Hoofdstuk 1 - Om te beginnen

Overzicht VesselView 7	2
Bedieningselementen op de voorkant	2
Gebruik van bedieningselementen op voorkant	2
Achterpaneel	3
Onderdelen van het VesselView 7-scherm en hun	
beschrijving	2
Deschiljving	3
Swipe- en aanraakzones	3
Swipe- en aanraakzones Aanraakzones	3 4 5
Swipe- en aanraakzones Aanraakzones Swipezones	3 4 5 6

Een back-up maken van uw routepunten, routes e	n tracks
	7
Ophalen van de meest recente software	8
VesselView upgraden	9
Het aanraakscherm kalibreren	9
Onderhoud	10
Displayscherm reinigen	10
Schoonmaken van de mediapoort	10
Klemmende knoppen	10

Hoofdstuk 2 - Startschermen en installatiehulp

Het waarschuwingsscherm bij het opstarten van Vesse	elView
7	12
Het welkomstscherm	12
Instelwizard	12
Import Configuration (configuratie importeren)	13
Motor instellen	
Weergave instellen	14
Systeem instellen	14
Units Setup (instelling eenheden)	15
Tankconfiguratie	15
Speed Setup (snelheidsinstelling)	17
Installatiehulp afsluiten	

18
23
23
23
23
24
24
25

Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

Functie systeemstatusveld	28
Navigeren door gegevensvelden	29
Gegevensvelden vergroten	29
Automatisch doorlopen	30
Werking van de schuifbalk	30
Activering en navigeren in de schuifbalk	30
Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster	31
Pictogrammen op de schuifbalk	31
Brandstofbesparingsmodus	32
ECO Mode (ECO-modus)	32
Minimum- en maximumwaarden in de	
ECO-modus	32
Streefwaarden voor toerental en trimstand in de	
ECO-modus	32
Streefkleuren	32
Navigatie in de ECO-modus	33
Refresh (vernieuwen) in de ECO-modus	34
Minimaliseren	34
ECO-streefwaarden wijzigen	34
Streefwaarden wijzigen	35
Smart Tow-modus	35
Smart Tow (Sleepfunctie)	35
Streefwaarden voor Smart Tow	35

Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster voor Smart	
Тоw	. 36
Navigatie	36
Opslaan	. 38
Een aangepast vertrekprofiel maken	39
Cruise control-modus	. 39
Cruisecontrol	39
Gegevenszone voor Cruise control	. 39
Wijziging van zone met vaste gegevens	. 39
Cruise control — gebruiker-geselecteerd	
gegevensvenster	. 40
Navigatie voor cruisecontrol	. 40
Autopilot-modus	. 40
Overzicht van het Autopilot-scherm	.40
Navigatie in de Autopilot-schermen	. 41
Autopilot minimaliseren	. 41
Langzaam varen-modus	. 41
Regeling langzaam varen	. 41
Gegevensvenster voor Langzaam varen	.42
Wijziging van veld met constante gegevens	42
Langzaam varen — Gebruiker-geselecteerd	
gegevensvenster	. 42
Navigeren voor de functie Langzaam varen	42

Hoofdstuk 4 - Configuratie en kalibratie

Navigeren in het menu Settings (instellingen) 46	Systeem
Navigeren naar het menu Settings (instellingen)46	Voorkeuren

.....4646

Vaartuig	
SmartCraft	
Easy Links	
Alarmen	

Eenheden	50
Netwerk	50
Personality-bestand	51

Hoofdstuk 5 - Waarschuwingsalarmen

Waarschuwingen — Storingen en alarmen54	Alarm Diepte 55
Alarm Brandstofpeil kritiek 54	

Hoofdstuk 1 - Om te beginnen

Inhoudsopgave

Overzicht VesselView 7 2
Bedieningselementen op de voorkant 2
Gebruik van bedieningselementen op voorkant 2
Achterpaneel 3
Onderdelen van het VesselView 7-scherm en hun
beschrijving 3
Swipe- en aanraakzones 4
Aanraakzones 5
Swipezones 6
Updaten van de VesselView 7-software 7

Een back-up maken van uw routepunten, routes en tracks	. 7
Ophalen van de meest recente software	. 8
VesselView upgraden	c
Het aanraakscherm kalibreren	. g
Onderhoud	10
Displayscherm reinigen	10
Schoonmaken van de mediapoort	10
Klemmende knoppen	10

Overzicht VesselView 7

BELANGRIJK: De VesselView is een multifunctioneel display (MFD) die kan worden gebruikt met producten die zijn vervaardigd door Mercury Marine Outboards, Mercury MerCruiser en Mercury Diesel. Sommige functies die in deze handleiding zijn uiteengezet zullen niet werken, afhankelijk van de motorinstallatie waarmee de eenheid is verbonden.

VesselView 7 is een uitgebreide functionaliteit die informatie over de boot weergeeft voor maximaal vier benzinemotoren of dieselmotoren. Het systeem registreert en meldt continu bedrijfsgegevens en verdere gedetailleerde informatie zoals de watertemperatuur en de waterdiepte, de trimstatus, de vaarsnelheid, de stuurhoek en de status van de tanks voor brandstof, olie, drinkwater en vuilwater.

De VesselView kan volledig geïntegreerd worden met het GPS-systeem van de boot of een ander apparaat dat geschikt is voor NMEA, zodat er direct informatie beschikbaar is over navigatie, snelheid en actieradius.

De VesselView is een display-uitbreiding voor Autopilot- en joystickhandelingen. Alle functies van deze besturingsorganen worden geregeld via de CAN-pad (CAN = control area network) van de Mercury Marine Autopilot. VesselView geeft aan of de modus actief of stand-by is; er verschijnen pop-ups als een boot op een routepunt arriveert die om bevestiging voor een bocht vragen. Daarnaast kan aanvullende schermtekst worden gebruikt voor het afstellen van de motoren en aandrijvingen voor een maximaal rendement.

De VesselView heeft tevens een poort voor een micro-SD-kaart waarmee een bevoegde OEM of dealer de configuratie van de 'vessel personality' kan importeren. Die kan ook door de eigenaar worden gebruikt om naar de nieuwste softwareversie te upgraden. Als er meerdere VesselViews worden gebruikt voor een toepassing met drie of vier motoren of een tweede roer, kan deze micro-SD-kaart ook voor het downloaden van die configuraties worden gebruikt.

Bedieningselementen op de voorkant



- a aanraakscherm
- b toets MARK-MENU
- c toets STBY-AUTO
- d afsluittoets
- e draaiknop (druk op de knop om de functie te openen)
- f toets GO TO-PAGES
- g IN/OUT (zoomen)-MOB (man overboord)
- h Voeding-Helderheid
- i klepje kaartlezer

Gebruik van bedieningselementen op voorkant

Aanraakscherm: Het scherm op de VesselView 7 bevat diverse deelvensters die aanrakingsgevoelig zijn en die door aanraking of met verticale of horizontale swipebewegingen worden bediend.

MARK–MENU: De knop MARK–MENU heeft twee functies, die afhangen van de op dat moment geactiveerde schermmodus. Druk op de knop MARK–MENU terwijl de kaartplotter zichtbaar is om routepunten en andere functies te openen. Druk op de knop terwijl er SmartCraft-informatie zichtbaar is, de schuifbalk opent dan.

STBY-AUTO: Hiermee kan de bestuurder de Navico® systemen inschakelen of in slaapstand zetten (stand-by).

Afsluiten: Sluit een menu af en verwijdert de aanwijzer van het scherm.

Draaiknop: Gebruikt voor het navigeren in menu's en voor in- en uitzoomen in kaarten. Druk op de knop om een selectie te openen.

GO TO–PAGES: Als u kort op deze knop drukt worden de pagina's van het startvenster weergegeven. Druk meerdere keren op de knop om de menu's op de startpagina te doorlopen. Als u lang op de knop drukt, worden de opties voor het Go To-menu (ga naar) weergegeven.

IN OUT–MOB: Zoomknoppen voor diverse componenten op de NMEA-backbone. Als u de IN- en OUT-knoppen tegelijkertijd indrukt, wordt de positie van de boot gemarkeerd met het pictogram voor man overboord (MOB).

Aan/uit-Stand-by-Helderheid: Druk eenmaal op de knop om naar stand-by te gaan, de schermverlichting te wijzigen of naar de nachtmodus te gaan.

Kaartlezer: Via de kaartlezer kunt u de VesselView-software upgraden, navigatiekaarten uploaden en routepunten en instellingen opslaan.

Achterpaneel



Item	Functie	Beschrijving
а	SmartCraft	Wordt aangesloten op het SmartCraft-netwerk voor een verbinding met SC 100- meters
b	Vermogen	Voedingsingang en extern alarm
с	Video-ingang	Twee ingangen voor composite video
d	SIMNET/NMEA 2K	Voor aansluiting op het NMEA 2K-netwerk
е	Netwerk	Netwerkpoorten voor Ethernet

Onderdelen van het VesselView 7-scherm en hun beschrijving

Het VesselView-scherm is opgebouwd uit meerdere velden waarin motorgegevens en actieve modi worden weergegeven.



1. Wisselen tussen toepassingen: als u dit onderdeel van het scherm aanraakt, schakelt u heen en weer tussen het scherm van een Mercury-toepassing en het laatste Navico-scherm.

Hoofdstuk 1 - Om te beginnen

- 2. Spanning of diepte: dit gegevensveld kan door de gebruiker worden ingesteld. Er is een lijst met alle beschikbare gegevensparameters beschikbaar in het menu **Settings (Instellingen)**.
 - De spanning wordt alleen in dit gegevensveld weergegeven als er geen SmartCraft-dieptetransducer is geïnstalleerd.
 - De diepte wordt in het gegevensveld weergegeven als er een SmartCraft dieptetransducer is geïnstalleerd.
- 3. Stuurhoek: indien geïnstalleerd, kunt u een maximumgrens van 45° of 60° instellen en de hoek omkeren. De stuurhoek is beschikbaar als de geïnstalleerde sensor is aangesloten op het SmartCraft CAN-netwerk. De stuurhoek is standaard uitgeschakeld maar kan met de hand worden ingesteld in het menu **Settings (Instellingen)**.
- 4. Speed (snelheid): geeft de snelheid van de boot weer. Als er geen snelheidsbron beschikbaar is, worden op de display streepjes weergegeven. Op de display worden de snelheidswaarde, de snelheidsbron (schoepenwiel, pitotsensor of GPS) en de maateenheid (standaard MPH) weergegeven). Als de snelheidswaarde uit meer dan twee hele cijfers bestaat, wordt hij met een kleiner lettertype weergegeven.
- 5. Toerental: Geeft een schuivende balk weer die het motortoerental voorstelt. Op een applicatie met twee motoren worden twee afzonderlijke balken weergegeven, bij drie motoren drie en bij vier motoren vier.
- 6. Brandstof: dit gegevensveld geeft de totale hoeveelheid brandstof weer.
 - In dit veld wordt alleen de totale hoeveelheid brandstof weergegeven. De afzonderlijke brandstofgegevens worden in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster onder Fuel Management (brandstofbeheer) weergegeven.
- 7. Schuifbalkpictogram: raak dit gedeelte aan om de schuifbalk weer te geven. Met de schuifbalk kunt u andere weergaven voor Mercury toepassingen selecteren die in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden geopend.
- 8. Trimvinnen: dit gegevensveld kan door de gebruiker worden ingesteld. Er is een lijst met alle beschikbare gegevensparameters beschikbaar in het menu **Settings (Instellingen)**.
 - Indien geïnstalleerd wordt de trimvin die aan bakboord is geïnstalleerd, aan de linkerkant van de trimgegevens weergegeven; de trimvin aan stuurboord wordt aan de rechterkant van de trimgegevens weergegeven.
- Schakelstand: op DTS-producten worden alle versnellingsstanden voor alle motoren weergegeven. De posities zijn gedefinieerd als F (vooruit), N (neutraal) en R (achteruit). Producten zonder DTS tonen N (neutraal) en G (ingeschakeld).
- 10. Trimstand: dit gegevensveld kan door de gebruiker worden ingesteld. Het geeft de trimstand voor maximaal vier motoren weer. In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster is een pop-up voor de trimstand beschikbaar. De trimpop-up kan in- of uitgeschakeld worden in het menu **Settings (instellingen)**.
- 11. Pictogram voor geselecteerde gegevens: hier wordt een pictogram getoond voor de gegevens die op dat moment in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster op het scherm worden weergegeven. Als er op dat moment geen geselecteerde gegevens worden getoond, wordt hier tevens het pictogram van de laatst geselecteerde gegevens weergegeven. Druk op de MENU pijltoets om de schuifbalk te openen. U kunt een pictogram in de schuifbalk selecteren: de bijbehorende geselecteerde gegevens worden dan weergegeven.
- 12. Systeemstatus: hier worden de op dat moment geactiveerde modus en eventuele waarschuwingen weergegeven.
- 13. Veld voor geselecteerde gegevens: toont alle geselecteerde gegevens, waaronder het verloop van de aanvankelijke opstartscan, de 'good stewardship'-berichten, het onderhoudsschema en waarschuwingen.

Swipe- en aanraakzones

Het scherm van de VesselView 7 heeft diverse aanraakzones. Hiermee kunt u bepaalde items openen door de voorgeschreven aanraakbeweging op het scherm te gebruiken. Er bestaan twee soorten aanrakingen: swipen en aanraken.

Aanraakzones

Aanraakzones worden zowel in de vensters voor vaste gegevens als voor gebruiker-geselecteerde gegevens gebruikt. Deze zones worden intensief gebruikt en hebben verbeterde schermafbeeldingen.



Voorbeeld van installatie met vier motoren

Zone	Beschrijving
1	Deelvenster dat tussen applicaties schakelt BELANGRIJK: Andere VesselView-applicaties zijn mogelijk niet beschikbaar. Er moet op de boot een bepaald Navico ^{®-} apparaat op de NMEA 2K-
	backbone aangesloten zijn om tussen applicaties heen en weer te kunnen schakelen.
2	Deelvenster met informatie in het gegevensveld
3	Deelvenster met snelheidsinformatie
4	Deelvenster met brandstofinformatie
5	Deelvenster voor openen en sluiten van de schuifbalk
6	Deelvenster met informatie in het gegevensveld
7	Deelvenster met informatie in het gegevensveld
8	Deelvenster voor heen en weer schakelen tussen weergave van actief menu
9	Deelvenster met variabele systeemstatusinformatie
10	Deelvenster voor verrichten van diverse taken voor het geselecteerde gegevensvenster
11	Deelvenster voor verrichten van diverse taken voor het geselecteerde gegevensvenster



Voorbeeld van installatie met één motor

Zone	Beschrijving
1	Deelvenster dat tussen applicaties schakelt BELANGRIJK: Andere VesselView-applicaties zijn mogelijk niet beschikbaar. Er moet op de boot een bepaald Navico ^{®-} apparaat op de NMEA 2K- backbone aangesloten zijn om tussen applicaties heen en weer te kunnen schakelen.
2	Deelvenster met informatie in het gegevensveld
3	Deelvenster met brandstofinformatie
4	Deelvenster met snelheidsinformatie
5	Deelvenster voor openen en sluiten van de schuifbalk
6	Deelvenster met informatie in het gegevensveld
7	Deelvenster met informatie in het gegevensveld
8	Deelvenster voor heen en weer schakelen tussen weergave van actief menu
9	Deelvenster met variabele systeemstatusinformatie
10	Deelvenster voor verrichten van diverse taken voor het geselecteerde gegevensvenster
11	Deelvenster voor verrichten van diverse taken voor het geselecteerde gegevensvenster

Swipezones

Swipezones worden in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster en in de schuifbalk gebruikt. Er bestaan twee swipebewegingen: horizontaal en verticaal.

- Met een horizontale swipe doorloopt u de beschikbare pagina's.
 - a. De pagina's worden verschoven in de richting van de swipebeweging.
 - b. Als u de laatste pagina hebt bereikt, gaat u met een horizontale swipe naar links van de laatste pagina naar de eerste pagina.
 - c. Als er een swipebeweging wordt gemaakt, kunnen automatisch doorlopen en afsluiten niet geactiveerd of geselecteerd worden.
- Met verticale swipes navigeert u dieper in de aanvullende gegevens voor dat specifieke veld.
 - a. Met een swipebeweging omhoog navigeert u dieper in de aanvullende gegevens.
 - b. Met een swipebeweging omlaag sluit u af en keert u weer terug naar de overzichtsgegevens.
 - c. Als er geen verdere onderliggende gegevens zijn, gebeurt er niets als u een verticale swipe maakt.
- In het schuifbalkmenu doorloopt u met een op snelheid gebaseerde swipebeweging de keuzemogelijkheden in het menu.
 - a. Langzame swipe = langzaam doorlopen.

b. Snelle swipe = sneller doorlopen.



Zone	Beschrijving
а	Zone voor horizontaal en verticaal swipen in geselecteerde gegevens
b	Zone voor horizontaal swipen in geselecteerde gegevens

Updaten van de VesselView 7-software

Hieronder wordt uitgelegd hoe u de VesselView 7-software kunt updaten. Hiervoor is toegang tot internet nodig en verder een communicatiepoort om het bestand op een micro-SD-kaart met FAT- of FAT32-systeem over te zetten.

Een back-up maken van uw routepunten, routes en tracks

Hoewel routepunten, routes en tracks bij het upgraden niet beschadigd horen te raken, is het een goed idee om hier toch een back-up van te maken voordat u met de upgrade begint. In de back-upprocedure worden alle routepunten, routes en tracks op een micro-SD-kaart gekopieerd. U kunt hiervoor de kaart gebruiken die de upgradebestanden bevat. De kaart moet voldoende ruimte hebben voor de informatie waarvan u een back-up wilt maken.

- 1. Draai de contactsleutel naar aan en controleer of de VesselView aan staat.
- 2. Steek de micro-SD-kaart helemaal in de poort van de kaartlezer, tot hij vastklikt.
- 3. Druk op de paginaknop onder de draaiknop.
- 4. Selecteer Tools (extra's); selecteer Files (bestanden).
- 5. Selecteer Waypoints, Routes and Tracks (routepunten, routes en tracks).



6. Selecteer de gewenste bestandsindelingen en druk op Export (exporteren).

7. Selecteer de Micro SD-kaart als de bestemmingsmap en druk op OK.



8. Geef het back-upbestand een naam met het schermtoetsenblok en druk dan op Enter (invoeren).

Ophalen van de meest recente software

 De nieuwste software voor de display kan algemeen online worden gedownload op de website van Mercury: www.mercurymarine.com/vesselview. Zet de VesselView aan om te bepalen welke softwareversie op uw VesselView is geïnstalleerd. Wanneer het systeem opstart, wordt rechtsonder op het scherm de softwareversie weergegeven. Wanneer VesselView al ingeschakeld is, selecteert u Settings>System<About (instellingen>systeem>info) om de huidige versie van de VesselView-software te bekijken.





56944

- 2. Selecteer het VesselView 7-product en klik op DOWNLOAD UPGRADE (upgrade downloaden).
- 3. Afhankelijk van de beveiligingsinstellingen op uw computer kan er een veiligheidswaarschuwing verschijnen. Klik op Allow (toestaan) om door te gaan.
- 4. Maak een map op uw vaste schijf en sla het bestand in die map op.
- 5. Selecteer SAVE (opslaan) als u wordt gevraagd of u wilt SAVE (opslaan) of RUN (uitvoeren) en sla het bestand op uw vaste schijf op.

NB: Het bestand heeft gewoonlijk een omvang van 70-100 MB.

BELANGRIJK: Sommige browsers zullen de bestandsuitbreiding wijzigen. Controleer of de bestandsnaam en de extensie niet gewijzigd zijn. De correcte extensie na de bestandsnaam moet .upd zijn. U mag het bestand geen andere naam geven en de bestandsuitbreiding niet wijzigen.

 Nadat het bestand op de harde schijf is opgeslagen, kopieert u het bestand naar de root van een lege micro-SD-kaart met FAT- of FAT 32-systeem van ten minste 512 MB. De root is het hoogste niveau op de kaart, het bestand komt dan niet in een map te staan.

VesselView upgraden

Belangrijke dingen waar u voor en tijdens het upgraden aan moet denken:

- Hebt u een back-up van uw routepunten, routes en tracks gemaakt?
- De upgrade moet voor elke display afzonderlijk worden uitgevoerd: er is geen automatische netwerkfunctie om meerdere VesselViews tegelijk te upgraden.
- Zet de display niet uit en schakel de voeding niet uit tijdens het upgraden.
- Verwijder de micro-SD-kaart niet tijdens het upgraden.
- 1. Zorg dat de contactsleutel op uit staat en dat de VesselView niet is aangezet.

NB: Op sommige installaties wordt de VesselView niet via het contactsleutelcircuit maar via een speciaal circuit gevoed.

BELANGRIJK: VesselView moet minstens 30 seconden uitgeschakeld geweest zijn voordat de software wordt geüpgraded.

- 2. Steek de micro-SD-kaart helemaal in de poort van de kaartlezer, tot hij vastklikt.
- 3. Draai de contactsleutel naar aan en controleer of de VesselView aan staat.
- 4. Laat het systeem opstarten. Er verschijnt een scherm waar u wordt gevraagd of u wilt upgraden of annuleren.
- 5. Markeer het upgradebestand met de draaiknop en druk op de knop om te bevestigen.



6. Draai de contactsleutel niet naar uit, zet de VesselView niet uit en verwijder de micro-SD-kaart niet tijdens het uploaden van de software. Het upgraden kan enige minuten duren.



7. Verwijder de micro-SD-kaart als het uploaden is voltooid. Het systeem wordt automatisch opnieuw opgestart om de upgrade te voltooien.



 Controleer of de geüpgradede softwareversie de juiste versie is. Druk op de Go To-toets, druk op Settings (Instellingen), selecteer Systems (Systemen) en draai de knop naar About (Info). Druk de knop in om te controleren. De huidige softwareversie wordt weergegeven. Door het vaartuig 30 seconden uit te zetten en dan weer aan te zetten wordt ook de softwareversie getoond in de rechter benedenhoek van het eerste opstartscherm.

Het aanraakscherm kalibreren

1. Zet de eenheid uit.

56562

Hoofdstuk 1 - Om te beginnen

- 2. Houd de MENU-knop ingedrukt en zet de eenheid dan aan.
- 3. Blijf de MENU-knop ingedrukt houden tijdens opstarten totdat het scherm van de kalibratiefunctie wordt getoond (ongeveer 15 seconden).



Scherm van kalibratiefunctie

- 4. Raak het dradenkruis op het scherm aan om voor negen punten de kalibratie te verrichten.
- 5. Als de kalibratie succesvol is verlopen, toont het systeem weer het normale toepassingsscherm.

Onderhoud

BELANGRIJK: Als het apparaat niet wordt gebruikt, wordt aanbevolen de meegeleverde zonnekap ter bescherming te installeren.

Displayscherm reinigen

Het wordt aanbevolen om het displayscherm regelmatig te reinigen om ophoping van zout en ander omgevingsvuil te voorkomen. Uitgekristalliseerd zout kan krassen maken op de coating van de display als u deze met een droge of vochtige doek schoonmaakt. Zorg dat de doek is bevochtigd met voldoende zoet water om de zoutafzetting op te lossen en te verwijderen. Druk niet te hard op het scherm als u het schoonmaakt.

Als de watervlekken niet met het doekje kunnen worden verwijderd, bereid dan een oplossing van 1 deel warm water en 1 deel reinigingsalcohol om het scherm schoon te maken. Gebruik hiervoor nooit aceton, aardoliederivaten, terpentijnachtige oplosmiddelen of reinigingsproducten met ammoniak. Het gebruik van sterke oplos- of reinigingsmiddelen kan de antiglanscoating, het plastic en de rubberen toetsen beschadigen.

Installeer de zonnekap als u het apparaat niet gebruikt om beschadiging van de kunststof schermlijsten en rubberen toetsen door ultraviolette straling te voorkomen.

Schoonmaken van de mediapoort

Maak de omgeving van het klepje van de mediapoort regelmatig schoon om afzetting van zoutkristallen en ander vuil te voorkomen.

Klemmende knoppen

Verifieer dat er geen knoppen in ingedrukte stand zijn blijven klemmen. Wanneer blijkt dat een knop klemt, beweeg de knop dan heen en weer tot hij losschiet.

Hoofdstuk 2 - Startschermen en installatiehulp

Inhoudsopgave

Het	waarschuwingsscherm	bij	het	opstarten	van
Vess	elView 7				12
Het w	elkomstscherm				12
Instel	wizard				12
I	mport Configuration (configuration	gurati	e impo	orteren)	13
Ν	Notor instellen	-			13
V	Veergave instellen				14
5	Systeem instellen				14
ι	Jnits Setup (instelling eent	neder	n)		15
٦	ankconfiguratie				15
5	Speed Setup (snelheidsins	telling	a)		17
I	nstallatiehulp afsluiten		- <i>.</i>		18
	-				

	- 0
De gegevensbron instellen 1	8
Instellingenmenu 2	0
Displayschermen	3
Opstarten2	3
Motor uit, ontsteking aan 2	3
Motor draait stationair 2	3
Motorstoring 2	4
Storingsnavigatie 2	4
Onderhoudsbeurten voor de motor 2	5
Systeemscan - Scanrapport 2	6
Communicatiefouten 2	6

Het waarschuwingsscherm bij het opstarten van VesselView 7

Als VesselView 7 wordt opgestart, verschijnt er een waarschuwingsscherm dat u er aan herinnert dat u het product niet als primaire navigatiebron mag gebruiken, en dat u als enige verantwoordelijk bent voor het gebruik en hiermee gepaard gaande risico's.

Het welkomstscherm

Als de contactsleutel naar aan wordt gedraaid, verschijnt er een Mercury welkomstscherm. Het aantal bedrijfsuren wordt voor maximaal vier motoren weergegeven. De softwareversie wordt rechtsonder op het scherm vermeld. Voor motorinstallaties met emissieregeling wordt linksonder op het scherm een motorpictogram weergegeven.



Het Mercury welkomstscherm

Instelwizard

BELANGRIJK: Forceer de VesselView niet door op de knoppen te drukken terwijl het systeem wordt gestart om vaartuigen motorgegevens te verkrijgen. Wanneer VesselView voor het eerst wordt gestart of na een fabrieksreset, duurt het enkele seconden om het opstartproces uit te voeren.

De VesselView-installatiehulp begeleidt u bij de eerste stappen in de configuratie van VesselView. De installatiehulp kan op elk gewenst moment worden geopend via het pictogram SETTINGS (instellingen) in het schuifbalkmenu. Raak de schuifbalk aan en swipe naar het pictogram Instellingen. Navigeer om de installatiehulp te starten naar Settings (instellingen)>System (systeem)>Setup Wizard (installatiehulp). Druk op Next (volgende) om verder te gaan.



56740

Import Configuration (configuratie importeren)

Om een bestaande vaartuigconfiguratie te importeren, steekt u een FAT- of FAT32-type micro-SD-kaart met het configuratiebestand in de poort en selecteert u dit bestand in het vervolgkeuzelijst. Als er geen importbestand is, druk dan op Next (volgende) om verder te gaan.

Device	e Configuration	X
`` }	IMPORT CONFIG To import configuration, select settings file and press Import.	
	no settings to import	-
< Previ	ious Next> Import	

Motor instellen

- 1. Gebruik in het scherm Engine Setup (motorinstelling) de draaiknop of raak de menuvelden aan om de gewenste optie te selecteren.
- 2. Verricht alle selecties in het scherm Engine Setup (motorinstelling). Als u klaar bent met selecteren drukt u op Next (volgende) om verder te gaan.



a - menu Motortypeb - menu Motormodel

3. Open en selecteer de vereiste optie in de overige menuvelden in het scherm Engine Setup (motorinstelling). Als u klaar bent met selecteren drukt u op Next (volgende) om verder te gaan.



a - selectieveld Motormodel

2	Telduo Six cymruci Soo	
,5	Malfunction Indicator Lamp	
	MIL Disabled	•
	Does vessel have a joystick?	
	No	a
	Number of Engines	
	2	b

- a optieveld Joystick
- veld voor Aantal motoren

voor weergave geselecteerde motoren

Weergave instellen

Afhankelijk van het aantal motoren dat in het scherm Engine Setup (motorinstelling) wordt aangegeven, selecteert u de motoren die door dit VesselView-toestel moeten worden weergegeven. Er kunnen maximaal vier motoren worden geselecteerd. Druk op Next (volgende) om verder te gaan.

Device Configuration	X
DISPLAY SETUP	
Select which engines to show on this display.	
PORT	
STBD	
Previous Next >	
	56746

Systeem instellen

Gebruik in het scherm Device Setup (apparaatinstelling) de draaiknop of raak de menuvelden aan om de gewenste opties te selecteren. Wanneer meerdere VesselView-apparaten worden gebruikt dient u elk apparaat een uniek nummer te geven, om problemen met gegevens te voorkomen. Roernummers moeten overeenkomen met de locatie van het afzonderlijke VesselView-apparaat. Druk op Next (volgende) om verder te gaan.

Device	Configuration	_	X
Previ	DEVICE SETUP Unique Vesse Niew ID: 1 Helm ID: 1 Next >	_a _b_	•
			56747

- a optieveld VesselView
- **b** optieveld Roer

Units Setup (instelling eenheden)

Selecteer de maateenheden voor snelheid, afstand en inhoud waarin VesselView de gegevens op het scherm zal weergeven. Bepaalde maateenheden kunnen later worden gewijzigd.

Device	e Configuration	a - selectieveld maateenheder
\$ }	What units of measure do you want to use? Selects the general type of units of measure. You can later change any particular unit of measure.	
	U.S. Standard	
	U.S. Standard	
	Metric	
< Previ	ious) Next >	
	56748	

Tankconfiguratie

Selecteer in vervolgkeuzeveld het aantal brandstoftanks in het vaartuig. Druk op Next (volgende) om verder te gaan.



a - selectieveld voor aantal tanks

Gebruik de draaiknop of raak de menuvelden aan voor het selecteren van de tankbron, het tanktype en de tankinhoud.

Device Configuration	X
Tank source	•
Tank capacity (gallons)	
Name	
< Previous Next >	

- a selectieveld tankbron
- **b** selectieveld tanktype
- c invoerveld tankinhoud

Gebruik het schermtoetsenblok om de inhoud in te voeren. Druk nadat de tankinhoud is ingevoerd op OK om het schermtoetsenblok te sluiten. Druk op Next (volgende) om verder te gaan.



In het veld Naam komt de tanknaam te staan. Als u de naam van de tank wilt wijzigen, raak dan het veld aan en gebruik het schermtoetsenblok om de tanknaam aan te passen.



Afhankelijk van het aantal tanks dat bij de configuratie is ingevoerd, zal het scherm teruggaan naar het scherm Tankbron. In alle menuvelden moet voor elke aanvullende tank de vereiste informatie worden ingevuld. Als alle menuvelden zijn ingevuld, drukt u op Next (volgende) om verder te gaan. Op een scherm voor tankinhoud verschijnt de totale inhoud, gebaseerd op de ingevoerde gegevens.

Device Configuration	а.
Vessel fuel capacity 0100.00 The vessel fuel capacity has been set to 100 gallons (the sum of fuel tank capacities). The maximum fuel capacity this network can support is 1731.17 gallons.	а-
< Previous Next >	

56756

Speed Setup (snelheidsinstelling)

In het scherm Speed Setup (snelheidsinstelling) zijn er drie opties voor het vaststellen van de wijze waarop VesselView de snelheidsinformatie verkrijgt. Wanneer het vaartuig uitgerust is met GPS, kan in het vervolgkeuzemenu een keuze worden gemaakt tussen de beschikbare apparaten. Wanneer het vaartuig uitgerust is met een pitotsensor, wordt deze optie geselecteerd. Wanneer het vaartuig uitgerust is met een schoepenwiel, wordt er een keuzeoptie uitgevouwen. Druk nadat de snelheidsbron is geselecteerd op Next (volgende) om verder te gaan.

veld tankinhoud



Wanneer Pitot als bron is geselecteerd, wordt het scherm Pitot Speed Sensor (pitotsnelheidssensor) weergegeven. Gebruik de vervolgkeuzelijst Pitot Sensor Type (pitotsensortype) om de juiste optie te selecteren. De meeste motoren maken gebruik van een 100psi-pitot. Producten van Mercury Racing maken gebruik van een 200psi-pitot. Druk na de selectie op Next (volgende) om verder te gaan.

³	Pitot Sensor Type	
	100psi	•
	Pitot Multiplier	
	1.000	
_		

a - veld voor pitotdruk

Wanneer het schoepenwiel als bron is geselecteerd wordt het scherm Paddle Wheel Sensor (schoepenwielsensor) weergegeven. Gebruik de vervolgkeuzelijst Paddle Wheel Sensor Type (schoepenwielsensortype) om de juiste optie te selecteren. Druk na de selectie op Next (volgende) om verder te gaan.

Device	e Configuration	X	a - veld schoepenwielsensortype
\$	Paddle Wheel Sensor Type		
	Legacy	•	
	Paddle Wheel Multiplier Hz/mph		
	4.910		
< Previ	ious Next >		
		56759	

Installatiehulp afsluiten

Druk op Finish (afsluiten) om de installatiehulp van VesselView te sluiten. Schakel het apparaat pas uit wanneer het scherm Finish (afsluiten) is vervangen door het vaartuigactiviteitenscherm.



De gegevensbron instellen

VesselView zal vragen om de detecteerbare gegevensbronnen in te stellen. Druk op OK om verder te gaan



Zet alle producten aan en schakel alle motoren in zodat alle bronnen die gegevens genereren kunnen worden gedetecteerd. Druk op Start om het proces te starten.



56762



Druk op Close (sluiten) zodra de automatische selectie voltooid is.



56764

VesselView toont nu het scherm System (systeem). Systemen die binnen de geldende parameters functioneren staan groen weergegeven.



Als u op het veld System OK (systeem ok) drukt, worden de bedrijfsuren weergegeven.



56766

Instellingenmenu

Op elk gewenst moment kunnen de instellingen worden gewijzigd met behulp van het menu Settings (instellingen). Navigeren binnen alle vervolgkeuze- en uitvouwmenu's gebeurt via aanraking van het scherm of met de draaiknop. Het instellingenmenu wordt geopend met de schuifbalk rechtsonder op het scherm.



1. Menu System (systeem).

System	•	Language English (US)
Vessel	•	About
Engines	•	Helm 1, Device 1
EasyLink	•	Setup wizard
Preferences	•	Restore defaults
Alarms	•	Network +
Personality file	•	Simulate
		Time

2. Menu Vessel (vaartuig).

System	•			
Vessel	•	Tabs	•	
Engines	•	Tanks	•	
EasyLink	•	Speed	•	
Preferences	•	Steering	•	
Alarms	•	Cameras instal	led 🗌	
Personality file	•	Sea Temp	•	
		Depth Offset	0.0 ft	

3. Menu Engines (motoren).



4. Menu EasyLink.

_					
	Settings				
	System	•			
	Vessel	•			
	Engines	•			
	EasyLink	×		"PORT"	•
	Preferences	•		"PORTCTR"	+
	Alarms	•		"STBDCTR"	•
	Personality file	•		"STBD"	+
			-		

5. Menu Preferences (voorkeuren).

j=			
System	•		
Vessel	•		
Engines	•	Buzzer	
EasyLink	•	Backlight	•
Preferences	¥.	Scroller Bar	•
Alarms	•	Data Boxes	•
Personality file	•	Popups	•
	-	Auto-cycle interval 5 seconds	
		Units	•

6. Menu Alarms (alarmen).

Settings		×
System	٠	
Vessel	•	
Engines	•	
EasyLink	•	
Preferences	٠	
Alarms		Alarm History
Personality file	•	Alarm Settings
		Show all Helm alarms 🔽
		56778

7. Menu Personality file (Personality-bestand).

Settings					
System	•				
Vessel	•				
Engines	•				
EasyLink	•				
Preferences	•				
Alarms	+				
Personality file		Export	•		
	_	Import	•		
		Restore	•		

Displayschermen

Opstarten

Bij het opstarten wordt na het welkomstscherm de hoofddisplay geladen en zijn alle gegevens en grafische afbeeldingen actief. Er zijn twee voorwaarden beschikbaar: motor uit of motor draait. In de volgende tabel en beschrijving wordt uitgelegd in welke volgorde de vensters met vaste en gebruiker-geselecteerde gegevens veranderen.

Engine state (motortoestand)	Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster
Motor uit, ontsteking aan	'Good stewardship'-bericht
Motor tornt	Systeemscan in uitvoering: schroefanimatie wordt weergegeven
Motor draait stationair	Schroef wordt groen
Motor in versnelling	Smart contextuele gegevens, niveau 1

Motor uit, ontsteking aan

Het scherm met het Mercury 'good stewardship'-bericht wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster weergegeven als de contactsleutel op aan staat maar de motoren niet draaien. Alle functies zijn beschikbaar, maar er worden geen motorgegevens weergegeven.

- De berichten worden willekeurig geselecteerd. Bijvoorbeeld: Do you have flotation devices, Mercury reminds you to please boat safely. (Hebt u reddingsvesten enz.? Mercury adviseert u veilig te varen.)
 - De 'good stewardship'-berichten verschillen afhankelijk van het motortype en de geconfigureerde 'vessel personality'.

Motor draait stationair

Wanneer de motor draait, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster op de display een groene schroef weergegeven nadat het rapport van de systeemscan is voltooid.

In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster wordt een schroefanimatie weergegeven met een voortgangsbalk om aan te geven dat er een scan wordt uitgevoerd.



a - schroefanimatieb - voortgangsbalk

Als de motor wordt ingekoppeld, stopt de systeemscan, wordt de schroef groen en worden de Smart contextuele gegevens van niveau 1 weergegeven.

Hoofdstuk 2 - Startschermen en installatiehulp

• Wanneer de scan voltooid is, kunnen er verschillende pop-ups worden weergegeven: motorstoringen, onderhoudsherinneringen, communicatiefouten, scanrapport systeem OK.



Motorstoring

Als er tijdens een systeemscan een motorstoring wordt gedetecteerd, wordt hiervan in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster een beschrijving gegeven op een storingsscherm met een opvallende kleur. De kleur van het storingsscherm hangt af van de gedetecteerde storing. Het systeemstatusveld in de hoek linksonder verandert afhankelijk van de storing die wordt weergegeven.



- a waarschuwingspictogram met storingnaam
- b korte tekst of legacy-tekst
- **c** plaats van de motorstoring
- d Actietekst
- e aantal storingen

Storingsnavigatie

Als er een storing aanwezig is, wordt het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster gevuld met de storingsweergave. Storingen worden aangeduid met een nummer onder aan het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster.

- 1. Het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster toont standaard de eerste storing als een zwart cijfer op een witte achtergrond.
- 2. De weergave van de geselecteerde storing wisselt tussen het storingsnummer en een plus (+) symbool dat aangeeft dat er nog meer gegevens zijn om weer te geven.



- a aantal storingen
- **b** geselecteerde storing
- c afsluitpictogram voor storingen
- 3. Als er een plus (+) wordt weergegeven, betekent dit dat er nog meer gegevens over de storing beschikbaar zijn.
- 4. Als voor de aanvullende gegevens meer pagina's nodig zijn, wordt of worden in de zone voor storingweergave een of meer cirkeltjes weergegeven. Het cirkeltje van de geselecteerde pagina is wit. In dit venster wordt de lange tekstbeschrijving van de storing weergegeven.
- 5. U verlaat het storingenveld door op de toets X te drukken.

Onderhoudsbeurten voor de motor

Als er tijdens een systeemscan wordt gedetecteerd dat er een herinnering voor een onderhoudsbeurt is, toont het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster een beschrijving hiervan in een opvallende kleur. Het systeemstatusveld in de hoek linksonder verandert afhankelijk van het onderhoudsprobleem dat wordt weergegeven. Bescherm uw investering en controleer regelmatig uw motorolie, bij voorkeur vooraf aan elk gebruik.

1. Als het tijdstip voor de onderhoudsbeurt is gekomen, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster een algemene onderhoudsherinnering weergegeven voor het verrichten van de onderhoudsbeurt.



2. Open het pictogram + om de tekst uit te vouwen. U kunt de waarde voor de onderhoudsbeurt terugzetten op 100% of het scherm afsluiten.

NB: Het steeksleutelpictogram fungeert als onderhoudsherinnering en wordt in het systeemstatusveld weergegeven totdat de storing uit het systeem is gewist.



3. Nadat u de onderhoudsherinnering hebt teruggezet, verdwijnt het steeksleutelpictogram uit het systeemstatusveld.



Systeemscan - Scanrapport

Als de systeemscan is voltooid en er geen storingen, onderhoudsherinneringen of communicatiefouten zijn, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster de tekst SCAN COMPLETE (scan voltooid) weergegeven, met een rapport en een 'good stewardship'-bericht. Het scanrapport wordt weergegeven totdat de transmissie wordt ingeschakeld of er op de X-toets wordt gedrukt.

- De 'good stewardship'-berichten worden in willekeurige volgorde weergegeven. Bijvoorbeeld: Do you have flotation devices, Mercury reminds you to please boat safely. (Hebt u reddingsvesten enz.? Mercury adviseert u veilig te varen.)
 - De 'good stewardship'-berichten verschillen afhankelijk van het motortype en de geconfigureerde 'vessel personality'.



Scannen voltooid

'Good stewardship'-bericht

Communicatiefouten

Als er bij de systeemscan een communicatiefout wordt aangetroffen, stopt de scan en worden alle gegevensvelden met stippellijnen weergegeven. Het systeemstatusveld is grijs met een X in een rode cirkel en de tekst Comm. Error (communicatiefout).



Communicatiefout

Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

Inhoudsopgave

Functie systeemstatusveld	28
Navigeren door gegevensvelden	29
Gegevensvelden vergroten	29
Automatisch doorlopen	30
Werking van de schuifbalk	30
Activering en navigeren in de schuifbalk	30
Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster	31
Pictogrammen op de schuifbalk	31
Brandstofbesparingsmodus	32
ECO Mode (ECO-modus)	. 32
Minimum- en maximumwaarden in de	
ECO-modus	32
Streefwaarden voor toerental en trimstand in de	
ECO-modus	. 32
Streefkleuren	. 32
Navigatie in de ECO-modus	. 33
Refresh (vernieuwen) in de ECO-modus	34
Minimaliseren	34
ECO-streefwaarden wijzigen	. 34
Streefwaarden wijzigen	35
Smart Tow-modus	35
Smart Tow (Sleepfunctie)	. 35
Streefwaarden voor Smart Tow	35

Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster voor Smart	t	
Tow	36	
Navigatie	36	
Opslaan	38	
Een aangepast vertrekprofiel maken	39	2
Cruise control-modus	39	U
Cruisecontrol	39	
Gegevenszone voor Cruise control	39	
Wijziging van zone met vaste gegevens	39	
Cruise control — gebruiker-geselecteerd		
gegevensvenster	40	
Navigatie voor cruisecontrol	40	
Autopilot-modus	40	
Overzicht van het Autopilot-scherm	40	
Navigatie in de Autopilot-schermen	41	
Autopilot minimaliseren	41	
Langzaam varen-modus	41	
Regeling langzaam varen	41	
Gegevensvenster voor Langzaam varen	42	
Wijziging van veld met constante gegevens	42	
Langzaam varen — Gebruiker-geselecteerd		
gegevensvenster	42	
Navigeren voor de functie Langzaam varen	42	

Functie systeemstatusveld

Het systeemstatusveld dient voor het doorgeven van motorgegevens en de actieve modi. Dit veld is altijd linksonder op het hoofdscherm zichtbaar, tenzij er een waarschuwend pop-upvenster over het gehele scherm wordt weergegeven. De kleur, het pictogram en de tekst variëren afhankelijk van de systeemstatus, waarschuwingen, onderhoudsindicatie en actieve modi. De 'vessel personality' van uw boot en de motorinstallatie zijn direct bepalend voor de pictogrammen die in het systeemstatusveld worden gebruikt. De onderstaande tabel bevat niet alle beschikbare pictogrammen.

Voorbeelden van het systeemvak	
۴ 1 51875	Motorpictogram als de ontsteking op aan is gezet. Het pictogram wordt alleen weergegeven als de motorinstallatie een emissieregelingsfunctie heeft.
COMM ERROR 52099	Communicatiefout wanneer de ontsteking op aan is gezet. De motorinstallatie communiceert niet via het CAN- netwerk.
SYSTEM OK 52100	Dit geeft aan dat alle op het CAN-netwerk aangesloten componenten binnen de normale bedrijfsparameters functioneren.
WARNING 52101	Het waarschuwingspictogram verschijnt in geval van storingen.
STBD 52102	Waarschuwing dat de onboard-diagnosefunctie voor de stuurboordmotor een storing heeft gedetecteerd. Alle andere motorlocaties waar een storing is vastgesteld, worden op soortgelijke wijze weergegeven.
SYSTEM OK WAYPOINT 52104	Routepunt-tracking Autopilot. De kleur oranje geeft aan dat routepunt-tracking is ingeschakeld en door de computer wordt bestuurd. Als de routepunt-tracking van de Autopilot stand-by (niet-actief) is, is het veld grijs gekleurd. Deze verandering in het kleurenschema is voor alle functies van de Autopilot hetzelfde.

Navigeren door gegevensvelden

Het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster deelt zijn ruimte met het verloop van de aanvankelijke opstartscan, de 'good stewardship'-berichten, het onderhoudsschema en waarschuwingen. Specifieke gegevens over het opstartproces veranderen met de motorinstallatie; wanneer er waarschuwingen worden aangetroffen, worden deze gegevens weergegeven tijdens deze gebeurtenissen.



Afmetingsdefinities van gegevensvelden		
а	Niveau 4 is een schermvullend weergegeven veld dat wordt getoond in geval van pop-upwaarschuwingen.	
b	Niveau 3 is een veld op standaardgrootte dat wordt getoond bij pop-ups in verband met de motorinstallatie of vaartuigveranderingen. Deze veranderingen omvatten onder andere trim, navigatie, ECO en brandstof.	
с	Niveau 2 is een veld op standaardgrootte voor alle gegevensvelden.	
Niveau 1 is een veld op standaardgrootte voor alle gegevensvelden, inclusief de systeemscan bij opstarten.		

Gegevensvelden vergroten

U kunt de gegevensvelden vergroten door het vergrotingspictogram (X-PAND) te markeren en de draaiknop in te drukken.



Vergrotingspictogram

Na het activeren van het pictogram worden in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster de gegevens uit de actief weergegeven gegevensselectie ingevuld. U kunt maximaal zes gegevensvelden een voor een vergroten: ze worden dan in de hieronder afgebeelde chronische volgorde weergegeven. In de gegevensvelden 3 en 4 worden alleen de optioneel door de gebruiker geselecteerde gegevens weergegeven.

NB: De standaardinstelling voor trimstand en trimvinnen kan niet vergroot worden, tenzij deze met externe bedieningsorganen worden geactiveerd. Als ze geactiveerd zijn, wordt er een pop-upprocedure gebruikt. De pop-ups voor de trimstand en trimvinnen kunnen in het menu Settings (instellingen) worden uitgeschakeld.



Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

Elk gegevensveld heeft zijn eigen paginaweergave linksonder in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. Druk op de diverse pagina-indicators om nog aanvullende selecties te bekijken. Druk op het doorlooppictogram als u alle selecties automatisch wilt doorlopen volgens de chronologische volgorde van invoer.



- a paginaweergave
- b pictogram voor automatisch doorlopen
- afsluitpictogram

Automatisch doorlopen

- Als de functie automatisch doorlopen weliswaar geselecteerd maar niet actief is, wordt het pictogram op een witte achtergrond weergegeven.
- Druk op de draaiknop om het automatisch doorlopen te activeren. Het pictogram wordt nu op een blauwe achtergrond met witte pijlen weergegeven. Deze kleurcombinatie blijft behouden totdat de functie automatisch doorlopen wordt uitgeschakeld. De standaardinstelling voor het automatisch doorlopen van de pagina's is vijf seconden per pagina. Dit kan in het menu Settings (instellingen) worden gewijzigd.
- Markeer de X en druk op de invoertoets of op het doorlooppictogram om automatisch doorlopen uit te schakelen. Der weergave voor automatisch doorlopen verdwijnt uit het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster.

Werking van de schuifbalk

De schuifbalk biedt toegang tot pictogram-items die op dat moment niet in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden weergegeven. Schuifbalkpictogrammen zijn verborgen zolang de schuifbalk niet geactiveerd is. Raak in het MENU-tabblad de schuifbalkpijl op het scherm aan om de schuifbalk te verlengen. Door naar links of naar rechts te swipen doorloopt u alle opties op de schuifbalk. Als er binnen vijf seconden geen selectie wordt gemaakt, verdwijnt de schuifbalk weer. Als er een pictogram wordt geselecteerd, komt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster de pictogramnaam te staan, samen met de bij dat onderdeel behorende gegevens.

Activering en navigeren in de schuifbalk

- 1. Druk in het MENU-tabblad op de schuifbalkpijl rechtsonder op het scherm.
- Gebruik de draaiknop om het pictogram dat u wilt weergeven te markeren en druk de draaiknop in om te activeren. Het te selecteren pictogram in de schuifbalk wordt met een witte achtergrond gemarkeerd. Door in de schuifbalk te swipen en op een pictogram te drukken, krijgt u dezelfde resultaten als met de draaiknop.

NB: Er verschijnt een pijlpictogram links en rechts van de schuifbalk. Als er slechts één pijlpictogram wordt weergegeven, beweegt u in de richting van die pijl. Als beide pijlen zichtbaar zijn, kunt u beide richtingen wisselen en selecteren.



- a geselecteerd pictogram
- b pijlen op schuifbalk

Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster

Als u bij het navigeren in de schuifbalk een pictogram hebt gemarkeerd met de draaiknop, verandert het gebruikergeselecteerde gegevensvenster en worden hier het pictogram, de naam van het pictogram en een beschrijving van de functie weergegeven. Deze informatie wordt slechts vijf seconden lang in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster weergegeven, totdat de draaiknop wordt ingedrukt. Swipen en aanraken voor navigatie in de schuifbalk gebeurt op vergelijkbare wijze: door tijdens swipen op pictogrammen te drukken worden de naam en de functiebeschrijving weergegeven. Wanneer zonder te swipen vijf seconden lang op hetzelfde punt wordt gedrukt, worden de gegevens in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster weergegeven.

Pictogrammen op de schuifbalk



Pictogrambes	chrijving
а	Temperatuur — geeft de motor- en vloeistoftemperatuurwaarden weer voor olie, water en brandstof. Geeft de temperatuur weer van de omgevingslucht en de motorinlaatlucht. De beschikbare gegevens zijn afhankelijk van de motorinstallatie.
b	Druk — geeft de drukwaarden van de motor weer voor water, olie, brandstof en drukvulsysteem. De beschikbare gegevens zijn afhankelijk van de motorinstallatie.
С	Spanning — geeft de accuspanning voor alle motoren weer.
d	Tanks — geeft gegevens over de tanks aan boord van de boot weer voor brandstof, water, vuilwater en olie-inhoud (alleen tweetaktmotoren).
e	Vaarlogboek — geeft de opgeslagen vaargegevens weer: totale afstand, totale tijd, gemiddelde snelheid en gemiddeld brandstofverbruik. De in het vaarlogboek geregistreerde gegevens kunnen gewist en op nul teruggezet worden.
f	Aggregaat — geeft de gegevens weer die het aggregaat via een CAN-netwerk met NMEA 2000- of J1939-protocol kan verzenden: huidige status (draaien/stop), spanning (AC/DC), hertz, uren, oliedruk en watertemperatuur.
g	Smart Tow — stelt Smart Tow-profielen voor selectie beschikbaar. De profielen kunnen worden aangepast.
h	Langzaam varen-regeling — activeert de motorbesturing voor langzaam varen. Deze functie kan worden gebruikt om het motortoerental te regelen.
i	Brandstofbeheer — geeft statistische gegevens over het brandstofsysteem weer: huidig verbruik, gemiddeld verbruik, per uur verbruikt volume, totale inhoud en verbruikte brandstof.
j	Autopilot — geeft gegevens over de automatische besturing weer.
k	Eco — geeft informatie weer waarmee de gebruiker de beste trimstand en het beste motortoerental voor een zo zuinig mogelijk brandstofverbruik kan instellen.
I	Navigatie — geeft gegevens weer over het geïnstalleerde navigatiesysteem: koers, lengte- en breedtegraad, tijd tot routepunt (time to waypoint, TTW), koers naar routepunt (bearing to waypoint, BTW), afstand tot routepunt (distance to waypoint, DTW), grondkoers (course over ground, COG).
m	Vergroten — toont vergrote gegevens van geselecteerde gegevensschermen. Geselecteerde gegevens worden op het scherm weergegeven.
n	Trimstand en trimvinnen — geeft de trimstand van de aandrijving en de stand van de trimvinnen aan. Om informatie over deze functie weer te kunnen geven moet er een sensor op de trimvinnen geïnstalleerd zijn.
0	Prestaties — geeft geavanceerde prestatiegegevens weer: topprestatie (toerental/snelheid), afgelegde afstand per omwenteling van de schroef.
р	Motorgegevens — geeft aanvullende motorgegevens weer: motorinlaattemperatuur, percentage gasklepstand, motorbelasting, vuldruk motorinlaatlucht. De beschikbare informatie verschilt per motorinstallatie.
q	Cruise control — activeert de cruise control-functie. Hiermee kan de gebruiker varen met een vast motortoerental of vaste snelheid. Voor regeling van de vaarsnelheid is een schoepenwielsensor of GPS vereist.
r	Instellingen — de locatie voor in- of uitschakelen van gegevens, de gegevenstolerantie van sensoren verhogen/verlagen, de weer te geven meetwaarden (metrisch/Engels/nautisch) selecteren en de instellingen op af-fabriek standaardinstelling terugzetten. Let op: als het systeem op de standaardinstellingen wordt teruggezet, worden alle aangepaste instellingen gewist.

Brandstofbesparingsmodus ECO Mode (ECO-modus)



In de ECO-modus wordt informatie weergegeven waarmee de gebruiker de beste trimstand en het beste motortoerental voor een zo zuinig mogelijk brandstofverbruik kan instellen. De motorregelmodule (engine control module, ECM) of de voortstuwingsregelmodule (propulsion control module, PCM) berekent het optimale brandstofverbruik op basis van gegevens van de diverse sensoren op de motorinstallatie en de boot.

- 1. Raak de schuifbalkpijl op het scherm aan om de schuifbalk te openen.
- 2. Gebruik de draaiknop of swipe om het pictogram ECO Mode te vinden en druk op het pictogram of druk de draaiknop in. In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster wordt nu het ECO-pictogramelement weergegeven, met een korte beschrijving van de methode voor optimale brandstofbesparing.

Minimum- en maximumwaarden in de ECO-modus

Als de ECO-modus actief is, worden op de tachometerbalk lijnen voor de minimale en maximale streefwaarden weergegeven. Deze lijnen geven het actieve geoptimaliseerde bereik weer dat berekend moet worden. De streeflijnen kunnen in het menu Settings (instellingen) worden aangepast.



Streefwaarden voor toerental en trimstand in de ECO-modus

Als de toerentalwaarden het miminale waardebreik bereiken, worden de streefwaarden voor toerental en trimstand weergegeven. Een gekleurde lijn op de tachometerbalk geeft gekleurde streefpunten weer om aan te geven wat de streefwaarden zijn: deze lijn verandert van kleur zodra de optimale instellingen zijn verkregen.

Streefkleuren

Regels voor kleur driehoek				
Toestand	Kleur	Vulwaarde	Handeling	Afbeelding
Streefwaarde niet be- reikt	Geel	Omtrek	Knippert	52170
Streefwaarde bereikt	Groen	Massief	Continu	52171

Hieronder volgen enige voorbeelden van toerentalstreefwaarden in de ECO-modus in verschillende toestanden.



560

Niet optimaal

Optimaal

In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden de streefwaarden voor de trimstand weergegeven.



Als alle streefwaarden zijn bereikt, verdwijnen de aanwijzingen uit het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster en wordt OPTIMIZED (optimaal) weergegeven, met vermelding van de brandstofbesparingswaarde op dat moment.



Navigatie in de ECO-modus

In de voettekst van het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster wordt REFRESH (vernieuwen), MINIMIZE (minimaliseren) en een X weergegeven.

- Als u minimaliseert, worden de ECO-aanwijzingen verborgen en staat ECO MODE in de voettekst van het systeemscherm weergegeven. Door te minimaliseren kunt u andere gegevens in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster weergeven.
- Met Refresh (vernieuwen) worden de ECO-waarden teruggezet en worden er nieuwe parameters gebruikt voor het bepalen van de streefwaarden voor toerental en trimstand.

Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

• Met X wordt het programma voor de ECO-modus afgesloten. De streefwaarden voor toerental en trimstand verdwijnen dan uit het venster voor vaste gegevens.



Refresh (vernieuwen) in de ECO-modus

Met Refresh (vernieuwen) kunt u de huidige, in de ECO-modus gebruikte streefwaarden voor het toerental en de trimstand opnieuw berekenen.

- 1. Markeer de functie Refresh (vernieuwen) en druk op de invoertoets.
- 2. In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster worden aanwijzingen weergegeven. Markeer de functie Refresh (vernieuwen) en druk op de invoertoets.



- 3. Nadat het systeem nieuwe streefwaarden heeft berekend, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster gemeld dat de waarden vernieuwd zijn.
- 4. In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster voor de ECO-modus worden aanwijzingen weergegeven met de nieuwe streefwaarden voor optimalisatie van de brandstofbesparing.

Minimaliseren

Minimaliseren is een functie waarmee de gebruiker de ECO-functies kan gebruiken maar tegelijkertijd andere gegevens in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster kan weergeven.

- 1. Als minimalisatie is geselecteerd, worden de ECO-aanwijzingen verwijderd en er andere gegevens in het gebruikergeselecteerde gegevensvenster weergegeven. U kunt bepaalde items ook in de schuifbalk selecteren.
 - In de schuifbalk kunt u uitsluitend kiezen uit: Expand (uitvouwen), Fuel Management (brandstofbeheer), Trip Log (vaarlogboek), Voltage (spanning), Navigation (navigatie), Pressure (druk), Temperature (temperatuur), Tanks en Generator (aggregaat).

NB: De in de schuifbalk beschikbare items zijn afhankelijk van de informatie afkomstig van de meters en de 'vessel personality'.

- Items in de schuifbalk die grijs zijn wanneer de ECO-modus is ingeschakeld, zijn niet beschikbaar en kunnen niet geselecteerd worden.
- 2. Als de minimalisatie is ingeschakeld, wordt in de voettekst van het systeemscherm ECO weergegeven.
- 3. Om de minimalisatie van de ECO-modus ongedaan te maken, markeert u het pictogram ECO op het aanraakscherm en drukt u op de invoertoets.
- 4. Zodra de ECO-modus optimaal brandstof bespaart, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster OPTIMIZED (geoptimaliseerd) weergegeven.

ECO-streefwaarden wijzigen

De software voor ECO monitort de motorsensoren en kijkt naar de beste waarde voor brandstofbesparing tijdens gebruik van de boot. Als de software een verbetering in het brandstofverbruik ziet, registreert VesselView de trim- en motortoerentalwaarden op dat moment. Deze berekening wordt altijd uitgevoerd, of het ECO-scherm nu wel of niet zichtbaar is. Nadat de software de toerental- en trimwaarden heeft geregistreerd, begeleidt hij de bestuurder met behulp van pijltjes naar de streefwaarden voor het optimale bedrijfstoerental en de beste trimstand. Bij de meeste toepassingen hoeft het ECO-scherm niet gekalibreerd te worden. U kunt de meterinstellingen echter wel aanpassen aan uw vaarstijl. De standaardinstellingen vallen binnen de aanvaardbare parameters voor de meeste scheepstoepassingen. Hieronder volgt een overzicht van de standaardinstellingen.

Standaardinstellingen ECO-streefwaarden		
Stabiliteit brandstofbesparing	0,7 seconden	
Stabiliteit toerental	0,7 seconden	
Minimumwaarde toerentalbereik	2000 omw/min	
Maximumwaarde toerentalbereik	4000 omw/min	
Benadering toerentalstreefwaarde	10%	
Benadering trimstandstreefwaarde	3%	

BELANGRIJK: De trimstand moet met de hand worden gekalibreerd voordat u het ECO-scherm kunt gebruiken als er geen 'vessel personality' is geüpload via een micro-SD-kaart. Bij gebruik van een standaard trimkalibratie zal het ECO-scherm niet goed werken.

Streefwaarden wijzigen

- 1. Open de schuifbalk.
- 2. Markeer het laatste pictogram (Settings [instellingen]) met de draaiknop, en druk op de invoertoets.
- 3. Ga naar Network (netwerk) en druk op de invoertoets.
- 4. Markeer ECO Mode en druk op de invoertoets.
- 5. Markeer de streefwaarde die u wilt wijzigen.
- 6. Wijzig de streefgegevens en druk op de invoertoets.
- 7. Ga hiermee door totdat u de streefwaarde afsluit.

NB: Nadat u het veld met de streefwaarde hebt afgesloten, wordt het menu Settings (instellingen) gesloten. Open de schuifbalk om andere streefwaarden te wijzigen. Het pictogram Settings (instellingen) is al gemarkeerd. Herhaal de hierboven beschreven procedure om de andere streefwaarden te wijzigen.

Smart Tow-modus

Smart Tow (Sleepfunctie)



De Smart Tow-functie is gebaseerd op het motortoerental, tenzij er op de boot een GPS is geïnstalleerd dat op het control area network is aangesloten. Als er een GPS aan boord is, kunt u voor de regelfuncties voor Smart Tow gebruik van snelheidsstreefwaarden of toerentalstreefwaarden selecteren. U kunt daarnaast ook aangepaste vertrekprofielen aanmaken.



Streefwaarden voor Smart Tow

Bij gebruik van Smart Tow wordt in het venster met vaste gegevens nu het toerental weergegeven, en verschijnen op het tachometerscherm overschrijdingsindicators. De streefwaarde voor het toerental is oranje, en de overschrijdingsschaal is wit.



a - streefwaarde toerentalinstelling
b - overschrijdingsschaal

Als de streefwaarde voor de toerentalinstelling niet actief is, ziet u alleen de omtrek. Als hij actief is, wordt hij massief.

Instelwaarde voor streeftoerental			
Toestand	Kleur	Bestandswaarde	Afbeelding
Instelpunt	Oranje	Omtrek	52182
Actief	Oranje	Massief	52183

Als Smart Tow niet is geactiveerd, is de balk op het tachometerscherm wit. Als Smart Tow is geactiveerd, wordt de balk op het tachometerscherm oranje.



Oranje balk op tachometerscherm als Smart Tow actief is

Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster voor Smart Tow

Op het standaard Smart Tow-scherm kunt u instellingen voor de Smart Tow-functie selecteren, instellen en wijzigen. De stip met de openingsanimatie is zichtbaar als Smart Tow actief is en de openingsprocedure doorloopt. De stip beweegt door het openingstraject om te laten zien welk deel van de openingsprocedure op dat moment door het systeem wordt uitgevoerd.



stip van openingsanimatie

Navigatie

In Smart Tow gebruikt u het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster en de voettekst voor het aanpassen van de instellingen. Druk of swipe om de velden in het selectievak te doorlopen. In de voettekst kunt u Smart Tow in- of uitschakelen, opslaan of afsluiten.

Er zijn vijf keuzevelden. Gebruik de draaiknop of swipe op het scherm om de profielselectie, het instelpunt voor toerental/ snelheid en inschakelen/uitschakelen te doorlopen. De items in de voettekst van het gegevensvenster kunt u markeren en accepteren met de draaiknop of door erop te drukken.



Met de profielselectie kunt u kiezen uit vijf in de fabriek ingestelde profielen en eventueel door u aangemaakte, aangepaste profielen. U kunt de aangepaste instellingen wijzigen: ze worden standaard ingesteld op de laatste bekende instellingen.



In de fabriek ingestelde standaardprofielen

Met de instelpuntwaarde kunt u het instelpunt voor het toerental of de snelheid aanpassen. Dit is standaard 1700 omw/min of 10 mph. U gebruikt de optie QUICK SAVE (snel opslaan) om de standaardwaarden door andere waarden te vervangen.

• Wanneer Smart Tow actief is, is de optie Set-point (instelpunt) standaard geselecteerd. U kunt het toerental of de snelheid wijzigen door op het onderdeel in het gegevensvenster te drukken.



a - standaardselectie Set-point (instelpunt)

Druk nadat u de gewenste instellingen hebt aangepast op de selectie in de voettekst van het gegevensvenster .

- Met Enable (inschakelen) of Disable (uitschakelen) wordt de functie in- of uitgeschakeld. De tachometerbalken worden als niet-actief en dus in het wit weergegeven. U kunt alle instellingen wijzigen wanneer het Smart Tow-systeem uit (disabled) staat.
 - a. Enabled (ingeschakeld; aan) is groen indien geactiveerd

b. Disabled (uitgeschakeld; uit) is rood indien niet geactiveerd



- a niet actief rood
- b normale weergave tachometerbalk als de modus mph is geselecteerd

- Druk op SAVE (opslaan). Met Save (opslaan) verandert het Smart Tow-scherm en kunt u kiezen uit quick save (snel opslaan), save as new (als nieuw opslaan) of create custom (aangepast aanmaken).
- Als u op de X drukt, wordt Smart Tow uitgeschakeld en worden de vensters voor vaste gegevens en gebruikergeselecteerde gegevens weer op het standaardscherm getoond.

Opslaan

Als u Save (opslaan) selecteert, worden in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster de opties voor opslaan weergegeven. De standaardoptie is Quick save (snel opslaan).

Druk op de selectie om te bevestigen.



- QUICK SAVE (snel opslaan) Slaat het bestaande profiel op met de nieuwe waarden voor toerental of snelheid. Druk hierop om de gegevens op te slaan en terug te gaan naar het Smart Tow-scherm.
- SAVE AS NEW (als nieuw opslaan) Biedt de gebruiker de mogelijkheid de huidige instelling onder een aangepaste naam op te slaan. Druk hierop om naar het veld voor de aangepaste naam te gaan. De keuzemogelijkheid File Name (bestandsnaam) is standaard actief.
 - a. Wijzig de letters via het scherm of met de draaiknop.



b. Markeer Save (opslaan) met de draaiknop en druk op de draaiknop om de wijzigingen te bevestigen.
NB: Selecteer X en druk op de draaiknop om af te sluiten. U keert zo terug naar het standaard hoofdscherm zonder de nieuwe gegevens op te slaan.

Een aangepast vertrekprofiel maken

Met Create Custom Launch kunt u een aangepast vertrekprofiel maken. U kunt het instelpunt voor toerental of snelheid, de toenamesnelheid, de overschrijding en de overschrijdingsduur aanpassen. Wanneer u deze optie selecteert, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster het instelscherm voor het aangepaste profiel geopend.



- Gebruik de draaiknop om het selectievakje naar de af te stellen velden te verplaatsen. Gebruik de schermprompt om de waarde van het geselecteerde item te wijzigen.
- Markeer NEXT (volgende) of X als u het aangepaste profiel hebt voltooid.
 - a. Als u Next (volgende) selecteert, wordt in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster SAVE AS NEW (als nieuw opslaan) weergegeven. U kunt dan het nieuwe vertrekprofiel een aangepaste naam geven. Druk op de draaiknop om de selectie te aanvaarden.
 - b. Als u Exit (afsluiten) selecteert, worden de instellingen van het aangepaste profiel niet opgeslagen en wordt het Smart Tow hoofdscherm weer geopend.

Cruise control-modus

Cruisecontrol



Met de cruisecontrolfunctie kunt u een instelpunt selecteren en de waarde hiervan aanpassen zodat de boot met een vaste snelheid of vast motortoerental blijft varen.

- Cruise control wordt op het toerental gebaseerd, tenzij in het CAN-netwerk van de boot een Mercury Marine GPS is opgenomen.
- Als er een Mercury Marine GPS aan boord is, is de standaardinstelling de bootsnelheid.
- U kunt op het toerental of op de snelheid gebaseerde instelpunten selecteren. Het type cruise control kan in het menu Settings (instellingen) worden gewijzigd.
- Open de schuifbalk en markeer het cruise-pictogram. Zie Schuifbalkpictogrammen voor een beschrijving van het cruise-pictogram.

NB: U kunt de cruisecontrol uitschakelen door de afstandsbedieningshendels op neutraal te zetten.

Gegevenszone voor Cruise control

Wijziging van zone met vaste gegevens

Als cruise control is ingeschakeld, wordt in de zone met vaste gegevens op het scherm een toerentalindicator opgenomen in de tachometerbalk, net als bij de streefwaarden voor de Smart Tow- en de ECO-modus.

- Als cruise control is ingeschakeld, worden de elementen in de zone met vaste gegevens gewijzigd en omvatten deze het volgende:
 - Instelpunt toerental.
 - Bij inschakeling wordt de tachometerbalk oranje om aan te geven dat de motor door de computer wordt bestuurd.



- a cruise control niet ingeschakeld
- **b** cruise control ingeschakeld

Cruise control — gebruiker-geselecteerd gegevensvenster

Als cruise control is ingeschakeld, verandert het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster.

- De elementen in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster veranderen, zodat u het volgende kunt instellen:
 - a. Instelpunt toerental.
 - b. Status cruise control in- of uitgeschakeld.



Navigatie voor cruisecontrol

Het navigatiesysteem wordt voor cruise control aangepast, net als voor Smart Tow. De voettekst van het gebruikergeselecteerde gegevensvenster biedt de mogelijkheid om cruise control in of uit te schakelen of te minimaliseren. De navigatie- en selectiemethode in de voettekst is hetzelfde als voor de andere functies.

- 1. Gebruik de draaiknop of swipe om de keuzemogelijkheden in de voettekst te doorlopen.
- 2. Druk op de knop om de selectie te activeren.
 - a. Met Enable (inschakelen) of Disable (uitschakelen) wordt de functie in- of uitgeschakeld.
 - b. Als u minimaliseert, worden de cruise control-gegevens verborgen en staat de aanduiding CRUISE in de voettekst van het systeemscherm. U kunt dan informatie van andere geselecteerde pictogrammen weergeven.
- 3. Het selectieveld voor aanpassing van het instelpunt is de standaardlocatie bij het opstarten van cruise control. Nadat u de gewenste instellingen hebt aangepast, verplaatst u de cursor met de draaiknop naar de optie enable/disable (inschakelen/uitschakelen) in de voettekst van het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster.
 - a. Gebruik de draaiknop om tussen de selectie van het instelpunt en de voettekst te bewegen.
 - b. Als het selectievakje buiten het navigatiegebied van de voettekst (het veld met het instelpunt) valt, hoeft u het toerental of de snelheid alleen met de draaiknop te wijzigen. U hoeft niet op de draaiknop te drukken om de nieuwe instelling van kracht te maken.
- 4. Met minimaliseren kunt u de cruise control-functie gebruiken en tevens aanvullende gegevens in het gebruikergeselecteerde gegevensvenster weergeven.

BELANGRIJK: U kunt de instelpunten niet wijzigen als de cruise control-functie geminimaliseerd is.

- a. Het aantal keuzemogelijkheden in de pictogrammen op de schuifbalk is beperkt. Items die niet beschikbaar zijn, worden grijs weergegeven als de cruise control-functie is ingeschakeld.
- b. Wanneer Autopilot actief is en cruise control is geminimaliseerd, wordt in de voettekst van het systeemscherm CRUISE weergegeven.
 - De cruise control-gegevens worden boven op de instellingen voor Autopilot weergegeven wanneer de gebruiker het systeemstatusveld selecteert.
 - Wanneer een pop-upmelding van de Autopilot wordt weergegeven of wanneer u de CAN-trackpad voor Autopilot gebruikt, vullen de gegevens van de Autopilot automatisch het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. U moet de pop-upgegevens in dat geval minimaliseren om ze te verbergen.
- 5. Als minimalisatie is ingeschakeld, wordt in de voettekst van het systeemscherm CRUISE weergegeven.
- Als u afsluiten selecteert terwijl CRUISE wordt weergegeven, wordt cruise control uitgeschakeld. Het cruise controlpictogram wordt naast het systeemstatusveld weergegeven totdat er een ander pictogram op de schuifbalk wordt geselecteerd.

Autopilot-modus

Overzicht van het Autopilot-scherm



Hoofdstuk 3 - Overzicht en werking van scherm

VesselView is een display-uitbreiding voor Autopilot- en joystickhandelingen. Alle werking van deze functies wordt geregeld via de CAN-pad (CAN = control area network) van de Mercury Marine Autopilot. VesselView geeft aan of de modus actief of stand-by is. Als een boot op een routepunt arriveert, verschijnen er pop-ups die om bevestiging voor een bocht vragen. Pop-ups tonen ook tekst over het afstellen van de motor en aandrijvingen voor een maximaal rendement.

- Als u op een willekeurige knop op de trackpad voor Autopilot drukt, toont VesselView standaard het Autopilot-scherm.
- De Autopilot wordt actief weergegeven als deze functie is ingeschakeld. Alle modi en functies worden met de CAN trackpad bestuurd.

Navigatie in de Autopilot-schermen

Het systeem voor navigatie in de Autopilot-schermen verschilt van dat op de andere schermen. De informatie wordt op twee pagina's met gegevens weergegeven. De pagina-indicators en de X vormen de enige beschikbare selectiemogelijkheden.

- Pagina 1 bevat elementaire Autopilot-gegevens.
- Pagina 2 bevat aanvullende navigatiegegevens.
- Gebruik de X om de Autopilot-gegevens te minimaliseren en de Autopilot-modus als pictogram in het veld met systeemgegevens weer te geven. In het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster kan dan andere informatie worden getoond.



- a paginaweergave
- b minimaliseert Autopilot-gegevens

Autopilot minimaliseren

Wanneer in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster minimaliseren wordt geselecteerd, worden de Autopilotgegevens verwijderd. U kunt een beperkte aantal items van de schuifbalk selecteren voor weergave in het gebruikergeselecteerde gegevensvenster. De laatste gebruiker-geselecteerde gegevens worden standaard weergegeven.

 In de schuifbalk kunt u uitsluitend kiezen uit: Expand (uitvouwen), ECO, Fuel Management (brandstofbeheer), Trip Log (vaarlogboek), Voltage (spanning), Navigation (navigatie), Pressure (druk), Temperature (temperatuur), Tanks (tanks), Cruise (cruise control), Generator (aggregaat) en Settings (instellingen).

NB: De in de schuifbalk beschikbare items zijn gebaseerd op de meter en de 'vessel personality'.

- Wanneer ECO actief is en Autopilot is geminimaliseerd, wordt in het systeemstatusveld AUTO weergegeven.
- Items in de schuifbalk die niet geselecteerd kunnen worden, zijn grijs wanneer Autopilot actief is.
- Als er een pop-upwaarschuwing voor Autopilot wordt gegeven of er op een knop op de CAN trackpad voor Autopilot wordt gedrukt, wordt het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster automatisch met gegevens over Autopilot gevuld. Selecteer de X om het veld te verbergen.
- Het systeemstatusveld geeft aan in welke modus Autopilot zich bevindt: track, auto, routepuntvolgorde of stand-by. De routepuntvolgorde wordt in oranje weergegeven in het systeemstatusveld, alle andere modi worden in grijs weergegeven.

Langzaam varen-modus

Regeling langzaam varen



Met de functie Langzaam varen kunt u een instelpunt selecteren en de waarde hiervan aanpassen zodat de boot met een vaste snelheid of vast motortoerental blijft varen.

- De functie Langzaam varen is op het toerental gebaseerd, tenzij in het CAN-netwerk van de boot een Mercury Marine GPS is opgenomen.
- · Als er een Mercury Marine GPS aan boord is, is de snelheid de standaardinstelling.
- U kunt op het toerental of op de snelheid gebaseerde instelpunten selecteren. De keuzemogelijkheden voor langzaam varen kunnen in het menu Settings (instellingen) worden gewijzigd.
- Gebruik de pijltoetsen om het pictogram voor langzaam varen te markeren. Zie **Schuifbalkpictogrammen** voor een beschrijving van het pictogram voor langzaam varen.

Gegevensvenster voor Langzaam varen

Wijziging van veld met constante gegevens

Als langzaam varen is ingeschakeld, wordt in het constante gegevensveld op het scherm een toerentalindicator opgenomen in de tachometerbalk, net als bij de streefwaarden voor Smart Tow en de Eco-modus.

- Als de langzaam varen-modus is ingeschakeld, worden de elementen in het constante gegevensveld gewijzigd en omvatten deze het volgende:
 - Instelpunt toerental
 - Bij inschakeling wordt de tachometerbalk oranje om aan te geven dat de motor door de computer wordt bestuurd.



Langzaam varen — Gebruiker-geselecteerd gegevensvenster

Als langzaam varen is ingeschakeld, verandert langzaam varen het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster.

- De elementen in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster veranderen, zodat u het volgende kunt instellen:
- a. Instelpunt toerental
 - b. Status Langzaam varen: in- of uitgeschakeld



Navigeren voor de functie Langzaam varen

Het navigatiesysteem wordt voor de functie Langzaam varen aangepast, net zoals voor Smart Tow. De voettekst van het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster biedt de mogelijkheid om langzaam varen in of uit te schakelen, te minimaliseren of het programma-element af te sluiten. De navigatie- en selectiemethode in de voettekst is hetzelfde als voor de andere functies.

- 1. Gebruik de pijltoetsen om de keuzemogelijkheden in de voettekst te doorlopen.
- 2. Druk op de invoertoets om uw keuze te activeren.
 - a. De elementfunctie in- of uitschakelen.
 - b. Als u minimaliseert, worden de langzaam varen-gegevens verborgen en wordt TROLL in het systeemstatusveld weergegeven. U kunt dan informatie van andere geselecteerde pictogrammen weergeven.
- 3. Het selectieveld voor aanpassing van het instelpunt is de standaardlocatie bij het opstarten van de functie Langzaam varen. Nadat u de gewenste instellingen hebt aangepast, gebruikt u de pijltoetsen om naar de optie enable/disable (inschakelen/uitschakelen) in de voettekst van het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster te gaan.
 - a. Gebruik de pijltoetsen om tussen de selectie van het instelpunt en de voettekst te bewegen.
 - b. Als de keuzetabulator boven het navigatiegebied van de voettekst (het veld met het instelpunt) valt, hoeft u het toerental of de snelheid alleen maar met de pijltoetsen te wijzigen. U hoeft niet op de invoertoets te drukken om de nieuwe instelling van kracht te maken.
- 4. Met minimaliseren kunt u de langzaam varen-functie gebruiken en tevens aanvullende gegevens in het gebruikergeselecteerde gegevensvenster weergeven.

BELANGRIJK: U kunt de instelpunten niet wijzigen als de functie Langzaam varen geminimaliseerd is.

- a. Het aantal keuzemogelijkheden in de pictogrammen op de schuifbalk is beperkt. Items die niet beschikbaar zijn, worden grijs weergegeven als de functie Langzaam varen is ingeschakeld.
- b. Wanneer Autopilot actief is en langzaam varen is geminimaliseerd, wordt in het systeemstatusveld TROLL weergegeven.

- De langzaam varen-gegevens worden boven op de instellingen voor Autopilot weergegeven wanneer de gebruiker het systeemstatusveld selecteert.
- Wanneer een pop-upmelding van de Autopilot wordt weergegeven of wanneer u de CAN-trackpad voor Autopilot gebruikt, vullen de gegevens van de Autopilot automatisch het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster. U moet de pop-upgegevens in dat geval minimaliseren om ze te verbergen.
- 5. Nadat minimalisatie is ingeschakeld, wordt in het systeemstatusveld TROLL weergegeven.
- 6. Als u afsluiten selecteert terwijl het element Langzaam varen wordt weergegeven, wordt de functie Langzaam varen uitgeschakeld. Het langzaam varen-pictogram wordt naast het systeemstatusveld weergegeven totdat er een ander pictogram op de schuifbalk wordt geselecteerd.

Aantekeningen:

Hoofdstuk 4 - Configuratie en kalibratie

Inhoudsopgave

Navigeren in het menu Settings (instellingen)	46
Navigeren naar het menu Settings (instellingen)	46
Systeem	46
Voorkeuren	46
Vaartuig	47
SmartCraft	47

Easy Links	49
Alarmen	50
Eenheden	50
Netwerk	50
Personality-bestand	51
-	

Navigeren in het menu Settings (instellingen)

Navigeren naar het menu Settings (instellingen)

1. Druk op de paginatoets wanneer het SmartCraft-scherm wordt weergegeven.



- a toets Standby-Auto
- b afsluittoets
- c draaiknop (druk op de knop om de functie te openen)
- d toets Goto-Pages
- e toets In/Out (voor zoomen), man overboord (MOB)
- f aan/uit-helderheid
- g toets Mark-Menu
- 2. Draai de draaiknop om het laatste pictogram te markeren. Het laatste pictogram is dat van het menu Settings (instellingen).
- 3. Druk op de draaiknop.

Systeem

In het menu System (systeem) kunt u de tijd en datumnotatie instellen, zoemers en claxons in- of uitschakelen, diverse verlichtingsparameters wijzigen, een afbeelding voor een aangepast welkomstscherm importeren, het simulatieprogramma inschakelen (deze functie wordt doorgaans op dealerniveau gebruikt) en de softwareversie raadplegen.

Het symbool voor groter dan (>) geeft aan dat er nog meer menu-opties zijn.

Systems (systemen)			
Language (taal)	Selecteer de gewenste taal	—	
Time (tijd) >	Wijzig de tijd- en datumnotatie Automatische bijwerking van de tijd is alleen mogelijk als er een GPS is aangesloten.		
Buzzer (zoemer) >	Key Beeps (toetstonen) >	Off (uit), Quiet (stil), Normal (normaal), Loud (luid)	
	Alarm Beeps (alarmpieptonen)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)	
	Level (niveau) >	0–100%	
Backlight (schormvorlichting) >	Night Mode (nachtmodus)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)	
	Network Update (netwerkupdate)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)	
	Local Gain (plaatselijke gain) >	0–100%	
Image Viewer (beeldweergave) >	SD Card Selection (selectie SD-kaart)	—	
Simulate (simuleren)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)	—	
Restore defaults (standaardinstellingen herstellen)	All Settings (alle instellingen), Engine Limits (grenswaarden motor), Alarm History (alarmgeschiedenis)	_	
About (info)	Display Software Version (softwareversie weergeven)	_	

Voorkeuren

In het menu Preferences (voorkeuren) kunt u:

- 1. selecteren welke motoren, welk roernummer en welk apparaatnummer moet worden weergegeven.
- 2. selecteren of de display bij het roer zichtbaar is
- 3. uitlezing van een omgevingstemperatuursensor inschakelen
- 4. het interval voor automatisch doorlopen instellen
- 5. de pop-upschermen voor Autopilot of Skyhook in- of uitschakelen
- 6. gegevensvakken in- of uitschakelen
- 7. pop-upwaarschuwingen in- of uitschakelen
- 8. de vertragingstijd voor automatisch verbergen van de schuifbalk aanpassen, en kiezen welke schuifbalkpictogrammen worden weergegeven
- 9. de controlelijst bij het opstarten in- of uitschakelen
- 10. de trimvinweergave in- of uitschakelen

11. het type cruisecontrol of SmartTow-regeling selecteren.

Het symbool voor groter dan (>) geeft aan dat er nog meer menu-opties zijn

Preferences (voorkeuren)			
Engines (motoren) >	De weer te geven motor selecteren (vinkje) of deselecteren (geen vinkje), afhankelijk van de weergegeven motor		
Helm Number (roernummer), Device Number (apparaatnummer) >	De roerlocatie van de VesselView selecteren (verplicht als er meerdere roeren zijn). Een uniek apparaatnummer selecteren (verplicht als er meerdere VesselViews zijn geïnstalleerd).		
Visible from Helm (zichtbaar vanaf roer) >	Aan (vinkje) of uit (geen vinkje)		
Ambient Temperature Sensor (omgevingstemperatuursensor) >	Aan (vinkje) of uit (geen vinkje)		
Auto-cycle Interval (interval automatisch doorlopen) >	1, 5 of 10 seconden		
Pop-ups >	Trim (Trimfunctie)	Aan (vinkje) of uit (geen vinkje)	
	Trim popup time (weergaveduur trim-pop-up)	Selecteer 2, 5, 10 seconden	
Data Boxes (gegevensvakken) >	Choose type of data for data box 1 (gegevenstype voor gegevensvak 1 selecteren) >	Navigation (navigatie) >, Vessel (boot) >, Engine (motor) >, Environment (omgeving) >	
	Optional data boxes (optionele gegevensvakken) >	None (geen), One (een), Both (beide)	
	Choose type of data for data box 2 (gegevenstype voor gegevensvak 2 selecteren) >	Navigation (navigatie) >, Vessel (boot) >, Engine (motor) >, Environment (omgeving) >	
Scroller Bar (schuifbalk) >	Auto-hide delay (vertraging voor automatisch verbergen) >	Selecteer 5, 10, 15 of 30 seconden	
	Item Visibility (zichtbaarheid items) >	Aan (vinkje) of uit (geen vinkje): X-PAND, temperatuurwaarden, druk, tanks, spanningswaarden, brandstof, ECO, cruise, navigatie, triplogboek, SmartTow, langzaam varen, motor, aggregaat, prestatie, trimstand en trimvinnen, Autopilot	
Startup checklist (controlelijst opstarten)	Aan (vinkje) of uit (geen vinkje)		
Show tabs (trimvinnen weergeven)	Aan (vinkje) of uit (geen vinkje)		
Show trim (trimstand weergeven)	Aan (vinkje) of uit (geen vinkje)		
Show steering (besturing weergeven)	Aan (vinkje) of uit (geen vinkje)		
Camera installed (camera geïnstalleerd)	Aan (vinkje) of uit (geen vinkje)		

Vaartuig

In VesselView kan de bestuurder het aantal motoren, het aantal brandstoftanks en de totale brandstofinhoud weergeven. De brandstofinhoud kan na het bijtanken worden aangepast.

Het symbool voor groter dan (>) geeft aan dat er nog meer menu-opties zijn.

Boot			
Sotup (configuratio) >	Vossal Satur (vaartuigeonfiguratio) >	Het aantal motoren, het aantal brandstoftanks	
Setup (configuratie) >		Totale brandstofinhoud boot	
Refuel (bijtanken) >	Vessel Refuel (vaartuig bijgetankt) >	Voer de hoeveelheid bijgetankte brandstof in, en stel in op vol	

SmartCraft

In het instellingsmenu voor SmartCraft kunt u:

- 1. Het aantal motoren op de boot selecteren
- 2. Compensatiegegevens voor sensoren invoeren: diepte, zeewatertemperatuur, snelheid, besturing, trimstand en trimvinnen
- 3. De tankinhoud instellen
- 4. Diverse Smart contextuele grenswaarden instellen
- 5. De ondersteunde gegevens voor elke motor in- of uitschakelen
- 6. Het aantal SmartCraft-netwerken en het netwerkaantal instellen

Het symbool voor groter dan (>) geeft aan dat er nog meer menu-opties zijn.

SmartCraft			
Number of engines (aantal motoren) >	Selecteer 1–4	—	—

		SmartCraft		
Depth Offset (dieptecompensatie) >		Calibration (kalibratie): offset (compensatie), zero (nul), restore (her- stellen)	_	_
Sea Temperature (zeewatertemperatuur) >		Sea temperature source (bron zeewatertempera- tuur) >	None (geen), PCM0, PCM1, PCM2, PCM3, AirMar0, AirMar1, Air- Mar2, AirMar3	_
		Offset (compensatie) >	Calibration (kalibratie): offset (compensatie), zero (nul), restore (her- stellen), save (opslaan)	_
		GPS source (GPS-bron) >	CAN-P of H	_
		Pitot speed source (Pi- tot-bron snelheid) >	None (geen), PCM0, PCM1, PCM2, PCM3	_
		Pitot sensor type (type pitotsensor) >	100 of 200 PSI	_
Speed (snelheid) >		Pitot multiplier (pitotver- menigvuldigingsfactor) >	Calibration (kalibratie): multiplier (vermenigvul- digingsfactor) en restore (herstellen), save (op- slaan)	_
		Paddle speed source (bron schoepenwiel snelheid) >	None (geen), PCM0, PCM1, PCM2, PCM3	_
		Paddle speed sensor (schoepenwielsensor) >	Legacy (bestaand) of Airmar	_
		Paddle frequency (schoepenwielfrequen- tie) >	Calibration (kalibratie): multiplier (vermenigvul- digingsfactor) en restore (herstellen), save (op- slaan)	_
Steering (besturing) >		Steering angle source (bron stuurhoek) >	None (geen), PCM0, PCM1, PCM2, PCM3, TVM	_
		Invert steering (stuur- hoek omkeren)	Aan (vinkje) om de stuurhoek om te keren, of uit (geen vinkje), wel- ke motor de stuurhoek weergeeft	_
		Offset (compensatie) >	Calibration (kalibratie): offset (compensatie), zero (nul), restore (her- stellen), save (opslaan)	_
		Tank 1 of 2 >	Calibration (kalibratie) >	Empty (leeg), 1/4, 1/2, 3/4, full (vol)
Tanks (tanks) >	Location (locatie): port (bakboord), port center (bakboord midden), star- board center (stuurboord midden), starboard (stuurboord) >	Tank usage (tankge- bruik) >	None (geen), fuel (brandstof), oil (olie), water, waste (vuilwater)	_
		Capacity (inhoud) >	0 tot maximaal zes cij- fers	_
Trim (trimstand) >	Location (locatie): port (bakboord), port center (bakboord midden), star- board center (stuurboord midden), starboard (stuurboord) >	Met trimstand	Inschakelen (vinkje) of uitschakelen (geen vink- je)	_
		Calibration (kalibratie) >	Set trim in (ingetrimde stand instellen), maxi- mum trim range (maxi- mum trimbereik), full trim out (helemaal uitge- trimd), reset (terugzet- ten), restore (herstel- len), save (opslaan)	_
Tabs (trimvinnen) >	Tab source (bron trimvinnen) >	None (geen), PCM0, PCM1, PCM2, PCM3, TVM	_	_
	Starboard and port calibration (kali- bratie stuurboord en bakboord)	Number of calibration points (aantal kalibratie- punten) (2 of 3),	Set tab down, mid, up range (bereik trimvin omlaag, midden, omh- oog instellen), reset (te- rugzetten), restore (her- stellen), save (opslaan)	_

SmartCraft				
	Enable (inschakelen)	Inschakelen (vinkje) of uitschakelen (geen vink- je)	_	_
	Engine running threshold (drempel- waarde motor) >	Set limit (grenswaarde instellen)	_	_
	Slow demand threshold (drempel- waarde vraag langzaam) >	Set limit (grenswaarde instellen) 0–99 %	_	_
	Fast demand threshold (drempel- waarde vraag snel) >	Set limit (grenswaarde instellen) 0–99 %	_	_
Smart contextual (Smart contextueel) >	Lever shift threshold (drempelwaarde hendelstand) >	Set limit (grenswaarde instellen) 0–99 %	_	_
	Mode timer threshold (drempelwaar- de modustimer) >	Set limit (grenswaarde instellen), 0–10,0 se- conden	_	_
	Mode stable threshold (drempelwaar- de stabiliteit modus) >	Set limit (grenswaarde instellen), 0–10,0 se- conden	_	_
	Steady state threshold (drempelwaar- de constante status) >	Set RPMs per second (omw/min per seconde instellen)	_	_
Limits (grenswaarden) >	RPM (toerental), fuel rate (snelheid brandstofverbruik), coolant temp (koelvloeistoftemperatuur), oil temp (olietemperatuur), oil pressure (olie- druk), water pressure (waterdruk), battery voltage (accuspanning), inta- ke temp (inlaattemperatuur), boost pressure (boostdruk), transmission oil pressure and temperature (druk en temperatuur transmissieolie) >	Stel voor elke motor de grenswaarden in: mini- mum, maximum, war- ning low (waarschuwing laag), warning high (waarschuwing hoog), reset (terugzetten), sa- ve (opslaan).	_	_
Supported data (onder- steunde gegevens) >	Location (locatie): port (bakboord), port center (bakboord midden), star- board center (stuurboord midden), starboard (stuurboord) >	Actual gear (werkelijke versnelling), boost pres- sure (boostdruk), fuel pressure (brandstof- druk), gear pressure (transmissiedruk), gear temperature (transmis- sietemperatuur), load percent (belastingsper- centage), manifold tem- perature (verdeelstuk- temperaturu), MIL (sto- ringslampje), oil pressu- re (olietemperatuur), throttle present (smoor- stand momenteel), wa- ter pressure (waterdruk)	Inschakelen (vinkje) of uitschakelen (geen vink- je)	_
Advanced (geavan- ceerd) >	Number SmartCraft network (nummer SmartCraft-netwerk) >	1 of 2 Gebruikt op boten met meer dan 1 SmartCraft- netwerk.	_	_
	Network number (netwerknummer) >	A of B Gebruikt voor identifica- tie van het netwerk	_	_

Easy Links

Op boten met SC 100-meters moet de functie Easy Links worden ingeschakeld (aangevinkt) in VesselView om gegevens op de SC 100-meter te ontvangen.

Easy Link			
	Engine (motor) en Transmission (transmissie) >	Port (bakboord) of Starboard (stuurboord)– aan (vinkje), uit (geen vinkje)	
	RPM sync (toerentalsynchronisatie)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)	
	Fuel Tank 1 (brandstoftank 1)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)	
Port (bakboord), Port Center (bakboord midden), Starboard Center (stuurboord midden), Starboard (stuurboord) >	Fuel Tank 2 (brandstoftank 2)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)	
	Oil tank (olietank)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)	
	Fresh Water (schoon water)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)	
	Waste water tank (vuilwatertank) >	Gray tank 1 (grijswatertank 1), Black tank 1 (zwartwatertank 1) aan (vinkje), uit (geen vinkje)	

Alarmen

Met Alarms (alarmen) kunt u de geschiedenis voor elk alarm controleren, een bepaald alarm in- of uitschakelen, of alle alarmen weergeven.

	Alarm History (alarmgeschiedenis)	Dit geeft de oudere alarmen weer
Alarms (alarmen) >	Alarms Settings (instellingen alarmen) >	No GPS fix (geen vast GPS), Shallow water (ondiep water), Deep water (diep water), Water temp rate (frequentie watertemperatuur), Anchor (anker), Anchor depth (ankerdiepte), low boat speed (lage snelheid), Speed through water rationality fault (storing rationaliteit snelheid door water), XTE, Waypoint radius (routepuntstraal), Arrival (aankomst), True wind shift (werkelijke verandering windrichting), True wind high (werkelijke sterke wind), True wind low (werkelijke zwakke wind), Fuel remaining low (resterende brandstof laag), Fuel remaining high (resterende brandstof hoog), Voltage (spanning) >, Missing data (ontbrekende gegevens) >, Vessels (boten) >, Autopilot >, Engines (motoren) > NB: Deze functies moeten ingeschakeld zijn om alarmen te ontvangen.
	Show all helm alarms (alle roeralarmen weergeven)	Aan (vinkje), uit (geen vinkje)

Eenheden

Met Units (eenheden) kunt u de maateenheden voor de diverse sensoren op het SmartCraft-netwerk selecteren: English (Engels), metric (metrisch), nautical (nautisch), magnetic or true heading (magnetische of werkelijke koers), miles per gallon (mijl per gallon), liters per kilometer en meer.

Het symbool voor groter dan (>) geeft aan dat er nog meer menu-opties zijn.

Units (eenheden) >	Distance (afstand) >	Nautical (nautisch), kilometer, mile (mijl)		
	Distance small (afstand klein) >	Feet (voet), meter, yard		
	Speed (snelheid) >	Knots (knopen), kilometer per uur, mijl per uur		
	Winds speed (windsnelheid) >	Knots (knopen), kilometer per hour (kilometer per uur), miles per hour (mijl per uur), me per second (meter per seconde)		
	Depth (diepte) >	Meters (meter), feet (voet), fathom (vadem)		
	Altitude (hoogte) >	Meters (meter), feet (voet)		
	Heading (koers) >	Magnetic (magnetisch), true (waar)		
	Temperature (temperatuur) >	Centigrade (graden Celsius), Fahrenheit (graden Fahrenheit)		
	Volume >	Liter, gallon		
	Economy (brandstofbesparing) >	Distance/volume (afstand/volume), volume distance (volumeafstand), miles per gallon (per gallon), gallons per mile (gallon per mijl), kilometer per liter, liter per kilometer		
	Pressure (druk) >	Hg, mbar, psi, kPa		
	Barometric Pressure (barometerdruk) >	Hg, mbar, kPa		

Netwerk

- 1. Auto Select (automatische selectie), Sources (bronnen) en Magnetic Variation (magnetische afwijking):
 - De functie Auto Select selecteert de CAN-bus en de NMEA-backbone voor geïnstalleerde componenten die gegevens verzenden of ontvangen. Deze items moeten ingeschakeld zijn, anders kan de functie Auto Select de informatie over gegevensrapportage niet vastleggen.
 - Sources (bronnen) opent het venster Data Sources Selection (selectie gegevensbronnen) dat onder andere het volgende omvat: GPS, Log/Timer (logboek/timer) en Environment (omgeving). Deze gegevensbronnen zijn globaal als ze ingeschakeld zijn.
 - Magnetic Variation (magnetische afwijking) kan handmatig worden gewijzigd of automatisch worden bijgewerkt. De magnetische afwijking kan met maximaal 5 cijfers + of – (inclusief twee cijfers achter de komma) worden ingesteld.
- 2. Device List (apparatuurlijst) en Diagnostics (diagnostiek):
 - In de Device List (apparatuurlijst) staan alle met de CAN-bus en NMEA-backbone verbonden en herkende componenten opgenomen die gegevens rapporteren. Dit kan goed van pas komen bij het stellen van de diagnose van CAN- en NMEA-communicatiefouten.
 - Diagnostics (diagnostiek) bevat gegevens over fouten en overruns in de CAN- en NMEA-communicatie. Een ervaren monteur kan hiermee een diagnose stellen van CAN- en NMEA-communicatiefouten.
- 3. Groups (groepen):
 - Network Groups (netwerkgroepen) zijn producten die gegevensbronnen op het N2K-netwerk gebruiken. Deze producten benutten de gegevensbronnen die alle andere producten op het netwerk gebruiken, en soms ook gegevensbronnen die niet voor de andere producten beschikbaar zijn. U kunt tevens alle displays overschakelen op een andere bron, vanaf elke display.

Hoofdstuk 4 - Configuratie en kalibratie

- Er zijn tien broncategorieën: Enige voorbeelden van categoriegroepsbronnen zijn Compass (kompas), Navigation (navigatie) en Position (positie). Onder elk van deze categorieën kan een display worden ingesteld voor ontvangst van gegevens van bronnen uit die groep, of voor ontvangst van van die groep onafhankelijke gegevens.
- 4. Damping (demping)
 - Met Damping (demping) kunt u kiezen voor een vertraging van 1 t/m 9 seconden voor het updaten van de sensoren die op het CAN-netwerk en de NMEA-backbone zijn aangesloten.
- 5. Speed (snelheid):
 - Voor de snelheidsbron kunt u kiezen uit Strategy (strategie) en GPS. Strategy (strategie) is de standaardinstelling.
 - De drempelwaarde voor Speed through the water (STW, snelheid door het water) is de drempelwaarde waarbij op een ander type snelheidssensor wordt overgeschakeld. De meest gebruikelijke overgang is die van schoepenwiel naar pitotsensor. Er is geen overschakeling op GPS mogelijk.
 - Met Calibrate Paddle Speed (snelheid schoepenwiel kalibreren) kunt u de frequentiekalibratie van de schoepenwielsensor verrichten.
- 6. ECO Mode (ECO-modus):
 - Met Eco Mode (Eco-modus) kunt u de streefbereiken in het ECO-programma wijzigen.
- 7. Reverse Fill Calibration (omgekeerde kalibratie vullen):
 - Hiermee kunt u de volle tankinhoud snel bijwerken aan de hand van de hoeveelheid toegevoegde brandstof.
- 8. Cruise/SmartTow type:
 - Hiermee kunt u handmatig kiezen of Auto (automatisch), RPM (toerental) dan wel Speed (snelheid) voor het regelen van de cruisecontrol en SmartTow wordt gebruikt..

Personality-bestand

De menu-optie Personality mag alleen door een bevoegde OEM of dealer worden gebruikt.

Aantekeningen:

Hoofdstuk 5 - Waarschuwingsalarmen

Inhoudsopgave

Waarschuwingen — Storingen en alarmen	54	Alarm Diepte	55
Alarm Brandstofpeil kritiek	. 54		

Waarschuwingen — Storingen en alarmen

Alle Mercury waarschuwingen, storingen en alarmen worden weergegeven, ongeacht het ten tijde van het alarm weergegeven scherm. Wanneer een alarm is geactiveerd, worden in het systeemstatusveld de alarmtekst en het waarschuwingspictogram weergegeven. Storingen worden met hun beschrijvende korte tekst, lange tekst en actietekst op het volledige scherm weergegeven.

- In geval van storingen gebeurt het volgende:
 - a. Het systeemstatusveld wordt rood en toont een waarschuwingspictogram met tekst.



- b. Voor waarschuwingen over brandstof- en dieptestoringen zijn nog meer opties beschikbaar, zoals beschreven onder Alarm Brandstofpeil kritiek en Alarm Diepte.
- c. Een storing van niveau 3 (trim, navigatie, ECO, brandstof) kan door de gebruiker in het menu Settings (instellingen) worden uitgeschakeld. Deze waarschuwing is standaard ingeschakeld. Als de storing in het menu Settings (instellingen) is uitgeschakeld, worden de storingen alleen in het systeemstatusveld weergegeven.
- d. Alle niveau 4-storingen (motorbewaking) worden altijd weergegeven, ongeacht de selectie in het menu Settings (instellingen).
- e. Als de storing verband houdt met de emissieregeling, wordt het motorpictogram in het systeemstatusveld weergegeven.
- Als u een storing in het gebruiker-geselecteerde gegevensvenster selecteert, geldt het volgende:
 - a. De naam van de storing wordt met het waarschuwingspictogram bovenaan weergegeven.
 - b. De korte beschrijvende tekst van de storing en de plaats van de storing (motor) worden onder de naam weergegeven.
 - c. Als er meerdere storingen zijn, gebruikt u de draaiknop om naar de gewenste storing te gaan en drukt u op de knop om de storingsgegevens te openen.



- a waarschuwingspictogram met storingnaam
- b korte tekst of legacy-tekst
- c plaats van de motorstoring
- d actietekst
- e aantal storingen

Alarm Brandstofpeil kritiek

Het brandstofalarm wordt geregeld door VesselView, en niet door de ECM/PCM op de motor.

- De weergave-eigenschappen voor kennisgevingen en de brandstofniveau-alarmmeldingen kunnen in het menu Settings (instellingen) worden ingesteld.
- Als u brandstof als een vast gegevensveld op positie 2 hebt geselecteerd (zie **Onderdelen van het scherm en hun beschrijving**), wordt de waarschuwing in het gegevensveld voor de brandstof weergegeven.

Het brandstofpictogram wordt door het waarschuwingspictogram vervangen en het gegevensveld wisselt af tussen een zwart veld en een rood veld.



- Als u Brandstof niet weergeeft als vast gegevensveld (positie 2) maar dit actief is als waarschuwingsstoring, wordt in het systeemstatusveld een rood vak met de tekst FUEL (brandstof) weergegeven.
- De gebruiker kan in het menu Settings de brandstofwaarschuwing ook selecteren om als pop-up te verschijnen in het gebruiker-geselecteerde gegevensveld. Door de draaiknop in te drukken wordt het brandstofniveau-alarm geminimaliseerd. De storing blijft nog weergegeven op een van de twee mogelijke locaties, afhankelijk van de indeling van het scherm.

Alarm Diepte

Het alarm voor diepte wordt geregeld door VesselView, en niet door de ECM/PCM op de motor.

- De eigenschappen voor weergave van kennisgevingen en de diepte waarbij een waarschuwing wordt gegeven, kunnen in het menu Settings (instellingen) worden ingesteld.
- Als u diepte hebt geselecteerd als vast gegevensveld op positie 1 (zie **Onderdelen van het scherm en hun beschrijving**), staat de waarschuwing in het gegevensveld voor diepte.
- Het dieptepictogram wordt door het waarschuwingspictogram vervangen en het gegevensveld wisselt af tussen een zwart veld en een rood veld.



- Als u Diepte niet hebt geselecteerd als vast gegevensveld (positie 1) maar dit actief is als een waarschuwingsstoring, toont het systeemstatusveld een rood vak met de tekst DEPTH (diepte).
- De gebruiker kan in het menu Settings de dieptewaarschuwing ook selecteren om als pop-up te verschijnen in het gebruiker-geselecteerde gegevensveld. Druk de draaiknop in om het gegevensvenster te minimaliseren. De storing wordt nog steeds weergegeven in een van de twee mogelijke locaties, afhankelijk van de indeling van het scherm.