стратегия измерения скорости с помощью датчиков Пито и датчиков лопастного колеса рассмотрена далее в этом разделе.

В качестве источника сигнала скорости можно выбрать GPS и источник GPS, сеть CAN P или CAN H. Также может быть выбран датчик Пито и/или лопастное колесо. После выбора датчика Пито или лопастного колеса на экране отображаются различные источники сигнала.

На следующем рисунке показано расположение модулей РСМ.



- a PCM0
- b PCM1
- c PCM2
- d PCM3

Порог относительной скорости (speed-through-water — STW) — это приблизительная скорость, при которых выполняется переключение расчета скорости с датчика лопастного колеса на другой источник — GPS или датчик Пито. Скорость по умолчанию можно изменить, выбрав поле и введя новое значение с помощью экранной клавиатуры.

#### Рулевой механизм

Исходные данные рулевого управления могут поступать как от модуля PCM, так и от модуля TVM, с возможностью отображения данных на экране для смены направления входа рулевого управления, а также установки степени смещения.

Функция смены положения рулевого управления является целесообразной при использовании системы VesselView, обращенной назад. В этом случае данные рулевого управления будут соответствовать точке обзора оператора.

Смещение рулевого управления используется для выравнивания внешнего, кормового или внутреннего борта до 0°. Если привод расположен перпендикулярно корпусу, угол поворота рулевого колеса может не совпадать с датчиком рулевого управления на приводе. Чтобы исправить данное расхождение, выберите вкладку «Offset» (Смещение). Откроется диалоговое окно «Steering Angle Calibration» (Калибровка угла поворота рулевого колеса). Смещение осуществляется нажатием кнопки «Calibrated row Zero» (Установка настраиваемого ряда на нуль). Обратите внимание, что смещение не отобразится на экране до тех пор, пока не будет нажата кнопка SAVE (Сохранить).

#### Температура забортной воды

В зависимости от типа датчика температуры воды, установленного на судне, оператор может выбрать источник данных. Варианты PCM предназначены для судов, оборудованных датчиком SmartCraft. Варианты Airmar® предназначены для судов, которые оборудованы датчиком, подключенным к 4-контактному диагностическому разъему двигателя. На схеме показано положение двигателя, используемое для передачи данных о температуре в систему VesselView.

	Датчик SmartCraft	Датчик Airmar	
PCM0	Внешний двигатель по правому борту	Airmar0	Внешний двигатель по правому борту
PCM1	Внешний двигатель по левому борту	Airmar1	Внешний двигатель по левому борту
PCM2	Внутренний двигатель по правому борту или центральный двигатель	Airmar2	Внутренний двигатель по правому борту
PCM3	Внутренний двигатель по левому борту	Airmar3	Внутренний двигатель по левому борту

#### «Depth Offset» (Сдвиг глубины)

«Depth Offset» (Сдвиг глубины) — это расстояние от датчика до фактической ватерлинии. По умолчанию установлен сдвиг 0,0 фута. Чтобы установить значение сдвига ниже датчика, вычтите это расстояние из сдвига глубины. Чтобы установить значение сдвига выше датчика, прибавьте это расстояние к сдвигу глубины.



- а Датчик глубины
- Чтобы установить значение сдвига ниже датчика, вычтите это расстояние из сдвига глубины
- с Сдвига нет. Расстояние от датчика глубины до днища.
- Чтобы установить значение сдвига выше датчика, прибавьте это расстояние к сдвигу глубины

## «Engines» (Двигатели)





56818

Меню «Engines» (Двигатели) позволяет настроить типы и модели двигателей. Пределы двигателя можно задать, используя минимальные и максимальные значения рабочих параметров. Выбор поддерживаемых элементов данных можно включить или выключить в этом меню. Режимы ECO, круиз-контроля, Smart Tow и дифферента настраиваются в разделе **«Engines» (Двигатели)** меню **«Settings» (Настройки)**.

Знак «больше» (>) указывает на дополнительные элементы меню.

Двигатели				
«Engines shown >»	(Soloct >» (Bulton >)	«Port» (По левому борту): точка — да, пусто — нет		
гатели >)		«Starboard» (По правому борту): точка — да, пусто — нет		

		Двигатели		
«Engine model >» (Модель двигателя >)	«Select» (Выбор)			
	«RPM >» (Обороты дви- гателя >)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупреждения >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Co- хранить) или «Cancel» (Отмена)	
	«Fuel Rate >» (Удельный расход топлива >)	«STBD >» (По правому борту >) или «PORT >» (По левому борту)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупрежде- ния >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)
	«Coolant Temp >» (Тем- пература окружающей жидкости >)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупреждения >)		
	«Oil Temp >» (Темпера- тура масла >)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупреждения >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Со- хранить) или «Cancel» (Отмена)	
	«Oil Pressure >» (Давле- ние масла >)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупреждения >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Co- хранить) или «Cancel» (Отмена)	
Limits > (Пределы >)	«Water Pressure >» (Да- вление воды >)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупреждения >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Co- хранить) или «Cancel» (Отмена)	
	«Battery Voltage >» (На- пряжение аккумулятора >)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупреждения >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Co- хранить) или «Cancel» (Отмена)	
	«Intake Temp >» (Темпе- ратура всасываемого воздуха >)	«STBD >» (По правому борту >) или «PORT >» (По левому борту)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупрежде- ния >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)
	«Boost Pressure >» (Да- вление нагнетания >)	«STBD >» (По правому борту >) или «PORT >» (По левому борту)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупрежде- ния >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)
	«Trans Oil Pressure >» (Давление трансмис- сионного масла >)	«STBD >» (По правому борту >) или «PORT >» (По левому борту)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупрежде- ния >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)
	«Trans Oil Temperature >» (Температура транс- миссионного масла >)	«STBD >» (По правому борту >) или «PORT >» (По левому борту)	«Min» (Минимум), «Max» (Максимум), «Warnings Options >» (Параметры предупрежде- ния >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)
	«Actual Gear >» (Факти- ческая передача >)	Точка — да, пусто — нет		
	«Boost Pressure >» (Да- вление нагнетания >)	Точка — да, пусто — нет		
	«Fuel Pressure >» (Да- вление топлива >)	Точка — да, пусто — нет		
	«Gear Pressure >» (Да- вление в передаче >)	Точка — да, пусто — нет		
	«Gear Temperature >» (Температура передачи >)	Точка — да, пусто — нет		
«Supported Data >» (Поддерживаемые	«Load Percent >» (Про- цент нагрузки >)	Точка — да, пусто — нет		
данные >)	«Manifold Temperature >» (Температура коллек- тора >)	Точка — да, пусто — нет		
	«Oil Pressure >» (Давле- ние масла >)	Точка — да, пусто — нет		
	«Oil Temperature >» (Температура масла >)	Точка — да, пусто — нет		
	«Throttle Percent >» (Процент положения дроссельной заслонки >)	Точка — да, пусто — нет		
	«Water Pressure >» (Да- вление воды >)	Точка — да, пусто — нет		
	«Fuel Economy Stability >» (Стабильность эконо- мии топлива >)	Ввод данных		
«ECO Mode >» (Режим ECO >)	«RPM Stability >» (Ста- бильность оборотов двигателя >)	Ввод данных		
	«RPM Window Minimum >» (Минимум окна обо- ротов двигателя >)	Ввод данных		

	Двигатели				
	«RPM Window Maximum >» (Максимум окна обо- ротов двигателя >)	Ввод данных			
	«RPM Target Proximity >» (Близость целевого значения оборотов дви- гателя >)	Ввод данных			
	«Trim Target Proximity >» (Близость целевого зна- чения дифферента >)	Ввод данных			
«Cruise/SmartTow Type >» (Тип круиз- контроля/SmartTow >)	«RPM» (Обороты) — «Auto» (Авто), «RPM» (Обороты) или «Speed» (Скорость)				
Trim > (Дифферент >)	«Show» (Показать) — «PORT >» (По левому борту >) и «STBD >» (По правому борту >)	«Has Trim» (Есть дифферент): точка — да, пусто — нет	«Calibration Data >» (Данные ка- либровки >)	«Reset» (Сброс), «Save» (Сохранить) или «Cancel» (Отмена)	

#### Engines Shown (Отображаемые двигатели)

Отображаемые двигатели настраиваются в ходе работы с мастером настройки, однако параметры отображения можно изменить в любое время в меню **«Engines» (Двигатели)**. Система VesselView может отображать данные не более двух двигателей в зависимости от количества двигателей, выбранных в мастере настройки. Оператор может выбрать, какие двигатели будут отображаться. Выделение или отмена выделения выбора двигателя определяет, какие двигатели будут отображены в системе VesselView.

#### Engine Model (Модель двигателя)

Настройки модели двигателя позволяют пользователю изменить характеристики двигательной установки. Модель двигателя настраивается в ходе работы с мастером настройки, однако изменения можно вносить в любое время. Любые изменения, внесенные в данном разделе, могут сделать другие настройки и параметры отображения недоступными в системе VesselView. Для прокрутки списка двигателей используйте вращающуюся рукоятку. Нажмите ее, чтобы сделать выбор.

#### Limits (Допустимые значения)

Функция «Limits» (Пределы) позволяет установить определенный диапазон для множества параметров характеристик двигателя, таких как частота вращения в минуту, температура охлаждающей жидкости, температура масла, напряжение аккумулятора и давление наддува. Изменение пределов не влияет на установку двигателя или работу программного обеспечения Mercury Engine Guardian. Пределы реального двигателя определяются заводским программируемым модулем управления на двигателе.

Setting (Параметр)	Описание	
Min (минуты):	Значение основной части графика на экране	
Мах (макс.):	Значение верхней части графика на экране	
Warning low (Предупреждение низкий уровень):	Значение в верхней части нижней красной секции графика на экране	
Warning high (Предупреждение высокий уровень):	Значение в нижней части верхней красной секции графика на экране	

#### Supported Data (Поддерживаемые данные)

Настройки поддерживаемых данных позволяют оператору выбрать, информацию о каком двигателе и приводе нужно отображать на экране. Поля данных предварительно выбраны исходя из выбранной модели двигателя, но их можно изменить в любое время. Поддерживаемые данные зависят от двигателя.

## ECO Mode (Режим ECO)

Настройки режима ECO позволяют отрегулировать экономию топлива и задать интервалы обновления отображаемых оборотов, настроить требуемый диапазон оборотов и точность целевых значений оборотов и дифферента. Значения по умолчанию зависят от модели двигателя, выбранной в меню выбора модели двигателя. См. **Раздел 3 «Графики технического обслуживания»** для получения дополнительной информации.

#### «Cruise/SmartTow Type» (Тип круиз-контроля/SmartTow)

Настройки типа круиз-контроля/SmartTow позволяют оператору выбрать источник, с которого система VesselView получает данные о скорости — «GPS», «RPM» (Обороты) или «Auto» (Авто). Значение по умолчанию — «Auto» (Авто). VesselView отслеживает данные, получаемые от источника скорости, выбранного в мастере настройки.

#### Trim (дифферент)

Настройки дифферента позволяют оператору выбрать, положение дифферента какого двигателя или привода должно отображаться на экране VesselView. Если дифферент в меню **«Settings» (Настройки)** не выбран, вместо дифферента на экране отображается дополнительное поле данных. Настройки дифферента также позволяют выполнить калибровку диапазона отображения дифферента привода или двигателя. VesselView отображает градуированную шкалу в пользовательском поле данных, а также градуированный ползунок в нижней части экрана. Процентные значения дифферента представлены более светлыми серыми отметками. Наклон представлен более темными отметками. Белая полоса на графике указывает фактическое положение дифферента.

С помощью окна калибровки процентные значения дифферента можно тонко настраивать для лучшего отображения фактических пределов на экране в полях состояния дифферента.

Точка, в которой диапазон дифферента и диапазон наклона сходятся, — это точка, где дифферент становится наклоном. Эту переходную точку в процентах можно настроить для более точного отражения положения ползунка на шкале дифферента.

## EasyLink



Settings				
System	•			
Vessel				
Engines	Þ			
EasyLink	• [	"PORT"		
Preferences		"STBD"	•	
Alarms				
Personality file	Þ			
				56819

На судах с измерительными приборами SC 100 необходимо включить простые соединения (точка) в системе VesselView для получения данных на измерительном приборе SC 100.

	EasyLink	
Port, Starboard > (Правый борт, левый	Engine and Transmission > (Двигатель и трансмиссия >)	«Port» (По левому борту) или «Starboard» (По правому борту): включено — точка, выключено — нет точки
	«RPM sync >» (Синхронизация оборотов >)	«Port» (По левому борту) или «Starboard» (По правому борту): включено — точка, выключено — нет точки
	«Fuel tank 1 >» (Топливный бак 1 >)	«Port» (По левому борту) или «Starboard» (По правому борту): включено — точка, выключено — нет точки
борт >)	«Fuel tank 2 >» (Топливный бак 2 >)	Включено — точка, выключено — нет точки
	«Oil tank >» (Масляный бак >)	Включено — точка, выключено — нет точки
	«Fresh Water >» (Пресная вода >)	Включено — точка, выключено — нет точки
	Wastewater tank > (Бак сточной воды)	«Gray tank 1» (Серый бак 1), «Black tank 1» (Черный бак 1): включено — точка, выключено — нет точки

Настройки EasyLink позволяют использовать разъемы датчиков связи на жгуте проводов VesselView для передачи данных на датчики связи у штурвала. Четыре разъема датчиков связи на жгуте проводов VesselView имеют метки SYS LINK STBD (Связь с системой по правому борту) и SYS LINK PORT (Связь с системой по левому борту).

#### Раздел 4 - Настройка и калибровка

Разъемы связи по левому и правому бортам можно выбрать для передачи данных от источников, не совпадающих с метками на жгуте проводов связи. Это может быть полезно, когда аналогичные датчики расположены на расстоянии больше длины удлинительного жгута проводов датчика связи с гнездовым соединением.



Пример разъемов EasyLink на жгуте проводов VesselView

#### Двигатель и трансмиссия

Можно выбрать данные двигателя и трансмиссии для отображения на совместимом датчике связи, выбрав соединение проводов, которое будет использоваться для передачи данных.

#### «RPM Sync» (Синхронизация оборотов)

Функция синхронизации оборотов приводит несколько двигателей к одному и тому же уровню оборотов при нажатии кнопки SYNC (Синхронизация) на панели CAN. Если на судне имеется датчик связи SYNC, оператор сможет видеть перемещение иглы до достижения синхронизации. Положение соединения жгута проводов связи — PORT (По левому борту) для этого датчика. Элемент PORT (По левому борту) должен всегда оставаться включенным.



60226

#### Tanks (Баки)

Во время настройки баков была введена информация, определяющая местоположение, имя и емкость каждого отдельного бака. Настройки датчиков связи позволяют оператору выбрать, какой жгут проводов связи будет передавать данные от бака на выбранной вкладке. Стрелка на вкладке бака указывает, что параметры бака были заданы при настройке бака в меню «Vessel Settings» (Настройки судна), и им может быть назначено местоположение EasyLink.

## Предпочтения





Меню «**Preferences**» (Предпочтения) позволяет оператору настроить уровни звуковых сигналов, изменить настройки подсветки, включить элементы полосы прокрутки, заполнить поля данных, настроить всплывающие экраны и выбрать единицы измерения.

Знак «больше» (>) указывает на дополнительные элементы меню.

Preferences (Предпочтения)			
Buzzer > (Зуммер >)	«Key beeps» (Сигналы клавиш) — «Off» (Выкл.), «Quiet» (Тихие), «Normal» (Средние), «Loud» (Громкие)	_	
	«Alarm beeps» (Звуковые сигналы тревоги): включены — точка, выключены — нет точки	—	
	Level > (Уровень >)	Выберите уровень от 0 до 100 %	
$Backlight > (\Pi \circ \pi \circ P \circ T \circ P)$	«Night mode >» (Ночной режим >)	Включено — точка, выключено — нет точки	
Dacking it > (Hodeberka >)	«Network update >» (Обновление по сети >)	Включено — точка, выключено — нет точки	
	«Local gain >» (Локальное усиление >)	Введите значение от 0 до 100 %	
«Scroller Bar >» (Полоса прокрутки >)	«Auto-hide delay >» (Задержка автоскрытия >)	Выберите 5, 10, 15 или 20 секунд	
	«Item visibility >» (Видимость элемента >)	«X-Pand»: включено — точка, выключено — нет точки	
		«Temperatures» (Значения температуры): включено — точка, выключено — нет точки	
		«Pressure» (Давление): включено — точка, выключено — нет точки	
		«Voltages» (Значения напряжения): включено — точка, выключено — нет точки	
		«Fuel» (Топливо): включено — точка, выключено — нет точки	
		«Tanks» (Баки): включено — точка, выключено — нет точки	
		«Advanced» (Дополнительно): включено — точка, выключено — нет точки	
		«Performance» (Производительность): включено — точка, выключено — нет точки	

Preferences (Предпочтения)				
		«Trim and Tabs» (Дифферент и закрылки):		
		точка, выключено — нет точки		
		«Navigation» (Навигация): включено — точка, выключено — нет точки		
		«Generator» (Генератор): включено — точка, выключено — нет точки		
		«ECO»: включено — точка, выключено — нет точки		
		«Autopilot» (Автопилот): включено — точка, выключено — нет точки		
		«Cruise» (Круиз-контроль): включено — точка, выключено — нет точки		
		«Troll Control» (Управление подтормаживанием): включено — точка, выключено — нет точки		
		«SmartTow»: включено — точка, выключено — нет точки		
Data Boxes > (Поля данных >)	ПРИМЕЧАНИЕ: Доступные поля данных зависят от силового arperata. Выберите параметры для отображения.	_		
	«Warnings >» (Предупреждения >)	Включено — точка, выключено — нет точки		
	«Joystick Piloting >» (Управление джойстиком >)	Включено — точка, выключено — нет точки		
«Рор-ups >» (Всплывающие экраны >)	Trim > (Дифферент >)	Включено — точка, выключено — нет точки		
	«Trim pop-up time >» (Продолжительность показа всплывающего окна дифферента >)	Выберите 2, 5 или 10 секунд		
«Auto-cycle interval >» (Интервал автоматического переключения >)	Выберите 1, 5 или 10 секунд	_		
	«Distance» (Расстояние) — «пт» (морские мили), «km» (километры), «mi» (мили)	_		
	«Distance small» (Малое расстояние) — «ft» (футы), «m» (метры), «yd» (ярды)	_		
	«Speed» (Скорость) — «kn» (узлы), «kph» (километры в час), «mph» (мили в час)	_		
	«Wind speed» (Скорость ветра) — «kn» (узлы), «kph» (километры в час), «mph» (мили в час), «m/s» (метры в секунду)	_		
	«Depth» (Глубина) — «m» (метры), «ft» (футы), «fa» (морские сажени)	_		
loite > (Equal (1 + 2))	«Altitude» (Высота) — «m» (метры), «ft» (футы)	-		
Onits > (Единицы >)	«Heading» (Курс движения) — «°М», «°Т»	_		
	«Temperature» (Температура — «°С», «°F»	_		
	«Volume» (Объем) — «L» (литры), «gal» (галлоны)	_		
	«Economy» (Экономия) — «Distance/Volume» (Расстояние/ объем), «Volume/Distance» (Объем/расстояние), «mpg» (мили на галлон), «g/mi» (галлоны на милю), «km/L» (километры на литр), «L/100km» (литры на 100 км)	_		
	«Pressure» (Давление) — «in. Hg» (дюймы ртутного столба), «bar» (бары), «psi» (фунты на кв. дюйм), «kPa» (килопаскали)	_		
	«Baro Pressure» (Барометрическое давление) — «in. Hg» (дюймы ртутного столба), «mb» (миллибары), «hPa» (гектопаскали)	_		

### «Buzzer» (Зуммер)

Настройка зуммера позволяет пользователю задать уровень громкости сигналов нажатия клавиш. Такой сигнал является звуковым подтверждением того, что выбор сделан.

Звуковые сигналы можно включить или выключить на этой вкладке. Все аварийные сигналы отображаются на экране VesselView независимо от того, включены ли звуковые сигналы. Настройки звуковых сигналов применимы только к сигналам, которые подаются не системой Mercury Guardian. Например, низкий уровень топлива.

#### «Backlight» (Подсветка)

В этом меню можно настроить подсветку.

- Уровень подсветки дисплея можно изменять с интервалом в 10 % в диапазоне от 10 до 100 %.
- Для удобства просмотра при низкой освещенности или в темноте доступен ночной режим.
- При обновлении по сети все датчики связи и устройства, подключенные к системе VesselView, будут отображаться с тем же процентным уровнем подсветки, который оператор выбрал на вкладке «Level» (Уровень).

- Локальное усиление можно использовать для настройки только дисплея VesselView независимо от других дисплеев и датчиков, даже если флажок «Network update» (Обновление по сети) установлен. В некоторых условиях освещения дисплей VesselView может быть слишком ярким для комфортного просмотра, при этом другие дисплеи и датчики должны сохранять свой уровень яркости. Следуйте этим инструкциям для применения локального усиления к дисплею VesselView:
  - а. Выберите «Level» (Уровень) и задайте яркость в процентах.
  - b. Выберите «Local gain» (Локальное усиление) и введите процентное значение, выбранное в действии **a**, с клавиатуры. Выберите **OK**.
  - с. Верните значение «Level» (Уровень) к **100 %**. Дисплей VesselView останется затемненным, а остальные устройства и датчики в сети сохранят свою яркость.
  - d. Чтобы вернуть полную яркость дисплея VesselView, выберите «Local gain» (Локальное усиление), введите **100** и выберите **ОК**.
  - е. Выберите вкладку «Level» (Уровень), выберите любое процентное значение, кроме 100, и нажмите «Enter» (Ввод). Выберите **100 %**, и устройство вернется к 100-процентной яркости.

#### «Scroller Bar» (Полоса прокрутки)

Настройки полосы прокрутки позволяют включить задержку автоматического скрытия (от 5 до 30 секунд), после которой полоса сворачивается, если с ней не производится никаких действий.

Настройки видимости элементов полосы прокрутки позволяют отображать отмеченные элементы в меню полосы прокрутки в нижней части экрана VesselView. Элементы полосы прокрутки предварительно выбраны в зависимости от двигателя, выбранного при работе с мастером настройки, однако любые элементы полосы прокрутки можно включить или выключить в любое время.

#### «Data Boxes» (Поля данных)

На экране может отображаться до трех полей данных.

Количество полей данных можно увеличить от одного до трех в зависимости от параметров, выбранных в меню «Settings» (Настройки). При выборе одного поля данных оно отображается в левом верхнем углу экрана. Если выбор дополнительных полей данных недоступен, все имеющееся место уже используется системой VesselView. Чтобы освободить пространство на экране, выполните следующие действия.

Чтобы включить второе поле данных, войдите в меню «Settings» (Настройки). Выберите «Vessel > Tabs > Show» (Судно > Закрылки > Показать). Снимите флажок элемента «Show» (Показать), чтобы убрать данные о закрылках с экрана. Эта область на экране будет заменена вторым полем данных.

Чтобы включить третье поле данных, войдите в меню «Settings» (Настройки). Выберите «Engines > Trim > Show» (Двигатели > Дифферент > Показать). Снимите флажок элемента «Show» (Показать), чтобы убрать данные о дифференте с экрана. Эта область на экране будет заменена третьим полем данных.

**ПРИМЕЧАНИЕ:** Значение в поле данных «Fuel Used» (Израсходованное топливо) нельзя сбросить. Израсходованное топливо, отображаемое как FULUSD, — это значение, которое продолжает увеличиваться на протяжении всего срока службы дисплея. Очистка значения израсходованного топлива происходит только при полном сбросе. Вместо поля данных «Fuel Used» (Использованное топливо) можно выбрать поле данных «Fuel Used Trip» (Топливо, израсходованное за плавание). Процедуру сброса можно просмотреть с помощью значка «Trip Log» (Журнал плавания) на полосе прокрутки. При выборе элемента RESET (Сброс) в области пользовательских данных все значения на дисплее будут удалены. Индикатор «Fuel Used Trip» (Топливо, израсходованное за поездку), отображаемый как FULTRP, можно сбрасывать сколько угодно часто с помощью этой процедуры.

#### «Pop-ups» (Всплывающие экраны)

Настройки всплывающих экранов позволяют оператору выбрать типы всплывающих экранов, которые будут отображаться. Возможные варианты всплывающих экранов: предупреждения, управление джойстиком и информация о дифференте.

Оповещения об управлении джойстиком отображаются в строке состояния системы в нижней части экрана и уведомляют оператора о том, что включена функция автопилота.

Флажок «Warnings» (Предупреждения) позволяет оператору включить полноразмерное отображение сообщений о любых неисправностях двигателя в пользовательской области данных. Если этот флажок не установлен, информация о неисправности будет отображаться в строке состояния системы в левом нижнем углу экрана.

#### «Auto-Cycle Interval» (Интервал автоматического переключения)

Интервал автоматического переключения определяет продолжительность отображения данных в поле пользовательских данных. Возможные варианты: 1, 5 и 10 секунд.

#### Единицы

Единицы измерения можно выбирать независимо друг от друга. Оператор может выбрать американские, метрические или морские единицы.

## Предупредительная сигнализация



Меню аварийных сигналов позволяет просмотреть хронологию любого аварийного сигнала, включить или выключить какой-либо сигнал или показать все сигналы. Используйте кнопки со стрелками для выделения параметра и нажмите кнопку ввода, чтобы включить или выключить аварийный сигнал.

«Alarms» (Аварийные сигналы)				
	Alarm History (Хронология аварийных сигналов)	Отображение прошлых аварийных сигналов	ПРИМЕЧАНИЕ: См. текст в следующей таблице.	
		ПРИМЕЧАНИЕ: Эти настройки необходимо включить, чтобы получать аварийные сигналы.		
		«Shallow water» (Мелководье): включено — точка, выключено — нет точки		
		«Deep water» (Глубокая вода): включено — точка, выключено — нет точки		
		«Speed through water rationality fault» (Сбой функции относительной скорости): включено — точка, выключено — нет точки		
		«Fuel remaining low» (Низкий запас топлива): включено — точка, выключено — нет точки		
Alarms > (Аварийные сигналы >) «А (H. си		«Fuel Tanks >» (Топливные баки >)	«PORT FUEL low» (Низкий запас ТОПЛИВА ПО ЛЕВОМУ БОРТУ): включено — точка, выключено — нет точки	
			«PORT FUEL high» (Высокий запас ТОПЛИВА ПО ЛЕВОМУ БОРТУ): включено — точка, выключено — нет точки	
			«STBD FUEL low» (Низкий запас ТОПЛИВА ПО ПРАВОМУ БОРТУ): включено — точка, выключено — нет точки	
	«Alarm Settings >» (Настройки аварийных сигналов >)		«STBD FUEL high» (Высокий запас ТОПЛИВА ПО ПРАВОМУ БОРТУ): включено — точка, выключено — нет точки	
		"Oil toolo ». (Maarguu a Faur »)	«Oil low» (Низкий запас масла): включено— точка, выключено— нет точки	
			«Oil high» (Высокий запас масла): включено — точка, выключено — нет точки	
		«Fresh water tanks >» (Баки с пресной водой >)	«Fresh water low» (Низкий запас пресной воды): включено — точка, выключено — нет точки	
			«Fresh water high» (Высокий запас пресной воды): включено — точка, выключено — нет точки	
		"Crow water tables >>" (Form and force) is erouge >)	«Gray water low» (Низкий уровень бытовых стоков): включено — точка, выключено — нет точки	
			«Gray water high» (Высокий уровень бытовых стоков): включено — точка, выключено — нет точки	
		«Black water tanks >» (Баки для канализационных	«Black water low» (Низкий уровень канализационных отходов): включено — точка, выключено — нет точки	
		отходов >)	«Black water high» (Высокий уровень канализационных отходов): включено — точка, выключено — нет точки	
		ulius well water teaks Su (Esure	«Live well low» (Низкий уровень воды в садке): включено — точка, выключено — нет точки	
		עבועב איפון איזנפן נפווגס <א (ספגעו כ צטקטע קווא נפאלגס >) (	«Live well high» (Высокий уровень воды в садке): включено — точка, выключено — нет точки	
	«Show all Helm alarms» (Показать все аварийные сигналы штурвала)	Включено — точка, выключено — нет точки		

Находясь в окне «Alarm History» (Хронология аварийных сигналов), нажмите и удерживайте кнопку PAGES (Страницы). Откроется всплывающее окно, позволяющее удалить все записи о неисправностях. Выберите соответствующий элемент, и журнал будет очищен. Хронологию аварийных сигналов и соответствующие данные невозможно сохранить или перенести из системы VesselView

Настройки аварийных сигналов позволяют оператору выбирать и изменять параметры — минимальные и максимальные значения, при которых будет звучать сигнал.

Флажок «Show all Helm alarms» (Показать все аварийные сигналы штурвала) можно включить (точка) или выключить (нет точки).

## Personality File (Файл конфигурации)



56822

В меню **«Personality Settings» (Настройки конфигурации)** операторы могут экспортировать или импортировать конфигурацию судна. Конфигурации судна — это файлы, используемые судостроителями и владельцами судов для настройки всех предпочтений и параметров системы VesselView, чтобы оптимизировать бортовые системы. Разъем карты micro SD используется для передачи файлов в систему VesselView и из нее. Конфигурации, которые возможно импортировать, будут обнаружены системой VesselView на карте micro SD, и оператор сможет просмотреть список и выбрать соответствующую конфигурацию. Для экспорта файла конфигурации необходимо вставить карту micro SD в систему VesselView.

Функцию восстановления должны использовать только квалифицированные специалисты по установке для восстановления настроек производителя. Система VesselView, настроенная судостроителем или дилером, содержит файл, учитывающий особенности судна. Его можно использовать, чтобы восстановить настроенные параметры. Если это требуется, обратитесь к авторизованному дилеру.

«Personality File» (Файл конфигурации)			
«Personality file >» (Файл конфигурации >)	«Export >» (Экспорт >)	«To new file» (В новый файл)	
	«Import >» (Импорт >)	Подходящий файл должен находиться на карте SD	
	«Restore >» (Восстановить >)	ПРИМЕЧАНИЕ: Эту функцию должен использовать только квалифицированный специалист.	

### Export (Экспорт)

Экспорт файла конфигурации из системы VesselView выполняется с помощью функции «Export» (Экспорт). Отобразится окно с запросом об экспорте конфигурации. При этом будет создан файл, содержащий все параметры и настройки системы VesselView. В будущем этот файл можно будет импортировать, чтобы восстановить в системе VesselView текущую конфигурацию.

### «Import» (Импорт)

Чтобы импортировать файл конфигурации, убедитесь, что карта SD вставлена в систему VesselView. Выберите «Import» (Импорт) и выберите одну из отображаемых конфигураций. Все конфигурации должны находиться в корне карты SD, а не в папках. Импорт файла конфигурации можно также выполнить при работе с мастером настройки.

#### «Restore» (Восстановить)

Функцию восстановления должны использовать только квалифицированные специалисты по установке для восстановления настроек производителя. Система VesselView, настроенная судостроителем или дилером, содержит файл, учитывающий особенности судна. Его можно использовать, чтобы восстановить настроенные параметры. Если это требуется, обратитесь к авторизованному дилеру.

## Примечания:

# Раздел 5 - «Warning Alarms» (Предупредительные сигналы)

## Оглавление

Предупреждения		неисправности	и
предупреждающие сиг	налы		66
Предупредительны	ые сиг	налы — предупреждаюц	цие
сигналы и неиспра	вност	и	66

Сигнал критического уровня топлива	66
Сигнализация о глубине	. 67

## Предупреждения — неисправности и предупреждающие сигналы

## Предупредительные сигналы — предупреждающие сигналы и неисправности

Все предупредительные сигналы Mercury (неисправности и предупреждения) отображаются независимо от того, какой экран отображается в момент предупреждения. При срабатывании предупреждающего сигнала в области состояния отображается текст и значок предупреждающего сигнала. Информация о неисправностях вместе с кратким описанием, длинным описанием и инструкциями отображается во весь экран.

- При возникновении неисправности:
  - а. Поле состояния системы становится красным, и в нем отображается текст и значок предупреждения.



- b. Для неисправностей по топливу и глубине имеются дополнительные функции, описанные в разделах «Сигнал критического уровня топлива» и «Сигнализация о глубине».
- с. Неисправность уровня 3 (дифферент, навигация, ЕСО, топливо) оператор может включить или выключить в меню «Settings» (Настройки). По умолчанию эта функция включена. Если выключить неисправность в меню «Settings» (Настройки), сообщения о неисправностях будут отображаться только в поле состояния системы.
- d. Все неисправности уровня 4 (система защиты Guardian) отображаются всегда независимо от значений в меню «Settings» (Настройки).
- е. Если неисправность связана с контролем выхлопов, в поле состояния системы отображается значок двигателя.
- Когда оператор выбирает неисправность в области пользовательских данных:
  - а. Заголовок неисправности со значком предупреждения будет отображаться вверху.
  - b. Краткое описание неисправности и ее расположение (двигатель) будут приведены под заголовком.
  - с. При наличии нескольких неисправностей используйте кнопку PAGES (Страницы) для доступа к другим неисправностям. Используйте клавиши со стрелками для перехода к каждой неисправности.

ности

Действие

**C** -



51619

### Сигнал критического уровня топлива

Сигнал тревоги по топливу управляется системой VesselView в меню «Settings > Alarms > Alarm Settings» (Настройки > Аварийные сигналы > Настройки аварийных сигналов), а не ECM/PCM двигателя.

- Свойства уведомлений и уровни предупреждений по топливу можно задать в меню «Settings» (Настройки).
- Если оператор выбрал топливо как поле постоянных данных в расположении № 2 (см. раздел «Расположение и описание экранов дисплея»), в поле данных топлива отображается предупреждение.
- Значок предупреждения заменяет значок топлива, а поле данных остается красным.
- Если оператор не включил отображение топлива как поля постоянных данных (расположение № 2), но оно активно как предупреждение, в поле состояния системы отображается красное поле и сообщение FUEL (Топливо).
- Оператор может также выбрать предупреждение по топливу в виде всплывающего экрана выбираемых данных с помощью меню «Settings» (Настройки). При выборе элемента «Х» предупреждение об уровне топлива сворачивается. Неисправность будет по-прежнему отображаться в одном из двух мест в зависимости от настройки экрана.

а - Значок неисправности с названием неисправ-

Расположение неисправного двигателя

Краткий или устаревший текст

е - Количество неисправностей

#### Сигнализация о глубине

Сигнал тревоги по глубине управляется системой VesselView в меню «Settings > Alarms > Alarm Settings» (Настройки > Аварийные сигналы > Настройки аварийных сигналов), а не ECM/PCM двигателя.

- Свойства уведомлений и уровни предупреждений по глубине можно задать в меню «Settings» (Настройки).
- Если у оператора глубина отображается как поле постоянных данных в расположении № 1 (см. раздел «Расположение и описание экранов дисплея»), в поле данных глубины отображается предупреждение.
- Значок предупреждения заменяет значок глубины, а поле данных остается красным.
- Если оператор не включил отображение глубины как поля постоянных данных (расположение № 1), но оно активно как предупреждение о неисправности, в поле состояния системы отображается красное поле и сообщение DEPTH (Глубина).
- Оператор может также вывести предупреждение по глубине в виде всплывающего экрана выбираемых данных с помощью меню «Settings» (Настройки). При выборе элемента «Х» предупреждение о глубине сворачивается. Неисправность будет по-прежнему отображаться в одном из двух мест в зависимости от настройки экрана.