

VesselView 403

Hoofdstuk 1 - Om te beginnen

Conformiteitsverklaring	2
Europese norm	2
Testrapport	2
Overzicht VesselView	2
VesselView 403 voorpaneel	3
VesselView 403 achterpaneel	3

4
4
4
4
4

Hoofdstuk 2 - Startschermen en instelwizard

Het welkomstscherm	6
Instelwizard	6
Overzicht	6
Import Configuration (configuratie importeren)	6
Motor instellen	7
Systeem instellen	8
Jovstick geïnstalleerd	8

Speed Setup (snelheidsinstelling)	9
Units Setup (instelling eenheden)	11
Tank Setup (Tankinstelling)	11
Instelling van de Active Trim-functie	14
Installatiehulp afsluiten	16
Opmerking Bronselectie	16
Schermopnamen maken	17

Hoofdstuk 3 - Selecties Hoofdmenu

Overzicht 20		
Gegevensschermen vergroten 20		
Tekst en ciifers invoeren 21		
Home (Startscherm) 21		
Active Trim		
Inleiding tot Active Trim		
GPS 23		
Gebruik in ondiep water		
Aanhangerpositie en Active Trim		
Overzicht van trimprofielen		
Instelling en configuratie 24		
Fuel (brandstof) 25		
Accu 26		
Speed (Snelheid) 26		
Trim/Trimvinnen		
Systeem		
Smart Tow (Sleepfunctie)		
Trip		
Brandstoftanks		
Storingsgeschiedenis		
Troll (langzaam varen)		
Performance (prestaties)		
Diepte		
Generatorset		
Onderhoud		
File Browser (Bestandsverkenner)		
Settings (Instellingen)		
Systeem		
About (info)40		
Roer		
Wizard41		
Restore (herstellen)41		

Netwerk	42
Simulate (Simuleren)	.43
Tijd	43
Controleren op updates	.44
Vaartuig	.44
Tabs (Trimvinnen)	45
Brandstoftanks	45
Speed (Snelheid)	45
Sturen	. 46
Sea Temperature Source (Bron Zeetemperatuur)	46
Joystick Installed (Joystick geïnstalleerd)	47
Motor	.47
Aantal motoren	.47
Engines Shown (Getoonde motoren)	. 47
Engine Model (Motormodel)	. 47
Limits (Grenswaarden)	. 47
Supported Data (Ondersteunde gegevens)	48
Cruise/Smart Tow Type (Type Cruise control/Smart	
Tow)	48
Active Trim	48
Voorkeuren	48
Toetsgeluiden	. 48
Backlight (schermverlichting)	48
Pop-ups	. 48
Eenheden	. 48
Interface	49
Alarmen	.49
Geschiedenis	49
Settings (Instellingen)	.49
Sirene ingeschakeld	. 50
Draadloos	. 50
Personality-bestand	51

Hoofdstuk 4 - Procedures voor software-updates

Downloading the Current Software......54

1

Hoofdstuk 1 - Om te beginnen

Inhoudsopgave

Conformiteitsverklaring. 2 Bedra Europese norm 2 Onde Testrapport 2 1 Overzicht VesselView. 2 2 VesselView 403 voorpaneel. 3 1 VesselView 403 achterpaneel. 3 1	adingsarchitectuur.4erhoud van het apparaat.4Displayscherm reinigen4Schoonmaken van de mediapoort4Elektrische aansluitingen4
---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

Conformiteitsverklaring

Mercury Marine verklaart dat het volgende product waar deze verklaring op van toepassing is, voldoet aan de vereisten van de EU-richtlijn 2014/30/EU (Elektromagnetische compatibiliteit) en sectie 182 van norm 2008 van de Australische Radiocommunicatie (Elektromagnetische compatibiliteit) en voldoet aan alle toepasselijke technische bepalingen.

De beoordeling is uitgevoerd overeenkomstig Bijlage II van de bovenstaande richtlijn.

Product	Mercury Marine VesselView 403

Dit product is beproefd conform de onderstaande normen.

Europese norm

Standaard	Beschrijving
EN 60945:2002	Maritieme Navigatie en Radiocommunicatie Uitrusting en Systemen —
Clausule 9 en 10	Algemene vereisten —Testmethodes en Vereiste testresultaten

Testrapport

Laboratorium	Nummer rapport
TÜV SÜD AMERICA INC.	SD72119173-0816 Rev.1

Ik, ondergetekende, verklaar hierbij dat de hierboven gespecificeerde uitrusting voldoet aan de bovenstaande richtlijnen en normen voor de CE-markering voor verkoop op de Europese en Australische markten.

Gevolmachtigd vertegenwoordiger	
Adres	Mercury Marine, W6250 Pioneer Road, P.O. Box 1939 Fond du Lac, WI 54936-1939
Handtekening	John Pfeifer, President, Mercury Marine
Datum	1-10-2017

De koper, installateur en gebruiker worden gewezen op de speciale maatregelen en beperkingen voor gebruik die in aanmerking moeten worden genomen als het product in gebruik wordt genomen teneinde naleving van bovenstaande richtlijnen te behouden. Meer informatie over deze speciale maatregelen en beperkingen vindt u in de handleidingen van de producten in kwestie.

Overzicht VesselView

BELANGRIJK: VesselView is een multifunctioneel display (MFD), dat compatibel is met producten geproduceerd door Mercury Marine Outboards, Mercury MerCruiser, Mercury Diesel. Bovendien kan de VesselView-software geïnstalleerd worden op compatibele display-apparatuur van Lowrance® en Simrad®. Bepaalde functies die in deze handleiding worden uitgelegd, zijn uitgeschakeld afhankelijk van het voedingspakket waar het mee is verbonden.

VesselView is een uitgebreid functionaliteitencentrum, dat informatie over het vaartuig weergeeft voor maximaal twee benzine- of dieselmotoren. Het systeem registreert en meldt continu belangrijke bedrijfsgegevens en verdere gedetailleerde informatie zoals de watertemperatuur en de waterdiepte, de trimstatus, de vaarsnelheid, de stuurhoek en de status van de tanks voor brandstof, olie, drinkwater en vuilwater. VesselView kan ook volledig geïntegreerd worden met het gps-systeem van het vaartuig of andere NMEA-compatibele apparatuur, zodat er direct informatie beschikbaar is over navigatie, vaarsnelheid en actieradius. VesselView is een display-uitbreiding voor de automatische en handmatige besturing. Alle functionaliteiten van deze besturingsfuncties worden geregeld via het CAN-pad (controle area network) van de automatische of handmatige besturing van Mercury Marine. VesselView geeft weer of er een besturingsmodus actief is of in stand-by staat. Er verschijnen pop-upvensters als het vaartuig bij routepunten aankomt, waarin reacties op keerpunten worden gevraagd. Extra displaytekst kan worden gebruikt om de motoren en aandrijvingen aan te passen om zo maximale efficiëntie te bereiken.

Displayresolutie	320 x 240 – H x B
Type display	Optisch gebonden, transflectief TFT-LCD-kleurendisplay met led-achtergrondverlichting
Displayformaat	104 mm (4.1 in.)
Kijkhoek van het display	170 graden
Bedrijfstemperatuur	–25 °C tot 65 °C (–13 °F tot 149 °F)
Bedrijfstemperatuur bij opslag	-40 °C tot 85 °C (-40 °F tot 185 °F)
Waterbestendigheid	IPX7
Productbreedte	118 mm (4.64 in.)
Productdiepte	36,5 mm (1.43 in.)
Producthoogte	115 mm (4.52 in.)
Productgewicht	0,32 kg (0,7 lb)
Stroomverbruik	2,2 W (maximaal)

Voeding	NMEA 2000®
NMEA 2000 grensbelastingsnummer	4 netwerkbelastingen

VesselView 403 voorpaneel

VesselView 403 maakt gebruik van vijf fysieke knoppen zonder aanraakschermfunctionaliteit.



Besturingselementen voorzijde

- a Menuknop
- b Pijlknop omlaag
- c Invoerknop
- d Pijlknop omhoog
- e Knop voor snelheidsregeling

- De knop Menu biedt toegang tot de menufuncties van Mercury.
- De pijlknop Down biedt navigatie naar beneden van opties of selecties op het scherm.
- De Enter wordt gebruikt voor de selectie, inschakeling, uitschakeling of het opslaan van een selectie.
- De pijlknop Up (omhoog) biedt navigatie naar boven van opties of selecties op het scherm.
- De knop Speed control (Snelheidsregeling) biedt toegang tot de functies voor snelheidsregeling van VesselView.

VesselView 403 achterpaneel

De aansluitpunten voor de bedrading op het achterpaneel van de VesselView bieden de mogelijkheid om de Mercury SmartCraft-netwerkcommunicatiekabel aan te sluiten en te communiceren via een NMEA 2000-netwerk. Daarnaast is er een USB-poort voorzien om een wifi-dongle of een draagbaar opslagapparaat op aan te sluiten voor het bijwerken van software, uploaden van vaartuigeigenschappen of het downloaden van schermopnames.



Achterpaneel

- a Mercury SmartCraft-verbinding
- b NMEA 2000-verbinding
- c USB-poort

Bedradingsarchitectuur

De volgende afbeelding geeft een standaard bedradingsschema weer waarin VesselView in het communicatienetwerk van een vaartuig is geïntegreerd.



- a Optionele verbinding met een kaartplotter of multifunctioneel display
- b Afsluitweerstand van 120 ohm, mannelijk
- c Afsluitweerstand van 120 ohm, vrouwelijk
- d NMEA® 2000-voedingsbron met zekering
- e voedingsbus
- F- NMEA® 2000 T-connector
- g VesselView 403
- h Weerafdekking niet gebruikt
- i aansluitkast

Onderhoud van het apparaat

BELANGRIJK: Het is aanbevolen om de meegeleverde witte kunststof zonnekap ter bescherming te installeren als de eenheid niet wordt gebruikt.

Displayscherm reinigen

Routinematig onderhoud van het displayscherm is raadzaam om te vermijden dat zout en andere natuurlijke afzettingen zich opstapelen. Gekristalliseerd zout kan krassen veroorzaken in de coating van het display indien er een droge of vochtige doek wordt gebruikt. Zorg ervoor dat het doek vochtig is gemaakt met voldoende vers water om zoutafzettingen op te lossen en te verwijderen. Oefen geen kracht uit bij het reinigen van het scherm. Als watervlekken niet verwijderd kunnen worden met het doek, meng dan een 50/50 oplossing van warm water en isopropylalcohol om het scherm te reinigen. Gebruik geen aceton, terpentine, terpentijnachtige oplosmiddelen of reinigingsmiddelen op basis van ammoniak. Het gebruik van sterke oplosmiddelen of reinigingsmiddelen kan de antiverblindingscoating, de kunststof of de rubberen knoppen beschadigen. Het is raadzaam om de zonnekapte installeren als de eenheid niet wordt gebruikt om UV-schade aan de kunststof behuizing en rubberen knoppen te voorkomen.

Schoonmaken van de mediapoort

Het afdekgebied van de mediapoort moet regelmatig worden gereinigd om de opbouw van gekristalliseerd zout en andere afzettingen te voorkomen.

Elektrische aansluitingen

Er moet regelmatig een inspectie van de elektrische aansluitingen worden uitgevoerd om de opbouw van gekristalliseerd zout en andere afzettingen te voorkomen.

Inhoudsopgave

Het welkomstscherm	Speed Setup (snelheidsinstelling)
Instelwizard	Units Setup (instelling eenheden)
Overzicht	Tank Setup (Tankinstelling)11
Import Configuration (configuratie importeren)6	Instelling van de Active Trim-functie
Motor instellen	Installatiehulp afsluiten16
Systeem instellen8	Opmerking Bronselectie
Joystick geïnstalleerd8	Schermopnamen maken 17
, ,	•

Het welkomstscherm

Bij het opstarten geeft VesselView een initieel begroetingsscherm weer. Een afbeelding van een motor in de onderhoek geeft aan dat het motorvermogen op het vaartuig emissie-geregeld is.



Begroetingsscherm

Instelwizard

Overzicht

De instelwizard van VesselView begeleidt u door de eerste stappen in de configuratie van VesselView. De instelwizard kan elk moment worden geopend door te drukken op de knop **Menu**. In het menuscherm, gebruik de pijlknop **Down** (omlaag) om naar de optie **Settings** (Instellingen) te bladeren. In het menu Instellingen, gebruik de pijlknop **Down** (omlaag) om naar de optie **System** (Systeem) te bladeren en **Wizard** te starten.

In het scherm **Welcome** (Welkom), druk op de pijlknop **Down** (omlaag) om de instelwizard te starten.



Import Configuration (configuratie importeren)

De instelwizard begint met de vraag of er lokaal een configuratiebestand is opgeslagen op de eenheid of op het USBopslagapparaat, dat in de achterkant van de eenheid is gestoken. Dit kan handig zijn en insteltijd besparen als de te gebruiken instellingen en voorkeuren voor dit vaartuig identiek zijn aan een ander vaartuig, waarop al een configuratiebestand is aangemaakt. Als er geen bestand aanwezig is om te importeren, druk op de pijlknop **Down** (omlaag) om verder te gaan met de wizard. Als er een configuratie geïmporteerd moet worden, gebruik dan de menuoptie File Bowser (Bestandsverkenner) om het configuratiebestand te lokaliseren. Zie **Sectie 3 - Bestandsverkenner**.

Import configuration	
If you have a personality file, you can import it now. The device will be rebooted when the operation is complete.	
Import >	
6579	95

Motor instellen

In de instelsectie voor de motor in de instelwizard kan de operator het motormodel en het aantal motoren op het vaartuig selecteren. Het aantal motoren, maximaal twee, wordt weergegeven op een bepaalde VesselView.

NB: VesselView 403 geeft slechts gegevens voor twee motoren weer. Vaartuigen met drie of meerdere motoren vereisen extra VesselView 403-eenheden.

Druk op de knop Enter om de motorselectie weer te geven. Gebruik de pijlknoppen om door de lijst te bladeren. Druk op de knop Enter indien de juiste motor is aangegeven.



64815

Motorselectie

Druk op de knop Enter om het scherm met het aantal motoren weer te geven. Gebruik de pijlknoppen omhoog en omlaag om het juiste aantal motoren op het vaartuig te selecteren.



Aantal motoren

Druk op de knop Enter om het selectiescherm Engines Shown (Weergegeven motoren) weer te geven. Afhankelijk van het aantal geselecteerde motoren in de vorige stap, worden alleen de toepasselijke opties weergegeven. Bijvoorbeeld, indien er drie motoren zijn geselecteerd, krijgt de operator de opties Port (Poort), Starboard (Stuurboord) en Center (Centrum) te zien. Gebruik de pijlknoppen om een optie te markeren en druk op de knop Enter om het selectievakje te activeren voor de motoren die worden weergegeven op de VesselView. Een maximum van twee motoren kunnen op een enkele VesselView 403 worden weergegeven.

Indien de instelsectie voor de motoren van de Wizard voltooid is, druk op de knop **Menu** om terug te keren naar het scherm Engine Setup (Motorinstelling). Druk op de pijlknop **Down** (omlaag) om door te gaan naar de volgende stap van de Wizard.



Weergegeven motoren

Systeem instellen

In het scherm Device Setup (Apparaatinstelling), gebruik de knoppen omhoog en omlaag en de knop Enter om de selectie te bevestigen. Indien u meerdere VesselView-apparaten gebruikt, zorg er dan voor dat u unieke nummers aan elke eenheid toewijst om problemen bij de gegevensoverdracht te voorkomen. Roernummers moeten overeenkomen met de locatie van de individuele VesselView-eenheid. Het is standaard om het hoofdroer 1 te noemen en het secundaire roer 2. Druk op de pijlknop **Down** (omlaag) om door te gaan met de wizard.



Roer- en apparaatinstelling

Joystick geïnstalleerd

Voor voertuigen die zijn uitgerust met joystickbesturing, markeer en selecteer het selectievakje Jostick Installed (Joystick geïnstalleerd). Dit garandeert dat invoer in het systeem, aangegeven door de joystick, door de VesselView-eenheid wordt herkend.

Ve	ssel Setup
Specify whether this vessel has joyst	ick installed.
Louistick Installed	
Juystick Installed	65801

Speed Setup (snelheidsinstelling)

De snelheidsbron bepaalt hoe snelheidsgegevens worden verkregen. Een strategie op basis van pitot- en schoepradgegevens om de snelheid van het vaartuigen te bepalen. Als de strategie is geselecteerd, moet de motor voor de pitot- en schroepradgegevensbron worden geselecteerd. De gps gebruikt de gegevens uit de gps-eenheid om de snelheid te bepalen. Als de gps is geselecteerd, moet de juiste netwerk-BUS worden geselecteerd als bron voor de gps-gegevens van de VesselView.

Gebruik de pijlknoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) en de knop **Enter** om selectie te maken in de schermen voor de Speed Setup (snelheidsinstelling).

Markeer en selecteer de gps-bron.



Selectie snelheidsbron

Voor gps-snelheidsgegevens, selecteer de CAN-bus die de gps-gegevens over het SmartCraft-netwerk verstuurt.



Markeer en selecteer de optie Speed Source (Snelheidsbron).



65292

Voor een snelheidsstrategie dient u de bronoptie Pitot te markeren en te selecteren en de PCM-motor te selecteren om de gegevens vanuit de pitotsensor te rapporteren.

Select sources for spee	Speed Setup d data.
GPS Source	SmartCraft (Can-P)
Speed Source	Strategy
Pitot source	PCMD
Paddle source	PCM0
	65294
Ν	lone
P	CM0
Р	CM1

PCM0	
PCM1	
PCM2	
PCM3	
	64827

Selectie motorpositie

Selecteer de bronoptie Paddle (Schoep) en selecteer de PCM-motor om de gegevens vanuit de schoepradzender te rapporteren.

	Speed Setup
Select sources for spe	ed data.
GPS Source	SmartCraft (Can-P)
Speed Source	Strategy
Pitot source	PCM0
Paddle source	PCM0
	6529

None	
PCM0	
PCM1	
PCM2	
PCM3	
	64827

Selectie motorpositie

De PCM-posities voor vaartuigen met meerdere motoren wordt weergegeven in de volgende afbeelding.



- a PCM0 = stuurboord buiten
- **b** PCM1 = bakboord buiten
- **c** PCM2 = stuurboord binnen of midden
- d PCM3 = bakboord binnen

Als selecties zijn voltooid in het deel Speed Setup (Snelheidsinstelling) van de Wizard, druk op de pijlknop **Down** (omlaag) om door te gaan naar de volgende stap van de Wizard.

Units Setup (instelling eenheden)

Met VesselView kan de operator de weergegeven maateenheden selecteren. Gebruik de pijlknoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) en de knop **Enter** om een selectie te maken.

	N. A service
Select the general type of units of measure. You can later change any particular unit of measure.	Metric
Units preset Custom	

Weer te geven maateenheden

Indien selecties zijn voltooid in de Units Setup (Eenhedeninstelling), druk op de pijlknop **Down** (omlaag) om door te gaan met de Wizard.

Tank Setup (Tankinstelling)

BELANGRIJK: Controleer of alle tanksensoren en -zenders juist zijn aangesloten op het netwerk voordat de nieuwe tanks worden geconfigureerd.

Met Tank Setup (Tankinstelling) kan de operator het tanktype selecteren, het volume van de tank en de naam van de tank instellen.

Als Tanks is geselecteerd, drukt u op de knop Enter om verder te gaan.

Tank	Setup
The next section will help you to setup tar sources.	ıks' data
Tanks	>
	65337

Als Configure new tank (Nieuwe tank configureren) is geselecteerd, drukt u op de knop Enter.



Het scherm voor de tankconfiguratie bevat alle informatie die VesselView vereist om de juiste tankgegevens weer te geven.



NB: De selectie van generatorbrandstof als tanktype voegt het volume van de generatortank niet toe aan het algehele volume van de brandstoftanks voor aandrijving.

Om het tanktype te selecteren, gebruik de pijlknoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) om het gewenste tanktype te markeren. Als het tanktype is geselecteerd, drukt u op de knop **Enter**.



Voer de naam van de tank in. Er kunnen tot negen tekens ingevoerd worden in het naamveld. Raadpleeg **Sectie 3 - Tekst en cijfers invoeren**. Als het invoeren van de naam van de tank is voltooid, druk dan op de knop **Menu** om door te gaan naar de volgende stap.



Voer de inhoud van de tank in. Gebruik hetzelfde proces dat in de vorige stap werd gebruikt om de invoer te voltooien. Als het invoeren van de inhoud van de tank is voltooid, druk dan op de knop **Menu** om door te gaan naar de volgende stap.

Sensor	CNTR 2 (88%)	
Туре	Live well	
Name	LIVE	
Capacity (gal)	0000.00	
Inverted		
Calibration		
S	ave	
Ca	incel	
	65345	

VesselView biedt de operator the mogelijkheid om de volumewaarde van de te bewaken tanks om te draaien. Deze optie is beschikbaar voor bepaalde tankzenders, die gegevens verzenden in tegenstelling tot traditionele standaardzenders. Standaardtankpeilzenders lezen een weerstand van 32-240 ohm. Een lezing van 240 ohm geeft een lege tank aan en een lezing van 33 ohm een volle tank. Omgedraaide tankzenders lezen standaard 0-180 ohm, waarbij 0 ohm voor een volle tank staat en een lezing van 180 ohm een lege tank weergeeft.



Tankkalibratie uitvoeren: Er zijn veel situaties waarbij een tank kalibratie nodig heeft: vreemd gevormde tanks, tanks met een V-bodem, tanks met getrapte zijde en zelfs een tankaspect, indien het vaartuig in het water ligt. Drijvers en zenders kunnen onnauwkeurige gegevens naar de operator storen, waardoor er problemen met de brandstof- en andere volumeweergave ontstaan. De meest nauwkeurige manier om tankkalibratie te bereiken, is om te beginnen met een lege tank met een bekende inhoud. Pomp een kwart van de inhoud en registreer de positie van de drijver of de zender. Herhaal deze procedure in stappen van een kwart, registreer elke keer de drijver- of zenderpositie, totdat de tank vol is. Met de tankkalibratie kan de operator de uitlezingen van vol tot en met leeg van de tank afstellen.

Gebruik de pijlknoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) om de kalibratierijen te markeren. Als een rij is gemarkeerd, druk op de knop **Enter** om de percentage-gegevens te wijzigen. Druk op de knop **Menu** om de kalibratierij te verlaten.

Raw/Calibrated	88.0%	88.0%	
1	0.0%	0.0%	
2	25.0%	25.0%	
3	50.0%	50.0%	
4	75.0%	75.0%	
5	100.0%	100.0%	
Save			
Cancel			
		65348	

Als alle velden en selecties zijn geconfigureerd, markeer de optie Save (Opslaan) en druk op de knop **Enter** om de tankinstellingen in VesselView op te slaan.

Raw/Calibrated	88.0%	88.0%
1	0.0%	0.0%
2	25.0%	25.0%
3	50.0%	50.0%
4	75.0%	75.0%
5	100.0%	100.0%
2	ave	
Ca	ancel	
		65349

VesselView keert terug naar het scherm Configure new tank (Nieuwe tank configureren). Als er geen tanks meer geconfigureerd hoeven te worden, druk op de knop **Menu** om terug te keren naar het Wizard-menu en druk op de pijlknop **Down** (omlaag) om verder te gaan met de wizard.

Instelling van de Active Trim-functie

Vaartuigen waarop Active Trim van Mercury Marine is geïnstalleerd, kunnen trimprofielen beheren aan de hand van het display van VesselView. De functionaliteit van het toetsenpad van Active Trim zal niet worden beïnvloed.

VesselView leidt de operator door verschillende stappen in het configuratieproces van Active Trim. Volg alle aanwijzingen en bevestigingen op het scherm om het configuratieproces te voltooien.

Met de optie Active Trim (Actieve Trim) gemarkeerd, druk op de knop Enter om te beginnen met het instelproces.



Gebruik de pijlknoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) om een actief trimprofiel te markeren. Hoe hoger het nummer, hoe agressiever de motor -of aandrijftrimming bij lagere snelheden zal zijn. Het hoofdtrimprofiel wordt het gemiddelde van het actieve profiel. Het actieve profiel kan onderweg worden aangepast om het gedrag van het vaartuig in het water aan te passen. Om het beste hoofdprofiel voor uw vaartuig te vinden, moet het vaartuig bij kruissnelheid worden gebruikt. Als de optie Calibrate (Kalibreren) is gemarkeerd, druk op de knop **Enter** om verder te gaan.



Volg de instructies op het scherm om de verlagingsaanpassing te voltooien. Druk op de knop Enter om door te gaan.



Volg de instructies om het scherm om de verhogingsaanpassing te voltooien. Druk op de knop Enter om door te gaan.



VesselView geeft het scherm Major Profile (Hoofdprofiel) weer als de verlagings- en verhogingsaanpassing zijn voltooid. Het is niet nodig om elk van de vijf hoofdtrimprofielen te kalibreren. De opties verlagings- en verhogingsaanpassing passen de trimuitlezingen toe op alle vijf profielen. Om het actieve trimdeel van de instelwizard te verlaten, druk op de knop **Menu**.



Actieve triminstelling is voltooid.

Installatiehulp afsluiten

Om het proces van de instelwizard te voltooien, druk op de knop Enter.

Finish
Device configuration is complete. These settings, and more, can be changed at any time in the Settings menu. Press "ENTER" to continue.
Finish
64845

Instelwizard voltooid

Opmerking Bronselectie

Na het voltooien van de wizard wordt er een opmerking over Source selection (Bronselectie) weergegeven. Selecteer Start door te drukken op de knop **Enter**. Hierdoor begin het zoekproces in het netwerk van het vaartuig naar identificeerbare sensoren en zenders van gegevenszenders.

	Source selection
TI c	he system is ready to auto select data sources. Before starting make sure that all onnected products are powered on.
	Start
	Cancel

65793

Gegevensbronselectie is bezig. Het scherm geeft de voortgang van 0 tot 100 procent weer.



Als de selectie voltooid is, druk op de knop **Enter** om door te gaan. Het scherm VesselView keert terug naar de modus voor weergave van de hoofdgegevens.



Schermopnamen maken

VesselView maakt het aanmaken van schermafbeeldingen tijdens bewerkingen in real time mogelijk.

BELANGRIJK: Wees altijd voorzichtig als u even de aandacht afleidt van wat voor u gebeurt. Zorg ervoor dat er geen obstructies of andere vaartuigen op uw route aanwezig zijn.

Om een schermopname te maken, druk tegelijkertijd op de knoppen **Menu** en **Speed Control** (Snelheidsregeling). Onderaan het schermt verschijnt er kort na de opname een bestandsnaam.



Knoppen Menu en Speed Control (Snelheidsregeling)

Alle schermopnames bevinden zich binnen de map File Browser (Bestandsverkenner), die zich in het hoofdmenu bevindt.



Schermopnames kunnen een voor een geselecteerd worden voor weergave, overdracht naar USB of verwijdering. **NB:** Om de optie Copy to USB (Kopiëren naar USB) weer te geven, dient u een correct geformatteerd USB-station aan te sluiten via de achterkant van de VesselView-eenheid. De USB-verbinding bevindt zich onder de grote afsluiting aan de achterkant van de eenheid.

updates.json	updates.json
Screenshot_2017-08-23_12.26.20.png	Screenshot_2017-08-23_12.26.20.png
Screenshot_2017-08-23_12.26.53.png	Screenshot_2017-08-23_12.26.53.png
Screenshot_2017-08-23_12.27.06.png	Screenshot_2017-08-23_12.27.06.png
Screenshot_2017-08-23_12.27.17.png	Screenshot_2017-08-23_12.27.17.png
Screenshot_2017-08-23_12.27.25.png	File Information
Screenshot_2017-08-23_12.27.32.png	View
Screenshot_2017-08-23_12.27.38.png	Copy to USB
64848	64849

Schermopnames gekopieerd naar USB-station

Er verschijnt een bevestigingsscherm waarin de operator wordt geïnformeerd dat de schermopname succesvol naar het USB-station is gekopieerd. Druk op de knop **Enter** om te bevestigen en terug te keren naar de map met schermopnames.



Hoofdstuk 3 - Selecties Hoofdmenu

Inhoudsopgave

Overzicht	20
Gegevensschermen vergroten	20
Tekst en cijfers invoeren	21
Home (Startscherm)	21
Active Trim	22
Inleiding tot Active Trim	22
GPS	23
Gebruik in ondiep water	23
Aanhangerpositie en Active Trim	23
Overzicht van trimprofielen	23
Instelling en configuratie	24
Fuel (brandstof)	25
Accu	26
Speed (Snelheid)	26
Trim/Trimvinnen	26
Systeem	27
Smart Tow (Sleepfunctie)	29
Trip	30
Brandstoftanks	31
Storingsgeschiedenis	31
Troll (langzaam varen)	34
Performance (prestaties)	36
Diepte	36
Generatorset	36
Onderhoud	37
File Browser (Bestandsverkenner)	38
Settings (Instellingen)	40
Systeem	40
About (info)	40
Roer	41
Wizard	41
Restore (herstellen)	41
Netwerk	42

	Simulate (Simuleren)	43	
	Tijd	43	
	Controleren op updates	44	
Vaa	rtuig	44	
	Tabs (Trimvinnen)	45	R
	Brandstoftanks	45	J
	Speed (Snelheid)	45	
	Sturen	46	
	Sea Temperature Source (Bron Zeetemperatuur	.)	
		46	
Joys	stick Installed (Joystick geïnstalleerd)	47	
Moto	or	47	
	Aantal motoren	47	
	Engines Shown (Getoonde motoren)	47	
	Engine Model (Motormodel)	47	
	Limits (Grenswaarden)	47	
	Supported Data (Ondersteunde gegevens)	48	
	Cruise/Smart Tow Type (Type Cruise control/		
	Smart Tow)	48	
	Active Trim	48	
Voo	rkeuren	48	
	Toetsgeluiden	48	
	Backlight (schermverlichting)	48	
	Pop-ups	48	
	Eenheden	48	
	Interface	49	
Alar	men	49	
	Geschiedenis	49	
	Settings (Instellingen)	49	
	Sirene ingeschakeld	50	
Draa	adloos	50	
Pers	sonality-bestand	51	

Overzicht

Druk op de knop **Menu** om het hoofdscherm Menu weer te geven. Gebruik de pijlknoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) om te bladeren en het gewenste menuonderdeel te mark<qeren.

Als een selectie wordt gemaakt vanuit het hoofdscherm Menu, zorgt een druk op de knop **Menu** ervoor dat de operator de selectie verlaat en teruggaat naar het hoofdscherm Menu.



Gegevensschermen vergroten

Er zijn zes vooringestelde gegevensonderdelen in het linker System Panel (Systeempaneel). Als het weergavescherm voor het vaartuig actief is, gebruik de pijlknoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) om onderdelen in het System Panel (Systeempaneel) te selecteren. Selectie van een van de zes voorinstellingen geeft de gegevens van die selectie op volledig scherm weer. De zes panelen zijn:

- 1. Home (Startscherm)
- 2. brandstof
- 3. accu
- 4. Snelheid
- 5. Trim/Tabs (Trim/Trimvinnen)
- 6. System (Systeem)

Druk op de pijlknop **Up** (omhoog) totdat het pictogram **Start** is gemarkeerd, VesselView keert nu terug naar het actieve weergavescherm.



Systeempaneel

Extra vergrote gegevensschermen kunnen worden geopend via de knop **Menu**. Gebruik de pijlknop **Up** (omhoog) of **Down** (omlaag) om een van de menuonderdelen te selecteren. Afhankelijk van het voedingspakket van het vaartuig zijn bepaalde opties niet beschikbaar.

Tekst en cijfers invoeren

U kunt tekst en cijfers in actieve velden invoeren aan de hand vande pijlknoppen **Up** (omhoog)en **Down** (omlaag), de knop **Enter** en de knop **Menu**.



Actieve velden

- 1. Gebruik de pijlknoppen Up (omhoog) en Down (omlaag) om het gewenste onderdeel of veld te selecteren.
- 2. Druk op de knop Enter om de cursor in het gegevensveld te activeren.
- 3. Druk nogmaals op de knop Enter om de individuele teken- of cijferpositie te markeren.
- 4. Gebruik de pijlknoppen Up (omhoog) en Down (omlaag) om het teken/cijfer te wijzigen.
- 5. Indien het gewenste teken/cijfer is ingevoerd, drukt u op de knop Enter om het teken/cijfer te bevestigen.
- 6. Druk op de pijlknop **Up** (omhoog) om door te gaan naar de volgende teken-/cijferpositie. De pijlknop **Down** (omlaag) kan gebruikt worden om terug te gaan naar de vorige teken-/cijferpositie.
- 7. Als een actief gegevensveld voltooid is, drukt u op de knop **Menu** om de pijlknoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) te gebruiken om op het scherm naar het volgende veld te navigeren.
- 8. Gebruik de vorige lijst met instructies om extra actieve velden voor verschillende schermen in VesselView te voltooien.
- 9. Als alle velden op een scherm voltooid zijn, selecteert u **Save** (Opslaan) om zeker te zijn dat de wijzigingen of toevoegingen worden opgeslagen.

Home (Startscherm)

Het scherm Home (Startscherm) van VesselView bevat de volgende gegevens:

- brandstof
- Snelheid
- Trimgrafieken en Actieve Trimstatus
- Systeemstatus
- Status Automatische besturing

Hoofdstuk 3 - Selecties Hoofdmenu

- Toerental
- schakelstand



- a brandstof
- **b** Snelheid
- c Trimgrafieken en Actieve Trimstatus
- d Systeemstatus
- e Systeempaneelonderdelen
- Toerental
- g schakelstand

Om terug te keren naar het scherm Home (Startscherm) vanuit een gegevens- of functiescherm, drukt u op de knop **Menu**. Afhankelijk van het niveau waarop u zich bevindt, kan het nodig zijn om de knop **Menu** meerdere keren in te drukken.

Gegevensonderdelen weergegeven in het System Panel (Systeempaneel) op de linkerkant kunnen worden aangepast door te bladeren naar: Settings>Preferences>Interface>System (Instellingen>Voorkeuren>Interface>Systeem). Er kunnen maximaal vijf gegevensselecties worden uitgevoerd.

Active Trim



Additional hardware for your vessel may be required for the Active Trim features to function. See your authorized Mercury Marine dealer for information on required hardware.

Inleiding tot Active Trim

Active Trim is het geoctrooieerde, op GPS gebaseerde automatische trimsysteem van Mercury Marine. Dit intuïtieve handsfree-systeem past de trimstand van de motor of aandrijving voortdurend aan op basis van veranderingen in de vaaromstandigheden voor betere prestaties, zuiniger brandstofverbruik en groter bedieningsgemak. Het systeem reageert nauwkeurig op vaarbewegingen, wat voor de schipper een aangenamer vaarbeleving oplevert. Voor het gebruik van Active Trim hoeft u verder niets te weten over het trimmen van motoren of aandrijvingen.

- Wanneer de vaarsnelheid toeneemt, wordt de motor of aandrijving uitgetrimd.
- Wanneer de vaarsnelheid afneemt (bijvoorbeeld om een bocht te maken), wordt de motor of aandrijving ingetrimd.
- Active Trim kan op elk moment overschreven worden met de handmatige trimknoppen.
- Met Active Trim kan de schipper compenseren voor veranderingen in de belasting van de boot, voor voorkeuren van de schipper en voor de weersomstandigheden, met behoud van geheel automatische regeling.

Het Active Trim-systeem heeft vier bedrijfsmodi:





61899

3. Planing speeds

Progressively trims the engine or drive based on GPS speed to maintain the most efficient running attitude.

4. Opheffing

Als de bestuurder de handmatige trimfunctie gebruikt, wordt de Active Trim-functie meteen uitgeschakeld en verkrijgt de bestuurder volledige controle terug over de trimfunctie.

Bij het starten van de motor wordt Active Trim weer in- of uitgeschakeld, afhankelijk van de status toen de motor het laatst werd uitgeschakeld. Als de Active Trim-functie Aan was toen het systeem werd uitgeschakeld, is hij Aan als het systeem wordt ingeschakeld.

GPS

Active Trim uses a GPS signal to determine vessel speed. The Active Trim system will not automatically control trim until the GPS unit has acquired a signal.

Gebruik in ondiep water

BELANGRIJK: De Active Trim-functie kan de waterdiepte niet bepalen en zal in ondiep water niet automatisch omhoog trimmen. De bestuurder moet de Active Trim-functie opheffen door de motor of aandrijving handmatig te trimmen of op de OFF-knop te drukken.

Aanhangerpositie en Active Trim



De motor of aandrijving in trailerpositie (boven 50% van het aangepaste trimbereik) te plaatsen, voorkomt dat Active Trim wordt ingeschakeld. Als de motor of aandrijving boven zijn normale bereik wordt getrimd - bijvoorbeeld om naar ondiep water te navigeren, het vaartuig te water te laten vanop een trailer of het vaartuig op een trailer te plaatsen - moet u die handmatig verlagen om Active Trim te kunnen activeren. Deze veiligheidsfunctie voorkomt dat de motor of aandrijving automatisch wordt verlaagd en iets raakt.

Overzicht van trimprofielen

Het Active Trim-systeem kan worden geconfigureerd met vijf willekeurige, unieke primaire trimprofielen. In de volgende afbeeldingen ziet u hoe de curven voor trimhoek en vaarsnelheid verschillen voor de vijf primaire profielen.



Configureer het Active Trim-systeem met het primaire trimprofiel dat het best geschikt is voor de boot en motorinstallatie onder normale vaaromstandigheden.

Elke curve voor de primaire profielen in het voorgaande voorbeeld geldt voor de standaard, middelste stand (aanpasbaar trimprofiel 3) van een groter bereik aan aanpasbare trimprofielen. Elk primair trimprofiel heeft een bereik van vijf door de gebruiker aanpasbare trimprofielen waarmee de bestuurder de trimcurve tijdens het varen kan aanpassen om te compenseren voor verschillen in de vaaromstandigheden of lading van de boot.

De bovengrens van een geselecteerd trimprofiel staat voor het door de gebruiker aanpasbare trimprofiel 5. De onderste grens staat voor het door de gebruiker aanpasbare trimprofiel 1.

De bereiken van de vijf primaire trimprofielen overlappen. Als we de trimcurvebereiken van primair profiel 4 en 3 (uit de eerste grafiek) over elkaar heen leggen, zien we dat ze sterk overlappen. De bovengrens voor primair profiel 3 is hoger dan de ondergrens voor primair profiel 4, zodat beide profielen gedeeltelijk hetzelfde trimcurvebereik hebben. In de praktijk houdt dat in dat kleine verschillen in de omstandigheden waaronder het systeem wordt geconfigureerd geen zeer grote effecten op de systeemprestaties zullen hebben.



- a Bovengrens van primair profiel 4
- b Ondergrens van primair profiel 4
- This area (c) plus (g) equals the full range of major profile 4
- d Bovengrens van primair profiel 3
- e Ondergrens van primair profiel 3
- f This area (f) plus (g) equals the full range of major profile 3
- g Bereikoverlapping van primair profiel 4 en 3

Instelling en configuratie

BELANGRIJK: Configureer Active Trim altijd met een hoofdprofiel, zodat de operator een aanpasbaar profiel met extra trim kan selecteren; voorkom de selectie van een hoofdprofiel dat resulteert in normaal gebruik in het aanpasbare trimprofiel 1. Zo zorgt u ervoor dat de operator de boeg altijd neer kan laten tot de juiste positie zonder dat de motor of aandrijving handmatig getrimd hoeft te worden.

The VesselView will search the network for the Vessel Control Module. If the Vessel Control Module software is not up-todate, or if it cannot be found on the network, the Active Trim setup will not allow the operator to continue.

Markeer de optie Calibrate (Kalibereren) en druk op de knop **Enter**. Volg de aanwijzingen op het scherm voor elke stap in het kalibratieproces. Markeer de optie Next (Volgende) die volgt na het voltooien van elke stap om door te gaan naar de volgende stap. Als alle stappen zijn voltooid, drukt u op de knop **Enter** om de kalibratieprocedure op te slaan.



Next

64875



Fuel (brandstof)

Het scherm Fuel (Brandstof) in VesselView geeft de totale hoeveelheid brandstof weer op basis van de huidige tankgegevens die zijn ingevoerd in de tankconfiguratie via het tankmenu of de instelwizard.

64879

Hoofdstuk 3 - Selecties Hoofdmenu

Het onderste deel van het scherm toont de brandstofstroom of het brandstofverbruik in volume per uur. Het volume is afhankelijk van de maateenheid, die geselecteerd werd tijdens de instellingen met de instelwizard. Maateenheden kunnen op elk moment worden gewijzigd door naar Menu>Settings>Preferences>Units (Menu>Instellingen>Voorkeuren>Eenheden) te bladeren.

Fuel TOTAL FUEL 105 GAL TOTAL FUEL FUEL Tank 2 FUEL FLOW GAL TOTAL FUEL FLOW 13.2

Accu

Het scherm Battery data (Accugegevens) toont de accuspanning in een numerieke waarde evenals een rode indicator op een draaibare zwaaimeter.

Het motortoerental wordt weergegeven in het onderste deel van het scherm.



Voorbeeld accuscherm

Speed (Snelheid)

Het scherm Speed data (Snelheidsgegevens) bevat de draaibare snelheidsmeter, de numerieke snelheidswaarde, de toerentalwaarde en het brandstofdebiet van de motoren.



- a Draaibare snelheidsmeter
- b Numerieke snelheidswaarde
- c Toerentalwaarde
- d Brandstofverbruik

Trim/Trimvinnen

De volgende gegevens worden weergegeven op het gegevensscherm Trim/Tabs (Trim/Trimvinnen):

- Trimgrafiek
- Grafiek Trimvinnen
- Numerieke trimwaarden

- Actieve Trimstatus
- Brandstofverbruik



a - Trimgrafiek
b - Numerieke trimwaarde
c - Actieve Trimstatus
d - Brandstofverbruik
e - Grafieken Trimvinnen

Systeem

Het scherm System (Systeem) kan worden aangepast met tot vijf vaartuig- en motorgegevensonderdelen. Het motortoerental wordt continu weergegeven op het scherm.

	System
	CNTR
RPM	1550 rpm
Engine Hours	55 hrs
Water Pressure	11.55 PSI
Coolant Temp	144 •F
Oil Pressure	46.89 PSI
Vessel fuel rate	28.70 GAL/hr
	6

NB: Afhankelijk van het voedingspakket van het vaartuig zijn niet alle vaartuig- en motorgegevensopties beschikbaar op het scherm.

Hierna volgt een lijst met vaartuig- en motorgegevens die beschikbaar zijn voor selectie.

- Koelvloeistofdruk
- Koelvloeistoftemperatuur
- Turbolaaddruk
- Oliedruk
- Motoruren
- Brandstofverbruik
- Luchtinlaattemperatuur
- Gasregelingpercentage
- Belastingspercentage
- Temperatuur transmissieolie
- Druk transmissieolie
- Totaal verbruikte brandstof levensduur

Blader naar het Menu om de gegevensonderdelen te selecteren die u wilt weergeven in het scherm System (Systeem).

In het Hoofdmenu gebruikt u de pijlknoppen om de optie Settings (Instellingen) te markeren en druk op de knop Enter.



Gebruik de pijlknoppen om de optie Preferences (Voorkeuren) te markeren en druk op de knop Enter.

	Settings
System	>
Vessel	>
Engine	>
Preferences	>
Alarms	>
Wireless	>
Personality file	>
	64960

Gebruik de pijlknoppen om de optie Interface te markeren en druk op de knop Enter.

	Preferences
Key beeps	Off
Backlight	>
Popups	>
Units	>
Interface	>
	6496

Gebruik de pijlknoppen om de optie System panel (Systeempaneel) te markeren en druk op de knop Enter.



In het scherm System panel (Systeempaneel) zijn er verschillende weergaveopties voor gegevens. Gebruik de pijlknoppen om de gewenste gegevensselectie te markeren. Druk op de knop **Enter** om een selectie aan of af te vinken. Er kunnen tot vijf selecties worden aangevinkt.

Preferences / Interface / System panel		
Engine Hours	$\overline{\mathbf{v}}$	
Water Pressure	\checkmark	
Coolant Temp	\checkmark	
Oil Pressure	\checkmark	
Boost Pressure		
Fuel Rate		
Intake Temp		
	6496	

Druk op de knop **Menu** om het scherm System panel (Systeempaneel) te verlaten als alle selecties zijn uitgevoerd. Het scherm System (Systeem) toont nu de huidige selecties.

Smart Tow (Sleepfunctie)

Smart Tow is een eenvoudig te gebruiken programma om de vaartuigversnelling en doelsnelheden te beheren voor het trekken van waterskiërs, funbands of andere watersportuitrusting. Smart Tow vermijdt nattevingerwerk bij versnellingsproblemen, zoals te veel kopstart, te hoge overschrijding, vertraging en constante doelsnelheden. Selecteer een profiel, selecteer inschakelen en plaats de regelhandgreep in de positie voor de volledig geopende gasklep. Smart Tow doet de rest.

Smart Tow is gebaseerd op het motortoerental, tenzij er een gps op het vaartuig is geïnstalleerd die is verbonden met het CAN-netwerk.

Smart Tow biedt vijf vooraf ingestelde startprofielen die links op het display als P1 t/m P5 worden weergegeven. Gebruik de knoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag' om door de profielen te bladeren en deze te markeren.









Profielen 1 en 2



Profiel 5

Met het scherm Smart Tow kunt u het instelpunt voor elk profiel wijzigen. Het wijzigen van het instelpunt kan handig zijn als er personen aan boord aanwezig zijn met uiteenlopende ervaring in watersportuitrusting. De operator kan een agressievere start voor de meer ervaren waterskiërs maken, en een mildere start voor kinderen en het trekken van opblaasbare wateruitrusting.

Druk op de knop **Speed Control** (Snelheidsregeling) om de knoppictogrammen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) weer te geven voor de aanpassing van het instelpunt.



Instelpunt- en aanpassingsindicatoren

Om een startprofiel voor Smart Tow te activeren, drukt u op de knop Enter.



Om Smart Tow uit te schakelen, druk op de knop **Enter**. Het display verlaat het startprofiel en keert terug naar het scherm waarin de verschillende profielen gemarkeerd en gestart kunnen worden.

Trip

Het gegevensscherm Trip toont de volgende onderdelen:

- Tripafstand
- Tripduur
- Gemiddelde kilometerstand
- Gemiddelde vaarsnelheid
- Gebruikte brandstof tijdens varen

Optie Trip terugzetten



Door te drukken op de knop Enter worden de waarden in het scherm Trip teruggezet.

Brandstoftanks

Het gegevensscherm Trip bestaat uit een afbeelding van een tank, waarin een deel van de tank gekleurd is om het resterende volume van de tank weer te geven. Er wordt een numerieke waarde weergegeven onder de tankafbeelding.



Als er meer dan een tank geconfigureerd is voor het vaartuig, gebruik de knoppen **Up** (omhoog) of **Down** (omlaag) om de extra tanks weer te geven. Elke geconfigureerde tank wordt vertegenwoordigd door een pictogram gerelateerd aan de tankinhoud. Deze tankpictogrammen kunnen aan de linkerkant van het scherm worden gevonden.



Storingsgeschiedenis

All Mercury warnings, faults, and alarms will be shown regardless of what screen is displayed at the time of the alarm. When an alarm is activated, the screen will display a window showing the alarm text and warning, along with a brief description of what action should be taken.

Kritieke alarmen gaan meestal gepaard met een reactie van het Mercury Engine Guardian-systeem: dit kan vermogensbegrenzing, begrenzing van het maximale toerental of een gedwongen stationairstand omvatten. Alle kritieke storingen gaan gepaard met een hoorbaar waarschuwingssignaal voor de gebruiker. Bij een kritieke storing klinkt de waarschuwingshoorn zes seconden continu.

Niet-kritieke alarmen worden net zoals kritieke alarmen weergegeven, maar in dat geval klinken geeft de waarschuwingshoorn zes korte pieptonen.

Hoofdstuk 3 - Selecties Hoofdmenu

Pop-upvensters met storingen geven de operator extra informatie over de individuele storingen. Selecteer de optie View (Weergeven) om een beschrijving van de storing weer te geven.



Voorbeeld pop-upvenster Fault (Storing)

Om een actieve storing te wissen, moet het defecte onderdeel worden geïdentificeerd. Inspecteer, repareer of vervang het defecte onderdeel. Start de motoren en laat VesselView de opstartscan van het systeem uitvoeren. Als de opstartscan van het vaartuig is voltooid, wordt het tabblad Mercury aan de linkerkant van het scherm in groen weergegeven. De alarmgeschiedenis kan altijd worden weergegeven door het hoofdscherm Menu te selecteren en vervolgens de optie Alarms (Alarmen). Hier kan de storingsgeschiedenis worden weergegeven.



Voorbeeld scherm Fault history (Storingsgeschiedenis)





Geen storingen in Fault History (Storingsgeschiedenis)

Als er een actieve storingswaarschuwing onderin het scherm verschijnt, druk op de knop **Enter** om de storingsinformatie te bekijken.



υц			,	
		PORT	STBD	
	RPM	1800	2000	
Ē.	Coolant Temp	145	143 F	
()	Coolant Pressure	22	23 PSI	
≣	Oil Pressure	21	23 PSI	
⚠	1 Active Fault	Press "ENTE	R" to view	
			64	916



Troll (langzaam varen)

Het bereik van het sleeptoerental is afhankelijk van het voedingspakket. De maximale sleeptoerental voor alle motoren of buitenboordmotoren is 1000 TPM.



Het vaartuig moet in de versnelling staan zonder dat er gas wordt gegeven. Als het vaartuig niet aan deze voorwaarden voldoet, geeft een waarschuwingspictogram en bijbehorende tekst weer hoe de operator de sleepregeling beschikbaar kan maken.

Als de gewenste toerentalwaarde is geselecteerd, druk op de knop **Enter** om de sleepfunctie in te schakelen. Hierdoor start de sleepregeling en de motoren schakelen naar het gewenste toerental.

De bovenkant van het scherm VesselView geeft een waarschuwingssymbool en de tekst Troll active (Sleepfunctie actief) weer.



Volg de instructies op het scherm aan de onderkant van het display. De sleepfunctie wordt uitgeschakeld door op de knop **Enter** te drukken. Als er op de knop **Speed Control** (Snelheidsregeling) wordt gedrukt, kunnen er wijzigingen worden aangebracht in de instellingen van het toerental.

	Troll
55	50 rpm
Speed	0 MPH
Depth	19.7 ft
Sea Water Temp	°F
Press "ENTER" to Press 🏹 to adju	ENABLE Troll Ust RPM Set Point

Instructies op het scherm

	Troll
55	
Speed	0 MPH
Depth	19.7 ft
Sea Water Temp	 °F
Adjust Speed	
	6500

Knopindicatoren toerentalaanpassing

Druk op de knop **Speed Control** (Snelheidsregeling) om het venster Adjust Speed/RPM (Snelheid/Toerental aanpassen) te verlaten en terug te keren naar het scherm Troll (Slepen). Als de sleepfunctie actief is, kan er niet naar andere schermen worden gebladerd. Druk op de knop **Enter** om de sleepfunctie uit te schakelen.

	Troll 2.9	MPH		Depth
		1	5 _{FT}	
	P TAB	PORT	STBD	S TAB
	+8	+2	+2	+8
\checkmark	Sea Water	Тетр		65 F

Sleepfunctie weergegeven als actief

Performance (prestaties)

Het scherm Performance (Prestaties) geeft de pieksnelheid van het vaartuig, piektoerental, de huidige snelheid en de huidige toerentallen voor tot twee motoren weer.



64882

Diepte

Diepte



Generatorset

Het gegevensscherm Genset (Generatorset) toont de volgende onderdelen:

- Voltage generatorset
- Frequentie generatorset
- Actieve tijd generatorset in uren
- Oliedruk generatorset
- Koelvloeistoftemperatuur generatorset
- Accuspanning generatorset
- Brandstof generatorset indien gedefinieerd in Tanks als een Genset tank (Tank generatorset).

佡		Genset
	Volts	14.5 v
	Frequency	14.7 Hz
	Run Time	3:08 HRS
	Coolant Temp	145 F
4	Oil Pressure	24 psi
~	Battery	14.8 v
		64964

Gegevensscherm Genset (Generatorset)

Onderhoud

Als een onderhoudsherinnering wordt gedetecteerd tijdens een systeemscan, verschijnt er in blauw een pop-upvenster op het scherm. Gebruik gezond verstand om uw investering te beschermen en controleer regelmatig uw motorolie, het liefst voorafgaand elk gebruik.



Als het tijd is voor het geplande onderhoud, verschijnt er een onderhoudsvenster na de opstartscan. De operator kan dit pop-upvenster sluiten, maar de herinnering zal bij elke inschakeling van het vaartuig verschijnen. Bevestiging van de onderhoudsherinnering reset de onderhoudsplanning in VesselView. Gebruikers kunnen de onderhoudsbalk op elk moment bekijken om de verbruiksstatus te bekijken. Dit kan helpen bij het plannen van toekomstige afspraken met uw dealer, indien het onderhoud niet door de eigenaar wordt uitgevoerd.



Voorbeeld scherm Maintenance (Onderhoud)

Hoe langer de blauwe balk is, hoe meer tijd er nog is voordat er onderhoud vereist is. Hoe korter de blauwe balk, hoe sneller er onderhoud is vereist. De volgende afbeeldingen tonen een staat waarin geen onderhoud is vereist aan de linkerkant en een staat waarin onderhoud is vereist aan de rechterkant.



File Browser (Bestandsverkenner)

Gebruik de knoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) om de optie File Browser (Bestandsverkenner) in het hoofdmenu te markeren.



Druk op de knop **Enter** om de inhoud van de bestandsverkenner weer te geven.



Inhoud bestandsverkenner

Er zijn opties voor de weergave van de File Information (Bestandsinformatie), weergave van het bestand of het verwijderen van het bestand.



De optie Viewing the File Information (Bestandsinformatie weergeven) toont de naam van het bestand, het formaat van het bestand en de datum en tijd voor het aanmaken van het bestand.



- a Bestandsnaam
- b Bestandsformaat
- c Datum en tijd voor aanmaken van het bestand

Als er een USB-station in VesselView wordt geplaatst, worden er nog twee opties voor bestanden toegevoegd; Kopiëren naar USB en Verplaatsen naar USB. Als het USB-station is aangesloten, heeft de operator de keuze om bestanden op VesselView te openen - Lokale opslag of het USB-station - USB-opslag.



Extra USB-opties



Lokale en verwijderbare opslaglocaties

Settings (Instellingen)

Binnen het menu Settings (Instellingen) zijn er zeven categorieën voor het instellen of wijzigen van weergavegevens op de VesselView. Veel instellingen worden bepaald door de selecties die zijn aangebracht tijdens de Instelwizard, maar deze selecties kunnen op elk moment worden gewijzigd door een categorie te markeren en een van de bijbehorende opties te selecteren.



Systeem

Binnen System (Systeem) vindt u de volgende gegevens: About (Over), Helm (Roer), Wizard, Restore (Herstellen), Network (Netwerk), Simulate (Simuleren), Time (Tijd) en Check for Updates (Controleren op updates).

	System
About	
Helm	
Wizard	
Restore	
Network	>
Simulate	
Time	
	65351

About (info)

Markeer de optie About (Over) en druk op de knop **Enter** om een scherm weer te geven met de softwareversie en de bijbehorende herziening, de hardwarecapaciteit, het serienummer en de copyrightinformatie.

De optie Support... (Ondersteuning...) aan de onderkant van het scherm beschrijft hoe er een schermopname gemaakt kan worden van het scherm About (Over). Het maken van een schermopname wordt ook beschreven in **Sectie 2 - Schermopnames maken**.

	System / About
V <u>esselVie</u> w 403	Hardware
Version - 1.0	256MiB 128MiB PCB 2
Platform - 28.0-704-gde0c359e4	Loader
Application - 57.7.150	6.0.909507.0
Serial number	
0	Copyright 2017 Navico
Barcode	Copyright 2017 NSI
	Copyright 2017 Mercury Marine
	Support
	65022

Huidige softwareversie en bijbehorende herziening

Roer

Met de optie Helm (Roer) kan de operator een locatie-identificatienummer toewijzen aan het VesselView-apparaat en aan het roer waarop het geïnstalleerd is. Dit identificatienummer is belangrijk als er meer dan één roer op een vaartuig aanwezig is. Het toewijzen van verschillende identificatienummers zorgt ervoor dat er geen communicatiefouten op het netwerk ontstaan.

Het toewijzen van nieuwe identificatienummers vereist een herstart van VesselView.



Locatie-identificatienummers

Wizard

De instelwizard is een proces met verschillende stappen, waarin de operator bepaalde informatie over de motor en het vaartuig invoert om VesselView correct te laten werken. De eerste keer dat VesselView wordt opgestart, wordt de operator door het instelproces geleid. Wijzigingen aan de instelwizard kunnen op elk moment worden aangebracht. Volg de instructies en vragen op het scherm om wijzigingen aan de instelwizard aan te brengen en deze te voltooien.

Restore (herstellen)

De herstelfunctie zet alle aangepaste instellingen op de VesselView terug. Het aanvinken van de optie Local settings (Lokale instellingen) herstelt alleen de instellingen op de VesselView-eenheid, die door de operator wordt gebruikt. Het aanvinken van Simnet globale reset zet alle instellingen van de Simrad- en Navico-apparaten terug, evenals de instellingen van alle VesselView-eenheden die zijn aangesloten op het NMEA 2000-netwerk.

System / Rest	ore
Local settings	
Simnet global reset	\Box
Reset	
Cancel	
	64988

Netwerk

Het selecteren van de optie **Network** (Netwerk) biedt de operator de mogelijkheid om automatisch apparaten te selecteren op de SmartCraft- en NMEA 2000-netwerken, lokale of globale instellingen terug te zetten, communicatiekanalen van de gegevensbron te definiëren, de huidige apparaatlijst weer te geven en diagnostische functies uit te voeren.

	System / Network	
Auto select		
Reset global		
Reset local		
Data sources	>	
Device list	>	
Diagnostics	>	
	64992	

Netwerkopties

Binnen de Network settings (Netwerkinstellingen) bevindt zich het tabblad Data sources (Gegevensbronnen). Blader met de knop **Down** (omlaag) naar de optie Data sources (Gegevensbronnen).

	System / Network
Auto select	
Reset global	
Reset local	
Data sources	>
Device list	>
Diagnostics	>
	64855

Hierdoor wordt een er scherm met apparaten en gegevenssensoren weergegeven, die bij de motor en het vaartuig horen. Afhankelijk van het voedingspakket van het vaartuig zijn enkele opties niet van toepassing. Druk op de knop **Enter** om verschillende opties weer te geven om de gegevens van een apparaat of sensor te versturen. Gebruik de knoppen **Up** (omhoog) en **Down** (omlaag) om door de selecties te bladeren.

System / Network / Data sources		
GPS	>	
Vessel	>	
Engine	>	
Transmission	>	
Battery	>	
Unconfigured	>	
Speed/Depth	>	
	C10E	

90-8M0143432 nld DECEMBER 2017

Binnen de optie Device list (Apparaatlijst) kan de markering en selectie van het tabblad Vernieuwen handig zijn als er een nieuw apparaat is geïnstalleerd. **Refresh** (Vernieuwen) vraagt het netwerk op en geeft alle apparaten weer die correct reageren op de aanvraag.



Het selecteren van Diagnostics (Diagnostiek) toont de operatoren de huidige activiteit op alle actieve CAN-bussen. Overdrachts- en ontvangstsnelheden kunnen in real time worden weergegeven. Deze functie kan handig zijn bij het oplossen van netwerkproblemen.

Simulate (Simuleren)

Dealers kunnen simulaties gebruiken om consumenten de weergave-eigenschappen van VesselView te laten zien. Als de eenheid in de modus Simulate (Simuleren) staat, kunnen de weergegeven gegevens niet worden gebruikt als navigatieinformatie. Alle gegevens die tijdens Simulate (Simuleren) worden weergegeven, zijn willekeurig gegenereerd.

Tijd

Tijd wordt geregeld door de gps-eenheid van het vaartuig. Als een gps-herstel is vastgesteld, wordt de tijd automatisch bijgewerkt. Met de lokale tijdoffset kunt u de tijd instellen vanaf de tijdzone bij vertrek of de tijdzone van aankomst, indien nodig. In het scherm voor tijdoffset, gebruik de knoppen om door de actieve gegevensvelden te bladeren en pas de gewenste tijdoffset toe. Markeer Save (Opslaan) en druk op de knop **Enter** om de wijzigingen te behouden. Voor uitgebreide instructies over het activeren van de gegevensvelden, raadpleeg **Tekst en cijfers invoeren**. Het tijdformaat kan geselecteerd worden als 12- of 24-uurs display. Het datumformaat kan gewijzigd worden naar de voorkeur van de operator. Dit kan belangrijk zijn bij het bekijken van een lijst van storingen, waarbij de datum en tijd van de storing is geregistreerd en weergegeven. Markeer de optie Save (Opslaan) en druk op de knop **Enter** om alle selecties op te slaan.

	System / Time	
10/20/2017 7:32 am		
Local time offset	GMT -06:00	
Time format	12 hr	
Date format	MM/dd/yyyy	
Save		
Cancel		
	65278	

Opties tijd en datum



Tijdoffset in uren en minuten

Controleren op updates

Controleren op updates vraagt het internet om software-updates voor VesselView. Voor uitgebreide instructies, raadpleeg Sectie 4 - Bijwerken via een wifi-verbinding.

	System
Helm	
Wizard	
Restore	
Network	>
Simulate	
Time	
Check for updates	
	6528

Vaartuig

Vaartuiginstellingen zijn van toepassing op sensoren en zenders op het vaartuig die niet tot het motorpakket behoren. Afhankelijk van hoe het vaartuig is uitgerust, zijn bepaalde opties mogelijk niet actief. Onderdelen in de vaartuiginstellingen omvatten: Tabs (Trimvinnen), Tanks, Speed (Snelheid), Steering (Besturing), Sea Temperature Source (Bron Zeetemperatuur) en Joystick Installed (Joystick geïnstalleerd).

	Vessel
Tabs	>
Tanks	>
Speed	>
Steering	>
Sea Temperature Source	None
Joystick Installed	
	64991

Tabs (Trimvinnen)

Met de optie Tabs (Trimvinnen) kan de operator de CAN-bus selecteren die de trimvingegevens verstuurt, en selecteren welke motor de trimvinnen regelt via de roerbesturing.



Het aanvinken van de optie Show (Weergeven), toont de positie van de trimvinnen op het scherm.

Brandstoftanks

De tankconfiguratie wordt geregeld via de instelwizard, maar wijzigingen aan het aantal, volume en type tanks kunnen op elk moment worden aangebracht.

	Vessel / Tanks
ABC	
CNTR 1: Live well	79.0 of 100.0gal
FUEL	
CNTR 2: Fuel	88.0 of 100.0gal
Unmonitored	100.0 of 200.0gal
Reset all tanks	
	65354

Speed (Snelheid)

De snelheidsgegevens worden geregeld via de instelwizard, maar wijzigingen aan de manier waarop VesselView snelheidsgegevens verkrijgt, kunnen op elk moment worden aangebracht. De selectie van de CAN-bus die snelheidsgegevens verstuurt, kan worden gewijzigd. Een snelheidsstrategie met pitot- en schoepradsensoren kan worden gebruikt op vaartuigen zonder gps-ontvanger.

	Vessel / Speed
Speed Source	GPS
GPS Source	SmartCraft (Can-P)
Pitot	>
Paddle	>
	65355

De snelheidsbron bepaalt hoe snelheidsgegevens worden verkregen. Een strategie gebruikt pitot- en schoepradgegevens om de snelheid van het vaartuigen vast te stellen. Als strategie is geselecteerd, moet de motor voor de pitot- en schroepradgegevensbron worden geselecteerd. GPS gebruikt de gegevens uit de gps-eenheid om de snelheid te bepalen. Als gps is geselecteerd, moet de juiste netwerk-BUS worden geselecteerd als bron voor gps-gegevens naar de VesselView.

Sturen

Voor selectie van de bron van stuurgegevens kunt u kiezen uit de PCM en de TVM (stuwkrachtvectormodule), en kunt u kiezen voor weergave van de gegevens op het scherm, omkeren van de stuurinput, en het instellen van een waarde voor de stuurafwijking.





Opties voor toewijzing aandrijvingen

- a PCM0 = stuurboord of stuurboord buiten
- b PCM1 = bakboord of bakboord buiten
- c PCM2 = stuurboord binnen of midden
- d PCM3 = bakboord binnen

De optie Invert Steering (Stuurgegevens omkeren) is handig voor een VesselView die achterwaarts geïnstalleerd is. In dat geval stemmen de stuurgegevens overeen met de richting waarin de bestuurder kijkt.

Steering Offset (Stuurcorrectie) wordt gebruikt om de buitenboordmotor, hekaandrijving of binnenboordmotor op nul graden uit te lijnen. Als de aandrijving haaks op de romp staat, zal de op het scherm weergegeven stuurhoek soms niet overeenstemmen met de stuursensor op de aandrijving. Selecteer het venster Offset (Correctie) om voor deze afwijking te corrigeren. Het venster Steering Angle Calibration (Stuurhoekkalibratie) wordt geopend. Als u de knop Zero (Nul) in de rij Calibrated (Gekalibreerd) selecteert, wordt de correctie toegepast. De correctie verandert pas op het scherm als u de knop Save (Opslaan) hebt geselecteerd.

Sea Temperature Source (Bron Zeetemperatuur)

Selectie van de motor of aandrijving die gegevens over de watertemperatuur verstuurt, kan worden aangepast. Raadpleeg **Steering** (Besturing) in deze sectie voor de motor- of PCM-aandrijfposities. Extra selecties voor AirMar©-zenders kunnen ook worden uitgevoerd.

Vessel / Sea Temperature Source
None
PCM0
PCM1
PCM2
PCM3
AirMar0
AirMar1
65357

Joystick Installed (Joystick geïnstalleerd)

Voor voertuigen die zijn uitgerust met joystickbesturing, markeer en selecteer het selectievakje Jostick Installed (Joystick geïnstalleerd). Dit garandeert dat invoer in het systeem, door de joystick, wordt herkent door de VesselView-eenheid.



Motor

Verschillende instellingsopties onder het tabblad Engine (Motor) zijn ingesteld tijdens de instelwizard, maar wijzigingen aan de motorinstellingen kunnen op elk moment worden aangebracht.

	Engine
Number of Engines	1
Engines Shown	>
Engine Model	Pro Four Stroke 300
Limits	>
Supported Data	>
Cruise/SmartTow type	Auto
Active Trim	
	64994

Aantal motoren

Dit nummer staat voor het totaal aantal motoren op het vaartuig.

Engines Shown (Getoonde motoren)

Dit nummer staat voor het aantal motoren dat wordt weergegeven op deze specifieke VesselView-eenheid.

Engine Model (Motormodel)

Als het motormodel gemarkeerd en geselecteerd wordt, verschijnt er een lijst met Mercury-buitenboordmotoren en MerCruiser-motoren waaruit geselecteerd kan worden.

Limits (Grenswaarden)

De grenzen helpen om de specifieke waarden voor verschillende motorparameters in te stellen, zoals: Toerental, koelvloeistoftemperatuur, olietemperatuur, accuspanning en turbodruk. Wijzigingen aan de grenswaarden hebben geen invloed op het motorpakket of de werking van de programmering voor Engine Guardian van Mercury. De werkelijke motorgrenswaarden worden bepaald door de fabrieksgeprogrammeerde regelmodule op de motor.

Instelling	Beschrijving
Min:	De waarde aan de onderkant van de grafiek op het scherm
Max:	De waarde aan de bovenkant van de grafiek op het scherm
Warning Low (Waarschuwing Laag):	De waarde aan de bovenkant van het onderste gekleurde gedeelte van de grafiek op het scherm
Warning High (Waarschuwing Hoog):	De waarde aan de onderkant van het bovenste gekleurde gedeelte van de grafiek op het scherm

De standaard minimum- en maximumwaarden zijn in de fabriek ingesteld voor de motorinstallatie die via de Installatiehulp of het instellingsmenu Engines (Motoren) wordt gekozen. Het verhogen of verlagen van de minimum- en maximumwaarden voor waarschuwingen wordt doorgaans beschouwd als een kwestie van voorkeur voor de scheepseigenaar.

Supported Data (Ondersteunde gegevens)

Met Supported Data (Ondersteunde gegevens) kan de operator het type gegevens selecteren die de VesselView zal weergeven. De lijst gegevensbronnen is afhankelijk van het voedingspakket dat tijdens de instelwizard is geselecteerd. Selecteer het selectievakje voor elk gegevensonderdeel dat weergegeven moet worden op VesselView.

Cruise/Smart Tow Type (Type Cruise control/Smart Tow)

Met de instelling Cruise/Smart Tow (Type Cruise control/Smart Tow) kan de bestuurder de sensor selecteren die voor het Autopilot-programma Cruise control en voor de vertrekprofielen in het Smart Tow-programma voor snelheidsgegevens wordt geraadpleegd. Voor de snelheidsgegevens kan worden gekozen tussen Engine RPM (Motortoerental) en GPS. Als u Auto selecteert, zoekt VesselView op het netwerk naar een bron voor snelheidsgegevens en wordt die selectie voor de Cruise control- en Smart Tow-functie gebruikt.

Active Trim

De instelling van Active Trim wordt behandeld tijdens de instelwizard, maar wijzigingen kunnen op elk moment worden aangebracht. Volg de berichten en vragen op het scherm om de instellingen voor Active Trim te wijzigen en te voltooien.

Voorkeuren

De opties **Preferences** (Voorkeuren) in het menu **Settings** (Instellingen) behandelt de visuele en hoorbare aspecten van de VesselView-eenheid.

	Preferences
Key beeps	Off
Backlight	>
Popups	>
Units	>
Interface	>
	64996

Toetsgeluiden

Elke keer dat een knop op de eenheid wordt ingedrukt, wordt een geluidssignaal weergegeven om om aan te geven dat de druk op de knop is herkend. Er zijn opties om het toetsgeluid uit te schakelen, zacht, normaal of luid te zetten.

Backlight (schermverlichting)

Het lichtniveau van het display kan gewijzigd worden in stappen van tien procent, van 10 tot 100 procent. Dit percentage is van toepassing op alle andere SmartCraft-displays en gekoppelde meters van het vaartuig.

Om de achtergrondverlichting van de VesselView-eenheid te dimmen of helderder te maken dan de andere instrumenten, kan de lokale toename gewijzigd worden zodat de weergave van het VesselView-scherm comfortabeler wordt in verschillende lichtomstandigheden.

Pop-ups

Pop-upvensters voor de trimstatus kunnen in- of uitgeschakeld worden door het pop-upvakje voor trim aan en af te vinken. Vanuit de pop-upvensters voor trim kan de weergaveduur voor het venster worden ingesteld op twee, vijf of tien seconden.

Eenheden

Individuele gegevensonderdelen kunnen aangepast worden om verschillende maateenheden weer te geven. De volgende tabel toont de opties met maateenheden voor elk gegevensonderdeel.

Gegevens	Eenheden
Afstand	nm, km of mi
Afstand klein	ft, m of yd
Speed (Snelheid)	kn, kph of mph
Windsnelheid	kn, kph, mph of m/s
Diepte	m, ft, of fa
Hoogte	m of ft
Hoogte Datum	Geoid of WGS-84
Koers	°M of °T
Temperatuur	°C of °F
Volume	L of gal
Economy	Afstand/Volume, Volume/Afstand, mpg, g/mi, km/L of L/100km

Gegevens	Eenheden
Druk	in. Hg, bar, psi, of kPa
Barometerdruk	in. Hg, mb, of hPa

Interface

De instellingen voor Interface regelen hoe het scherm van de VesselView eruit zal zien.

Het markeren van de optie Home Screen (Startscherm) geeft een lijst met gegevensonderdelen weer. Om een gegevensonderdeel te laten verschijnen op het hoofdscherm van VesselView, vink het overeenkomstige vakje voor dat onderdeel aan. Er kunnen maximaal vier onderdelen worden aangevinkt voor weergave.

Met de optie System Panel (Systeempaneel) kan de operator tot vijf onderdelen selecteren voor integratie in het systeempaneel, dat zich links van het hoofdscherm bevindt. Blader naar Settings>Preferences>Interface>System Panel (Instellingen>Voorkeuren>Interface>Systeempaneel) om de gegevensonderdelen voor weergave te selecteren. Raadpleeg **System** (Systeem).

Alarmen

Met de instelling Alarms (Alarmen) kan de operator alle bestaande en oudere storingen en alarmen bekijken, en selecteren welke storingen worden weergegeven als pop-upvenster.

Geschiedenis

VesselView slaat alle storingen op in de storingslijst History (Geschiedenis). Een optie om alle storingen te wissen, verwijdert de geschiedenis aan storingen.

Settings (Instellingen)

De optie Instellingen is van toepassing op de storingen betreffende waterdiepte en resterende brandstof. Storingen die aangepast kunnen worden, omvatten:

- Ondiep water
- Diep water
- Berekeningsfout vaarsnelheid (STW)
- Resterende brandstof laag
- Resterende brandstof hoog

Storingen betreffende waterdiepte en brandstofvolume kunnen gewijzigd worden wat betreft diepte of volume, waardoor de storingen worden geactiveerd. Het aanvinken van het vakje Enable (Inschakelen) activeert de storingen als actieve popupvensters. Het afvinken van het vakje Enable (Inschakelen) voorkomt dat VesselView pop-upstoringen kan genereren. For noncritical faults such as Shallow water and Low fuel, the six short beeps will sound and a pop-up will appear on-

screen with a brief text description of the fault.

Bij dit soort storingen wordt de Mercury-tab niet rood. De bovenste balk wordt echter rood en geeft het internationale waarschuwingssymbool weer.

In het menu Settings (Instellingen), selecteer de optie Alarms (Alarmen).

	Settings
System	>
Vessel	>
Engine	>
Preferences	>
Alarms	>
Wireless	>
Personality file	>

64920

Druk op de knop Enter. Selecteer de optie Settings (Instellingen) binnen het scherm Alarms (Alarmen).



In het scherm Alarms/Settings (Alarmen/Instellingen) zijn er verschillende gegevensonderdelen die door de operator kunnen worden aangepast. Om een gegevensonderdeel te selecteren, gebruik de pijlknoppen **Up** en **Down** om een onderdeel te markeren. Als u het gewenste onderdeel hebt gemarkeerd, druk dan op de knop **Enter**.

Alarms / Settings	
Shallow water	
Deep water	
Speed through water rationality fault	
Fuel remaining low	
Fuel remaining high	
Fuel tanks	>
Fresh water tanks	>
	64922

In het instellingenscherm voor gegevensonderdelen zijn er verschillende velden:

- Enable (Inschakelen) hiermee kan VesselView deze gegevenswaarde bewaken
- Data Value (Gegevenswaarde) staat een verhoging of verlaging in de waarde toe, waardoor een storing wordt geactiveerd
- Save (Opslaan) slaat wijzigingen in de storingsbewaking en gegevenswaarde op



- a Inschakelen
- **b** Gegevenswaarde
- c Opslaan

Sirene ingeschakeld

De optie Siren Enabled (Sirene ingeschakeld) activeert de claxon in VesselView die hoort bij de pop-upstoring op het scherm. Als dit vakje wordt afgevinkt, wordt de claxon voor pop-upstoringen uitgeschakeld.

Draadloos

Met de instelling Wireless (Draadloos) kan de operator de VesselView-eenheid verbinden met het internet via een wifidongle, die wordt aangesloten op de USB-poort aan de achterkant van het display. Raadpleeg **Sectie 4 - Bijwerken via een wifi-verbinding**.

Personality-bestand

De eigenschappen van het voertuig bestaan uit alle selecties en voorkeuren die zijn ingesteld in de VesselView-eenheid. Deze eigenschappen kunnen worden opgeslagen op de interne opslag of kunnen naar een extern apparaat worden gedownload voor gebruik op andere vaartuigen met dezelfde algemene vaartuigeigenschappen.

Het importeren van de vaartuigeigenschappen gebeurt door een USB-station in de achterkant van de eenheid te steken en het eigenschappenbestand te selecteren.

Het exporteren van het eigenschappenbestand doet u door de optie Export (Exporteren) te selecteren en een bestemming voor het bestand te selecteren, op de interne opslag of op een USB-station dat verbonden is met de VesselView-eenheid.

Aantekeningen:

Inhoudsopgave

Controleren van de huidige softwareversie	Bijwerken via een wifi-verbinding	54
Downloading the Current Software	Updaten via de USB-poort	59

Controleren van de huidige softwareversie

De laatste software voor VesselView is online beschikbaar voor algemene download op de website van Mercury; https:// www.mercurymarine.com. Start VesselView op om te weten welke softwareversie VesselView gebruikt. Als VesselView al is opgestart, blader dan naar het menu System Controls (Systeembesturing). Selecteer Select Settings>System>About (Instellingen>Systeem>Over) om de huidige besturingsversie van de VesselView-software te bekijken.



Huidige softwareversie en bijbehorende herziening

Downloading the Current Software

Alle software-updates voor VesselView kunnen gevonden worden op de website van Mercury Marine: https:// www.mercurymarine.com. Download het bestand op een USB-station met een capaciteit van 1 GB of meer. Zorg ervoor dat het bestand zich in het rootniveau van het USB-station bevindt. De root van het station is het bovenste niveau, waar het bestand niet in een map wordt geplaatst.



BELANGRIJK: Draadloze software-updates voor VesselView worden bereikt via de wifi-dongle in de USB-poort. De dongle moet correct zijn aangesloten op de USB-poort om de draadloze functie te gebruiken.

Om de versie- en toepassingsnummers van de huidige VesselView-software te bekijken, blader naar het menu Settings (Instellingen) en markeer en selecteer de optie System (Systeem). Markeer en selecteer de optie About (Over) om de informatie te bekijken.

		Settings	
System		>	
Vessel		System / About	
Engine Prefere Alarnos Wireless	Version - 1.0 Platform - 28.0-704-gde0c359e4 Application - 57.7.150	Hardward 256MiB 128MiB PCB Loade 6.0.909507.0	e 2 1
Persona	0 Barcode	Copyright 2017 Navic Copyright 2017 NS Copyright 2017 Mercury Marin	o I e
		Support	26

Om de VesselView-software bij te werken, blader naar het menu Settings (Instellingen).

		Menu
747	ITOII	/
Ċ	Performance	>
÷	Depth	>
Ø	Genset	>
\otimes	Maintenance	>
	File Browser	>
\$	Settings	>
		65250

Markeer en selecteer de optie Wireless (Draadloos).

	Settings
System	>
Vessel	>
Engine	>
Preferences	>
Alarms	>
Wireless	>
Personality file	>
	65251

Voor de belangrijkste bewerking kan de optie Client worden gebruikt voor verbinding met een draadloze internetbron.



Selecteer de optie Connect to a wireless hotspot (Verbinding maken met een draadloze hotspot).

	Wireless
Mode	Client
Connect to a wireless hotspot	>
Saved hotspots	>
	6525/

Er verschijnt een scherm waarin alle draadloze hotspots worden weergegeven. Gebruik de pijlknoppen Up of Down om de gewenste hotspot te markeren en te selecteren door te drukken op de knop Enter.

Wireless / Connect to a wireless hotspot	
Rescan	
BRN-Enterprise Authentication: OPEN Encryption: CCMP	ia . 1
ISETe st2 Authentication: OPEN Encryption: CCMP	ia .1
BRN-Guest Authentication: OPEN Encryption:	6
	65256

Als er geen draadloze hotspots worden gedetecteerd, selecteer de optie Rescan (Opnieuw scannen) om een nieuwe aanvraag van beschikbare hotspots in het gebied te starten.



Nadat een hotspot is geselecteerd, moet de operator de Authentication Mode (Authenticatiemodus) instellen op OPEN, en de netwerksleutel of het wachtwoord invoeren indien de hotspotverbinding beveiligd is, om zo de verbinding te voltooien.

nnect to a wireless hotspot / BRN-Guest	
Authentication Mode	OPEN
Encryption Type	
Network Key	
Remember Key	
Connect automatically	
Connect	
	65257

Markeer de optie Connect automatically (Automatisch verbinding maken) en vink deze optie aan.

onnect to a wireless h	otspot / BRN-Guest
Authentication Mode	OPEN
Encryption Type	
Network Key	
Remember Key	
Connect automatically	
Connect	
	65259

Markeer en selecteer de optie Connect (Verbinding maken) door te drukken op de knop Enter.



Het scherm geeft de verbindingsgegevens aan de bovenkant weer. Het kan enige minuten duren om de verbinding tot stand te brengen.



Als de draadloze verbinding tot stand is gebracht, geeft het scherm de verbindingsinformatie aan de bovenkant weer.



In het scherm System settings (Systeeminstellingen) is de optie Check for updates (Controleren op updates) aanwezig. Gebruik de pijlknop **Down** om de optie Check for updates (Controleren op updates) te markeren en druk op de knop **Enter** om op het internet te zoeken naar huidige softwarebestanden.

BELANGRIJK: Zorg ervoor dat de wifi-dongle op de VesselView-eenheid is aangesloten en dat er een hotspot beschikbaar is.

	System
Helm	
Wizard	
Restore	<u></u>
Network	>
Simulate	
Time	
Check for updates	
	65264

Als er een nieuwere versie van de besturingssoftware is gevonden, vraagt VesselView de operator om het bestand te downloaden of de update te negeren.



Na selectie van de optie Download (Downloaden), verschijnt het downloadscherm dat de operator informeert over het overdrachtsproces naar VesselView.



Als het downloaden van de update is voltooid, wordt de operator geïnformeerd dat het bestand klaar is voor installatie. De operator kan de optie Restart Now (Nu opnieuw opstarten) markeren en selecteren om de update direct te installeren. De operator kan ook de optie Cancel (Annuleren) markeren en selecteren om de update op een later moment te installeren, door naar het menu File Browser (Bestandsverkenner) te gaan en het bestand te lokaliseren.

Software Update
Update 57.7.164 is ready to ins You can restart device now to a the update, or you can apply t update manually later using F Browser.
Restart Now
Cancel

Updaten via de USB-poort

- 1. Download de huidige softwareversie van de Mercury-website. Kopieer het bestand naar een USB-station met voldoende ruimte.
- 2. Schakel het contact in met de contactsleutel en controleer of VesselView is ingeschakeld. Wacht totdat VesselView volledig is opgestart.
- 3. Steek het USB-station helemaal in de kaartpoort van VesselView.
- 4. Druk op de knop Menu op de VesselView-eenheid om het hoofdscherm Menu weer te geven.
- 5. Druk op de pijlknoppen Up of Down om naar de optie File Browser (Bestandsverkenner) te bladeren.



6. Selecteer USB-opslag vanuit de weergegeven opties.



7. Selecteer het USB-bestand dat op het USB-station werd geladen. Als het gewenste bestand is gemarkeerd, druk op de knop **Enter**.

NB: De volgende afbeelding dient alleen voor illustratieve doeleinden. De werkelijke naam van de update kan variëren.



- 8. VesselView toont de operator een verzoek en een scherm met advies. Schakel de eenheid niet uit tijdens het updateproces. Wacht totdat de voortgangsbalk de voltooiing van de update weergeeft.
- 9. Een verzoek om het USB-apparaat te verwijderen verschijnt als de update is voltooid.

